

## (12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 102802308 A

(43) 申请公布日 2012. 11. 28

(21) 申请号 201210276083. 8

(22) 申请日 2012. 08. 05

(71) 申请人 王娇

地址 362000 福建省石狮市祥芝镇祥渔村公  
店口

(72) 发明人 王娇

(51) Int. Cl.

H05B 37/02 (2006. 01)

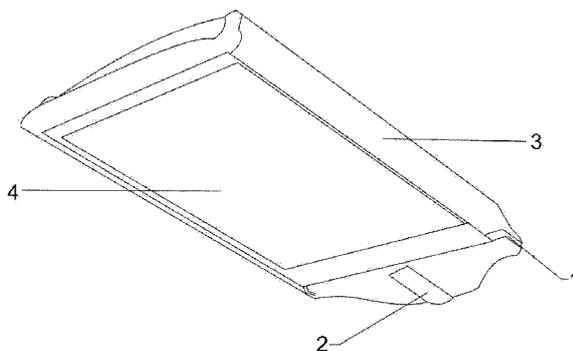
权利要求书 1 页 说明书 2 页 附图 1 页

### (54) 发明名称

一种感速节电路灯

### (57) 摘要

一种感速节电路灯, 主要由测速传感器、控制模块、灯座、灯泡组成。其特征在于: 灯泡安装在灯座里, 灯泡与控制模块的输出端连接, 灯座的左右两侧各安装一个测速传感器, 测速传感器与控制模块的信号端连接。有益效果是: 有效解决了路面无车辆时的低照明节能模式和车辆出现时的迅速加强照明亮度以提高安全视觉的功能。



1. 一种感速节电路灯,主要由测速传感器、控制模块、灯座、灯泡组成,当路面没有移动车辆时,测速传感器没有提供波形信号给控制模块时,控制模块按默认的节能模式提供给灯泡总耗电量的 20%,在下述三种情况时,控制模块输出电能 100%,使灯泡的亮度达到最大化,1. 当测速传感器检测到车辆的行驶速度高于每小时 60 公里时,含 60 公里,控制模块在车辆距离路灯 100 米远的位置时,2. 当测速传感器检测到车辆的行驶速度每小时在 40~60 公里时,含 40 公里,不含 60 公里,控制模块在车辆距离路灯 60 米远的位置时,3. 当测速传感器检测到车辆的行驶速度每小时在 20~40 公里时,含 20 公里,不含 40 公里,控制模块在车辆距离路灯 30 米远的位置时,同时,只有当测速传感器检测到最后一辆车辆离开后,控制模块延时亮度 10 秒后,控制模块把电能恢复到 20% 供电的节能模式上,从而,实现了路面无车辆时的低照明节能模式和车辆出现时的迅速加强照明亮度以提高安全视觉的功能,其特征在于:灯泡安装在灯座里,灯泡与控制模块的输出端连接,灯座的左右两侧各安装一个测速传感器,测速传感器与控制模块的信号端连接。

## 一种感速节电路灯

### 技术领域

[0001] 本发明涉及一种可以在车辆超过一定范围后而自动调节灯亮度路灯，具体的讲是一种感速节电路灯。

### 背景技术

[0002] 现在无论哪个城市一到夜晚处处都是灯火辉煌，电对人们来说是非常重要的，人们在生活中可少不了它，再多发电场制造出来的电都是有限的，一旦人们大量用电而且大量浪费，那生活中就会被缺电困扰，虽说现在城市路灯大都为节能路灯，但是当无车量时，路灯耗电依旧那么大。

