



ÚŘAD PRO VYNÁLEZY
A OBJEVY

POPIS VYNÁLEZU

K AUTORSKÉMU OSVĚDČENÍ

(61)

(23) Výstavní priorita
(22) Přihlášeno 26 03 85
(21) PV 2135-85

(40) Zveřejněno 12 02 87
(45) Vydáno 25.06.88

252421

(11) B₁

(51) Int. Cl.⁴

B 66 C 15/00

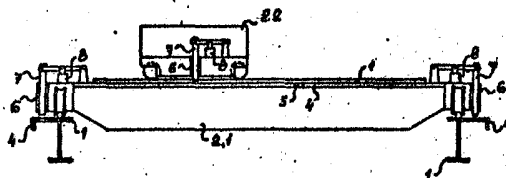
(75)
Autor vynálezu

MERGL ZDENĚK dipl. tech. PLZEŇ

(54)

Zařízení pro zajištění polohy pojízdného zařízení

Účelem řešení je přesné ustavení vzájemné polohy pojízdného zařízení oproti pevné dráze. Pojízdné zařízení je opatřeno jedním nebo více stavítky, vysouvateľnými proti vedení vytvořenému na pevné dráze. Pevná dráha je opatřena otvorem který odpovídá vysouvateľnému stavítku.



Vynález se týká zařízení pro zajištění přesné polohy pojízdného zařízení oproti pevné dráze.

Většina dosud známých způsobů pro zajištění polohy pojízdného zařízení na dráze je založena na optických či magnetických čidlech, případně spinačích, nebo je zjišťována odečítáním ujeté dráhy. Všechny tyto způsoby jsou jednak značně citlivé na působení vnějšího prostředí a tím i poruchové, jednak neumožňují přesné ustavení vzájemné polohy pojízdného zařízení a dráhy.

Tyto nevýhody odstraňuje řešení podle vynálezu jehož podstata spočívá v tom, že na pojízdném zařízení je uspořádáno jedno nebo více stavítek vysouvatelných proti vedení vytvořenému na pevné dráze a opatřenému otvorem který odpovídá vysouvatelnému stavítku.

Uspořádáním podle vynálezu je dosaženo maximálně přesného ustavení pojízdného zařízení proti dráze zjednodušujícího automatizaci jeho provozu.

Na připojeném výkresu je znázorněn příklad provedení vynálezu, kde na

obr. 1 je uspořádání zařízení pro zajištění přesné polohy u jeřábu na jeřábové dráze a u jeřábové kočky na jeřábu,

obr. 2 je půdorysem obr. 1.

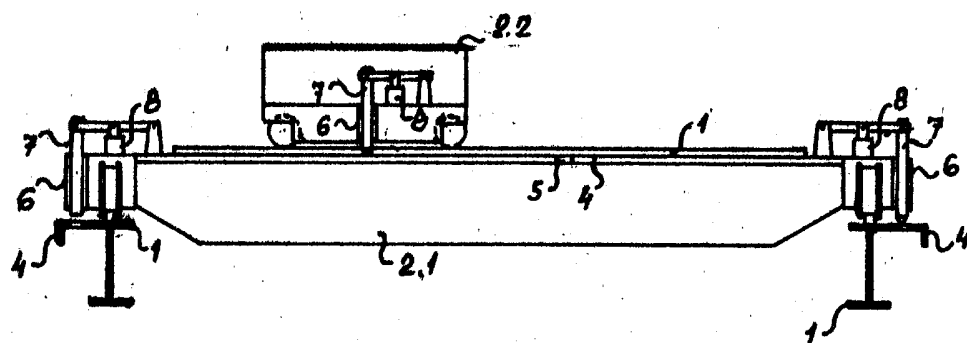
Jak je z obrázků patrné, je podél dráhy 1 pojízdného zařízení 2, jeřábu 2.1 nebo kočky 2.2 uspořádáno vedení 4 ve kterém jsou otvory 5. K příčníkům jeřábu 2.1 a k rámu kočky 2.2 je připevněno vedení 6 pro stavítko 7. Pohyb stavítka 7 je ovládán zvedákem 8.

Při zajištění jeřábu 2.1 nebo kočky 2.2 do zvolené polohy spustí se stavítko 7 na vedení 4 . Po dojetí do polohy propadne stavítko 7 do otvoru 5 a tak je zajištěna přesná poloha jeřábu 2.1 nebo kočky 2.2 proti pevné dráze 1 . Zvednutím stavítka 7 zvedákem 8 se jeřáb 2.1 případně kočka 2.2 odjistí.

PŘ E D M Ě T V Y N Á L E Z U

Zařízení pro zajištění polohy pojízdného zařízení, vyznačené tím, že na pojízdném zařízení /2/ je uspořádáno vysouvateľné stavítko /7/ které vystupuje proti vedení /4/ vytvořenému na pevné dráze /1/ a opatřenému otvorem /5/ který odpovídá vysouvateľnému stavítku /7/.

1 výkres

OBR. 1OBR. 2