



## (12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 216931354 U

(45) 授权公告日 2022. 07. 12

(21) 申请号 202122336661.X

(22) 申请日 2021.09.26

(73) 专利权人 广西立腾农牧发展有限公司

地址 530000 广西壮族自治区南宁市江南  
区江西镇同良村维罗坡24-1号

(72) 发明人 吴锦山 卢森立 罗文钊 何胜辉  
苏锦汉 梁桂禄 曾庆德 黄佳龙  
熊大违 农庆华 陆廷倾

(74) 专利代理机构 北京同辉知识产权代理事务  
所(普通合伙) 11357

专利代理师 魏忠晖

(51) Int. Cl.

A01K 5/00 (2006.01)

A01K 39/01 (2006.01)

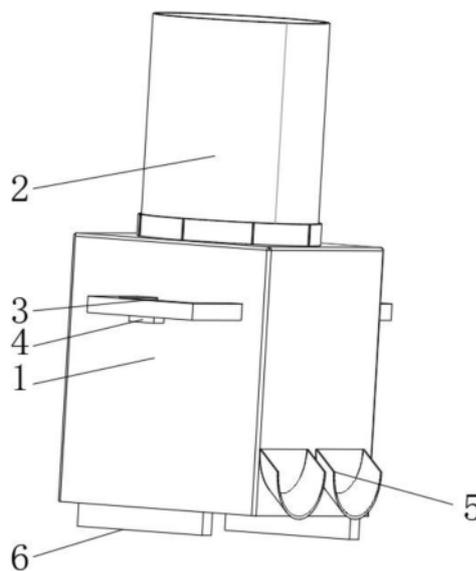
权利要求书1页 说明书3页 附图3页

### (54) 实用新型名称

一种人工喂料自动调节器

### (57) 摘要

本实用新型公开了一种人工喂料自动调节器,包括驱动箱,所述驱动箱顶壁中心固定连接入料斗,所述入料斗贯穿驱动箱顶壁并延伸至驱动箱内部,所述驱动箱底壁前后两侧均固定连接一组滑动轨,所述入料斗前后侧壁中上部均固定连接一组握把,所述握把底部均固定连接一组控制按钮组件。本实用新型中,首先利用料铲将饲料铲入入料斗内,入料斗在积攒了一定数量的饲料后,使驱动箱利用滑动轨在料槽内滑动,将驱动箱放置在料槽内时,加装的匀料板和匀料板上的转动臂开始转动,使匀料板底端与料槽平齐,在推动驱动箱的时候,匀料板将出料溜子排出的饲料推动,并通过匀料槽均匀分布的排出,减去了后期人工拨料的工序,值得大力推广。



1. 一种人工喂料自动调节器,包括驱动箱(1),其特征在于:所述驱动箱(1)顶壁中心固定连接入料斗(2),所述入料斗(2)贯穿驱动箱(1)顶壁并延伸至驱动箱(1)内部,所述驱动箱(1)底壁前后两侧均固定连接一组滑动轨(6),所述入料斗(2)前后侧壁中上部均固定连接一组握把(3),所述握把(3)底部均固定连接一组控制按钮组件(4),所述入料斗(2)底壁中心固定连接输料管(10),所述输料管(10)底壁中心固定连接固定轴承(13),所述固定轴承(13)内部固定连接螺旋输料杆(9),所述螺旋输料杆(9)通过固定轴承(13)转动连接输料管(10),所述驱动箱(1)内部底壁中心固定连接驱动电机(14),所述驱动电机(14)的输出轴固定连接螺旋输料杆(9)底端,所述输料管(10)左侧壁下部设置有出料槽(11),所述驱动箱(1)左侧壁中下部均匀固定连接前后排列的出料溜子(5),所述出料溜子(5)右侧均固定连接同一组Y形导料管(12),所述驱动箱(1)右侧壁中下部固定连接转动轴座(15),所述驱动箱(1)通过转动轴座(15)转动连接转动臂(16),所述转动臂(16)底端固定连接匀料板(17),所述匀料板(17)右侧设置有多组前后均匀排列的匀料槽(18)。