### 发明内容

[0003] 本发明的目的在于提供一种感速节电路灯，有效解决了路面无车辆时的低照明节能模式和车辆出现时的迅速加强照明亮度以提高安全视觉的功能。

[0004] 本发明是以如下技术方案实现的：一种感速节电路灯，主要由测速传感器、控制模块、灯座、灯泡组成。其特征在于：灯泡安装在灯座里，灯泡与控制模块的输出端连接，灯座的左右两侧各安装一个测速传感器，测速传感器与控制模块的信号端连接。当路面没有移动车辆时，测速传感器没有提供波形信号给控制模块时，控制模块按默认的节能模式提供给灯泡总耗电量的 20%，在下述三种情况时，控制模块输出电能 100%，使灯泡的亮度达到最大化，1. 当测速传感器检测到车辆的行驶速度高于每小时 60 公里时，含 60 公里，控制模块在车辆距离路灯 100 米远的位置时，2. 当测速传感器检测到车辆的行驶速度每小时在 40~60 公里时，含 40 公里，不含 60 公里，控制模块在车辆距离路灯 60 米远的位置时，3. 当测速传感器检测到车辆的行驶速度每小时在 20~40 公里时，含 20 公里，不含 40 公里，控制模块在车辆距离路灯 30 米远的位置时，同时，只有当测速传感器检测到最后一辆车辆离开后，控制模块延时亮度 10 秒后，控制模块把电能恢复到 20% 供电的节能模式上，从而，实现了路面无车辆时的低照明节能模式和车辆出现时的迅速加强照明亮度以提高安全视觉的功能。

[0005] 有益效果是：有效解决了路面无车辆时的低照明节能模式和车辆出现时的迅速加强照明亮度以提高安全视觉的功能。

### 附图说明

[0006] 图 1 是本发明一种感速节电路灯的结构图。

[0007] 图中 1. 测速传感器，2. 控制模块，3. 灯座，4. 灯泡。

### 具体实施方式

[0008] 图 1 是本发明一种感速节电路灯的结构图，其构造包括测速传感器 1、控制模块 2，灯座 3，灯泡 4，在图 1 中：灯泡 4 安装在灯座 3 里，灯泡 4 与控制模块 2 的输出端连接，灯座

3 的左右两侧各安装一个测速传感器 1,测速传感器 1 与控制模块 2 的信号端连接。

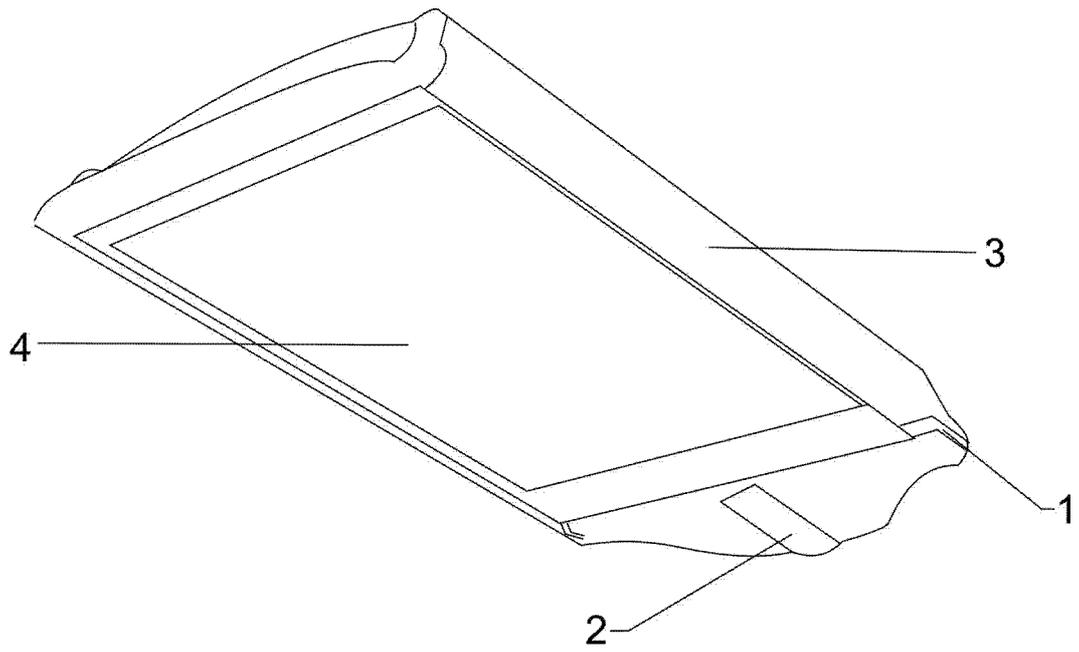


图 1