

(19)日本国特許庁(JP)

(12)特許公報(B2)

(11)特許番号
特許第7581069号
(P7581069)

(45)発行日 令和6年11月12日(2024.11.12)

(24)登録日 令和6年11月1日(2024.11.1)

(51)国際特許分類	F I		
G 0 6 F 21/55 (2013.01)	G 0 6 F 21/55		
G 0 6 F 21/57 (2013.01)	G 0 6 F 21/57	3 5 0	
G 0 6 F 21/31 (2013.01)	G 0 6 F 21/31		
B 6 0 R 16/02 (2006.01)	B 6 0 R 16/02	6 6 0 Z	

請求項の数 5 (全10頁)

(21)出願番号	特願2021-15054(P2021-15054)	(73)特許権者	000005348
(22)出願日	令和3年2月2日(2021.2.2)		株式会社 S U B A R U
(65)公開番号	特開2022-118486(P2022-118486 A)	(74)代理人	東京都渋谷区恵比寿一丁目 2 0 番 8 号 110000383
(43)公開日	令和4年8月15日(2022.8.15)		弁理士法人エビス国際特許事務所
審査請求日	令和6年1月15日(2024.1.15)	(72)発明者	大嶋 宏典 東京都渋谷区恵比寿一丁目 2 0 番 8 号 株式会社 S U B A R U 内
		(72)発明者	飯波 久太郎 東京都渋谷区恵比寿一丁目 2 0 番 8 号 株式会社 S U B A R U 内
		(72)発明者	関 晃一 東京都渋谷区恵比寿一丁目 2 0 番 8 号 株式会社 S U B A R U 内
		審査官	三森 雄介

最終頁に続く

(54)【発明の名称】 車両用制御装置

(57)【特許請求の範囲】

【請求項 1】

車両に搭載された制御対象を制御する制御部と、
前記車両内への人の不正侵入の有無を示す不正侵入情報を格納した記憶部と、
前記不正侵入情報に基づいて、前記制御部に対するセキュアブート処理の可否を、前記制御部の起動前に判定する要否判定部と、を備え、
前記不正侵入情報は、前記制御部の前回の起動後に実行される不正侵入判定処理によって生成されて前記記憶部に格納されるものであり、
前記要否判定部は、
前記不正侵入情報が前記車両への人の不正侵入ありを示す場合に、前記制御部の起動前に前記制御部に対するセキュアブート処理を実行し、
前記不正侵入情報が前記車両への人の不正侵入なしを示す場合に、前記制御部に対するセキュアブート処理を実行せずに、前記制御部の起動を許可する、
車両用制御装置。

【請求項 2】

車両に搭載された制御対象を制御する制御部と、
前記車両内への人の不正侵入の有無を示す不正侵入情報を格納した記憶部と、
前記不正侵入情報に基づいて、前記制御部に対するセキュアブート処理の可否を、前記制御部の起動前に判定する要否判定部と、を備えた車両用制御装置であって、
前記不正侵入情報は、前記制御部の前回の起動後に実行される不正侵入判定処理によって

