

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第7部門第3区分

【発行日】平成23年3月17日(2011.3.17)

【公表番号】特表2009-513036(P2009-513036A)

【公表日】平成21年3月26日(2009.3.26)

【年通号数】公開・登録公報2009-012

【出願番号】特願2008-518393(P2008-518393)

【国際特許分類】

H 04 W 8/10 (2009.01)

H 04 W 8/04 (2009.01)

【F I】

H 04 Q 7/00 1 4 5

H 04 Q 7/00 1 4 2

【誤訳訂正書】

【提出日】平成23年1月25日(2011.1.25)

【誤訳訂正1】

【訂正対象書類名】特許請求の範囲

【訂正対象項目名】全文

【訂正方法】変更

【訂正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

クライアントエンティティへのユーザ機器(UE)の位置の定期的報告を開始するよう^に、無線アクセスマルチウェイ(RAN)にシグナリングを送ることと、なおここでは、前記RANに送られる前記シグナリングは、前記UEについての位置推定値をいつ前記クライアントエンティティに送るのかを示す定期的位置情報を含んでおり、前記RANは、前記定期的位置情報を含む前記送られたシグナリングに基づいて、前記クライアントエンティティへのUE位置の前記定期的報告を調整しコントロールする；

前記定期的位置情報によって示される位置報告について、

前記RANから、前記UEについての位置推定値を受け取ることと、

前記UEについての前記位置推定値を前記クライアントエンティティへ向けて送ることと、

また、前記UEが、測定値報告を前記RANに送ることによって、位置報告を開始する；

を備える、位置サービスを提供する方法。

【請求項2】

前記クライアントエンティティへの前記UE位置の定期的報告のために、前記クライアントエンティティによって送られたリクエストを受け取ることと；

前記リクエストを前記UEに転送することと；

を更に備える、請求項1記載の方法。

【請求項3】

前記クライアントエンティティへの前記UE位置の定期的報告のために、前記クライアントエンティティからリクエストを直接に受け取ることと；

前記リクエストを前記UEに転送することと；

を更に備える、請求項1記載の方法。

【請求項4】

前記クライアントエンティティへの前記UE位置の定期的報告のリクエストをUEから受け取ること；

前記リクエストを前記クライアントエンティティに向けて転送することと：
を更に備える、請求項1記載の方法。

【請求項5】

前記RANは第1の位置センタに関連付けられており、また、前記UEについての前記位置推定値を前記クライアントエンティティに向けて前記送ることは、前記UEについての前記位置推定値を第2の位置センタに直接に送ることと、前記第1の位置センタをバイパスすることと、を備えており、また、前記第2の位置センタは前記クライアントエンティティに関連付けられており、また、前記第1および第2の位置センタは、異なるネットワークに関連付けられている、請求項1記載の方法。

【請求項6】

前記UEについての前記位置推定値を前記第2の位置センタに直接に前記送ることは、前記UEについての前記位置推定値を前記第2の位置センタに直接に送ることと、前記第1の位置センタと第3の位置センタとをバイパスすることと、を備えており、前記第3の位置センタは、前記UEのホームネットワークに関連付けられている、請求項5記載の方法。

【請求項7】

前記UEについての前記位置推定値を、前記第2の位置センタに向けて送るために前記第2の位置センタのアドレスを保存することを、更に備える、請求項5記載の方法。

【請求項8】

各位置報告の後に、前記UEに対して、前の位置報告の結果を伝えるように、前記定期的報告のキャンセルを可能とするように、あるいはそれらの組合せのために、シグナリングを送ること、

を更に備える、請求項1記載の方法。

【請求項9】

各位置報告に先立って、前記UEに対して、前の位置報告の結果を伝えるように、前記UEに現在の位置報告を知らせるように、前記定期的報告のキャンセルを可能とするように、あるいはそれらの組合せのために、シグナリングを送ること、

を更に備える、請求項1記載の方法。

【請求項10】

前記定期的報告の完了後に、前記UEに対して、前記定期的報告の完了を示すように、前記定期的報告の結果を伝えるように、あるいはそれらの組合せのために、シグナリングを送ること、

を更に備える、請求項1記載の方法。

【請求項11】

前記UEについての前記位置推定値を前記クライアントエンティティに向けて前記送ることは、前記UEについての前記位置推定値を前記クライアントエンティティに関連する位置センタに送ることを備えており、前記クライアントエンティティは前記UEの外側にある、請求項1記載の方法。

