



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 205019302 U

(45) 授权公告日 2016. 02. 10

(21) 申请号 201520753868. 9

(22) 申请日 2015. 09. 28

(73) 专利权人 河北万瑞医疗器械有限公司

地址 050000 河北省保定市徐水县华龙路
357 号

(72) 发明人 何惠苏 严佳佳

(51) Int. Cl.

A61G 7/015(2006. 01)

A61G 7/05(2006. 01)

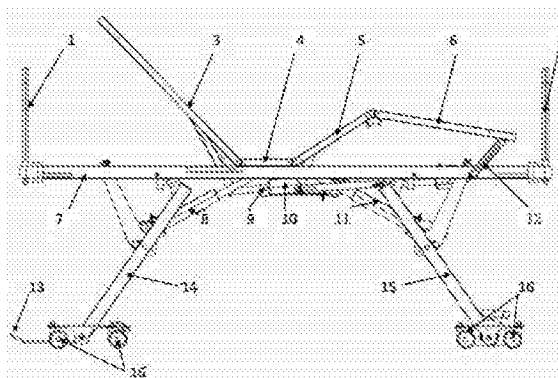
权利要求书1页 说明书3页 附图3页

(54) 实用新型名称

一种多功能电动超低护理床

(57) 摘要

本实用新型公开了一种多功能电动超低护理床,涉及医疗护理器械领域。包括底架、床体和电气部分,采用四部 24V 安全电压电机推杆,通过控制器、手持式操作器驱动电机推杆,实现背部升降、腿部升降、床体的前后倾斜、整体升降功能。适用于家庭或养老机构使用,整体升降范围大,特别适用于老年人、失能老人、病人等特殊人群使用,具有较高的安全性,可有效避免病人或老年人由于看护不当导致的摔伤现象。操作简便,护理强度低,特别是对卧床病人的护理,省时省力,多体位调节功能,能够满足不同体位的要求,便于护理和康复使用。



1. 一种多功能电动超低护理床,包括底架、床体和电气部分,其特征在于:所述底架包括第一底架(14)和第二底架(15)以及安装在底架(14、15)上的脚轮(16)和脚轮制动装置(13);所述床体包括主框架(7)、设置于主框架(7)两端的床头板(1)、床尾板(2),以及设置于主框架(7)上的四折型面板,从床头至床尾方向为床背板(3)、床座板(4)、大腿板(5)、小腿板(6);所述电气部分包括控制器、电机推杆、手持式操作器,所述电机推杆包括设置于第一底架(14)的控制头部整体升降的头部电机推杆(8)和设置于第二底架(15)的控制腿部整体升降的腿部电机推杆(11),控制床背板(3)的背板升降电机推杆(9),控制大腿板(5)、小腿板(6)的腿板升降电机推杆(10);所述控制器和手持式操作器分别连接背板升降电机推杆(9);所述小腿板抬升铰链(12)设置于主框架(7)上,连接小腿板(6)。

2. 根据权利要求1所述的一种多功能电动超低护理床,其特征在于:所述床背板(3)的折起角度为 $0^{\circ} \sim 65^{\circ}$,大腿板(5)的折起角度为 $0^{\circ} \sim 23^{\circ}$,主框架(7)前后倾斜的角度为 $0^{\circ} \sim 19^{\circ}$ 。

3. 根据权利要求1所述的一种多功能电动超低护理床,其特征在于:所述床背板(3)、床座板(4)、大腿板(5)、小腿板(6)的长度比为 $4 \sim 5:1:1.5 \sim 2:3 \sim 3.5$ 。

4. 根据权利要求1所述的一种多功能电动超低护理床,其特征在于:所述床背板(3)、床座板(4)、大腿板(5)、小腿板(6)之间通过螺丝连接,之间的缝隙为 $40\text{mm} \sim 60\text{mm}$ 。

