



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 221013255 U

(45) 授权公告日 2024. 05. 28

(21) 申请号 202322170009.4

(22) 申请日 2023.08.11

(73) 专利权人 佛山市第一人民医院

地址 528000 广东省佛山市禅城区岭南大道北81号

(72) 发明人 梁栋梁

(74) 专利代理机构 广州嘉权专利商标事务所有
限公司 44205

专利代理师 谭志鹏

(51) Int. Cl.

A61B 5/055 (2006.01)

A61N 5/10 (2006.01)

A61G 13/12 (2006.01)

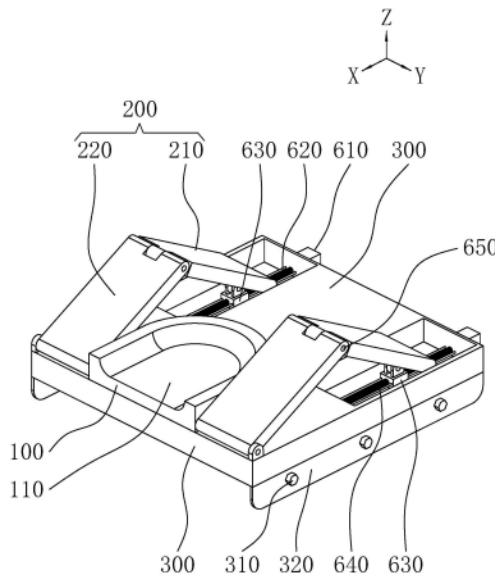
权利要求书1页 说明书7页 附图4页

(54) 实用新型名称

一种上肢支撑装置

(57) 摘要

本实用新型公开一种上肢支撑装置,包括有头部垫、肢体支撑垫和底座,所述头部垫设有用于支撑头部和颈部的头颈腔;所述肢体支撑垫围绕所述头部垫铺设,所述肢体支撑垫包括有用于支撑患者前臂的第一支撑件和用于支撑患者上臂的第二支撑件,所述第一支撑件和所述第二支撑件连接;所述头部垫连接于所述底座上,所述肢体支撑垫活动连接于所述底座,且所述肢体支撑垫和所述底座之间设有角度调节机构。本实用新型能够解决患者在检查或治疗时无法稳固保持上肢抬举,肩周炎或肩膀外罩困难患者无法完成上肢抬举而导致检查或治疗效果不佳的问题。



1. 一种上肢支撑装置,其特征在于,包括有:

头部垫,所述头部垫设有用于支撑头部和颈部的头颈腔;

肢体支撑垫,所述肢体支撑垫围绕所述头部垫铺设,所述肢体支撑垫包括有用于支撑患者前臂的第一支撑件和用于支撑患者上臂的第二支撑件,所述第一支撑件和所述第二支撑件连接;

底座,所述头部垫连接于所述底座上,所述肢体支撑垫活动连接于所述底座,且所述肢体支撑垫和所述底座之间设有角度调节机构。

2. 根据权利要求1所述的上肢支撑装置,其特征在于,所述第一支撑件和所述第二支撑件固定连接,所述第一支撑件和所述第二支撑件呈夹角设置。

3. 根据权利要求2所述的上肢支撑装置,其特征在于,所述第二支撑件远离所述第一支撑件的一端与所述底座相铰接,所述角度调节机构的一端与所述底座连接,另一端与所述肢体支撑垫连接,以调节并固定所述第二支撑件和所述底座之间的夹角。

4. 根据权利要求3所述的上肢支撑装置,其特征在于,所述角度调节机构包括有调节杆、调节螺栓和安装座,所述调节杆的两端分别与所述肢体支撑垫、安装座铰接,安装座上固接有调节螺栓,底座的相对两侧开设有调节槽,所述调节螺栓穿设并滑移于所述调节槽,所述调节螺栓穿出所述调节槽的另一侧螺纹连接有调节螺母。

5. 根据权利要求1所述的上肢支撑装置,其特征在于,所述第一支撑件和所述第二支撑件转动连接。

6. 根据权利要求5所述的上肢支撑装置,其特征在于,所述第一支撑件和所述第二支撑件互相铰接,且铰接轴沿水平方向延伸,所述角度调节机构的输出端可沿垂直于所述铰接轴的方向水平移动,所述第一支撑件和所述第二支撑件互相远离的一端分别与所述角度调节机构的输出端和所述底座铰接。

7. 根据权利要求6所述的上肢支撑装置,其特征在于,所述角度调节机构为丝杠机构。

8. 根据权利要求1所述的上肢支撑装置,其特征在于,所述肢体支撑垫为U型结构,两所述第一支撑件朝互相靠近的一端延伸并连接。

9. 根据权利要求1所述的上肢支撑装置,其特征在于,所述肢体支撑垫设有两个,两所述肢体支撑垫分别位于所述头部垫的相对两侧。

10. 根据权利要求9所述的上肢支撑装置,其特征在于,所述底座的相对两端设有紧固件,用以与病床可拆卸连接。

一种上肢支撑装置

技术领域

[0001] 本实用新型属于医疗辅助设备技术领域,特别涉及一种上肢支撑装置。

背景技术

[0002] 对于部分检查或治疗,患者需要仰卧在床板上,并且双上臂上举并放置在额头上方,保持这个摆位姿势完成检查或治疗,例如磁共振机进行腹部检查、胸腹部肿瘤患者的放射治疗等。

[0003] 以磁共振腹部检查为例,上肢抬举的摆位能够增强图像质量,特别是冠状位图像,脂肪抑制及打药后的冠状位增强图像上。但对于患者来讲,因为上肢抬举并不是一个自然的动作,部分患者可能因为体质弱、肢体畸形和长时间抬举酸麻等问题而无法保持抬举的摆位,影响磁共振检查的成像效果。

