

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11) 特許番号
特許第5410963号
(P5410963)

(45) 発行日 平成26年2月5日 (2014.2.5)

(24) 登録日 平成25年11月15日 (2013.11.15)

(51) Int.Cl.

F I

FO4D 29/42 (2006.01)

FO4D 29/42 H

FO4D 17/12 (2006.01)

FO4D 17/12

FO4D 29/44 (2006.01)

FO4D 29/44 Q

請求項の数 32 (全 28 頁)

(21) 出願番号	特願2009-511305 (P2009-511305)	(73) 特許権者	509116613
(86) (22) 出願日	平成19年5月24日 (2007.5.24)		レスメド・モーター・テクノロジーズ・インコーポレーテッド
(65) 公表番号	特表2009-537735 (P2009-537735A)		アメリカ合衆国・カルフォルニア・91311・チャッツワース・デ・ソト・アヴェニュー・9540
(43) 公表日	平成21年10月29日 (2009.10.29)		
(86) 国際出願番号	PCT/AU2007/000719	(74) 代理人	100108453
(87) 国際公開番号	W02007/134405		弁理士 村山 靖彦
(87) 国際公開日	平成19年11月29日 (2007.11.29)	(74) 代理人	100064908
審査請求日	平成22年5月20日 (2010.5.20)		弁理士 志賀 正武
(31) 優先権主張番号	2006902781	(74) 代理人	100089037
(32) 優先日	平成18年5月24日 (2006.5.24)		弁理士 渡邊 隆
(33) 優先権主張国	オーストラリア (AU)	(74) 代理人	100110364
			弁理士 実広 信哉

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 C P A P 装置用の小型で低騒音の効率的な送風機

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

非侵襲的環気装置のためのブロワであって、
自身の軸線を形成しているシャフトを有している電動モータと、
筐体入口及び筐体出口を有している筐体であって、前記筐体入口と前記筐体出口との間には、気体のための流路が形成されている前記筐体と、
を備えている前記ブロワにおいて、
前記筐体出口が、前記ブロワから出た気体を略軸線方向である第1の方向に向けるように構成されており、
前記電動モータが、前記筐体入口に対して近位に配置された第1の側部と、前記筐体入口に対して遠位に配置された第2の側部とを有しており、
前記ブロワが、
前記電動モータの前記第1の側部において、前記シャフトに取り付けられている第1のインペラであって、気体を接線方向に加速させ、気体を径方向外側に向けるように適合されている前記第1のインペラと、
略環状の流路を介して、前記電動モータの前記第1の側部から前記電動モータの前記第2の側部に向かって、前記第1のインペラから流出するように、気体を向けるように構成されている固定部分と、
前記環状の流路から流出した気体を受容するように、且つ、気体を径方向内側に向けるように、前記電動モータの前記第2の側部に隣接して配置されている第1の固定式翼構造

10

20

体であって、前記環状の流路に対して相対的に略径方向内側に配置されている前縁部を有している前記第 1 の固定式翼構造体と、

をさらに備えており、

前記第 1 の固定式翼構造体が、略接線方向に流れている状態から略径方向内側に流れる状態に移行させるように、前記第 1 のインペラから流出する気体を向けるように適合されており、

前記シャフトに結合されている第 2 のインペラであって、前記第 1 の固定式翼構造体から流出する第 1 の方向に流れている気体の流れを受容するように適合されている前記第 2 のインペラを備えていることを特徴とするプロワ。

【請求項 2】

10

前記固定部分が、前記第 1 の固定式翼構造体から流出した気体を略径方向から略軸線方向に略直角に案内するように構成されていることを特徴とする請求項 1 に記載のプロワ。

【請求項 3】

前記第 2 のインペラが、気体を接線方向に加速させるように、且つ、気体を径方向外側に向けるように適合されていることを特徴とする請求項 1 に記載のプロワ。

【請求項 4】

前記第 2 のインペラが、前記電動モータの前記第 2 の側部において前記シャフトに固定されていることを特徴とする請求項 1 に記載のプロワ。

【請求項 5】

前記固定部分が、前記第 2 のインペラの外縁と前記固定部分の壁部との間において、環状の間隙を通じて前記第 2 のインペラから流出している気体を向けるように適合されていることを特徴とする請求項 1 に記載のプロワ。

20

【請求項 6】

略接線方向から略径方向内側に気体の流れ方向を案内することによって、滑らかな移行を促進させるように構成されている第 2 の固定式翼構造体を備えており、前記第 2 の固定式翼構造体の前縁部が、前記第 2 のインペラから軸線方向に移動するようになっていることを特徴とする請求項 1 に記載のプロワ。