【請求項12】

前記UEについての前記位置推定値を前記クライアントエンティティに向けて前記送ることは、前記UEについての前記位置推定値を前記UEに送ることを備えており、前記クライアントエンティティは前記UEにある、請求項1記載の方法。

【請求項13】

ネットワークエンティティと無線アクセスネットワーク(RAN)との間で、および、前記ネットワークエンティティと位置センタとの間で、シグナリングの交換をするように動作する通信ユニットと；

クライアントエンティティへのユーザ機器(UE)の位置の定期的報告を開始するように前記RANに、シグナリングを送るように、そして、位置報告について、前記UEについての位置推定値を前記RANから受け取るように、また、前記UEについての前記位置推定値を前記位置センタに送るように、動作するプロセッサと、なおここでは、前記RA

Nに送られる前記シグナリングは、前記UEについての位置推定値をいつ前記クライアントエンティティに送るのかを示す定期的位置情報を含んでおり、前記RANは、前記定期的位置情報を含む前記送られたシグナリングに基づいて、前記クライアントエンティティへのUE位置の前記定期的報告を調整しコントロールする、また、前記UEが、測定値報告を前記RANに送ることによって、位置報告を開始する；

を備える装置。

【請求項14】

前記位置センタは前記クライアントエンティティに関連付けられており、前記RANは別の位置センタに関連付けられており、前記プロセッサは、前記UEについての前記位置推定値を前記クライエントエンティティに関連する前記位置センタに直接に送るように、また、前記RANに関連する前記位置センタをバイパスするように、動作する、請求項13記載の装置。

【請求項15】

前記プロセッサは、各位置報告に先立ってあるいは各位置報告の後に、前記UEに対して、前の位置報告の結果を伝えるように、前記UEに現在のあるいは次の位置報告を知らせるように、前記現在のあるいは次の位置報告の拒否を可能とするように、前記定期的報告のキャンセルを可能とするように、あるいはそれらの組合せのために、シグナリングを送るよう動作する、請求項13記載の装置。

【請求項16】

前記プロセッサは、前記定期的報告の完了後に、前記UEに対して、前記定期的報告の完了を示すように、前記定期的報告の結果を伝えるように、あるいはそれらの組合せのために、シグナリングを送るよう動作する、請求項13記載の装置。

【請求項17】

クライアントエンティティへのユーザ機器(UE)の位置の定期的報告を開始するように、無線アクセスマルチネットワーク(RAN)にシグナリングを送るための手段と、なあここでは、前記RANに送られる前記シグナリングは、前記UEについての位置推定値をいつ前記クライアントエンティティに送るのかを示す定期的位置情報を含んでおり、前記RANは、前記定期的位置情報を含む前記送られたシグナリングに基づいて、前記クライアントエンティティへのUE位置の前記定期的報告を調整しコントロールする；

前記RANから、前記UEについての位置推定値を受け取るための手段と、

前記UEについての前記位置推定値を前記クライアントエンティティに向けて送るための手段と、また、前記UEが、測定値報告を前記RANに送ることによって、位置報告を開始する、

を備える、前記定期的位置情報によって示される位置報告を処理するための手段と；

を備える装置。

【請求項18】

前記RANは第1の位置センタに関連付けられており、また、前記UEについての前記位置推定値を前記クライアントエンティティに向けて送るための前記手段は、前記UEについての前記位置推定値を第2の位置センタに直接に送り、そして前記第1の位置センタをバイパスするための、手段を備えており、また、前記第2の位置センタは前記クライアントエンティティに関連付けられており、また、前記第1および第2の位置センタは、異なるネットワークに関連付けられている、請求項17記載の装置。

【請求項19】

各位置報告に先立ってあるいは各位置報告の後に、前記UEに対して、前の位置報告の結果を伝えるように、前記UEに現在のあるいは次の位置報告を知らせるように、前記現在のあるいは次の位置報告の拒否を可能とするように、前記定期的報告のキャンセルを可能とするように、あるいはそれらの組合せのために、シグナリングを送るための手段を、