生成されて前記記憶部に格納されるものであり、

前記車両用制御装置が行う不正侵入判定処理は、

前記車両のドアの解錠時に使用されたキーと前記車両に予め登録されている認証キーとが一致するか否かを判定し、

前記使用されたキーと前記認証キーとが一致している場合に、前記車両への人の不正侵入なしを示す前記不正侵入情報を前記記憶部に格納し、

前記使用されたキーと前記認証キーとが一致していない場合に、前記車両への人の不正侵入ありを示す前記不正侵入情報を前記記憶部に格納し、

前記要否判定部は、

前記不正侵入情報が前記車両への人の不正侵入ありを示す場合に、前記制御部の起動前に前記制御部に対するセキュアブート処理を実行し、

前記不正侵入情報が前記車両への人の不正侵入なしを示す場合に、前記制御部に対するセキュアブート処理を実行せずに、前記制御部の起動を許可する、

車両用制御装置。

【請求項 3】

前記車両用制御装置が行う不正侵入判定処理は、

カメラによって撮像された前記車両の乗員の画像に基づいて、当該乗員が正規ユーザであるか否かを判定し、

前記乗員が正規ユーザである場合に、前記車両への人の不正侵入なしを示す前記不正侵入情報を前記記憶部に格納し、

前記乗員が正規ユーザでない場合に、前記車両への人の不正侵入ありを示す前記不正侵入情報を前記記憶部に格納する、

請求項 1 記載の車両用制御装置。

【請求項 4】

車両に搭載された制御対象を制御する制御部と、

前記車両内への人の不正侵入の有無を示す不正侵入情報を格納した記憶部と、

前記不正侵入情報に基づいて、前記制御部に対するセキュアブート処理の要否を、前記制御部の起動前に判定する要否判定部と、を備えた車両用制御装置であって、

前記不正侵入情報は、前記制御部の前回の起動後に実行される不正侵入判定処理によって生成されて前記記憶部に格納されるものであり、

前記車両用制御装置が行う不正侵入判定処理は、

前記車両のドアの解錠時に使用されたキーと前記車両に予め登録されている認証キーとが一致するか否かを判定すると共に、カメラによって撮像された前記車両の乗員の画像に基づいて、当該乗員が正規ユーザであるか否かを判定し、

前記使用されたキーと前記認証キーとが一致する場合且つ前記乗員が正規ユーザである場合に、前記車両への人の不正侵入なしを示す前記不正侵入情報を前記記憶部に格納し、

前記使用されたキーと前記認証キーとが一致していない場合又は前記乗員が正規ユーザでない場合に、前記車両への人の不正侵入ありを示す前記不正侵入情報を前記記憶部に格納し、

前記要否判定部は、

前記不正侵入情報が前記車両への人の不正侵入ありを示す場合に、前記制御部の起動前に前記制御部に対するセキュアブート処理を実行し、

前記不正侵入情報が前記車両への人の不正侵入なしを示す場合に、前記制御部に対するセキュアブート処理を実行せずに、前記制御部の起動を許可する、

車両用制御装置。

【請求項 5】

前記制御部は、車載ネットワークを介して通信を行うことにより前記制御対象を制御し、

前記制御部と前記要否判定部は、前記車載ネットワークを介することなく前記記憶部と通信可能である、

請求項 1 ～ 4 のいずれか 1 項記載の車両用制御装置。

10

20

30

40

50

【発明の詳細な説明】**【技術分野】****【0001】**

本発明は、車両用制御装置、特に、起動時に完全性の検証を行う車両用制御装置に関する。

【背景技術】**【0002】**

車両には、複数のECU(Electronic Control Unit)を備えた車両用制御装置が搭載され、車両は、所定のプログラムに基づく各ECUの動作により制御されている。近年の自動運転技術における車両周囲の状況確認や自動走行(走る、曲がる、止まる等)等もECUによって制御されている。従って、例えば、ECUのプログラムが不正に改ざんされると、車両の安全な走行を阻害するおそれがある。

10

【0003】

近年、車両がネットワークと通信可能に構成されるようになったことで、外部からの悪意ある攻撃により、ECUのプログラムが改ざんされる等の問題が顕在化してきている。また、ECUでは、着脱可能な不揮発性メモリに格納されたプログラムに基づいて制御を行う場合があり、例えば、車両の駐車中等にスリープ状態となったECUの不揮発性メモリを不正に交換する等のプログラムの改ざんも存在する。

【0004】

そこで、ECUでは、起動(ブート)時にプログラムの完全性を検証することで、不正に改ざんされたプログラムが実行されることを阻止するセキュアブート処理を実行している。セキュアブート処理では、暗号技術を用いてプログラムの完全性の検証を行い、プログラムの改ざんがない場合にはECUの起動を許可し、プログラムの改ざんが検出された場合にはその状態でのECUの起動を阻止することができる。