2. 根据权利要求1所述的一种人工喂料自动调节器,其特征在于:所述入料斗(2)内部左右侧壁均固定连接两组分料板(7)。

3. 根据权利要求1所述的一种人工喂料自动调节器,其特征在于:两组所述出料溜子(5)均贯穿驱动箱(1)前侧壁。

4. 根据权利要求1所述的一种人工喂料自动调节器,其特征在于:所述控制按钮组件(4)均通过导线连接驱动电机(14)。

5. 根据权利要求1所述的一种人工喂料自动调节器,其特征在于:所述螺旋输料杆(9)顶端固定连接转动盘(8)。

6. 根据权利要求1所述的一种人工喂料自动调节器,其特征在于:所述出料槽(11)贯穿输料管(10)左侧壁。

7. 根据权利要求1所述的一种人工喂料自动调节器,其特征在于:两组所述出料溜子(5)均贯穿驱动箱(1)左侧壁。

8. 根据权利要求1所述的一种人工喂料自动调节器,其特征在于:所述螺旋输料杆(9)上部延伸至入料斗(2)内部。

## 一种人工喂料自动调节器

### 技术领域

[0001] 本实用新型涉及牲畜养殖设备技术领域,尤其涉及一种人工喂料自动调节器。

### 背景技术

[0002] 养殖业是利用畜禽等已经被人类驯化的动物,或者鹿、麝、狐、貂、水獭、鹌鹑等野生动物的生理机能,通过人工饲养、繁殖,使其将牧草和饲料等植物能转变为动物能,以取得肉、蛋、奶、羊毛、山羊绒、皮张、蚕丝和药材等畜产品的生产部门。是人类与自然界进行物质交换的极重要环节。养殖业是农业的主要组成部分之一。农业的重要组成部分,与种植业并列为农业生产的两大支柱。

[0003] 目前还有部分中小规模的种鸡、蛋鸡场还使用人工喂料,传统人工喂料一般使用一个瓢或者料铲,一铲一铲料或一瓢一瓢把饲料勺起来,通过手的抖动把饲料撒在料槽上给鸡吃,然后喂料过程再用一个手拨料,这样造成劳动强度大,费力,喂料不均匀,同时喂料时间长,这些大大增加了饲养人员劳动强度。

### 实用新型内容

[0004] 本实用新型的目的是为了解决现有技术中存在的缺点,而提出的一种人工喂料自动调节器。

[0005] 为了实现上述目的,本实用新型采用了如下技术方案:一种人工喂料自动调节器,包括驱动箱,所述驱动箱顶壁中心固定连接入料斗,所述入料斗贯穿驱动箱顶壁并延伸至驱动箱内部,所述驱动箱底壁前后两侧均固定连接一组滑动轨,所述入料斗前后侧壁中上部均固定连接一组握把,所述握把底部均固定连接一组控制按钮组件,所述入料斗底壁中心固定连接输料管,所述输料管底壁中心固定连接固定轴承,所述固定轴承内部固定连接螺旋输料杆,所述螺旋输料杆通过固定轴承转动连接输料管,所述驱动箱内部底壁中心固定连接驱动电机,所述驱动电机的输出轴固定连接螺旋输料杆底端,所述输料管左侧壁下部设置有出料槽,所述驱动箱左侧壁中下部均匀固定连接前后排列的出料溜子,所述出料溜子右侧均固定连接同一组Y形导料管,所述驱动箱右侧壁中下部固定连接转动轴座,所述驱动箱通过转动轴座转动连接转动臂,所述转动臂底端固定连接匀料板,所述匀料板右侧设置有多组前后均匀排列的匀料槽。

[0006] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0007] 所述入料斗内部左右侧壁均固定连接两组分料板。

