

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載

【部門区分】第 7 部門第 2 区分

【発行日】平成 29 年 6 月 8 日 (2017.6.8)

【公開番号】特開 2016-63039 (P2016-63039A)

【公開日】平成 28 年 4 月 25 日 (2016.4.25)

【年通号数】公開・登録公報 2016-025

【出願番号】特願 2014-189072 (P2014-189072)

【国際特許分類】

H 0 1 L 21/677 (2006.01)

H 0 1 L 21/027 (2006.01)

B 2 5 J 13/08 (2006.01)

【F I】

H 0 1 L 21/68 A

H 0 1 L 21/30 5 6 2

B 2 5 J 13/08 Z

【手続補正書】

【提出日】平成 29 年 4 月 18 日 (2017.4.18)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 1 5 9

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0 1 5 9】

$X_{rb} = X_{b \pm} X \quad (7)$

$Y_{rb} = Y_{b \pm} Y \quad (8)$

上記の例では、搬送機構 127 のハンド H1 を用いた教示動作について説明したが、ハンド H2 を用いた教示動作も、ハンド H1 を用いた動作と同様である。また、搬送機構 128 , 137 , 138 を用いた教示動作も、搬送機構 127 を用いた教示動作と同様である。