

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載

【部門区分】第 7 部門第 3 区分

【発行日】平成20年2月14日 (2008.2.14)

【公開番号】特開2001-346198(P2001-346198A)

【公開日】平成13年12月14日 (2001.12.14)

【出願番号】特願2001-52260(P2001-52260)

【国際特許分類】

H 0 4 N 7/18 (2006.01)

B 6 0 R 1/00 (2006.01)

B 6 0 R 21/00 (2006.01)

G 0 8 G 1/16 (2006.01)

【 F I 】

H 0 4 N 7/18 J

B 6 0 R 1/00 A

B 6 0 R 21/00 6 2 1 C

B 6 0 R 21/00 6 2 1 M

B 6 0 R 21/00 6 2 2 F

B 6 0 R 21/00 6 2 4 C

B 6 0 R 21/00 6 2 4 E

B 6 0 R 21/00 6 2 6 G

G 0 8 G 1/16 C

【手続補正書】

【提出日】平成19年12月21日 (2007.12.21)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 3 2

【補正方法】変更

【補正の内容】

【 0 0 3 2 】

図 1 には、一例として、本システムが 3 台の標準解像度カメラ $1001_2 \sim 1001_4$ を備えており、それらのカメラ ($1001_2 \sim 1001_4$) が 3 つの接続ノード $1002_2 \sim 1002_4$ に接続された第 1 の接続状態が示されている。

【手続補正 2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 4 3

【補正方法】変更

【補正の内容】

【 0 0 4 3 】

画像処理部 1401 は、接続ノード 1004 を通じて各カメラ 1001 からの撮像信号を受信し、いったん各画像メモリ 1402 に書き込む。また、画像処理部 1401 は、接続ノード 1004 を通じて、各接続ノード 1002 から送信されたノード位置 1303 およびカメラ属性 1104 を受信する。そして、各画像メモリ 1402 から撮像信号を読み出して、受信したノード位置 1303 およびカメラ属性 1104 に基づいて画像処理を行い、得られた映像信号をモニタ 1005 へと出力する。