【請求項 7】

前記第 1 の固定式翼構造体が、複数の静翼を含んでいることを特徴とする請求項 1 に記載のプロワ。

30

【請求項 8】

前記静翼それぞれが、前記シャフトの軸線近傍の内側端部において、その外側端部よりも小さな曲率半径を有していることを特徴とする請求項 7 に記載のプロワ。

【請求項 9】

前記静翼それぞれが、略螺旋状の形態になっていることを特徴とする請求項 7 に記載のプロワ。

【請求項 10】

前記筐体入口の直径が、2 mm ~ 100 mmであることを特徴とする請求項 1 に記載のプロワ。

【請求項 11】

40

前記筐体入口の直径が、15 mm ~ 20 mmであることを特徴とする請求項 10 に記載のプロワ。

【請求項 12】

前記第 1 のインペラの直径が、20 mm ~ 200 mmの範囲にあることを特徴とする請求項 1 に記載のプロワ。

【請求項 13】

前記インペラの直径が、40 mm ~ 50 mmの範囲にあることを特徴とする請求項 12 に記載のプロワ。

【請求項 14】

前記環状の間隙が、1 mm ~ 2 mmであることを特徴とする請求項 5 に記載のプロワ。

50

【請求項 15】

前記第2のインペラと前記第2の固定式翼構造体との間に配置されているシールドを備えており、

前記シールドが、前記第2の固定式翼構造体の外縁を越えて、径方向に延在していることを特徴とする請求項6に記載のブロワ。

【請求項 16】

前記第2の固定式翼構造体が、複数の静翼を備えていることを特徴とする請求項6に記載のブロワ。

【請求項 17】

前記第2の固定式翼構造体が、2つ～100つの静翼を備えていることを特徴とする請求項16に記載のブロワ。

10

【請求項 18】

前記複数の静翼の高さが、軸線方向において1mm～100mmの範囲にあることを特徴とする請求項16に記載のブロワ。

【請求項 19】

前記複数の静翼の高さが、軸線方向において3mm～5mmの範囲にあることを特徴とする請求項18に記載のブロワ。

【請求項 20】

前記第1の固定式翼構造体が、自身の外側端部で略接線方向において位置合わせされ、自身の内側端部で略径方向において位置合わせされていることを特徴とする請求項1に記載のブロワ。

20

【請求項 21】

前記第1の固定式翼構造体が、2つ～100つの静翼を備えていることを特徴とする請求項7に記載のブロワ。

【請求項 22】

前記複数の静翼の高さが、軸線方向において1mm～100mmであることを特徴とする請求項7に記載のブロワ。

【請求項 23】

前記複数の静翼の高さが、軸線方向において3mm～5mmであることを特徴とする請求項22に記載のブロワ。

30

【請求項 24】

請求項1に記載のブロワを備えていることを特徴とする患者に正圧で空気を供給するためのCPAP装置。

【請求項 25】

前記ブロワが、2cmH₂O～30cmH₂Oの範囲の正圧を供給するように構成されていることを特徴とする請求項24に記載のCPAP装置。

【請求項 26】

前記電動モータが、前記第1のインペラと前記第1の固定式翼構造体との間に位置決めされていることを特徴とする請求項1に記載のブロワ。

【請求項 27】

前記第1の側部が、前記筐体入口近傍の前記電動モータの軸線側に設けられており、前記第2の側部が、前記第1の側部から軸線方向にオフセットされている前記電動モータの軸線側の反対側に設けられていることを特徴とする請求項1に記載のブロワ。

40

【請求項 28】

前記第1の固定式翼構造体が、前記電動モータの前記第2の側部に面していることを特徴とする請求項1に記載のブロワ。

【請求項 29】

前記第1の固定式翼構造体が、前記電動モータの前記第2の側部に沿って配置されていることを特徴とする請求項1に記載のブロワ。

【請求項 30】

50

前記第 1 の側部と前記第 2 の側部とが、それぞれ前記電動モータの両側に設けられていることを特徴とする請求項 1 に記載のプロウ。

【請求項 3 1】

前記第 1 の側部が、前記筐体入口に向かって向いており、

前記第 2 の側部が、前記筐体出口に向かって向いていることを特徴とする請求項 1 に記載のプロウ。

【請求項 3 2】

前記第 2 の側部が、前記第 1 の側部に対して下流側に配置されていることを特徴とする請求項 1 に記載のプロウ。

【発明の詳細な説明】

10

【技術分野】

【0001】

(出願への相互参照)

本願は、その全体が本明細書に援用される、2006年5月24日出願の豪州仮特許出願第2006902781号の利益を主張する。

【0002】

本発明は、効率的な低騒音で小型の送風機に関する。この送風機は、医療、清掃、自動車またはコンピュータの装置を含む様々な装置において使用可能である。この送風機は、抽出器または吸引装置としても使用可能である。一実施形態では、送風機は、CPAPまたは換気装置のような非侵襲的換気(NIVV)装置において使用可能である。

20

【背景技術】

【0003】

OSAの経鼻的CPAP治療

閉塞型睡眠時無呼吸症候群(OSA)の経鼻的な持続的気道陽圧法(CPAP)による治療は、Sullivanによって発明された。特許文献1を参照されたい。OSAを治療する装置は、典型的に、送気導管によって、マスクなどの患者側の接続装置に空気または呼吸に適した気体の供給を与える送風機を備える。典型的に、装置を装着している間、患者は眠るので、静かで快適であるシステムを有することが望ましい。

【0004】

一般的送風機/エアポンプ

30

送風機は、典型的に、遠心式、軸流式または混流式として分類される。一般に、送風機は、回転部品、すなわちインペラおよびシャフトと、典型的には渦形室のようなチャンバである流体流路を画定する固定部品との2つの主な部品を備える。インペラの回転は、空気に運動エネルギーを与える。固定部品は、インペラから放出される空気を、囲まれた出口通路へと向け直す。この向け直す際に、下流の抵抗または下流の圧力源によって発生される圧力のため、流れに対する抵抗が起こる。流れがこの抵抗に対して減速されるにつれ、運動エネルギーの一部が、圧力の形の位置エネルギーに変換される。