[0004] 部分患有肩周炎及肩膀外展、外举困难的患者在进行检查或治疗时,上肢的抬举角度有限,一般的垫子无法有效支撑这类患者的上肢,且由于肩膀处患病的原因无法主动完成上肢抬举的摆位动作,从而导致检查或治疗无法进行。

实用新型内容

[0005] 本实用新型目的在于提供一种上肢支撑装置,以解决患者在检查或治疗时无法稳固保持上肢抬举,肩周炎或肩膀外展困难患者无法完成上肢抬举而导致检查或治疗效果不佳的问题。

[0006] 为解决上述技术问题所采用的技术方案:

[0007] 本实用新型公开了一种上肢支撑装置,包括有:

[0008] 头部垫,所述头部垫设有用于支撑头部和颈部的头颈腔;

[0009] 肢体支撑垫,所述肢体支撑垫围绕所述头部垫铺设,所述肢体支撑垫包括有用于支撑患者前臂的第一支撑件和用于支撑患者上臂的第二支撑件,所述第一支撑件和所述第二支撑件连接;

[0010] 底座,所述头部垫连接于所述底座上,所述肢体支撑垫活动连接于所述底座,且所述肢体支撑垫和所述底座之间设有角度调节机构。

[0011] 本实用新型至少具有的有益效果是:在进行检查或治疗时,患者的头颈部和抬举的上肢均由上肢支撑装置提供支撑作用。患者的头部和颈部安放于头部垫的头颈腔内,患者的上肢在抬举后抵靠在肢体支撑垫上,无需患者主动保持上肢上举的摆位姿势,避免出现患者由于体质弱、肢体畸形或长时间抬举酸麻而导致上肢晃动或无法再进行抬举动作,从而导致检查不清晰或治疗效果差的情况。

[0012] 并且,肢体支撑垫能相对底座活动,底座和肢体支撑垫之间设有角度调节机构,角度调节机构用于调节底座和肢体支撑垫的夹角角度,令肢体支撑垫能够为肩周炎和肩膀外展、外举困难的患者提供有效的支撑作用,以使肢体支撑垫和底座的夹角能够贴合患者上臂和底座的夹角,有效支撑患者的上肢。

[0013] 作为上述技术方案的进一步改进,所述第一支撑件和所述第二支撑件固定连接,所述第一支撑件和所述第二支撑件呈夹角设置。

[0014] 通过上述设置,由于第一支撑件和第二支撑件固定连接,因此,第一支撑件和第二支撑件的夹角固定,可根据大多数患者在上肢抬举时的肘关节角度设置第一支撑件和第二支撑件之间的夹角,以使肢体支撑垫能够稳固支撑患者的上臂和前臂。

[0015] 作为上述技术方案的进一步改进,所述第二支撑件远离所述第一支撑件的一端与所述底座相铰接,所述角度调节机构的一端与所述底座连接,另一端与所述肢体支撑垫连接,以调节并固定所述第二支撑件和所述底座之间的夹角。

[0016] 通过上述设置,由于第二支撑件用于支撑患者的上臂,因此,第二支撑件和底座之间的夹角可通过角度调节机构调节为患者抬举时的上臂和底座之间的角度,以使第二支撑垫能够有效、舒适地支撑患者的上臂。

[0017] 作为上述技术方案的进一步改进,所述角度调节机构包括有调节杆、调节螺栓和安装座,所述调节杆的两端分别与所述肢体支撑垫、安装座铰接,安装座上固接有调节螺栓,底座的相对两侧开设有调节槽,所述调节螺栓穿设并滑移于所述调节槽,所述调节螺栓穿出所述调节槽的另一侧螺纹连接有调节螺母。

[0018] 通过上述设置,调节杆、肢体支撑垫和底座形成三角结构,角度调节机构能够稳固支撑肢体支撑垫,由于调节螺栓可于调节槽内滑移,因此,自安装座至底座与第二支撑件的铰接端之间的长度可发生变化,从而使肢体支撑垫和底座之间的夹角角度可发生变化,实现肢体支撑垫和底座之间的角度调节功能,使肢体支撑垫能够稳固支撑患者的上肢。

[0019] 作为上述技术方案的进一步改进,所述第一支撑件和所述第二支撑件转动连接。

[0020] 通过上述设置,转动连接的第一支撑件和第二支撑件可调节二者之间的夹角,以使该夹角能够贴合患者前臂和上臂之间的肘关节角度,提升患者上肢摆放的舒适性。

[0021] 作为上述技术方案的进一步改进,所述第一支撑件和所述第二支撑件互相铰接,且铰接轴沿水平方向延伸,所述角度调节机构的输出端可沿垂直于所述铰接轴的方向水平移动,所述第一支撑件和所述第二支撑件互相远离的一端分别与所述角度调节机构的输出端和所述底座铰接。

[0022] 通过上述设置,由于第一支撑件的一端与第二支撑件的一端铰接、第一支撑件的另一端与角度调节机构的输出端铰接,以及第二支撑件的另一端与底座铰接,因此,第一支撑件、第二支撑件和角度调节机构的输出端形成三角结构,第一支撑件和第二支撑件之间的夹角或第二支撑件和底座之间的夹角均可由角度调节机构进行调节,以使第一支撑件和第二支撑件能够稳固支撑患者的前臂和上臂。

[0023] 作为上述技术方案的进一步改进,所述角度调节机构为丝杠机构。

[0024] 丝杠机构的输出端能够精准带动第一支撑件的一端沿直线移动,保证第一支撑件和第二支撑件之间的夹角能够精准贴合患者的肘关节角度,或第二支撑件和底座之间的夹角能够精准贴合患者的肩关节角度,为患者提供舒适地支撑作用,结构简单,传动可靠。

