

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載  
【部門区分】第7部門第4区分  
【発行日】令和6年9月20日(2024.9.20)

【国際公開番号】WO2023/135936  
【出願番号】特願2023-573873(P2023-573873)  
【国際特許分類】  
H02P25/064(2016.01)  
【FI】  
H02P25/064

10

【手続補正書】  
【提出日】令和6年6月4日(2024.6.4)

【手続補正1】  
【補正対象書類名】特許請求の範囲  
【補正対象項目名】全文  
【補正方法】変更  
【補正の内容】  
【特許請求の範囲】

【請求項1】

20

軌道に沿って移動可能な可動子に対する移動指令を生成する移動指令生成部と、  
前記軌道に沿って配置され、前記移動指令に基づいて前記可動子を駆動する複数の駆動モジュールと、  
前記移動指令に基づいて前記各駆動モジュール間を移動する前記可動子を駆動するための駆動情報を、移動元の駆動モジュールから移動先の駆動モジュールに送信する駆動情報送信部と、  
を備える駆動装置。

【請求項2】

前記可動子は永久磁石を備え、  
前記駆動モジュールは、前記永久磁石に対して前記軌道に沿った推進力を及ぼす磁界を発生させる電磁石を備え、  
前記駆動情報は、前記移動指令に基づいて前記可動子を駆動するために前記電磁石に印加する電流情報を含む、  
請求項1に記載の駆動装置。

30

【請求項3】

前記駆動情報送信部は、前記可動子が前記移動先の駆動モジュールの位置に到着する前に、前記駆動情報を前記移動元の駆動モジュールから前記移動先の駆動モジュールに送信する、請求項1または2に記載の駆動装置。

【請求項4】

前記可動子の前記移動元の駆動モジュールから前記移動先の駆動モジュールへの乗り継ぎの完了を、当該移動先の駆動モジュールから当該移動元の駆動モジュールに送信する乗継完了送信部を更に備える、請求項1または2に記載の駆動装置。

40

【請求項5】

前記可動子は複数設けられ、  
前記移動指令生成部は、前記複数の可動子に対する移動指令を生成する、  
請求項1または2に記載の駆動装置。

【請求項6】

前記可動子の前記軌道上の現在位置を検知する現在位置検知部を更に備え、  
前記移動指令生成部が生成する前記移動指令は、前記可動子の前記現在位置に対する前記軌道上の目標位置を含む、

50

請求項 1 または 2 に記載の駆動装置。

【請求項 7】

軌道に沿って移動可能な可動子に対する移動指令を生成する移動指令生成ステップと、  
前記軌道に沿って配置され、前記移動指令に基づいて前記可動子を駆動する複数の駆動  
モジュールにおいて、当該各駆動モジュール間を移動する当該可動子を駆動するための駆  
動情報を、移動元の駆動モジュールから移動先の駆動モジュールに送信する駆動情報送信  
ステップと、

を備える駆動方法。

【請求項 8】

軌道に沿って移動可能な可動子に対する移動指令を生成する移動指令生成ステップと、  
前記軌道に沿って配置され、前記移動指令に基づいて前記可動子を駆動する複数の駆動  
モジュールにおいて、当該各駆動モジュール間を移動する当該可動子を駆動するための駆  
動情報を、移動元の駆動モジュールから移動先の駆動モジュールに送信する駆動情報送信  
ステップと、

をコンピュータに実行させる駆動プログラム。

10

20

30

40

50