20

【0005】

一方、ECUには、起動開始から起動完了までの起動時間に厳しい制約がある(例えば、数十msから数百ms以内)。すなわち、ECUが制御を開始するまでの起動時間内にセキュアブート処理による検証を完了させることが要求される。このため、セキュアブート処理において、処理時間を短縮させる技術が提案されている(例えば、特許文献1)。

【0006】

特許文献1には、ECUの停止時に他ECUから取得した情報と、ECUの起動時に他ECUから取得した情報との検証を行い、改ざんの可能性が低いと判断される場合には、セキュアブートによる検証領域を一部省略することにより、セキュアブート処理に要する時間を短縮することが開示されている。

30

【先行技術文献】**【特許文献】****【0007】**

【文献】特許第6639615号公報

【発明の概要】**【発明が解決しようとする課題】**

40

【0008】

しかしながら、特許文献1のセキュアブート処理では、ECU起動時の検証において、他のECUとの通信を行って他のECUから得た状態情報を用いるため、他のECUの起動及び通信開始を待機する必要があり、セキュアブート処理に要する時間の短縮は十分とは言えない。

【0009】

本発明は、このような状況に対処することを課題としている。すなわち、ECU起動時の完全性を確保しながら、セキュアブート処理の処理時間を短縮させることなどを課題としている。

【課題を解決するための手段】

50

【 0 0 1 0 】

このような課題を解決するために、本発明による車両用制御装置は、以下の構成を具備する。

すなわち、本発明の一態様は、車両に搭載された制御対象を制御する制御部と、前記車両内への不正侵入の有無を示す不正侵入情報を格納した記憶部と、前記不正侵入情報に基づいて、前記制御部の起動時におけるセキュアブート処理の要否を判定する要否判定部と、を備えた車両用制御装置を提供する。

【発明の効果】

【 0 0 1 1 】

このような特徴を有する車両用制御装置によれば、ＥＣＵ起動時の完全性を確保しながら、セキュアブート処理の処理時間を短縮させることができる。

【図面の簡単な説明】

【 0 0 1 2 】

【図 1】本発明の実施形態に係る車両用制御装置を含む車両用制御システムの概略構成を示す説明図である。

【図 2】本発明の実施形態に係る車両用制御装置の概略構成を示す説明図である。

【図 3】本発明の実施形態に係る車両用制御装置におけるセキュアブート処理の要否判定処理及びＥＣＵ起動処理を示すフローチャートである。

【図 4】本発明の実施形態に係る車両用制御装置における不正侵入判定処理を示すフローチャートである。

【発明を実施するための形態】

【 0 0 1 3 】

以下、図面を参照して本発明の実施形態を説明する。以下の説明で、異なる図における同一符号は同一機能の部位を示しており、各図における重複説明は適宜省略する。

【 0 0 1 4 】

図 1 に示すように、本発明の実施形態に係る車両用制御装置（ＥＣＵ）１０は、例えば、車両の走行に必要な種々の電子機器類（制御対象）に接続され、これらの電子機器類を制御するＥＣＵ（Electronic Control Unit）１０（例えば、乗員監視ＥＣＵ１０Ａ、車両監視ＥＣＵ１０Ｂ、駆動ＥＣＵ１０Ｃ、制動ＥＣＵ１０Ｄ、操舵ＥＣＵ１０Ｅ・・・を含み、全てのＥＣＵを示す場合には、単にＥＣＵ１０と記す）である。

【 0 0 1 5 】

このような各電子機器及びこれらを制御するＥＣＵ１０等は、ＣＡＮ（Controller Area Network）やＬＩＮ（Local Interconnect Network）等の車載ネットワーク３により相互に通信可能に接続されると共に、中継装置としてのセントラルゲートウェイ（ＣＧＷ）４に接続されて車両用制御システム１を構成する。以下の説明において、本実施形態にかかる車両用制御装置１０に直接関与しない電子機器等についての詳細な説明及び図示は省略する。