[0008] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0009] 两组所述出料溜子均贯穿驱动箱前侧壁。

[0010] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0011] 所述控制按钮组件均通过导线连接驱动电机。

[0012] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0013] 所述螺旋输料杆顶端固定连接转动盘。

[0014] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0015] 所述出料槽贯穿输料管左侧壁。

[0016] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0017] 两组所述出料溜子均贯穿驱动箱左侧壁。

[0018] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0019] 所述螺旋输料杆上部延伸至入料斗内部。

[0020] 本实用新型具有如下有益效果:

[0021] 1、本实用新型中,首先利用料铲将饲料铲入入料斗内,入料斗在积攒了一定数量的饲料后,将装置搬运至料槽内,双手握住握把后,推动驱动箱,使驱动箱利用滑动轨在料槽内滑动,再启动握把上的控制开关组件,使驱动箱内部的电机启动,电机带动其输出轴固定且上部延伸至入料斗内部的螺旋输料杆在输料管内转动,螺旋输料杆的转动,将入料斗内部的饲料输送进输料管内,输送至输料管下部后,通过出料槽排到Y形导料管内,Y形导料管导至驱动箱上加装的出料溜子上,通过出料溜子排到料槽内,从而达到自动调节饲料料量的目的。

[0022] 2、本实用新型中,将驱动箱放置在料槽内时,加装的匀料板和匀料板上的转动臂开始转动,使匀料板底端与料槽平齐,在推动驱动箱的时候,匀料板将出料溜子排出的饲料推动,并通过匀料槽均匀分布的排出,减去了后期人工拨料的工序,值得大力推广。

#### 附图说明

[0023] 图1为本实用新型提出的一种人工喂料自动调节器的等轴测示意图;

[0024] 图2为本实用新型提出的一种人工喂料自动调节器的正视结构示意图;

[0025] 图3为本实用新型提出的一种人工喂料自动调节器的匀料板右侧示意图。

[0026] 图例说明:

[0027] 1、驱动箱;2、入料斗;3、握把;4、控制按钮组件;5、出料溜子;6、滑动轨;7、分料板;8、转动盘;9、螺旋输料杆;10、输料管;11、出料槽;12、Y形导料管;13、固定轴承;14、驱动电机;15、转动轴座;16、转动臂;17、匀料板;18、匀料槽。

#### 具体实施方式

[0028] 下面将结合本实用新型实施例中的附图,对本实用新型实施例中的技术方案进行清楚、完整地描述,显然,所描述的实施例仅仅是本实用新型一部分实施例,而不是全部的实施例。基于本实用新型中的实施例,本领域普通技术人员在没有做出创造性劳动前提下所获得的所有其他实施例,都属于本实用新型保护的范围。

[0029] 在本实用新型的描述中,需要说明的是,术语“中心”、“上”、“下”、“左”、“右”、“竖直”、“水平”、“内”、“外”等指示的方位或位置关系为基于附图所示的方位或位置关系,仅是为了便于描述本实用新型和简化描述,而不是指示或暗示所指的装置或元件必须具有特定的方位、以特定的方位构造和操作,因此不能理解为对本实用新型的限制;术语“第一”、“第二”、“第三”仅用于描述目的,而不能理解为指示或暗示相对重要性,此外,除非另有明确的规定和限定,术语“安装”、“相连”、“连接”应做广义理解,例如,可以是固定连接,也可以是可拆卸连接,或一体地连接;可以是机械连接,也可以是电连接;可以是直接相连,也可以通

