

POLSKA
RZECZPOSPOLITA
LUDOWA



URZĄD
PATENTOWY
PRL

OPIS PATENTOWY

65109

Patent dodatkowy
do patentu _____

Zgłoszono: 05.VI.1967 (P 120 943)

Pierwszeństwo: _____

Opublikowano: 30.VI.1972

Kl. 45 a, 1/10

MKP A 01 b, 1/10



Twórca wynalazku: Piotr Podejko

Właściciel patentu: Przemysłowy Instytut Maszyn Rolniczych, Poznań (Polska)

Mechaniczna motyka

1

Przedmiotem wynalazku jest mechaniczna motyka, która służy do wykonywania prac związanych z uprawą gleby. Urządzeniem najbardziej zbliżonym do rozwiązania według projektu jest glebogryzarka, której noże robocze, osadzone są na szybko obracającym się wale. Wadą glebogryzarki jest to, że pod gwałtownym uderzeniem noży, gleby lekkie i suche ulegają rozpyleniu, zaś wilgotne zbrylają się.

Celem projektu jest opracowanie takiego urządzenia, które będzie miało znacznie szersze zastosowanie w rolnictwie niż glebogryzarka, a ponadto będzie nadawało się na gleby wilgotne jak również na gleby zbyt suche.

Cel ten został zrealizowany dzięki skonstruowaniu takiej mechanicznej motyki, która ma jeden lub kilka noży roboczych zamocowanych do trzonka, przy czym przedni koniec jej trzonka powyżej noży roboczych, jest przymocowany do poprzeczki, która końcami osadzona jest w łożyskach usytuowanych mimośrodowo w kołach napędowych, zaś tylny koniec trzonka jest przymocowany do poprzeczki osadzonej końcami w rowkach wydrążonych w obramowaniu, przy czym napęd na noże robocze jest przenoszony za pośrednictwem przekładni pasowej.

Mechaniczną motyką według wynalazku można wykonać takie prace jak: pielenie, spulchnianie gleby, przerywanie buraków, kopanie ziemniaków, przy czym wszystkie te prace można wykonać zarówno między rzędami roślin, jak i między pojedynczymi roślinami.

Wynalazek jest przedstawiony w przykładzie wykonania na rysunku, na którym fig. 1 przedstawia mecha-

2

niczną motykę w widoku z góry, a fig. 2 — motykę w widoku z boku. Mechaniczna motyka według wynalazku posiada dwa usytuowane jeden za drugim noże robocze 1, zamocowane do przedniej części trzonka 4. Przedni nóż jest łopatką, a tylni jest w postaci grabków. Trzonek 4 przymocowany jest przednim końcem poniżej noży roboczych 1 do poprzeczki 2, która swymi końcami osadzona jest w łożyskach 3, usytuowanych mimośrodowo w kołach napędowych 9. Drugi koniec trzonka 4 przymocowany jest do poprzeczki 5, która swymi końcami osadzona jest w rowkach 6 wykonanych w obramowaniu 7. Napęd na noże robocze 1 z silnika 8 jest przenoszony za pośrednictwem przekładni pasowej. Całość jest umieszczona na wózku o dwóch kołach 10, zaopatrzonego w dwa drążki prowadzące.

Działanie mechanicznej motyki przebiega następująco: Po uruchomieniu silnika 8 napęd z niego zostaje przeniesiony za pośrednictwem przekładni pasowej na koła napędowe 9, które wprawiają w ruch obrotowy poprzeczkę 2, a wraz z nią trzonek 4 z zamocowanymi do niego nożami roboczymi 1. Pod wpływem tego ruchu noże robocze 1 zagłębiają się w glebę, przy czym przedni nóż odcina grudki z calizny, które następnie zostają podane tylnemu nożowi do całkowitego rozdrobnienia. Poprzeczka 5 wykonując ruchy posuwiste i obrotowe w rowkach 6 utrzymuje noże ostrzami w dół.

Zastrzeżenie patentowe

Mechaniczna motyka składająca się z jednego lub kilku noży roboczych zamocowanych do trzonka, **znamienna tym**, że przedni koniec trzonka (4), powyżej noży

3
roboczych (1) jest przymocowany do poprzeczki (2), która swymi końcami jest osadzona w łożyskach (3) usytuowanych mimośrodowo w kołach napędowych (9), zaś tylny koniec trzonka (4) jest przymocowany do poprzecz-

4
ki (5) osadzonej swymi końcami w rowkach (6) wydrążonych w obramowaniu (7), przy czym napęd na noże robocze (1) jest przenoszony za pośrednictwem pasowej przekładni.