【0005】

一般に、インペラがより速く回転されると、より高い圧力が発生される。効果のより低い送風機は、効果のより高い送風機と同じ圧力を発生させるために、そのインペラをより速く回転させなければならない。一般に、所与の送風機をより低速で作動すると、送風機がより静かになり、その寿命が延びる。それゆえに、一般に、陽圧の空気供給を発生させる際に、送風機をより効果的にすることが望まれる。

40

【0006】

図1および2を参照して、3つの方向、すなわち半径方向R、接線方向T、および軸方向Aが定義される。従来技術の遠心式送風機10は、出口20、入口30、電気モータ40、インペラ50、およびシャフト60を含む。矢印70は、気流の概略的な方向を示す。空気は、入口30において送風機に入り、回転するインペラによって加速される。インペラによって与えられる回転が、概ね、接線方向Tに空気流を向ける。次に、渦形室が空気流を拘束して、渦形室をらせん状に進ませる。次に、空気流は、出口20を介して、概

50

ね接線方向 T に送風機を出る。

【 0 0 0 7 】

軸方向に展開された渦形室の送風機などのいくつかの送風機では、渦形室の幾何学形状が、接線方向の螺旋を描く空気流を、概ね接線方向 T に送風機を出る前に、わずかに軸方向 A に向ける。

【 0 0 0 8 】

送風機の性能は、空気の流速対空気の出口圧力を示すファンの曲線を使用して、しばしば説明される。インペラの直径ならびにインペラの羽根の数および形状を含む多くの要因が、ファンの曲線に影響を与える。設計の過程は、望ましい圧力、流速、サイズ、信頼性、製造性、および騒音などの相対する特性同士の間複雑なバランスである。構成要素のサイズ、形状および構成の多くの組み合わせが、加圧された空気の流れを起こし得るが、そのような結果は最適状態からは程遠いか、または非実用的であり得る。

【 0 0 0 9 】

ResMed社の軸方向の渦形室構成

既知の送風機構成の別の形態は、その内容が本明細書によって明白に援用される、ResMed社の特許文献2において説明される。この特許出願において説明されるように、渦形室の幾何学形状は概ね軸方向に展開するが、空気は概ね接線方向にこの送風機を出る。

【 0 0 1 0 】

Respironics社の人工呼吸器

Respironics社の特許文献3は、好ましくは3つの回転式のインペラおよび2つの固定式の固定子を含む送風機組立体を有する医療用人工呼吸器を説明する。この装置では、空気が概ね接線方向に送風機組立体を出るように、従来式の渦形室構成が用いられる。

【 0 0 1 1 】

この送風機構成の不利益は、この構成が、羽根通過音の騒音の放出を被りやすいことである。

【 0 0 1 2 】

Respironics社のREMstar

既知の別の送風機は、CPAP装置のRespironics社のREMstarシリーズに見られる。この装置では、空気は概ね接線方向に送風機を出る。

【 0 0 1 3 】

ResMed社の送風機

ResMed社に譲渡された特許文献4は、気体を所望の圧力および流動特性へと協働して加圧する気体流路内の2つのインペラを含む、患者の持続的気道陽圧法(CPAP)の換気用の両端式無段変速送風機について説明する。この特許の内容は、本明細書に明白に援用される。この装置では、空気は概ね接線方向に送風機を出る。

【 0 0 1 4 】

特許文献5および特許文献6は、多段式送風機について説明する。この両方のPCT出願の内容は、本明細書に援用される。

【 0 0 1 5 】

上述のように、既知のCPAPおよびVPAP送風機は、多かれ少なかれ従来式の渦形室構成、すなわち、空気が接線方向に渦形室を出るものを使用する。これらの構成は、渦形室の非対称形が、渦形室およびインペラにおける流れのパターンを非対称に導く不利益を有する。この問題は、渦形室の理想的な「設計」流速から離れた流速において、特に重大である。CPAPおよびVPAPは、残念なことに、流れの所要量の変動が非常に大きい結果として、その作動時間の相当な部分が、非理想的な流れの条件の下において使用される。これは、渦形室内、および結果としてインペラ内の流れのパターンが、非常に非対称的で不均一となり、不安定にさえもなることを意味する。これが、パルスを加圧することおよび乱流につながる。結果として、音的な羽根通過音の騒音および乱流の騒音が発生

10

20

30

40

50

される。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0016】

【特許文献1】米国特許第4,944,310号明細書

【特許文献2】国際公開第99/64747号パンフレット

【特許文献3】国際公開第99/13932号パンフレット

【特許文献4】米国特許第6,910,483号明細書

【特許文献5】PCT/AU2006/001617号明細書

【特許文献6】PCT/AU2006/001616号明細書

【特許文献7】米国仮特許出願第60/853,778号明細書

【発明の概要】

【課題を解決するための手段】

【0017】

本発明の第1態様は、静かかつ効果的に陽圧で空気供給を与える呼吸装置に関する。本発明の別の態様は、様々な呼吸器疾患の治療に用いるNIV装置用の送風機を提供することである。本発明の別の態様は、所与のモータ速度に対して大きい圧力の送出を達成することである。本発明の別の態様は、比較的低いモータ速度、および速い応答時間で、所与の圧力を供給できる送風機である。本発明の別の態様は、少ない羽根通過音の騒音の放出および/または乱流の騒音の放出を有する送風機である。