更に備える、請求項17記載の装置。

【請求項20】

前記定期的報告の完了後に、前記UEに対して、前記定期的報告の完了を示すように、前

記定期的報告の結果を伝えるように、あるいはそれらの組合せのために、シグナリングを送るための手段を、

更に備える、請求項 1 7 記載の装置。

【請求項 2 1】

クライアントエンティティへのユーザ機器（UE）の位置の定期的報告を開始するように、ネットワークエンティティによって送られるシグナリングを、無線アクセสนetwork（RAN）で受け取ることと、なおここでは、前記ネットワークエンティティから受け取られる前記シグナリングは、前記UEについての位置推定値をいつ前記クライアントエンティティに送るのかを示す定期的位置情報を含んでいる；

前記クライアントエンティティへのUE位置の前記定期的報告を調整しコントロールすることと；

前記定期的位置情報によって示される位置報告について、

前記UEからのあるいは前記UEについての位置情報を受け取ることと、

前記UEについての位置推定値を得ることと、前記位置推定値は前記位置情報に基づいて決定される、

前記UEについての前記位置推定値を前記ネットワークエンティティに送ることと、また、前記UEが、前記位置情報を備える測定値報告を前記RANに送ることによって位置報告を開始する；

を備える、位置サービスを提供する方法。

【請求項 2 2】

前記定期的位置情報は、位置報告の設定回数と、連続する位置報告間の時間間隔とを示す、請求項 2 1 記載の方法。

【請求項 2 3】

前記UEに前記定期的位置情報を送ること、

を更に備える請求項 2 1 記載の方法。

【請求項 2 4】

前記位置情報は、前記UE、または前記RAN、または前記UEと前記RANの両方によって得られる測定値を備えており、また、前記UEについての位置推定値を得ることは、

ポジショニングエンティティに前記測定値を送ることと、

前記ポジショニングエンティティから前記UEについての前記位置推定値を受け取ることと；

を備えている、

請求項 2 1 記載の方法。

【請求項 2 5】

前記定期的報告の調整およびコントロールを前記ポジショニングエンティティに渡すために、シグナリングをポジショニングエンティティと交換すること、

を更に備える請求項 2 1 記載の方法。

【請求項 2 6】

前記UEについての前記位置推定値を得ることは、

前記位置情報を前記ポジショニングエンティティに転送することと、

前記ポジショニングエンティティから、前記UEについての前記位置推定値を受け取ることと、

を備える、請求項 2 5 記載の方法。

【請求項 2 7】

前記UEについての前記位置推定値を導き出すために使用される測定値を測定して得るために、ポジショニングエンティティから支援データを受け取ることと；

前記支援データを前記UEに送ることと；

を更に備える請求項 2 1 記載の方法。

【請求項 2 8】

無線アクセสนetwork（RAN）とネットワークエンティティとの間でのシグナリン

グの交換をするように動作する通信ユニットと；

前記 RAN とユーザ機器 (UE) との間の通信をするように動作するトランシーバと；

クライアントエンティティへの前記 UE の位置の定期的報告を開始するために、前記ネットワークエンティティによって送られるシグナリングを受け取るように、前記クライアントエンティティへの UE 位置の前記定期的報告を調整しコントロールするように、各位置報告について、前記 UE からのあるいは前記 UE に関する位置情報を受け取るように、前記 UE についての位置推定値を得るように、前記位置推定値は前記位置情報に基づいて決定される、また、前記 UE についての前記位置推定値を前記ネットワークエンティティに送るように、動作するプロセッサと、なおここでは、前記ネットワークエンティティから受け取られる前記シグナリングは、前記クライアントエンティティに前記 UE についての位置推定値をいつ送るのかを示す定期的位置情報を含んでいる、また、前記 UE が、前記位置情報を備える測定値報告を前記 RAN に送ることによって、位置報告を開始する；

装置。

【請求項 29】

前記位置情報は、前記 UE、または前記 RAN、または前記 UE と前記 RAN の両方によって得られる測定値を備えており、また、前記プロセッサは、ポジショニングエンティティに前記測定値を送るように、また、前記ポジショニングエンティティから前記 UE についての前記位置推定値を受け取るように、動作する、請求項 28 記載の装置。

【請求項 30】

前記定期的報告の調整およびコントロールを前記ポジショニングエンティティに渡すために、シグナリングをポジショニングエンティティと交換するように動作する、請求項 28 記載の装置。

