

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第7部門第3区分

【発行日】平成20年2月14日(2008.2.14)

【公開番号】特開2001-346198(P2001-346198A)

【公開日】平成13年12月14日(2001.12.14)

【出願番号】特願2001-52260(P2001-52260)

【国際特許分類】

H 04 N	7/18	(2006.01)
B 60 R	1/00	(2006.01)
B 60 R	21/00	(2006.01)
G 08 G	1/16	(2006.01)

【F I】

H 04 N	7/18	J
B 60 R	1/00	A
B 60 R	21/00	6 2 1 C
B 60 R	21/00	6 2 1 M
B 60 R	21/00	6 2 2 F
B 60 R	21/00	6 2 4 C
B 60 R	21/00	6 2 4 E
B 60 R	21/00	6 2 6 G
G 08 G	1/16	C

【手続補正書】

【提出日】平成19年12月21日(2007.12.21)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0032

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0032】

図1には、一例として、本システムが3台の標準解像度カメラ $1001_2 \sim 1001_4$ を備えており、それらのカメラ($1001_2 \sim 1001_4$)が3つの接続ノード $1002_2 \sim 1002_4$ に接続された第1の接続状態が示されている。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0043

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0043】

画像処理部1401は、接続ノード1004を通じて各カメラ1001からの撮像信号を受信し、いったん各画像メモリ 1402 に書き込む。また、画像処理部1401は、接続ノード1004を通じて、各接続ノード1002から送信されたノード位置1303およびカメラ属性1104を受信する。そして、各画像メモリ 1402 から撮像信号を読み出して、受信したノード位置1303およびカメラ属性1104に基づいて画像処理を行い、得られた映像信号をモニタ1005へと出力する。