【 0 0 1 6 】

図 1 に示すように、車両用制御システム１に含まれるＥＣＵ１０は、車両に搭載された制御対象の電子機器に接続され、車載ネットワーク３から取得する情報（データ）に基づいて各々が接続された電子機器の動作を制御する。また、ＥＣＵ１０は、接続された電子機器の動作状態などの状態情報（データ）を車載ネットワーク３へ出力する。

【 0 0 1 7 】

例えば、乗員監視ＥＣＵ１０Ａは、車両に乗車している乗員を監視する乗員監視装置（ＤＭＳ：Driver Monitoring System）の一部を構成し、乗員監視装置に含まれるカメラ、マイク、座席シートに設けられる着座センサ、ドアの開閉センサ（いずれも図示せず）等の電子機器を制御することにより乗員を監視する。例えば、乗員監視ＥＣＵ１０Ａでは、カメラによって撮像された乗員の画像に基づいて車両の乗員が正規ユーザであるか否かを判定する。乗員監視ＥＣＵによる判定結果であるユーザ認証結果は、状態情報として車載ネットワーク３に出力される。

10

20

30

40

50

【 0 0 1 8 】

車両監視 ECU10B は、車両のドアの開閉センサやキーセンサに接続され、ドアの開閉、ドアのロック又はアンロック、開閉時のキーの照合等を制御することにより車両を監視する。例えば、車両監視 ECU は、車両のドア開閉状態や、ドアの解錠時に使用されたキーと車両に予め登録されている認証キーとが一致するか否かを判定し、ドアの開閉履歴や認証キー照合結果を状態情報として車載ネットワーク 3 に出力する。

【 0 0 1 9 】

駆動 ECU10C、制動 ECU10D 及び操舵 ECU10E は、車載ネットワーク 3 から情報を取得し、車両の走行を制御する。また、駆動 ECU10C、制動 ECU10D 及び操舵 ECU10E に接続された電子機器の状態を示す状態情報（例えば、車両の車速情報、フットブレーキの踏み込み量を示す情報、サイドブレーキのオン、オフ情報、ステアリングの操舵角の情報）を車載ネットワーク 3 に出力する。

10

この他、車両用制御システムには車両の走行に必要な種々の電子機器を制御する複数の ECU10 が含まれるが、図 1 においては図示を省略する。

【 0 0 2 0 】

図 2 に示すように、車両用制御装置としての ECU10 は、制御対象に接続され、CPU (Central Processing Unit) 20、第 1 記憶部 30、第 2 記憶部 40 及び HSM (Hardware Security Module) 50 を備えている。

【 0 0 2 1 】

CPU 20 は、第 1 記憶部 30 に格納されたプログラムに基づいて種々の処理を実行する。本実施形態では、CPU 20 は、第 1 記憶部 30 に格納されたプログラムを例えば第 2 記憶部 40 等のメモリに読み込んで実行することにより、図 2 に示す制御部 21、状態情報取得部 22、不正侵入判定部 23、及び要否判定部 24 として機能することができる。

20

【 0 0 2 2 】

制御部 21 は、第 1 記憶部 30 に格納された制御プログラムに基づいて、ECU10 を起動させ、制御対象を制御するための処理を実行する。

【 0 0 2 3 】

状態情報取得部 22 は、車載ネットワーク 3 を介して、車載ネットワーク 3 に接続された他の ECU10 から車両の状態情報を取得する。状態情報取得部 22 が取得する状態情報には、乗員監視 ECU10A によるユーザ認証結果や車両監視 ECU10B による認証キー照合結果が含まれる。

30

【 0 0 2 4 】

不正侵入判定部 23 は、状態情報取得部 22 が取得した状態情報に基づいて車両内への不正侵入の有無を判定する。また、不正侵入判定部 23 は、判定結果に基づく不正侵入情報を生成し、生成した不正侵入情報を第 2 記憶部 40 に記憶させる。不正侵入判定部 23 は、不正侵入情報として、不正侵入があったとの判定結果を得た場合には、セキュアブート処理を実行するためにフラグ ON を第 2 記憶部 40 に記憶させる。