【請求項 31】

前記 RAN はユニバーサル地上無線アクセスネットワーク (UTRAN) であり、前記ネットワークエンティティは、モバイルサービス交換局 (MSC) またはサービング GPRS サポートノード (SGSN) である、請求項 28 記載の装置。

【請求項 32】

前記 RAN は GSM EDGE 無線アクセスネットワーク (GERAN) であり、前記ネットワークエンティティは、モバイルサービス交換局 (MSC) またはサービング GPRS サポートノード (SGSN) である、請求項 28 記載の装置。

【請求項 33】

クライアントエンティティへのユーザ機器 (UE) の位置の定期的報告を開始するように、ネットワークエンティティによって送られるシグナリングを、無線アクセスネットワーク (RAN) で受け取るための手段と、なおここでは、前記ネットワークエンティティから受け取られる前記シグナリングは、前記クライアントエンティティへの前記 UE についての位置推定値をいつ送るのかを示す定期的位置情報を含んでいる；

前記クライアントエンティティへの UE 位置の前記定期的報告を調整しコントロールするための手段と；

前記 UE からのあるいは前記 UE に関する位置情報を受け取るための手段と、

前記 UE についての位置推定値を得るための手段と、前記位置推定値は前記位置情報に基づいて決定される、

前記 UE についての前記位置推定値を前記ネットワークエンティティに送るための手段と、また、前記 UE が、前記位置情報を備える測定値報告を前記 RAN に送ることによって、位置報告を開始する、

を備える、前記定期的位置情報によって示される位置情報を処理するための手段と；

を備える装置。

【請求項 34】

前記位置情報は、前記 UE、または前記 RAN、または前記 UE と前記 RAN の両方によって得られる測定値を備えており、また、前記 UE についての前記位置推定値を得るため

の前記手段は、

ポジショニングエンティティに前記測定値を送るための手段と、

前記ポジショニングエンティティから前記UEについての前記位置推定値を受け取るための手段と、

を備えている、

請求項33記載の装置。

【請求項35】

前記定期的報告の調整およびコントロールを前記ポジショニングエンティティに渡すために、シグナリングをポジショニングエンティティと交換するための手段、

を更に備える請求項33記載の装置。

【請求項36】

クライアントエンティティへのユーザ機器(UE)の位置の定期的報告を開始するように、無線アクセスマッシュワーク(RAN)によって送られるシグナリングを、ポジショニングエンティティで受け取ることと、なおここでは、前記RANから受け取られる前記シグナリングは、前記UEについての位置推定値をいつ前記クライアントエンティティに送るのかを示す定期的位置情報を含んでいる；

前記クライアントエンティティへのUE位置の前記定期的報告を調整しコントロールすることと；

前記定期的位置情報によって示される位置報告について、

前記UEによって送られるあるいは前記UEに関する位置情報を前記RANから受け取ることと、

前記UEについての位置推定値を得ることと、前記位置推定値は前記位置情報に基づいて決定される、

前記UEについての前記位置推定値を前記RANに送ることと、また、前記UEが、前記位置情報を備える測定値報告を前記RANに送ることによって、位置報告を開始する；

を備える、位置サービスを提供する方法。

【請求項37】

前記UEについての前記位置推定値を導き出すために使用される測定値を測定して得るために、前記RANに支援データを送ること、

を更に備える請求項36記載の方法。

【請求項38】

ポジショニングエンティティと無線アクセスマッシュワーク(RAN)との間でのシグナリングの交換をするように動作する通信ユニットと；

クライアントエンティティへのユーザ機器(UE)の位置の定期的報告を開始するために、前記RANによって送られるシグナリングを受け取るように、前記クライアントエンティティへのUE位置の前記定期的報告を調整しコントロールするように、位置報告について、前記UEによって送られるあるいは前記UEに関する位置情報を前記RANから受け取るように、前記UEについての位置推定値を得るように、前記位置推定値は前記位置情報に基づいて決定される、また、前記UEについての前記位置推定値を前記RANに送るように、動作するプロセッサと、なおここでは、前記RANから受け取られる前記シグナリングは、前記クライアントエンティティに前記UEについての位置推定値をいつ送るのかを示す定期的位置情報を含んでいる、また、前記UEが、前記位置情報を備える測定値報告を前記RANに送ることによって、位置報告を開始する；