[0025] 作为上述技术方案的进一步改进,所述肢体支撑垫为U型结构,两所述第一支撑件朝互相靠近的一端延伸并连接。

[0026] U型结构的肢体支撑垫能够使支撑患者左前臂和右前臂的第一支撑件连接在一起,便于医护人员操作角度调节机构而对肢体支撑垫进行统一调节,节省调节时间和操作

步骤,减少角度调节机构的铺设数量,降低上肢支撑装置的成本。

[0027] 作为上述技术方案的进一步改进,所述肢体支撑垫设有两个,两所述肢体支撑垫分别位于所述头部垫的相对两侧。

[0028] 通过上述设置,医护人员可根据患者左上肢的抬举角度、右上肢的抬举角度或左右两边的肘关节角度进行角度调节,以使每个肢体支撑垫均能够更好地支撑患者的左上肢和右上肢,为患者提供舒适地支撑。

[0029] 作为上述技术方案的进一步改进,所述底座的相对两端设有紧固件,用以与病床可拆卸连接。

[0030] 通过上述设置,以使上肢支撑装置可与病床可拆卸连接,当患者在检查或治疗时需要抬举上肢时,可通过紧固件将底座与病床连接,以使患者能够将上肢通过肢体支撑垫获得支撑作用。

附图说明

[0031] 下面结合附图和实施例对本实用新型做进一步的说明;

[0032] 图1是本实用新型一种实施例所提供的上肢支撑装置的整体结构示意图;

[0033] 图2是本实用新型一种实施例所提供的上肢支撑装置的侧视剖视图;

[0034] 图3是本实用新型一种实施例所提供的上肢支撑装置的内部结构示意图;

[0035] 图4是本实用新型另一种实施例所提供的上肢支撑装置的整体结构示意图;

[0036] 图5是本实用新型另一种实施例所提供的上肢支撑装置的侧视剖视图;

[0037] 图6是本实用新型另一种实施例所提供的上肢支撑装置的内部结构示意图。

[0038] 附图中标记如下:

[0039] 100、头部垫;110、头颈腔;

[0040] 200、肢体支撑垫;210、第一支撑件;220、第二支撑件;

[0041] 300、底座;310、紧固件;320、连接件;

[0042] 400、角度调节机构;

[0043] 510、安装座;520、调节杆;530、调节槽;540、调节螺栓;550、调节螺母;

[0044] 610、驱动源;620、传动螺杆;630、滑移座;640、导向杆;650、铰接轴。

具体实施方式

[0045] 本部分将详细描述本实用新型的具体实施例,本实用新型之较佳实施例在附图中示出,附图的作用在于用图形补充说明书文字部分的描述,使人能够直观地、形象地理解本实用新型的每个技术特征和整体技术方案,但其不能理解为对本实用新型保护范围的限制。

[0046] 在本实用新型的描述中,需要理解的是,涉及到方位描述,例如上、下、前、后、左、右等指示的方位或位置关系为基于附图所示的方位或位置关系,仅是为了便于描述本实用新型和简化描述,而不是指示或暗示所指的装置或元件必须具有特定的方位、以特定的方位构造和操作,因此不能理解为对本实用新型的限制。

[0047] 在本实用新型的描述中,如果具有“若干”之类的词汇描述,其含义是一个或者多个,多个的含义是两个及以上,大于、小于、超过等理解为不包括本数,以上、以下、以内等理

解为包括本数。如果有描述到第一、第二、第三只是用于区分技术特征为目的,而不能理解为指示或暗示相对重要性或者隐含指明所指示的技术特征的数量或者隐含指明所指示的技术特征的先后关系。

[0048] 需要说明的是,附图中X方向是由上肢支撑装置的前侧指向后侧;Y方向是由上肢支撑装置的左侧指向右侧;Z方向是由上肢支撑装置的下侧指向上侧。

[0049] 本实用新型的描述中,除非另有明确的限定,设置、安装、连接等词语应做广义理解,所属技术领域技术人员可以结合技术方案的具体内容合理确定上述词语在本实用新型中的具体含义。

[0050] 参照图1至图6,下面对本实用新型的上肢支撑装置举出若干实施例。

[0051] 如图1至图6所示,本实用新型实施例的上肢支撑装置包括有头部垫100、肢体支撑垫200和底座300。

[0052] 在本实施例中,头部垫100的上端面设有头颈腔110,头颈腔110用于为患者的头部和颈部提供支撑作用,以使患者能舒适地仰卧在病床上。

[0053] 在本实施例中,肢体支撑垫200用于为患者的上肢提供支撑作用,当患者在仰卧状态需要抬举上肢时,患者可直接将上肢摆放到肢体支撑垫200上,由肢体支撑垫200为患者的上肢提供有效支撑,无需患者主动抬举,并且能令患者一直保持上肢抬举的摆位,提高检查效果和治疗效果,避免由于患者体质弱、肢体畸形和长时间抬举酸麻而无法保持上肢抬举的摆位。

[0054] 可以理解的是,当患者处于仰卧状态并抬举上肢时,患者的上肢贴近于患者的头部,因此,肢体支撑垫200围绕头部垫100铺设。

[0055] 在本实施例中,肢体支撑垫200包括有第一支撑件210和第二支撑件220,第一支撑件210和第二支撑件220沿前后方向铺设,以使第一支撑件210和第二支撑件220能分别有效支撑患者的前臂和上臂,如图1至图6所示。

[0056] 在本实施例中,头部垫100与底座300相连接,肢体支撑垫200与底座300活动连接,底座300用于固定头部垫100和支撑肢体支撑垫200,底座300与病床连接,便于将上肢支撑装置安装于病床上。

[0057] 在本实施例中,肢体支撑垫200和底座300之间设有角度调节机构400,角度调节机构400可以用于调节第二支撑件220和底座300之间的夹角,以第二支撑件220和底座300之间的夹角为第一夹角。