5. 根据权利要求1所述的一种多功能电动超低护理床,其特征在于:所述控制器连接网电或安装蓄电池。

6. 根据权利要求1所述的一种多功能电动超低护理床,其特征在于:所述脚轮(16)数量为八个,为独立刹车万向静音脚轮。

7. 根据权利要求1所述的一种多功能电动超低护理床,其特征在于:所述床背板(3)、床座板(4)、大腿板(5)、小腿板(6)为矩形方管制成。

8. 根据权利要求1所述的一种多功能电动超低护理床,其特征在于:所述床头板(1)、床尾板(2)均采用钢木结合结构,外部为木质构造,内嵌钢管,可拆卸式。

一种多功能电动超低护理床

技术领域

[0001] 本实用新型涉及医疗护理器械领域,具体涉及一种多功能电动超低护理床。

背景技术

[0002] 电动护理床用于病人或老人的治疗和康复护理使用。开始主要用于医院,随着经济的发展电动护理床也进入了普通百姓家庭,成为了居家养老新选择,大大减轻了护理人员的负担。

[0003] 护理床的潜力日益增加,以前是简易的护理床,后来加上护栏,餐桌;再后来加上大便孔,轮子,产生了很多集多功能为一体的多功能,电动护理床极大的提高了患者的康复护理水平,也为护理人员提供了极大的方便,所以操作简单,功能强大的护理产品越来越受到追捧。但现在市场上的护理床操作较复杂,护理强度高,特别是对卧床病人的护理费时费力,不能满足不同体位的调节护理功能。

实用新型内容

[0004] 本实用新型所要解决的技术问题是提供一种适用于家庭或养老机构使用,适用于老年人、失能老人、病人等特殊人群使用,操作简便,护理强度低,特别是对卧床病人的护理,省时省力,多体位调节,能够满足不同体位的要求,便于护理和康复使用的一种多功能电动超低护理床。

[0005] 为解决上述技术问题,本实用新型所采取的技术方案是:

[0006] 一种多功能电动超低护理床,包括底架、床体和电气部分,其特征在于:所述底架包括第一底架和第二底架以及安装在底架上的脚轮和脚轮制动装置;所述床体包括主框架、设置于主框架两端的床头板、床尾板,以及设置于主框架上的四折型面板,从床头至床尾方向为床背板、床座板、大腿板、小腿板;所述电气部分包括控制器、电机推杆、手持式操作器,所述电机推杆包括设置于第一底架的控制头部整体升降的头部电机推杆和设置于第二底架的控制腿部整体升降的腿部电机推杆,控制床背板的背板升降电机推杆,控制大腿板、小腿板的腿板升降电机推杆;所述控制器和手持式操作器分别连接背板升降电机推杆;所述小腿板抬升铰链设置于主框架上,连接小腿板。

[0007] 进一步的技术方案在于:所述床背板的折起角度为 $0^{\circ} \sim 65^{\circ}$,大腿板的折起角度为 $0^{\circ} \sim 23^{\circ}$,主框架前后倾斜的角度为 $0^{\circ} \sim 19^{\circ}$ 。

[0008] 进一步的技术方案在于:所述床背板、床座板、大腿板、小腿板的长度比为 $4 \sim 5:1:1.5 \sim 2:3 \sim 3.5$ 。

[0009] 进一步的技术方案在于:所述床背板、床座板、大腿板、小腿板之间通过螺丝连接,之间的缝隙为 $40\text{mm} \sim 60\text{mm}$ 。

[0010] 进一步的技术方案在于:所述控制器连接网电或安装蓄电池。

[0011] 进一步的技术方案在于:所述脚轮数量为八个,为独立刹车万向静音脚轮。

[0012] 进一步的技术方案在于:所述床背板、床座板、大腿板、小腿板为矩形方管制成。

[0013] 进一步的技术方案在于：所述床头板、床尾板均采用钢木结合结构，外部为木质构造，内嵌钢管，可拆卸式。

[0014] 采用上述技术方案所产生的有益效果在于：

[0015] 适用于家庭或养老机构使用，整体升降范围大，特别适用于老年人、失能老人、病人等特殊人群使用，具有较高的安全性，可有效避免病人或老年人由于看护不当导致的摔伤现象。操作简便，护理强度低，特别是对卧床病人的护理，省时省力，多体位调节功能，能够满足不同体位的要求，便于护理和康复使用。技术成熟、制作成本低，销售价格具有很强的市场竞争力，能够满足一般用户购买力需求，具有广泛的潜在用户基础，应用与推广前景较广。