过中间媒介间接相连,可以是两个元件内部的连通。对于本领域的普通技术人员而言,可以具体情况理解上述术语在本实用新型中的具体含义。

[0030] 参照图1-3,本实用新型提供了一种实施例一种人工喂料自动调节器,包括驱动箱1,驱动箱1顶壁中心固定连接入料斗2,入料斗2贯穿驱动箱1顶壁并延伸至驱动箱1内部,利用料铲将饲料铲入入料斗2,驱动箱1底壁前后两侧均固定连接一组滑动轨6,入料斗2前后侧壁中上部均固定连接一组握把3,利用料铲将饲料铲入入料斗2,握把3底部均固定连接一组控制按钮组件4,入料斗2底壁中心固定连接输料管10,输料管10底壁中心固定连接固定轴承13,固定轴承13内部固定连接螺旋输料杆9,螺旋输料杆9通过固定轴承13转动连接输料管10,驱动箱1内部底壁中心固定连接驱动电机14,驱动电机14的输出轴固定连接螺旋输料杆9底端,输料管10左侧壁下部设置有出料槽11,驱动箱1左侧壁中下部均匀固定连接前后排列的出料溜子5,出料溜子5右侧均固定连接同一组Y形导料管12,启动握把3上的控制按钮组件4,使驱动箱1内部的电机启动,电机带动其输出轴固定且上部延伸至入料斗2内部的螺旋输料杆9在输料管10内转动,螺旋输料杆9的转动,将入料斗2内部的饲料输送进输料管10内,输送至输料管10下部后,通过出料槽11排到Y形导料管12内,Y形导料管12导至驱动箱1上加装的出料溜子5上,通过出料溜子5排到料槽内,驱动箱1右侧壁中下部固定连接转动轴座15,驱动箱1通过转动轴座15转动连接转动臂16,转动臂16底端固定连接匀料板17,匀料板17右侧设置有多组前后均匀排列的匀料槽18,将驱动箱1放置在料槽内时,加装的匀料板17和匀料板17上的转动臂16开始转动,使匀料板17底端与料槽平齐,在推动驱动箱1的时候,匀料板17将出料溜子5排到料槽上的饲料推动,并通过匀料槽18均匀分布的排出。

[0031] 入料斗2内部左右侧壁均固定连接两组分料板7,分料板7的加装使饲料能够实现分层堆积,降低因为堆积过厚,而造成螺旋输料杆9卡住的可能性,两组出料溜子5均贯穿驱动箱1前侧壁,控制按钮组件4均通过导线连接驱动电机14,螺旋输料杆9顶端固定连接转动盘8,出料槽11贯穿输料管10左侧壁,两组出料溜子5均贯穿驱动箱1左侧壁,螺旋输料杆9上部延伸至入料斗2内部。

[0032] 工作原理:首先利用料铲将饲料铲入入料斗2内,入料斗2在积攒了一定数量的饲料后,将装置搬运至料槽内,双手握住握把3后,推动驱动箱1,使驱动箱1利用滑动轨6在料槽内滑动,再启动握把3上的控制按钮组件4,使驱动箱1内部的电机启动,电机带动其输出轴固定且上部延伸至入料斗2内部的螺旋输料杆9在输料管10内转动,螺旋输料杆9的转动,将入料斗2内部的饲料输送进输料管10内,输送至输料管10下部后,通过出料槽11排到Y形导料管12内,Y形导料管12导至驱动箱1上加装的出料溜子5上,通过出料溜子5排到料槽内,从而达到自动调节饲料料量的目的,将驱动箱1放置在料槽内时,加装的匀料板17和匀料板17上的转动臂16开始转动,使匀料板17底端与料槽平齐,在推动驱动箱1的时候,匀料板17将出料溜子5排到料槽上的饲料推动,并通过匀料槽18均匀分布的排出。

[0033] 最后应说明的是:以上所述仅为本实用新型的优选实施例而已,并不用于限制本实用新型,尽管参照前述实施例对本实用新型进行了详细的说明,对于本领域的技术人员来说,其依然可以对前述各实施例所记载的技术方案进行修改,或者对其中部分技术特征进行等同替换,凡在本实用新型的精神和原则之内,所作的任何修改、等同替换、改进等,均应包含在本实用新型的保护范围之内。