【 0 0 2 5 】

また、不正侵入判定部 23 は、不正侵入がなかったとの判定結果を得た場合には、セキュアブートを処理が不要であるとするフラグ OFF を第 2 記憶部 40 に記憶させる。不正侵入判定部 23 による不正侵入判定処理については後述する。

40

【 0 0 2 6 】

要否判定部 24 は、前回の制御部 21 による ECU10 の起動時に第 2 記憶部 40 に記憶された不正侵入情報に基づいて、制御部 21 の起動時、すなわち、制御部 21 が ECU10 を起動させる際のセキュアブート処理の要否を判定する。例えば、第 2 記憶部 40 にフラグ ON が記憶されている場合には、セキュアブート処理を要すると判定し、第 2 記憶部 40 にフラグ OFF が記憶されている場合には、セキュアブート処理を要しないと判定する。要否判定部 24 による判定結果は、後述する HSM 50 に通知される。

【 0 0 2 7 】

第 1 記憶部 30 は、不揮発性メモリ（例えば、フラッシュメモリ）によって構成するこ

50

とができる。第 1 記憶部 30 には、E C U 10 が作動する際に C P U 20 によって実行されるプログラムが格納されている。なお、第 1 記憶部 30 として、例えば、S D カードなどの着脱可能な記憶媒体を適用することもできる。

【 0 0 2 8 】

第 2 記憶部 40 は、いわゆる R A M として用いることができる。また、第 2 記憶部 40 には、不正侵入情報判定部によって生成された不正侵入情報を記憶させる。

【 0 0 2 9 】

H S M 50 は、E C U 10 の起動時に、起動対象のプログラム（すなわち、C P U 20 によって実行されるプログラム）が適正であるか否かを検証するセキュアブート処理を実行する。本実施形態における H S M 50 では、要否判定部 24 による判定結果が、セキュアブート処理を要するとの結果である場合に、H S M 50 によるセキュアブート処理が実行される。

10

【 0 0 3 0 】

セキュアブート処理による検証の結果、プログラムが適正である場合には、H S M 50 は制御部 21 に対して E C U 10 の起動を許可する。検証の結果、プログラムが適正でない場合には、H S M 50 は制御部 21 に対して E C U 10 の起動を許可しない。

【 0 0 3 1 】

例えば、H S M 50 が、第 1 記憶部 30 に格納されたプログラムが改ざんされていることを検出した場合、H S M 50 は制御部 21 に対して起動不可を通知する。制御部 21 は、H S M 50 からの通知に基づき、起動許可が通知された場合に限りプログラムを起動する。これにより、E C U 10 が不正なプログラムに基づいて起動されることを抑制することができる。

20

【 0 0 3 2 】

一方、要否判定部 24 による判定結果がセキュアブート処理を要しないとの結果である場合には、H S M 50 では、セキュアブート処理を少なくとも一部実行せずに、制御部 21 による E C U 10 の起動を許可する。

【 0 0 3 3 】

続いて、このように構成された車両用制御装置（E C U）10 における処理フローについて、図 3 及び図 4 のフローチャートを用いて説明する。

【 0 0 3 4 】

30

[セキュアブート処理の要否判定処理及び E C U 起動処理について]

図 3 は、車両用制御装置（E C U）10 におけるセキュアブート処理の要否判定処理及び E C U 起動処理を示すフローチャートである。セキュアブート処理の対象である E C U 10 が起動開始すると、要否判定部 24 が、第 2 記憶部 40 に記憶されているフラグが O N 又は O F F であるかを確認する（ステップ S 101）。

【 0 0 3 5 】

ステップ S 101 のフラグの確認処理において、要否判定部 24 は、第 2 記憶部 40 にフラグ O N が記憶されている場合には、H S M 50 にセキュアブート処理を要する旨を通知し、H S M 50 にてセキュアブート処理を実行する（ステップ S 102）。要否判定部 24 は、第 2 記憶部 40 にフラグ O F F が記憶されている場合には、H S M 50 にセキュアブート処理を要しない旨の通知を行い、H S M 50 はセキュアブート処理を実行せずに制御部 21 に E C U 10 の起動を許可する。