附图说明

[0016] 下面结合附图和具体实施方式对本实用新型作进一步详细的说明。

[0017] 图 1 是本实用新型折起结构示意图；

[0018] 图 2 是本实用新型侧面结构示意图；

[0019] 图 3 是本实用新型腿部倾斜结构示意图；

[0020] 图 4 是本实用新型头部倾斜结构示意图；

[0021] 图 5 是本实用新型最高位结构示意图；

[0022] 图 6 是本实用新型最低位结构示意图。

[0023] 其中：1- 床头板、2- 床尾板、3- 床背板、4- 床座板、5- 大腿板、6- 小腿板、7- 主框架、8- 头部电机推杆、9- 背板升降电机推杆、10- 腿板升降电机推杆、11- 腿部电机推杆、12- 小腿板抬升铰链、13- 脚轮制动装置、14- 第一底架、15- 第二底架、16- 脚轮。

具体实施方式

[0024] 下面结合本实用新型实施例中的附图，对本实用新型实施例中的技术方案进行清楚、完整地描述，显然，所描述的实施例仅仅是本实用新型的一部分实施例，而不是全部的实施例。基于本实用新型中的实施例，本领域普通技术人员在没有做出创造性劳动前提下所获得的所有其他实施例，都属于本实用新型保护的范围。

[0025] 在下面的描述中阐述了很多具体细节以便于充分理解本实用新型，但是本实用新型还可以采用其他不同于在此描述的其它方式来实施，本领域技术人员可以在不违背本实用新型内涵的情况下做类似推广，因此本实用新型不受下面公开的具体实施例的限制。

[0026] 如图 1～6 所示，一种多功能电动超低护理床，包括底架、床体和电气部分，所述底架包括第一底架 14 和第二底架 15 以及安装在底架 14、15 上的脚轮 16 和脚轮制动装置 13；所述床体包括主框架 7、设置于主框架 7 两端的床头板 1、床尾板 2，以及设置于主框架 7 上的四折型面板，从床头至床尾方向为床背板 3、床座板 4、大腿板 5、小腿板 6；所述电气部分包括控制器、电机推杆、手持式操作器，所述电机推杆包括设置于第一底架 14 的控制头部整体升降的头部电机推杆 8 和设置于第二底架 15 的控制腿部整体升降的腿部电机推杆 11，控制床背板 3 的背板升降电机推杆 9，控制大腿板 5、小腿板 6 的腿板升降电机推杆 10；所述控制器和手持式操作器分别连接背板升降电机推杆 9；所述小腿板抬升铰链 12 设置于主框架 7 上，连接小腿板 6。

[0027] 进一步优选的在于：所述床背板 3 的折起角度为 $0^{\circ} \sim 65^{\circ}$ ，大腿板 5 的折起角度为 $0^{\circ} \sim 23^{\circ}$ ，主框架 7 前后倾斜的角度为 $0^{\circ} \sim 19^{\circ}$ 。

[0028] 进一步优选的在于：所述床背板 3、床座板 4、大腿板 5、小腿板 6 的长度比为 $4 \sim 5:1:1.5 \sim 2:3 \sim 3.5$ 。

[0029] 进一步优选的在于：所述床背板 3、床座板 4、大腿板 5、小腿板 6 之间通过螺丝连接，之间的缝隙为 $40\text{mm} \sim 60\text{mm}$ 。

[0030] 进一步优选的在于：所述控制器连接网电或安装蓄电池。

[0031] 进一步优选的在于：所述脚轮 16 数量为八个，为独立刹车万向静音脚轮。

[0032] 进一步优选的在于：所述床背板 3、床座板 4、大腿板 5、小腿板 6 为矩形方管制成。

[0033] 进一步优选的在于：所述床头板 1、床尾板 2 均采用钢木结合结构，外部为木质构造，内嵌钢管，可拆卸式。

[0034] 本实用新型采用四部 24V 安全电压电机推杆，通过控制器、手持式操作器驱动电机推杆，实现背部升降、腿部升降、床体的前后倾斜、整体升降功能。

[0035] 可拆卸式床头床尾，便于护理人员为使用者洗头、洗脚、按摩等日常护理。

[0036] 可根据医护人员身高及临床需要，在 $0\text{mm} \sim 570\text{mm}$ 空间度范围内任意调整床体高度，增大地面与床体底部空间，便于小型 X 光机、临床检查和治疗仪器的底座插入；便于维修人员对产品的检查与保养。后升前降（即床头升床尾降）可在 $0^{\circ} \sim 19^{\circ}$ 范围内任意倾斜，便于对心脑血管患者及相关危重病人的临床检查、治疗和护理。前升后降（即床尾升床头降）可在 $0^{\circ} \sim 19^{\circ}$ 范围内任意倾斜，便于对术后患者及相关危重病人的检查、治疗和护理（如：吸痰、洗胃等）。除平躺外，床体背板可在 $0^{\circ} \sim 65^{\circ}$ 范围内任意升降，大腿板可在 $0^{\circ} \sim 23^{\circ}$ 范围内任意升降，小腿板的上升角度再通过小腿板抬升铰链 12 调整。患者可在床上选取适宜起坐角度，以满足进餐、吃药、饮水、洗脚、读书看报、看电视及适度肢体锻炼的需要。