[0058] 可以理解的是,由于肩周炎、驼背等患者在进行上肢抬举的摆位动作时,由于自身患病原因,导致上肢的抬举角度有限,并且每位患者在抬举上肢时,上臂和底座300之间的形成夹角并不统一,若第一夹角的角度按照正常人能抬举的角度设置,则对于驼背等患者,上肢支撑装置无法有效支撑患者的上臂;若第一夹角的角度按照驼背等患者能抬举的角度设置,则对于普通患者而言,上臂和底座300的夹角过大,患者的上臂不能从第二支撑件220上获得舒适、省力的支撑作用。

[0059] 因此,医护人员可根据患者的需求通过角度调节机构400调节第一夹角,以使肩周炎患者、驼背患者或肩膀外展、外举困难患者均能舒适、有效地完成上肢抬举的摆位动作。

[0060] 可以理解的是,头颈腔110沿头部垫100的上端面向下弯曲延伸,为患者的后脑勺提供舒适的安放弧度,头颈腔110导通头部垫100的后端,为患者的颈部提供安放空间。

[0061] 在一些实施例中,第一支撑件210和第二支撑件220固定连接,如图1至图3所示。即第一支撑件210和第二支撑件220可通过一体成型、焊接、胶黏等连接的方式固定,以使第二夹角的角度固定,肢体支撑垫200能稳固支撑患者的上肢。

[0062] 可以理解的是,第一支撑件210和第二支撑件220呈夹角设置。由于患者的上肢在抬举时,前臂和上臂之间并不一定是呈伸直状态摆放在肢体支撑垫200上的,因此,夹角设置的第一支撑件210和第二支撑件220能贴合患者前臂和上臂之间的肘关节角度,以使第一支撑件210和第二支撑件220能更好的支撑患者的前臂和上臂,以第一支撑件210和第二支撑件220之间的夹角为第二夹角。

[0063] 可以理解的是,肢体支撑垫200可为一体成型的三棱柱垫,即在左右方向上看,肢体支撑垫200呈三角形,此时,第一支撑件210和第二支撑件220分别为三棱柱垫上方的两个端面,三棱柱垫的下方抵接底座300,如图1至图3所示。

[0064] 可以理解的是,第二夹角应选择大部分患者在上肢抬举时能达到的肘关节夹角。

[0065] 可以理解的是,当第一支撑件210和第二支撑件220固定连接时,底座300和第二支撑件220远离第一支撑件210的一端相铰接,即底座300与第二支撑件220的后端相铰接,角度调节机构400的两端分别与底座300、肢体支撑垫200连接,以调节并固定第二支撑件220和底座300之间的夹角,以使第一夹角的角度贴合患者抬举时底座300和抬举的上臂之间的夹角,确保第二支撑件220能够稳固支撑患者的上臂。

[0066] 对此,如图1至图3所示,角度调节机构400包括有调节杆520、调节螺栓540和安装座510,调节杆520的两端分别与肢体支撑垫200的下端和安装座510铰接,安装座510上固接有轴线沿左右延伸的调节螺栓540,底座300的左右两侧开设有调节槽530,调节槽530沿前后方向延伸,调节螺栓540穿过调节槽530,并于调节槽530的另一侧螺纹连接有调节螺母550。

[0067] 可以理解的是,由于调节杆520、自调节杆520和肢体支撑垫200的铰接端至第二支撑件220和底座300的铰接端,以及自第二支撑件220和底座300的铰接端至调节杆520和安装座510的铰接端形成三角稳固结构,且调节杆520的长度、自调节杆520和第二支撑件220的铰接端至第二支撑件220和底座300的铰接端之间长度固定,医护人员可通过调节螺栓540沿调节槽530前后滑移,以改变自安装座510至底座300和第二支撑件220的铰接端之间的长度,从而实现第一夹角的角度调节,并且调节螺栓540和调节螺母550能够令第二支撑件220稳固支撑患者的上臂,为患者带来舒适的支撑效果。

[0068] 在另一些实施例中,第一支撑件210和第二支撑件220转动连接,如图4至图6所示。第一支撑件210和第二支撑件220可相对转动,以使第二夹角的角度可调,令第二夹角可更贴合患者前臂和上臂之间的肘关节角度,提升患者上肢摆放的舒适性。

[0069] 可以理解的是,第一支撑件210和第二支撑件220互相靠近的一端铰接,铰接轴650沿水平方向延伸,由于第一支撑件210和第二支撑件220沿前后方向铺设,因此,在本实施例中,铰接轴650沿左右方向延伸,第一支撑件210和第二支撑件220可绕左右延伸的铰接轴650转动而改变第二夹角的角度。

[0070] 可以理解的是,角度调节机构400与底座300固定连接,以使二者相对固定;角度调节机构400的输出端沿直线方向水平移动,且移动方向垂直于铰接轴650,由于铰接轴650沿左右方向延伸,因此,角度调节机构400的输出端沿前后方向移动,第一支撑件210远离第二

支撑件220的一端与角度调节机构400的输出端铰接,第二支撑件220远离第一支撑件210的一端与底座300相铰接,如图4至图6所示。

[0071] 由于第一支撑件210的后端铰接于第二支撑件220的前端,第一支撑件210的前端铰接于角度调节机构400的输出端,第二支撑件220的后端铰接于底座300,由于角度调节机构400和底座300固接,因此,第一支撑件210、第二支撑件220和角度调节机构400的输出端之间可形成三角稳定结构,第一夹角、第二夹角与第一支撑件210和滑移座630之间的夹角相加形成三角形的内角和,并且,由于第一支撑件210的长度和第二支撑件220的长度固定,因此,第一夹角的大小可随第二夹角的大小进行调节。

