

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載

【部門区分】第 7 部門第 4 区分

【発行日】令和 1 年 11 月 7 日 (2019.11.7)

【公開番号】特開 2018-117409 (P2018-117409A)

【公開日】平成 30 年 7 月 26 日 (2018.7.26)

【年通号数】公開・登録公報 2018-028

【出願番号】特願 2017-5202 (P2017-5202)

【国際特許分類】

B 6 0 L 15/20 (2006.01)

B 6 0 K 1/02 (2006.01)

F 1 6 H 3/72 (2006.01)

【F I】

B 6 0 L 15/20 S

B 6 0 K 1/02

B 6 0 L 15/20 K

F 1 6 H 3/72 A

【手続補正書】

【提出日】令和 1 年 9 月 25 日 (2019.9.25)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 1 8

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0 0 1 8】

遊星歯車機構において、各要素のトルクの総和は 0 である。言い換えれば、入力トルクと出力トルクは等しい。この遊星歯車機構 12 においては、入力トルクであるサンギア 14 のトルク T_S およびリングギア 16 のトルク T_R の和は、出力トルクであるキャリア 20 のトルク T_C に等しい ($T_S + T_R = T_C$)。また、各要素の回転速度が維持されるためには、2 つの入力トルクの比、つまりサンギアのトルク T_S とリングギアのトルク T_R の比が遊星歯車比 となっている必要がある ($\quad = T_S / T_R$)。