【0018】

呼吸装置に適する本発明の一形態では、送風機は、2 cmH₂Oから100 cmH₂Oの範囲で加圧された空気を与えるように構成される。睡眠呼吸障害の治療に適する別の形態では、送風機は、2 cmH₂Oから30 cmH₂Oの範囲の圧力を与えるように構成される。

【0019】

一形態では、送風機は、200 L/分までの流速で空気を与えるように構成される。一形態では、送風機は、-50 L/分から+200 L/分までの範囲の流速で空気を与えるように構成される。

【0020】

呼吸装置に適する本発明の一形態では、送風機は、比較的小さい、たとえば20 mmから200 mmの範囲の直径を有する少なくとも1つのインペラを備える。一実施形態では、インペラは、比較的低い慣性を有する剛性のインペラをもたらすように2つの異なるサイズの囲い板を備える。インペラは、ポリカーボネートまたはポリプロピレンのようなプラスチックから射出成形されてよい。

【0021】

本発明の態様は、送風機の固定部分が、静かで効率的である空気流路を画定することである。一実施形態では、固定部分は、実質的に軸方向に対称形の空気流路を画定する。

【0022】

本発明の一態様は、すべての段において実質的に軸方向に対称形である固定部分または渦形室構成を有する。そのため、流速がいかようであっても、インペラの羽根の通過による、および渦形室内での空気供給のパターンは、対称的で安定したままとなる。これは、より弱い圧力のパルス、およびより少ない乱流につながり、それがやはり、音的な羽根通過音のレベルを下げ、乱流の騒音のレベルを下げることに繋がる。

【0023】

一形態では、送風機は1つの段を有する。本発明の他の形態では、送風機は2つ以上の段を有する。複数段が軸に沿って使用される本発明の形態では、モータが中央に配置されてよく、同様の数のインペラが軸に沿ってモータの両側に配置されてよい。

【0024】

一実施形態では、送風機の固定構成要素は、インペラから空気流を受け、その空気流を

10

20

30

40

50

半径方向に向ける翼構造体を含む。一実施形態では、送風機は、損失および乱流を最小にするのに有利な向きに、入口静翼へと空気流を向けるように、インペラと翼構造体との間に配置される遮蔽部を含む。一実施形態では、空気流はインペラと翼構造体との間に軸方向に向けられる。一実施形態では、遮蔽部はまた、インペラの羽根の圧力のパルスが静翼から実質的に絶縁されるように、インペラの羽根と静翼の前縁との間に障壁部を与える。

【0025】

本発明の別の態様は、入口および出口を含む固定部分と、固定部分に設けられた回転部分と、回転部分を駆動するように構成されたモータとを含む、陽圧で空気を供給する送風機に関する。入口および出口は、空気が概ね軸方向に固定部分に入り、固定部分を出るように、固定部分の軸に沿って同軸方向に整列される。

10

【0026】

本発明の別の態様は、送風機の軸と軸方向に整列された入口を介して送風機に空気を提供するステップと、送風機の1つまたは複数の段を介して空気を向けるステップと、入口と軸方向に整列された出口を介して陽圧の空気を供給するステップとを含む、治療のために患者に陽圧で空気を供給する方法に関する。

【0027】

本発明の別の態様は、入口および出口を含む固定部分と、固定部分に設けられた回転部分と、回転部分を駆動するように構成されたモータとを含む、陽圧で空気を供給する送風機に関する。固定部分は、回転部分のインペラの羽根から固定部分の静翼を絶縁する遮蔽部を含む。遮蔽部は、内面および外面を有する管状部分を含む。内面は回転部分の軸受を支持するように構成され、外面はモータの固定子組立体を支持するように構成される。

20

【0028】

本発明の他の態様、特徴および利点は、本開示の一部であり、例として本発明の原理を示す添付の図面と併せて取り上げられたとき、以下の詳細な説明から明らかになるであろう。