40

【 0 0 3 6 】

H S M 50 によるセキュアブート処理では、例えば、第 1 記憶部 30 等において、E C U 10 による制御対象の制御を実行する際に C P U 20 が実行するプログラムが格納された全領域を検証する。これにより、E C U 10 の起動時に、起動対象となるプログラムが適正であるか否かを検証する。検証の結果、プログラムが適正でない場合には、H S M 50 は制御部 21 に対して E C U 10 の起動を許可せず（ステップ S 104）、処理を終了する。

【 0 0 3 7 】

50

セキュアブート処理による検証の結果、プログラムが適正である場合には、H S M 5 0 は制御部 2 1 に対して E C U 1 0 の起動を許可する（ステップ S 1 0 5）。起動が成功した E C U 1 0 は、通常動作を開始、すなわち、制御対象に対する制御を実施する（ステップ S 1 0 6）。E C U 1 0 では、通常動作と併行して、不正侵入判定部 2 3 により、不正侵入判定処理を実施する（ステップ S 1 0 7）。不正侵入判定処理については後述する。

【 0 0 3 8 】

不正侵入判定部 2 3 により不正侵入なしと判定された場合には（ステップ S 1 0 8）、不正侵入情報として、フラグ O F F を第 2 記憶部 4 0 に記憶し（ステップ S 1 0 9）、処理を終了する。不正侵入判定部 2 3 により不正侵入ありと判定された場合には（ステップ S 1 0 8）、不正侵入情報として、フラグ O N を第 2 記憶部 4 0 に記憶し（ステップ S 1 1 0）、処理を終了する。

10

【 0 0 3 9 】

不正侵入判定部 2 3 によって第 2 記憶部 4 0 に記憶された不正侵入情報（フラグ O N 又はフラグ O F F）は、E C U 1 0 の次の起動時に、セキュアブート処理の要否を判定する際に用いられる。

【 0 0 4 0 】

なお、ステップ S 1 0 1 の不正侵入情報（セキュアブート継続フラグ）の確認処理に先立って、セキュアブート処理に関するプログラムやデータが格納された記憶領域についての検証を実行しても良い。このような処理を行うことにより、不正侵入情報の確認処理等の完全性をより確実なものとすることができる。

20

【 0 0 4 1 】

[不正侵入判定処理について]

図 4 は、不正侵入判定部 2 3 による不正侵入判定処理に係るフローチャートである。

不正侵入判定部 2 3 は、状態情報取得部 2 2 から取得した車両の状態情報に基づいて、車両に対する不正侵入の有無を判定する。具体的には、不正侵入判定部 2 3 は、車両監視 E C U 1 0 B による認証キー照合結果を示す状態情報を取得し、車両のドアの解錠時に使用されたキーと車両に予め登録されている認証キーとが一致するかを判定する（ステップ S 2 0 1）。解錠時に使用されたキーと認証キーとが一致していなかった場合には不正侵入ありと判定し（ステップ S 2 0 4）、不正侵入判定処理を終了する。

【 0 0 4 2 】

30

一方、不正侵入判定部 2 3 は、解錠時に使用されたキーと認証キーとが一致していた場合には、乗員監視 E C U 1 0 A からのユーザ認証結果を示す状態情報を取得し、車両に乗車した乗員が正規ユーザであるかを判定する（ステップ S 2 0 2）。

【 0 0 4 3 】

不正侵入判定部 2 3 は、車両時乗車したユーザが正規ユーザでない場合には、不正侵入ありと判定し（ステップ S 2 0 4）、不正侵入判定処理を終了する。不正侵入判定部 2 3 は、車両に乗車した乗員が正規ユーザであると判定した場合には不正侵入なしと判定し（ステップ S 2 0 3）、不正侵入判定処理を終了する。