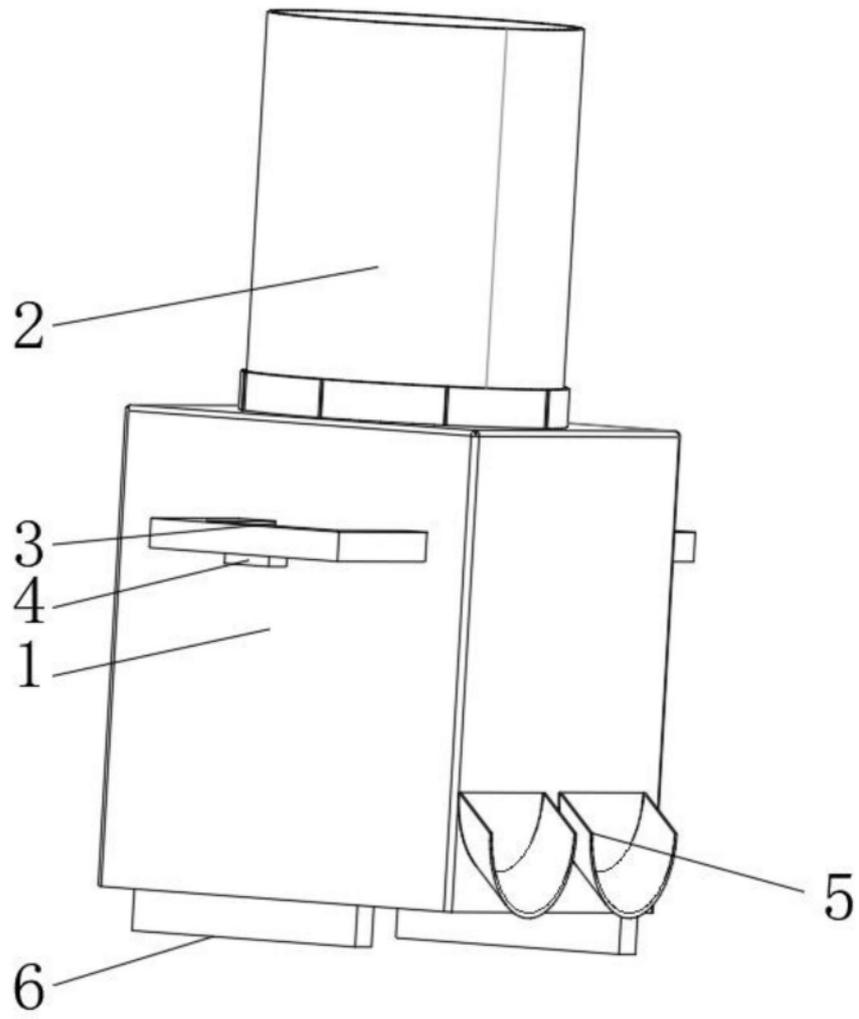


图1

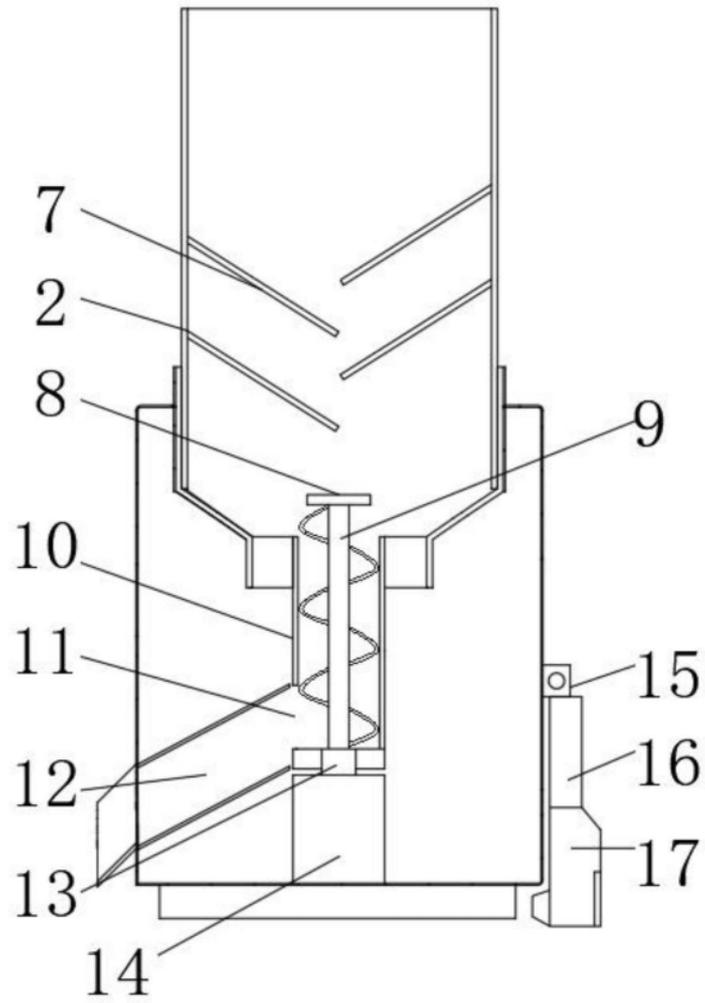