【0029】

添付の図面は、本発明の様々な実施形態の理解を容易にする。

【図面の簡単な説明】

【0030】

【図1】一般的な従来技術の送風機組立体の平面図である。

30

【図2】図1に示された一般的な従来技術の送風機組立体の立面図である。

【図3a】本発明の一実施形態による送風機の図である。

【図3b】本発明の一実施形態による送風機の図である。

【図3c】本発明の一実施形態による送風機の図である。

【図3d】本発明の一実施形態による送風機の図である。

【図3e】本発明の一実施形態による送風機の図である。

【図3f】本発明の一実施形態による送風機の図である。

【図3g】本発明の一実施形態による送風機の図である。

【図4a】図3a～3gに示される送風機の分解図である。

【図4b】図3a～3gに示される送風機の分解図である。

40

【図4c】図3a～3gに示される送風機の分解図である。

【図5a】図3a～3gに示される送風機の図である。

【図5b】図3a～3gに示される送風機の図である。

【図5c】図3a～3gに示される送風機の図である。

【図5d】図3a～3gに示される送風機の図である。

【図5e】図3a～3gに示される送風機の図である。

【図5f】図3a～3gに示される送風機の図である。

【図5g】図3a～3gに示される送風機の図である。

【図6a】本発明の一実施形態によるインペラの図である。

【図6b】本発明の一実施形態によるインペラの図である。

50

【図 6 c】本発明の一実施形態によるインペラの図である。
【図 6 d】本発明の一実施形態によるインペラの図である。
【図 6 e】本発明の一実施形態によるインペラの図である。
【図 6 f】本発明の一実施形態によるインペラの図である。
【図 6 g】本発明の一実施形態によるインペラの図である。
【図 7 a】本発明の一実施形態による固定子構成要素の図である。
【図 7 b】本発明の一実施形態による固定子構成要素の図である。
【図 7 c】本発明の一実施形態による固定子構成要素の図である。
【図 7 d】本発明の一実施形態による固定子構成要素の図である。
【図 8 a】本発明の一実施形態による遮蔽部の図である。
【図 8 b】本発明の一実施形態による遮蔽部の図である。
【図 8 c】本発明の一実施形態による遮蔽部の図である。
【図 9】本発明の代替実施形態による、2つの囲いがされたインペラの図である。
【図 10 a】本発明の代替実施形態による代替の固定子構成要素の図である。
【図 10 b】本発明の代替実施形態による代替の固定子構成要素の図である。
【図 11】本発明の別の実施形態による送風機の図である。
【図 12】本発明の別の実施形態による送風機の図である。
【図 13】本発明の別の実施形態による送風機の図である。
【図 14】本発明の別の実施形態による送風機の図である。
【図 15】図 11 ~ 14 に示される送風機の分解図である。
【図 16】図 11 ~ 14 に示される送風機の断面図である。
【図 17】本発明の一実施形態による送風機用の支持システムを示す断面図である。
【図 18】本発明の別の実施形態による送風機の断面図である。
【図 19】本発明の別の実施形態による送風機の断面図である。

10

20

【発明を実施するための形態】

【0031】

本発明の態様は、C P A P、機械的人工換気法および補助呼吸法などの非侵襲的換気（N I V V）治療装置（たとえば気道陽圧（P A P）装置または流れ発生器）に対する用途において本明細書に説明されるが、本発明の特徴は、真空式掃除機、コンピュータの冷却装置、ならびに建造物および車両において見られるような H V A C 装置などの、送風機が使用される他の応用分野に対する用途を有することが理解されたい。

30

【0032】

本明細書では、語「空気ポンプ」および「送風機」は、相互に置き換えて使用され得る。本明細書では、語句「固定部品」は、「渦形室」を含むものと解釈される。用語「空気」は、呼吸に適した気体（たとえば追加の酸素を有する空気）を含むものと解釈される。また、本明細書に説明される送風機は、空気以外の流体を送るように構成され得ることが認められる。

【0033】

本明細書では、語「備える（comprising）」は、その「開いた（open）」意味、すなわち「含む（including）」という意味に理解されるべきであり、したがって、その「閉じた（closed）」意味、すなわち「～のみからなる（consisting only of）」という意味に限定されないことが理解されたい。対応する意味は、その語が現れる位置における対応する語「備える（comprise）」、「備えた（comprised）」、および「備える（comprises）」に帰するものである。

40

【0034】

本発明の特定の実施形態が説明されてきたが、本発明は、本発明の本質的な特徴から逸脱することなく、他の特定の形態において具体化され得ることが、当業者には明らかであろう。したがって、本発明の実施形態および実施例は、すべての点において例示的であり、限定的ではないものと考えられるべきであり、本発明の範囲は、前述の実施例または説

50

明よりもむしろ、添付の請求項によって示され、したがって、請求項の意味および均等の範囲内にあるすべての変更は、本発明に包含されることが意図される。既知の従来技術への本明細書におけるすべての参照は、反対の指示がない限り、そのような従来技術が、本発明の態様が関係する当業者によって一般に既知であるということを認めるものではないことを、さらに理解されたい。

【0035】

1. 全体的な説明

本発明の一実施形態による送風機100は、固定部分と、回転部分と、電気モータとを備える遠心式空気ポンプの形態であってよい。

【0036】

図3a~5gに示す例示的な実施形態では、固定部分は、2つの部品172、174の外部筐体170と、3セットの固定子構成要素180、182、184および2つの遮蔽部190、192を含む内部流れ案内構成要素の組立体とを含む。回転部分は、3つのインペラ150、152、154と、電気モータ140によって駆動されるように構成されたシャフト160とを備える。一実施形態では、電気モータ140は、ブラシレス直流モータであってよい。図示の実施形態では、送風機は、対応するインペラと静翼および遮蔽部の組とをそれぞれが備えた3つの段を有する。図3a~3gおよび4aに示すように、送風機100は、概ね円筒形であり、一方の端部に入口130を、他方の端部に出口120を有する。

【0037】

図示の実施形態では、送風機のすべての構成要素は、すべての構成要素がそれを中心に概ね対称形をなす軸を画定する、モータのシャフトに沿って整列される。一実施形態では、送風機は、その軸を中心に扇形に自己相似であってよい。この軸方向の対称性は、すべての段に適用されてよい。