[0037] 本实用新型适用于家庭或养老机构使用，床面较低，整体升降范围大，特别适用于老年人、失能老人、病人等特殊人群使用，具有较高的安全性，可有效避免病人或老年人由于看护不当导致的摔伤现象。操作简便，护理强度低，特别是对卧床病人的护理，省时省力，多体位调节功能，能够满足不同体位的要求，便于护理和康复使用。技术成熟、制作成本低，销售价格具有很强的市场竞争力，能够满足一般用户购买力需求，具有广泛的潜在用户基础，应用与推广前景较广。

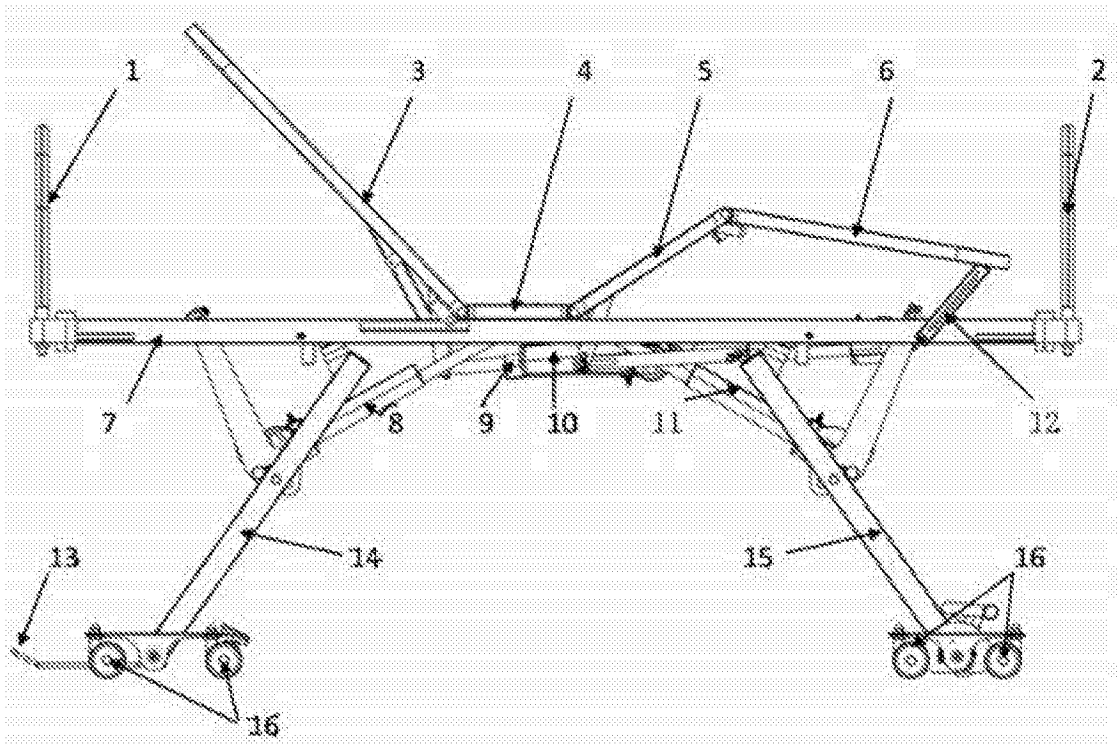


图 1

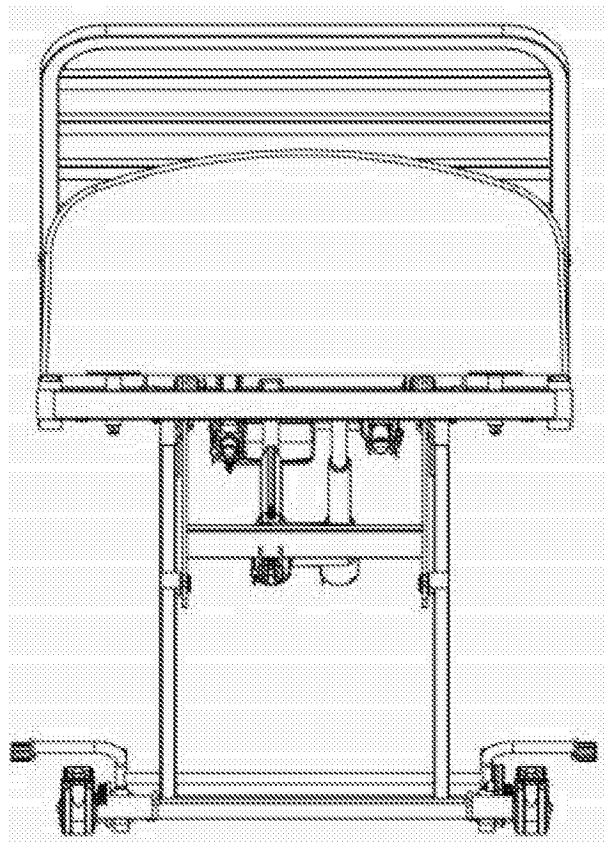


图 2

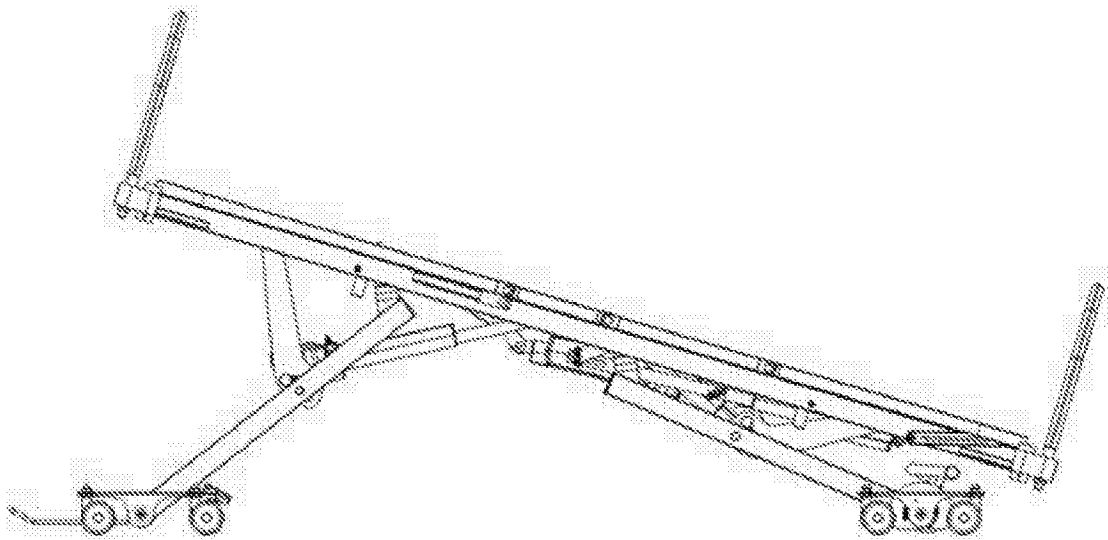