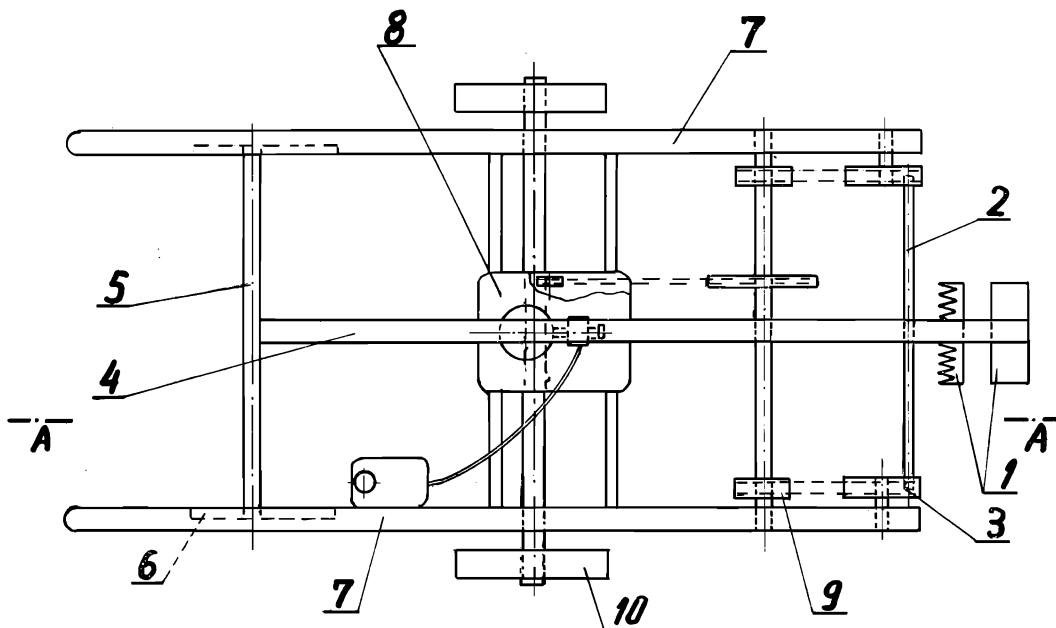


Fig 1

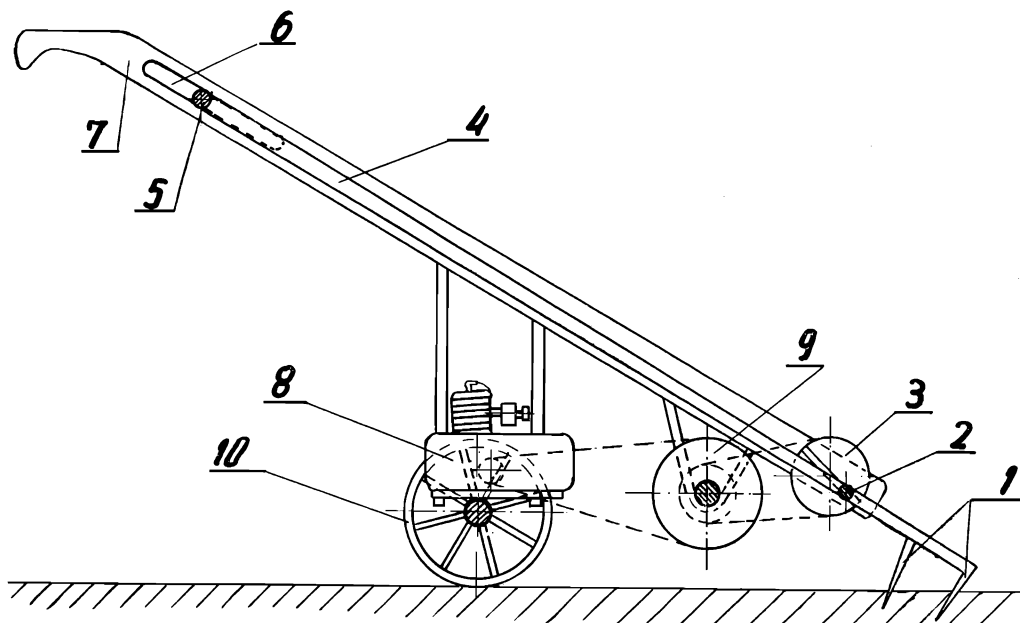


Fig 2