【0038】

本発明の一実施形態による送風機の利点は、この送風機が、使用時に遭遇される圧力および流速の範囲にわたって、渦形室内に対称的で安定した流れのパターンを促進することである。このようにして、羽根の通過音および乱流の騒音の放出が低減される。

【0039】

図示の実施形態の利点は、特に射出成形される場合において構成要素の幾何学形状によって与えられる、および組立体の積み重ねられた性質によって与えられる製造および組立ての容易さである。

【0040】

2. 流体の流路

2.1 第1段

送風機の第1段が、ここに説明される。図4a~4cおよび5a~5gに最もよく示されるように、空気は、入口130において送風機100に入り、第1回転インペラ150へと通り、そこで空気は、接線方向に加速され、半径方向外側に向けられる。次に空気は、モータ140の側部の回りを通過し、大きい接線方向の速度成分と、また、固定子構成要素180の第1組の静翼185に向かう軸方向の成分とを有して、らせん状に流れる。本実施形態では、遮蔽の機能はモータのケースによって与えられているので、第1段に遮蔽部は設けられない。第1組の静翼185において、空気は、穴181に向かって半径方向内側に向けられ、その後で第2段へと向けられる。

【0041】

2.2 第2段

第2段では、図4a~4cおよび5a~5gに示すように、空気は、まず、第2回転インペラ152によって接線方向に加速され、また、半径方向外側に流れる。次に、空気は、大きい接線方向の速度成分と、また円形の円板190の外縁部および固定子構成要素182の内表面によって画定される間隙164を通過する軸方向の成分とを有してらせん状に流れる。次に、空気は、固定子構成要素182内に形成された第2組の静翼187に入

10

20

30

40

50

り、穴 183 に向かって半径方向内側に向けられ、その後、第 3 段へと向けられる。

【0042】

2.3 第 3 段

第 3 段の流体流路は、第 2 段の流体流路と同様である。図 4 a ~ 4 c および 5 a ~ 5 g に示すように、空気は、穴 183 を介してこの段に入り、第 3 回転インペラ 154 によって接線方向に加速され、また、半径方向外側に向けられる。次に、空気は、大きい接線速度の成分と、また円形の円板 192 の外縁部および筐体 174 の内縁部によって画定される間隙 166 を通過する軸方向の成分とを有してらせん状に流れる。次に空気は、筐体 174 内に形成された静翼 184 によって、出口 120 の方へ向けられる。

【0043】

3. 固定部分

3.1 全体

送風機の固定部は、2つの外部筐体部品 172、174 と、内部流れ案内固定子構成要素 180、182、184 と、2つの遮蔽部 190、192 とを含み、寸法的に安定である任意の適切な剛性または半剛性の材料から作製されてよい。一実施形態では、固定子構成要素は、良好な熱伝導性、比較的低いコスト、低い密度、音の緩衝特性、および後の機械加工を減らす成形の容易さのうちの 1 つまたは複数の特性をもたらす材料から作製されてよい。熱伝導性材料の使用は、また、モータを冷たく保ち、空気を暖めるのを助けることができる。空気を加熱する能力は、N I V V 装置に使用される送風機に追加の利点を提供し得る。

【0044】

一実施形態では、固定部分の構成要素の少なくともいくつかは、アルミニウムまたはその合金、たとえばアルミニウムダイキャスト品から作製されてよい。別の実施形態では、固定部分の構成要素の少なくともいくつかは、マグネシウムまたはその合金から作製されてよい。さらに別の実施形態では、固定部分の構成要素の少なくともいくつかは、プラスチック材料から作製されてよい。

【0045】

3.2 入口

空気入口 130 は、所望の流れの必要条件が確実に満たされる一方で、空気入口 130 から過剰な騒音が戻って放出されないように、送風機内に十分な空気流を入れるように構成される。また、空気入口 130 の寸法は、送風機によって必要とされる流れの所望のレベル、および特定の用途に依存する。N I V V の実施形態では、空気入口 130 は、2 mm から 100 mm の間、たとえば 15 mm から 20 mm の間の直径を有してよい。

【0046】

3.3 固定子構成要素

静翼を含む固定子構成要素は、流れの方向に滑らかな移行部を促進するように構築される。一実施形態では、2つの固定子構成要素 180、182 は、プラスチックから射出成形される（たとえば図 7 a ~ 7 d を参照）。第 3 の固定子構成要素は、底部のケーシング 174 内に成形される静翼 184 を含む。別の実施形態では、静翼は金属のような熱伝導性材料を使用して作製されてもよい。

【0047】

3.3.1 半径方向への流れの方向付け

本発明の N I V V の実施形態では、静翼は、概ね半径方向に流れを向ける。羽根は、1 mm から 100 mm、たとえば 3 mm から 5 mm の範囲の高さを有する。この構成は、ほぼ直角に流れを持っていき、かなりの軸方向の成分を含む翼または段から段への通路と比較したとき、全体として送風機の小型の構成を維持する助けとなる。

【0048】

3.3.2 形状

それぞれの段は、空気流を向けるための複数の静翼、たとえば 2 つから 100 の静翼を有する。一実施形態では、各段は 7 つの静翼を有する。それぞれの翼は、実質的に同一で