【 0 0 4 4 】

なお、不正侵入判定処理が終了すると、図 3 のフローチャートのステップ S 1 0 8 に進み、不正侵入判定部 2 3 は、不正侵入判定処理による判定結果に従って、フラグ O N 又はフラグ O F F を第 2 記憶部 4 0 に記憶する（図 3 のステップ S 1 0 9、ステップ S 1 1 0）。

40

【 0 0 4 5 】

上述した不正侵入判定処理は一例であり、必ずしも上述のようにセキュアブート処理対象の E C U において実施する必要はない。不正侵入判定処理を、例えば、乗員監視 E C U 1 0 A 又は車両監視 E C U 1 0 B 等のセキュアブート処理対象の E C U 以外の E C U によって実行し、その結果をセキュアブート処理対象の E C U に出力してもよい。

【 0 0 4 6 】

以上述べたように、本実施形態に係る車両用制御装置によれば、車両に対する不正侵入

50

の有無を判定することで、制御対象の制御に用いられるプログラムに対する改ざんの可能性を判断する。そして、プログラムに対する改ざんの可能性がある場合にセキュアブート処理を実行する一方で、プログラムに対する改ざんの可能性がない場合にはセキュアブート処理の一部又は全部省略することができる。

【0047】

このように、プログラムに対する改ざんの可能性の有無に応じてセキュアブート処理の要否を決定するので、プログラムに対する改ざんの可能性が低い場合には、ECUの起動開始から起動完了までに要する時間の短縮を図ることができる。一方で、プログラムに対する改ざんの可能性が高い場合には、セキュアブート処理を実行することで、改ざんに対する安全性を確保することができる。

10

【0048】

すなわち、車両を監視状態に基づく不正侵入の判定結果に応じ、セキュアブート処理の検証範囲を柔軟に変更することができるので、ECU起動時の完全性とセキュアブート処理に要する時間の短縮とを両立させることができる。

【0049】

また、ECUの起動が成功した際に、不正侵入判定処理を行って不正侵入情報を記憶させておき、この不正侵入情報を次の起動時におけるセキュアブート処理の要否判定に用いるので、ECUの起動時に車両用制御システム1に含まれる他のECUとの間で通信を行う必要がない。

【0050】

20

さらに、例えば、第1記憶部30がSDカード等の着脱可能な記憶媒体である場合には、車両への不正侵入により第1記憶部30そのものが交換されることによる改ざんも考えられるが、不正侵入判定処理に基づいてセキュアブート処理の要否を判定するので、このような改ざんへの対策となり得る。

【0051】

本発明の実施の形態について図面を参照して詳述してきたが、具体的な構成はこれらの実施の形態に限られるものではなく、本発明の要旨を逸脱しない範囲の設計の変更等があっても本発明に含まれる。また、上述の各実施の形態は、その目的及び構成等に特に矛盾や問題がない限り、互いの技術を流用して組み合わせることが可能である。

【符号の説明】

30

【0052】

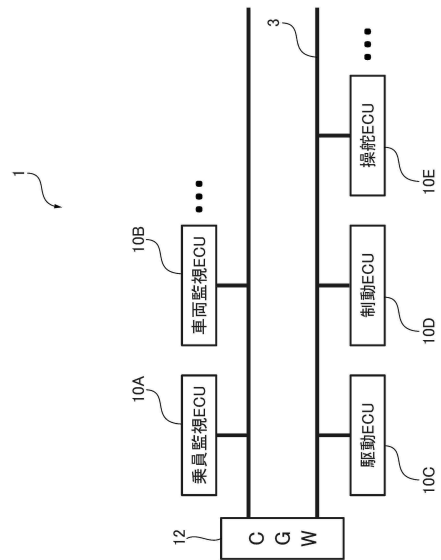
1：車両用制御システム，3：車載ネットワーク，10：車両用制御装置（ECU），10A：乗員監視ECU，10B：車両監視ECU，10C：駆動ECU，10D：制動ECU，10E：操舵ECU，20：CPU，21：制御部，22：状態情報取得部，23：不正侵入判定部，24：要否判定部，30：第1記憶部，40：第2記憶部，50：HSM