图2

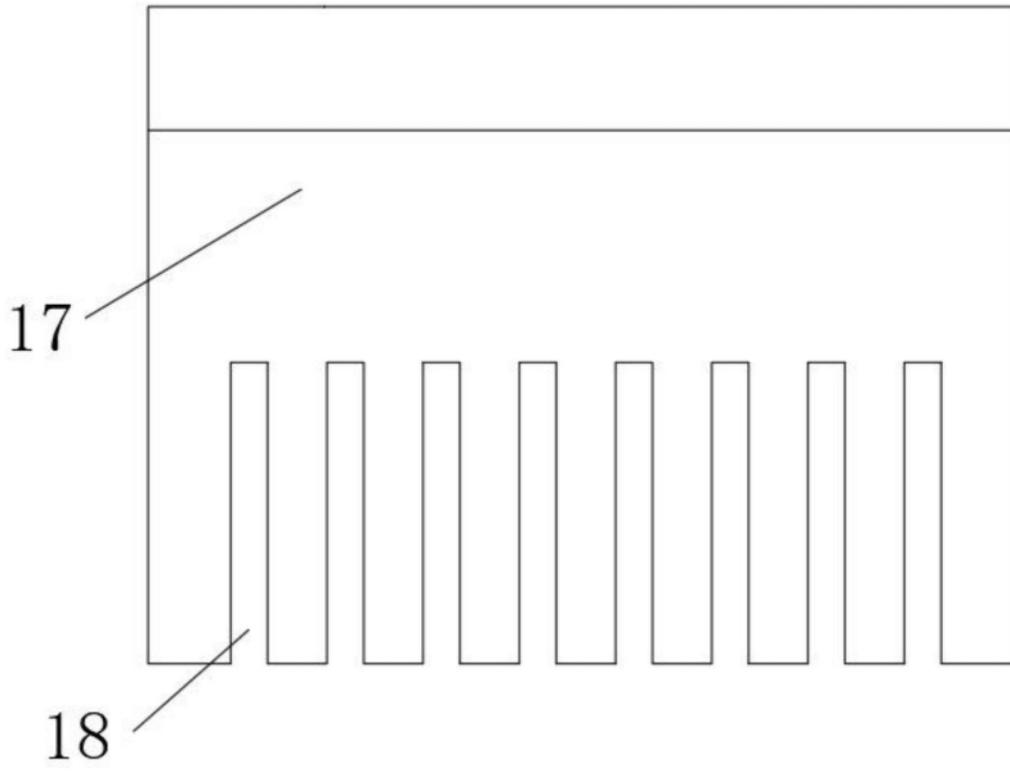


图3