10

20

30

40

50

あり、空気が激しくなりすぎる前に空気を減速するように、翼の内側端部において翼の外側端部よりも小さい湾曲半径を有する、概ねらせん状の形状を有する。

【0049】

非常に高い流速が必要であり、騒音は主要な考慮事項でない場合の用途など、他の用途では、空気は、静翼によって減速されなくてもよい。

【0050】

3.3.3 混合された軸方向/半径方向への流れの方向付け

本発明の代替の実施形態では、翼は、軸に対して垂直である面に流れを向けてよいが、または、少なくとも1セットの静翼が半径方向および軸方向の両方に流れを向けるように、向けられた流れに対する軸方向の成分があつてよい。この実施形態では、最終段の静翼は、傾斜面に配置されてよいが、または一定の高さのものではないが、軸方向ならびに半径方向に展開し、それによって空気がより段階的に軸方向に曲げられる。たとえば、図10aおよび10bは、モータシャフト260に取り付けられたインペラ250と、遮蔽部290と、半径方向および軸方向の両方に流れを向けるように構築された静翼285を含む固定子280とを示す。このように、翼は（上記の実施形態で行うように）接線方向に始まるが、最終的には、（上記の実施形態におけるように半径方向よりもむしろ）軸方向に流れを向ける。この構成は、少々より多くの空間を占めるが、圧力の発生を改善することができる。この構成は、空気が直角に通過しないことを意味する。

【0051】

3.4 静翼を絶縁する遮蔽部

本発明の別の態様は、静翼とインペラの羽根との間に配置される遮蔽部（たとえば図8a～8cを参照）に関する。一実施形態では、遮蔽部は射出成形されたプラスチックから形成されるが、他の適切な材料（金属など）が使用されてもよい。図示の実施形態では、遮蔽部は、静翼の外縁部を越えて半径方向に延在する。これは、静翼とインペラの羽根との間に「視線」路がないことを意味し、結果として、静翼に衝突する空気流が、確実に、一様に循環する性質のものとなるように働く。

【0052】

図5b、5dおよび5eに最もよく示されるように、遮蔽部190、192は、それぞれ環状開口164、166を介して流れを向ける。周囲部の開口が、また、使用されてもよい。一形態では、遮蔽部は、その外縁部と固定部分の壁との間に狭い環状の間隙のみを残す。この間隙は、過剰な圧力低下をもたらすことなく次の段に十分な空気流をもたらすのに十分である。N I V V装置に用いられる送風機の一実施形態では、間隙は、0.5mmから100mmの間、たとえば1mmから2mmの間であつてよい。遮蔽部はまた、インペラの羽根の圧力のパルスを静翼から絶縁することによって、音の障壁をもたらす。

【0053】

一形態では、遮蔽部は円形の円板であり、N I V V装置では、静翼に溶接されてよい。

【0054】

代替実施形態では、遮蔽部は回転してよい。そのような回転する遮蔽部は、下側の囲い板がインペラの羽根と静翼との間で回転する遮蔽部の働きをするように、インペラに一体化されてよい。たとえば、図9はモータシャフト360に取り付けられたインペラ350を示す。インペラ350は、下側の囲い板354がインペラの羽根355と固定子380の静翼385との間の回転する囲い板の働きをする、上下の囲い板352、354を含む。

【0055】

3.5 出口

送風機を出る空気を概ね接線方向に向ける、既知の従来技術の遠心式送風機とは対照的に、本発明の一実施形態による遠心式送風機は、概ね軸方向に空気を向ける。この軸対称性は、インペラおよび羽根が、すべての装置の流速において対称的な流れのパターンに遭遇するため、空気流の乱流を低減させ、羽根通過音を低減させることにおいて有効である。

10

20

30

40

50

【 0 0 5 6 】

3 . 6 筐体

筐体は、筐体の別々の構成要素をともに取り付けることを助ける外部筐体上の面取り部を備える。この構成のため、全体的により小さいパッケージが可能になる。

【 0 0 5 7 】

外部筐体の内壁とモータの外壁との間の間隙によって、空気がモータの側部の回りを下に通過できるようになる。一実施形態では、間隙のサイズは、かなりの摩擦損失を防ぐのに十分であるが、装置の全体的なサイズが過大になるほど大きくはない。N I V V 装置において用いられる送風機の一実施形態では、間隙のサイズは、0 . 1 mm から 1 0 0 mm の間、たとえば約 4 mm であってよい。

10

【 0 0 5 8 】

空気がモータの回りを流れる能力は、モータを冷たく保つのを助けることができる。その能力はまた、N I V V 装置において患者の空気を加熱するのを助けることができる。