40

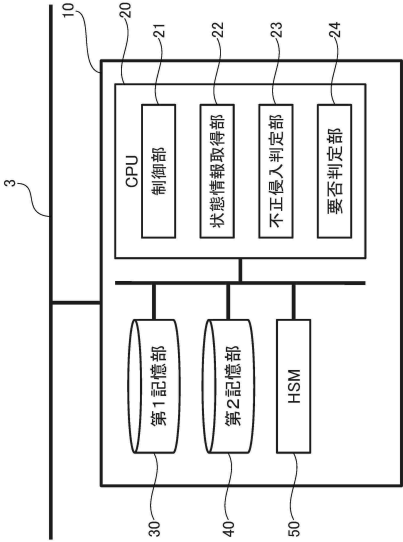
50

【図面】

【図 1】



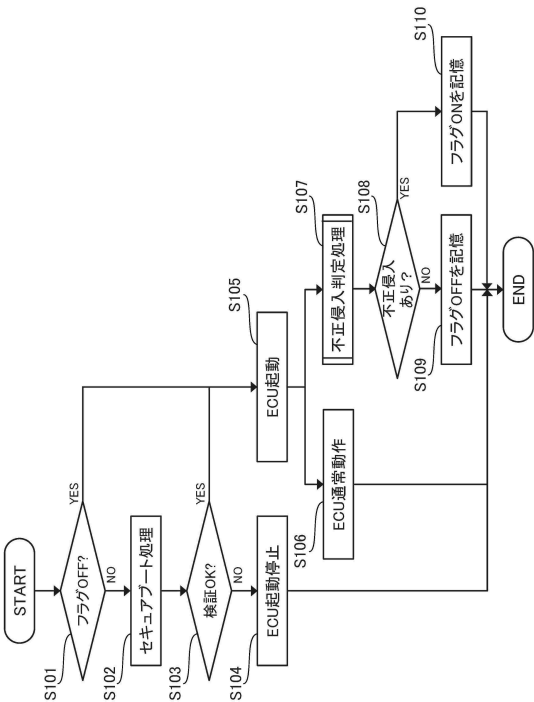
【図 2】



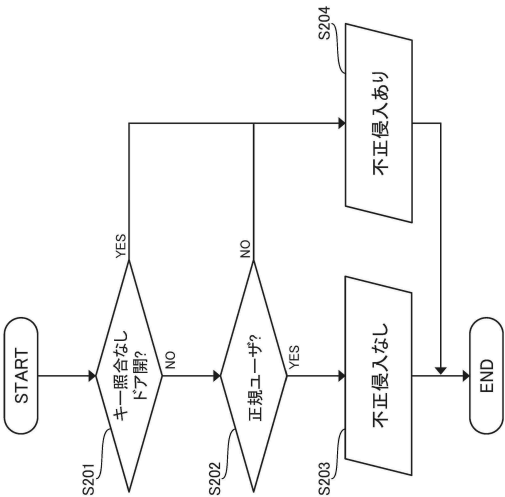
10

20

【図 3】



【図 4】



30

40

50

フロントページの続き

- (56)参考文献 国際公開第 2 0 2 0 / 1 5 8 3 7 7 (W O , A 1)
特開 2 0 0 4 - 2 7 6 7 8 2 (J P , A)
特開 2 0 1 9 - 0 6 6 9 8 4 (J P , A)
国際公開第 2 0 0 9 / 0 1 3 8 3 1 (W O , A 1)
特開 2 0 1 8 - 1 9 5 3 2 9 (J P , A)
特開 2 0 1 0 - 2 0 8 3 5 3 (J P , A)
国際公開第 2 0 1 5 / 1 7 4 5 2 6 (W O , A 1)
特開 2 0 1 8 - 1 7 3 7 2 1 (J P , A)
- (58)調査した分野 (Int.Cl. , D B 名)
G 0 6 F 2 1 / 3 0 - 2 1 / 5 7
B 6 0 R 1 6 / 0 0 - 1 7 / 0 2