装置。

【請求項39】

前記UEについての前記位置推定値を導き出すために使用される測定値を前記UEにより測定して得るために、前記RANに支援データを送るように動作する、請求項38記載の装置。

【請求項40】

クライアントエンティティへのユーザ機器(UE)の位置の定期的報告を開始するよう^に、無線アクセスマッシュワーク(RAN)によって送られるシグナリングを、ポジショニングエンティティで受け取るための手段と、なおここでは、前記RANから受け取られる前記シグナリングは、前記UEについての位置推定値をいつ前記クライアントエンティティに送るのかを示す定期的位置情報を含んでいる；

前記クライアントエンティティへのUE位置の前記定期的報告を調整しコントロールするための手段と；

前記UEによって送られるあるいは前記UEに関する位置情報を前記RANから受け取るための手段と、

前記UEについての位置推定値を得るための手段と、前記位置推定値は前記位置情報に基づいて決定される、

前記UEについての前記位置推定値を前記RANに送るための手段と、また、前記UEが、前記位置情報を備える測定値報告を前記RANに送ることによって、位置報告を開始する

を備える、前記定期的位置情報によって示される位置情報を処理するための手段と；
を備える装置。

【請求項41】

前記UEについての前記位置推定値を導き出すために使用される測定値を前記UEにより測定して得るために、前記RANに支援データを送るための手段、

を更に備える請求項40記載の装置。

【請求項42】

クライアントエンティティへのユーザ機器(UE)の位置の定期的報告を開始するよう^に、無線アクセスマッシュワーク(RAN)によって送られるシグナリングを、前記UEで受け取ることと、なおここでは、前記RANから受け取られる前記シグナリングは、前記UEについての位置推定値をいつ前記クライアントエンティティに送るのかを示す定期的位置情報を含んでいる、前記RANは、前記定期的位置情報を含む前記送られたシグナリングに基づいて、前記クライアントエンティティへのUE位置の前記定期的報告を調整しコントロールする；

前記定期的位置情報によって示される位置報告について、位置情報を前記RANに送ることと、なおここでは、前記位置情報は、前記UEについての位置推定値、あるいは、前記UEについての前記位置推定値を導き出すために使用される測定値を備える、また、前記UEが、前記位置情報を備える測定値報告を前記RANに送ることによって、位置報告を開始する；

を備える、位置サービスを得る方法。

【請求項43】

前記定期的位置情報は、位置報告の設定回数と、連続する位置報告間の時間間隔とを示す、請求項42記載の方法。

【請求項44】

前記定期的位置情報は、位置情報の報告をトリガする少なくとも1つの条件を示す、請求項42記載の方法。

【請求項45】

前記クライアントエンティティへの前記UE位置の定期的報告についての前記クライアントエンティティによって送られたリクエストを前記RAN経由で受け取ることと、

前記リクエストの許可または拒否を送ることと、

を更に備える請求項42記載の方法。

【請求項46】

前記クライアントエンティティへの前記UE位置の定期的報告についての前記クライアントエンティティによって送られたリクエストを前記RAN経由で受け取ること、を更に備え、

前記クライアントエンティティは、位置サービスをサポートするネットワークエンティ

ティ内に存在するか、あるいは前記ネットワークエンティティに直接に結合されている、
請求項 4 2 記載の方法。

【請求項 4 7】

前記クライアントエンティティへの前記 U E 位置の定期的報告のリクエストを送ることと
、

、前記リクエストに対する許可を受け取ることと、
を更に備える請求項 4 2 記載の方法。

【請求項 4 8】

前記測定値を測定して得るために、支援データを前記 R A N 経由で受け取ることと、
各位置報告について前記測定値を測定して得るために前記支援データを使用することと
、

、を更に備える請求項 4 2 記載の方法。

【請求項 4 9】

各位置報告について少なくとも 1 つの送信機のために測定値を測定して得ることと、なお
ここでは、各送信機は基地局または衛星である；

前記位置情報として前記測定値を提供することと；
を更に備える請求項 4 2 記載の方法。

【請求項 5 0】

各位置報告について少なくとも 1 つの送信機のために測定値を測定して得ることと、なお
ここでは、各送信機は基地局または衛星である；

前記測定値に基づいて前記 U E についての前記位置推定値を導き出すことと；
前記位置情報として前記位置推定値を提供することと；
を更に備える請求項 4 2 記載の方法。