[0072] 可以理解的是,当角度调节机构400的输出端带动第一支撑件210向前移动时,第一支撑件210的前端和第二支撑件220的后端之间的长度增大,第一支撑件210和第二支撑件220的铰接端高度下降,第二夹角的角度变大,第一夹角的角度变小;当角度调节机构400的输出端带动第一支撑件210向后移动时,第一支撑件210的前端和第二支撑件220的后端之间的长度缩小,第一支撑件210和第二支撑件220的铰接端高度上升,第二夹角的角度变小,第一夹角的角度变大。

[0073] 可以理解的是,医护人员可通过角度调节机构400改变第一支撑件210和第二支撑件220互相远离的一端之间的长度大小,从而实现第一夹角或第二夹角的角度变化,以使第一夹角或第二夹角能够根据不同患者在上肢抬举时的肩关节角度或肘关节角度进行调节,以使第一支撑件210或第二支撑件220能够更有效地支撑患者的上肢。

[0074] 在本实施例中,角度调节机构400为丝杠机构,如图4至图6所示。具体的是,丝杠机构包括有驱动源610、传动螺杆620、滑移座630和导向杆640,驱动源610与底座300连接,驱动源610的输出端与传动螺杆620传动连接;传动螺杆620沿前后延伸并转动架设在底座300上,以使传动螺杆620可相对底座300自转;滑移座630套设并啮合于传动螺杆620,第一支撑件210远离第二支撑件220的一端与滑移座630铰接,即第一支撑件210的前端与滑移座630相铰接,且二者之间的铰接轴650沿左右方向延伸,导向杆640架设在底座300上,导向杆640与传动螺杆620相互平行,导向杆640穿设于滑移座630内,以对滑移座630的前后移动进行前后导向。

[0075] 可以理解的是,当驱动源610启动时,驱动源610的输出端带动传动螺杆620自转,由于滑移座630与传动螺杆620相啮合,因此,自转的传动螺杆620带动滑移座630前后移动,以改变滑移座630和底座300的相对位置,从而改变第一支撑件210前端与第二支撑件220后端之间的长度,实现第一夹角或第二夹角的角度调节,并且,当驱动源610不启动时,滑移座630和底座300的相对位置固定,以使第一夹角和第二夹角固定,无需设置另外的固定结构,结构简单、便捷。

[0076] 在本实施例中,驱动源610为电机,以使第一夹角或第二夹角的角度调节为自动调节,以使医护人员在调节过程省时、省力,提高工作效率。

[0077] 在另一种实施例中,驱动源610可以为手柄,手柄转动架设在底座300上,医护人员通过转动手柄能够更加精准地对第一夹角或第二夹角进行调节,并且,当上肢支撑装置应用于磁共振检查时,非电机驱动可以避免丝杠机构采用金属制件。

[0078] 可以理解的是,角度调节机构400还可以为气缸、液缸、电缸等直线驱动机构。

[0079] 可以理解的是,当第一支撑件210和第二支撑件220互相铰接时,若第一支撑件210

的长度和第二支撑件220的长度相等,且二者与滑移座630、底座300的铰接位置对称,则此时,第一支撑件210和滑移座630之间的夹角也为第一夹角,由于两个第一夹角和一个第二夹角的角度总和为三角形的内角和,第一夹角的角度直接受第二夹角的角度影响。

[0080] 可以理解的是,无论第一支撑件210和第二支撑件220是固定连接还是转动连接,第二支撑件220的后端和底座300均互相铰接,铰接轴650沿左右方向延伸,防止第二支撑件220相对底座300移动,导致第二支撑件220无法稳固支撑患者的上臂。

[0081] 在一些实施例中,肢体支撑垫200为U型结构,两个第一支撑件210朝互相靠近的一端延伸并连接于头部垫100的前方。

[0082] 可以理解的是,U型结构的肢体支撑垫200能够统一对肢体支撑垫200进行调节,当第一支撑件210和第二支撑件220为固定连接时,角度调节机构400能够统一调节左右两边的第一夹角;当第一支撑件210和第二支撑件220为转动连接时,角度调节机构400能够统一调节左右两边的第一夹角,还能够统一调节第二夹角,节省调节时间和操作步骤,并可减少角度调节机构400的铺设数量。

[0083] 可以理解的是,当肢体支撑垫200为U型结构时,患者在抬举上肢时双手可交叠并放置于两个第一支撑件210的连接处,便于患者保持抬举动作。

[0084] 可以理解的是,患者在抬举上肢时可能会出现左上肢和右上肢的抬举角度并不相同的情况,例如部分肩周炎患者可能仅有一侧患有肩周炎,因此,U型结构的肢体支撑垫200可能会造成患者仅有一边上肢得到舒适地支撑效果。

[0085] 在本实施例中,肢体支撑垫200设有两个并均为一字型结构,两个肢体支撑垫200分别位于头部垫100的左右两侧,如图1至图6所示。两个肢体支撑垫200独立设置且分别连接有角度调节机构400,以便医护人员根据患者左上肢的抬举角度、右上肢的抬举角度或左右两边的肘关节角度进行相应的调节,以使肢体支撑垫200能够更好地支撑患者的上肢。

[0086] 可以理解的是,底座300的相对两端设有紧固件310,紧固件310用于使上肢支撑装置与病床可拆连接,如图1至图6所示。例如患者在磁共振腹部检查时,可将上肢支撑装置安装于病床上,当患者仅需进行普通的磁共振检查,无需抬举上肢时,病人可直接仰卧在病床上,将头部枕于头颈腔110内,也可卸下上肢支撑装置,令病人直接卧躺在病床上。

[0087] 在本实施例中,底座300的左右两侧可向下延伸有连接件320,在安装时可将病床卡设于两个连接件320之间,连接件320和病床的左右边框上开设有通孔,紧固件310可穿设通过并将上肢支撑装置固定在病床上。

[0088] 可以理解的是,紧固件310可以为螺钉、螺栓等连接结构。

[0089] 以上对本实用新型的较佳实施方式进行了具体说明,但本实用新型创造并不限于所述实施例,熟悉本领域的技术人员在不违背本实用新型精神的前提下还可作出种种的等同变型或替换,这些等同的变型或替换均包含在本申请权利要求所限定的范围内。