图 3

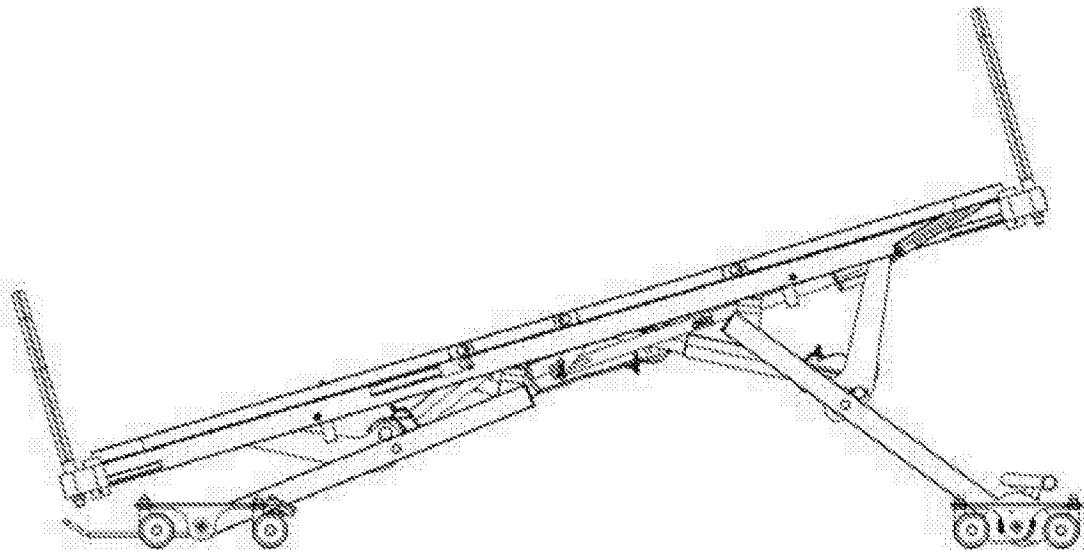


图 4

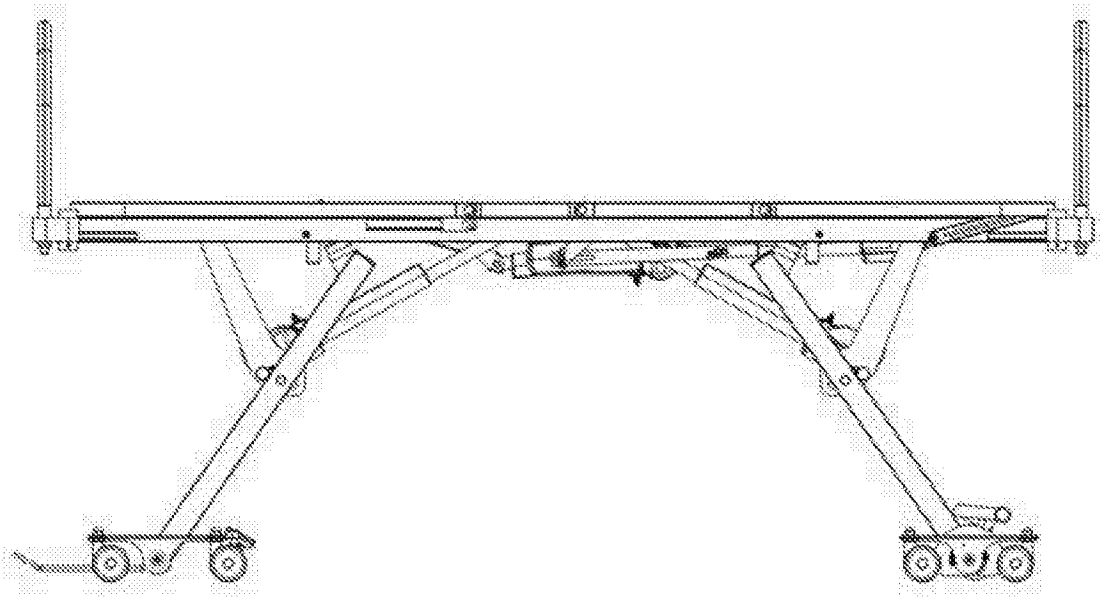


图 5

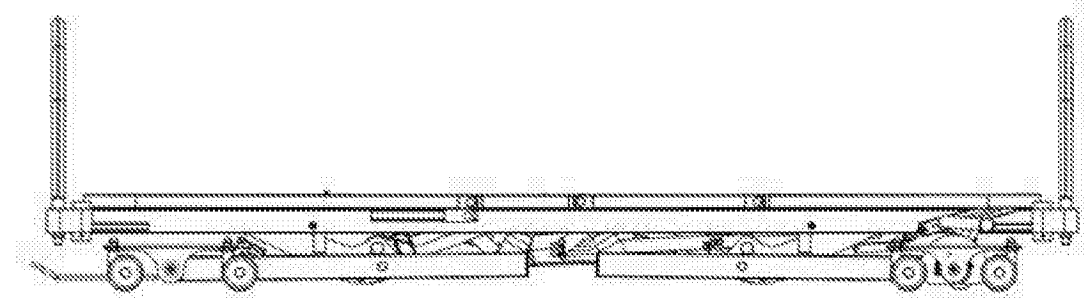


图 6