【請求項 5 1】

前記位置情報は、前記 U E についての前記位置推定値を導き出すために使用される測定値
を備えており、前記方法は、

各位置報告について前記 U E についての前記位置推定値を前記 R A N 経由で受け取ることと、

、を更に備える、
請求項 4 2 記載の方法。

【請求項 5 2】

ユーザ機器 (U E) と無線アクセスネットワーク (R A N) との間の通信を する ように動作
するトランシーバと；

クライアントエンティティへの前記 U E の位置の定期的報告を開始するように、前記 R
A N によって送られるシグナリングを受け取るように、前記 R A N から受け取られた前記
シグナリング中に含まれる定期的位置情報に基づいて、前記 U E についての位置推定値を
いつ前記クライアントエンティティに送るのか を決定するように、前記 U E についての位
置推定値、あるいは、位置情報として前記位置推定値を導き出すために使用される測定値
を提供するように、また、前記 R A N に前記位置情報を送るように、動作するプロセッサ
と、前記 R A N は、前記定期的位置情報を含む前記送られたシグナリングに基づいて、前
記クライアントエンティティへの U E 位置の前記定期的報告を調整しコントロールする、
また、前記 U E が、前記位置情報を備える測定値報告を前記 R A N に送ることによって、
位置報告を開始する；

を備える装置。

【請求項 5 3】

前記プロセッサは、各位置報告について、少なくとも 1 つの送信機のための測定値を得る
ように、かつ、前記位置情報として前記測定値を提供するように、動作し、またここでは、
各送信機は、基地局かまたは衛星である、請求項 5 2 記載の装置。

【請求項 5 4】

前記プロセッサは、各位置報告について、少なくとも 1 つの送信機のための測定値を得る

ように、前記測定値に基づいて前記UEについての前記位置推定値を導き出すように、また、前記位置情報として前記位置測定値を提供するように、動作し、またここでは、各送信機は、基地局かまたは衛星である、請求項52記載の装置。

【請求項55】

前記シグナリングは、モバイルサービス交換局(MSC)またはサービスGPRSサポートノード(SGSN)によって出される、請求項52記載の装置。

【請求項56】

クライアントエンティティへのユーザ機器(UE)の位置の定期的報告を開始するように、無線アクセスマッシュワーク(RAN)によって送られるシグナリングを、前記UEで受け取るための手段と、なおここでは、前記RANから受け取られる前記シグナリングは、前記UEについての位置推定値をいつ前記クライアントエンティティに送るのかを示す定期的位置情報を含んでいる、前記RANは、前記定期的位置情報を含む前記送られたシグナリングに基づいて、前記クライアントエンティティへのUE位置の前記定期的報告を調整しコントロールする；

前記定期的位置情報によって示される位置報告について、位置情報を前記RANに送るための手段と、なおここでは、前記位置情報は、前記UEについての位置推定値、あるいは、前記UEについての前記位置推定値を導き出すために使用される測定値を備える、また、前記UEが、前記位置情報を備える測定値報告を前記RANに送ることによって、位置報告を開始する；

を備える装置。

【請求項57】

各位置報告について少なくとも1つの送信機のために測定値を測定して得るための手段と、なおここでは、各送信機は基地局または衛星である；

前記位置情報として前記測定値を提供するための手段と；

を更に備える請求項56記載の装置。

【請求項58】

各位置報告について少なくとも1つの送信機のために測定値を測定して得るための手段と、なおここでは、各送信機は基地局または衛星である；

前記測定値に基づいて前記UEについての前記位置推定値を導き出すための手段と；

前記位置情報として前記位置推定値を提供するための手段と；

を更に備える請求項56記載の装置。

【請求項59】

前記UE位置の定期的報告についての要求を、前記UEにおいて受け取ることと、

前記UEにおいて、前記定期的位置情報を受け取ることと、

ポジショニングエンティティに測定値を送ることと、

前記UEについての前記位置推定値を、前記ポジショニングエンティティから受け取ること

を更に備える請求項1記載の方法。

【請求項60】

前記定期的報告の調整およびコントロールを、ポジショニングエンティティに渡すために、シグナリングを前記ポジショニングエンティティと交換することと、

前記UEにおいて、前記UEについての前記位置推定値を導き出すための測定を行うように、支援データを受け取ることと

を更に備える請求項1記載の方法。