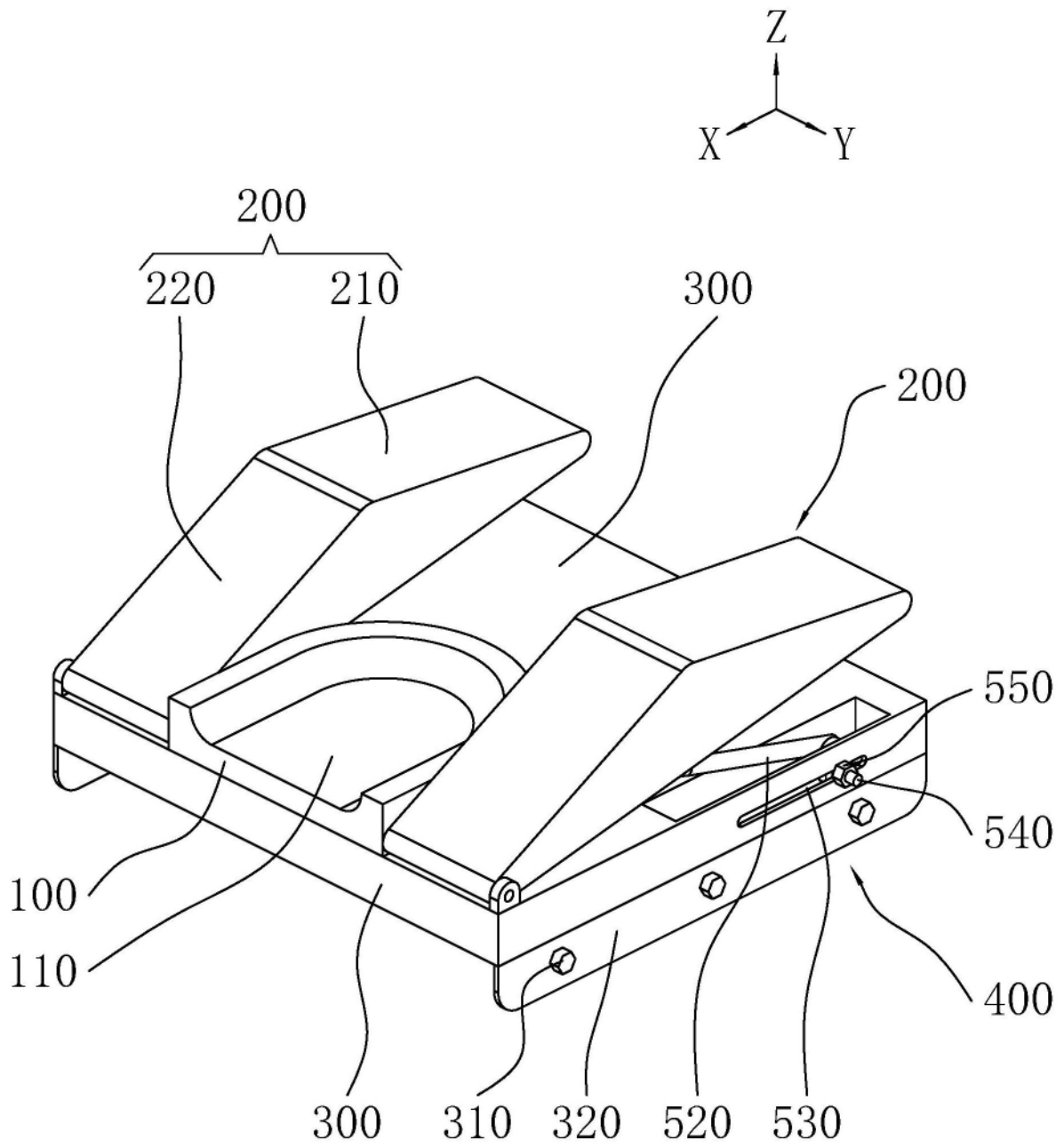


图1

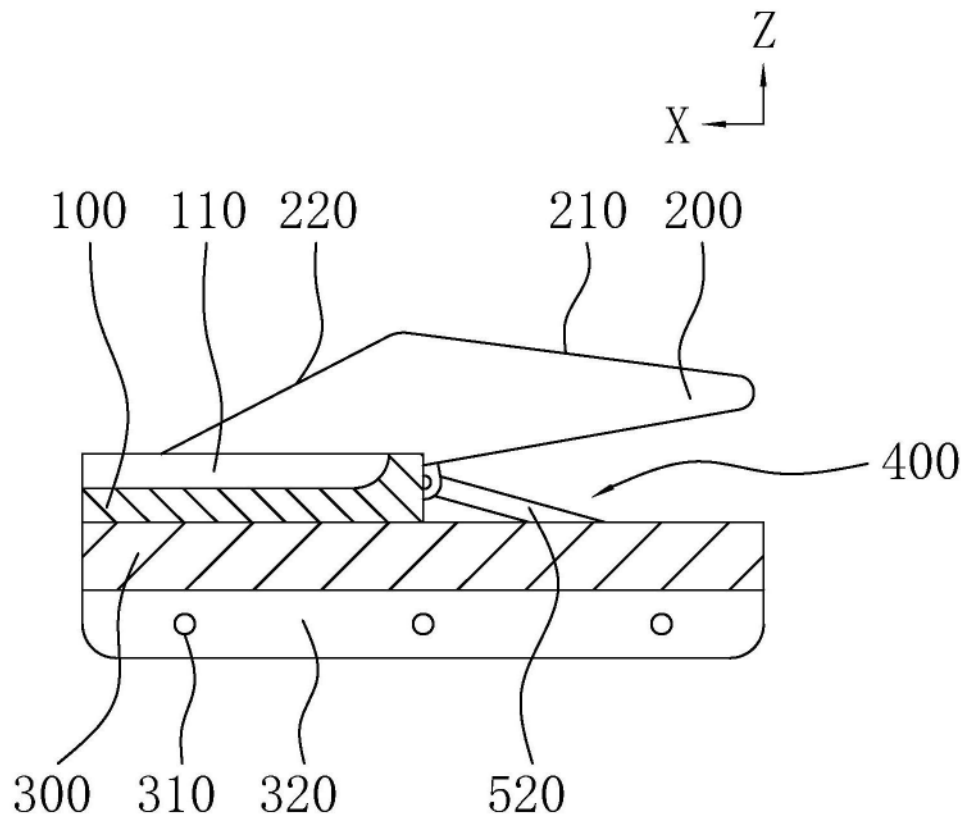


图2

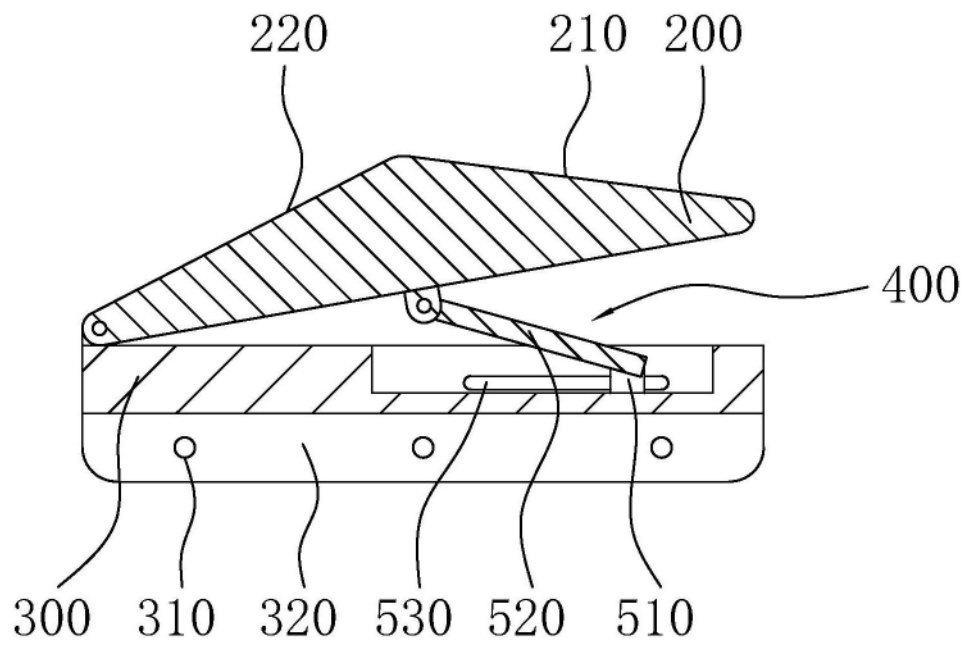


图3

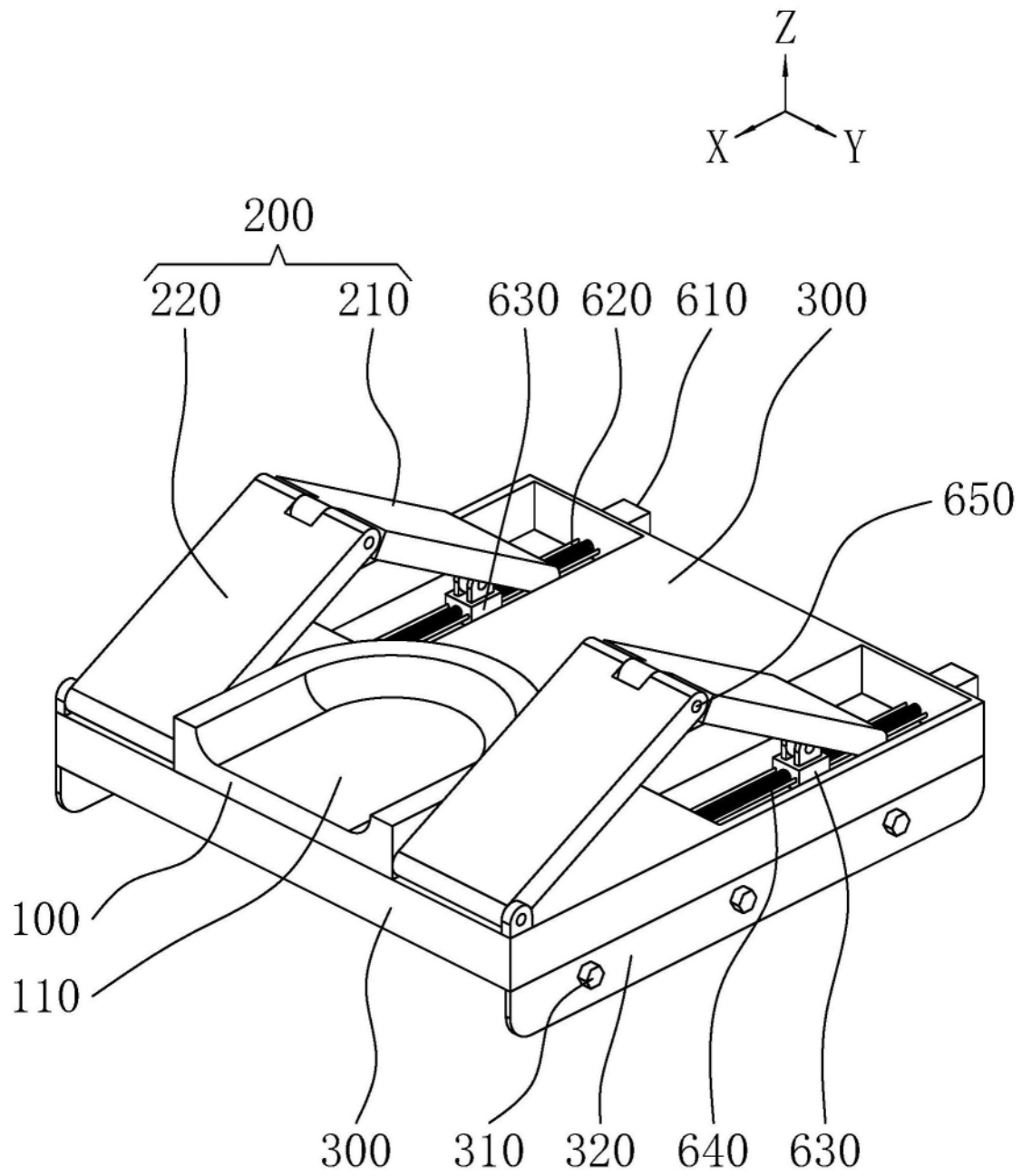


图4

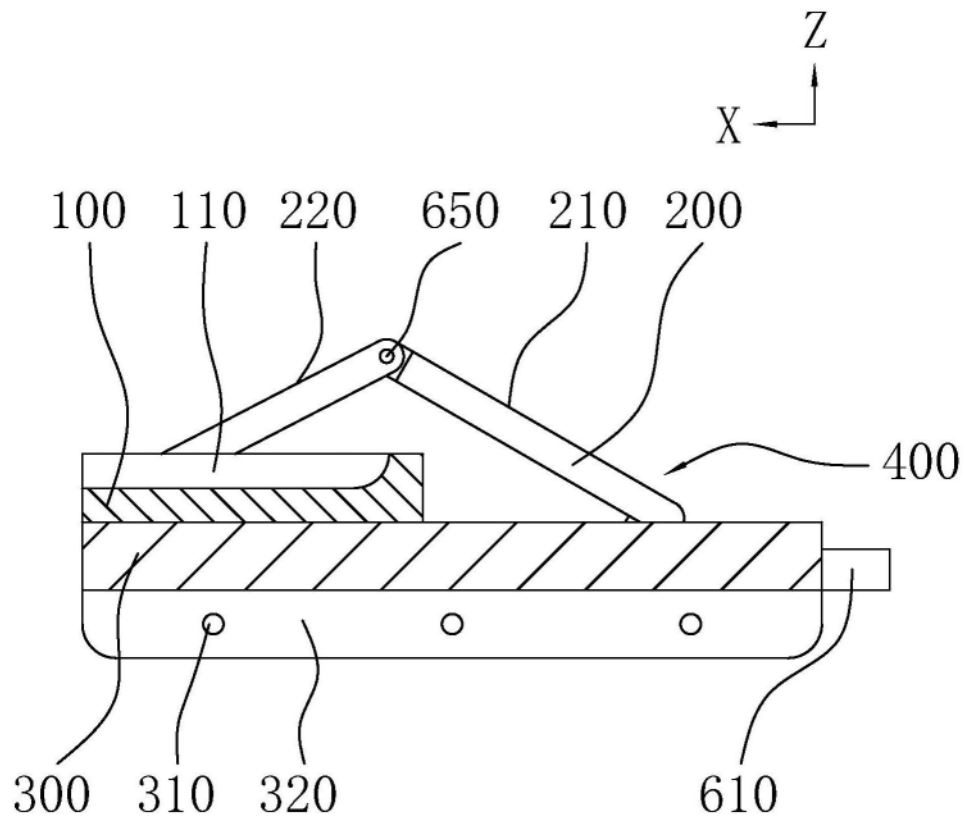


图5

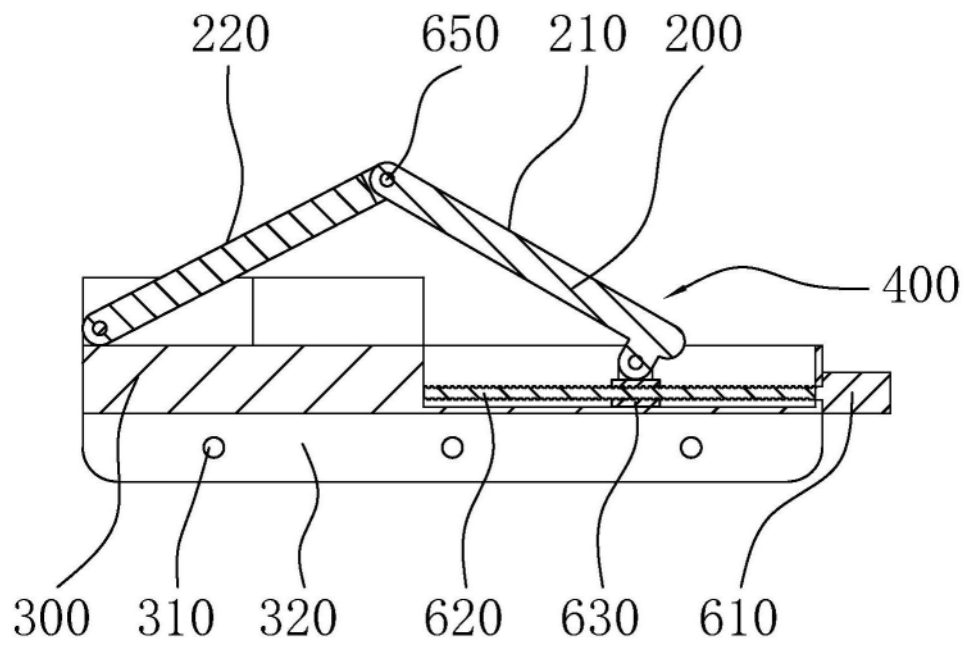


图6