【 0 0 5 9 】

4 . 回転部分

4 . 1 インペラ

N I V V の実施形態では、送風機は、図 4 a から 4 c に示すように、複数のインペラ 1 5 0、1 5 2、1 5 4 を備える。図示の実施形態では、インペラは構成において同一であるので、インペラ 1 5 0 のみを詳述する。図 6 a から 6 g を特に参照すると、インペラ 1 5 0 は、一体成形されたプラスチック構造のものであるが、他の適切な材料および製造技術が使用可能である。インペラ 1 5 0 は、一对の円板状の囲い板 2 0 2、2 0 4 の間に挟まれた複数の連続的に湾曲された羽根 2 0 0 を備える。小さい方の囲い板 2 0 2 は、モータシャフト 1 6 0 を受けるように構成されたハブまたはブッシュ 2 0 6 を組み込む。囲い板 2 0 2 は、羽根 2 0 0 の内側部分に重なる、すなわち、小さい方の囲い板の外径 (O D) は、大きい方の囲い板 2 0 4 の O D より実質的に小さい。大きい方の囲い板 2 0 4 は、比較的大きい中央開口部 2 0 8 を備えて形成され、羽根の半径方向外側の先端部まで延在する。小さい方の囲い板 2 0 2 の O D を、囲い板 2 0 4 の中央開口部 2 0 8 の直径よりわずかに小さくすることが、インペラを製造するのに用いられる成形工程を容易にする。

20

【 0 0 6 0 】

異なるサイズの囲い板を用いることによって、インペラ 1 5 0 の慣性が低減される一方で、インペラの全体的な剛性が維持される。この点に関して、インペラ 1 5 0 は、ポリカーボネート、ポリプロピレン、ポリアミド、またはインペラの共鳴を緩衝する音の緩衝特性をもたらす他の材料から作製されてよい。ガラス繊維の補強が、これらの材料のうちのいずれかの剛性を増すのに用いられてよい。

30

【 0 0 6 1 】

4 . 1 . 1 直径

N I V V の実施形態では、インペラ 1 5 0 は、2 0 mm から 2 0 0 mm の範囲の直径を有してよい。一実施形態では、インペラ 1 5 0 は、4 0 mm から 5 0 mm の範囲、たとえば 4 2 mm の直径を有してよい。この範囲の直径を備えたインペラは、送風機の全体的な寸法、回転の慣性、および乱流のレベルの間に、良好な妥協点をもたらす得る。

40

【 0 0 6 2 】

4 . 1 . 2 羽根の数

N I V V の実施形態では、インペラは、4 つから 1 0 0 (たとえば 1 1) の一次羽根 2 0 0 を有する。インペラは、二次羽根および三次羽根を含んでもよく、異なる羽根通過断面 (図示せず) のものであってもよい。

【 0 0 6 3 】

4 . 1 . 3 羽根の形状

一実施形態では、インペラの羽根 2 0 0 は、半径方向に連続的に湾曲され、また、半径方向外側の部分において幅にテーパが付けられてもよい。羽根の先端部の狭くされた幅は、乱流を低減させることができる (たとえば、レイノルズ数は、(順に) 3 つのインペラ

50

、2つのインペラ、1つのインペラを備えた送風機においてより少なくなる)。一実施形態では、羽根の最も外側の横方向の縁部は、羽根の先端部における乱流騒音を低減させるのを助けるように、羽根のそれぞれの横方向の幅に沿って段(図示せず)が付けられてもよい。別の実施形態では、羽根200の最も外側の横方向の縁部は平坦である。一実施形態では、羽根200は、1mmから40mm、たとえば3mmから6mmの範囲の出口高さを有する。一形態では、羽根200は、出口高さと同じである入口高さを有するが、他の形態では、入口および出口の高さは、異なってもよい。

【0064】

羽根200は、0°から90°の間、たとえば約20°の接線に対する入口角度を有する。羽根200は、70°から110°の間の接線に対する出口角度を有するが、他の角度も可能である。

10

【0065】

4.2 シャフト

一実施形態では、シャフト160と遮蔽部190、192との間に間隙がある。この間隙は、シャフトが遮蔽部内で回転できるようにするのに十分であるが、インペラ152、154と内部流れ案内構成要素182、184との間におけるかなりの漏れを防ぐように十分小さい。NIVV装置用の送風機では、間隙は10mm未満、たとえば2mm未満であってよい。

【0066】

5. 軸方向の対称性

20

本発明の一実施形態による送風機は、静翼を使用する、軸方向に対称形の渦形室を備える。空気流は、実質的に軸方向に、送風機内の各段に入り、各段を出る。結果として、空気は、一方の端部において軸方向に送風機に入り、他方において軸方向に送風機を出る。空気流路は、送風機全体において実質的に軸方向に対称的であり、インペラを介しておよび渦形室内において、一定の供給パターンを維持する。対称形の送風機は、バランスを与え、それが、羽根の通過音のレベルを下げ、乱流の騒音のレベルを下げることにつながる。インペラと静翼との間に配置される遮蔽部は、翼の前縁にインペラの羽根先端部からの障壁をもたらし、こうして、羽根の通過音を低減させる。

【0067】

6. 複数の段

30

図示の実施形態では、送風機は、3つの対応するインペラを備えた3つの段を含む。この実施形態では、1つのインペラがモータの一方の側に配置され、2つのインペラがモータの他方の側に配置される。

【0068】

代替実施形態では、送風機は、2つの段(モータの両側に1つずつ)を含んでよい。さらなる別の実施形態では、モータの両側に2つずつ備えた、4つの段を使用する。別の実施形態は、単一の段の構成である。さらなる実施形態は、モータの一方の側のみに複数の段を備える。

【0069】

7. 代替実施形態

40

以下は、本発明の代替の実施形態による送風機を示す。それぞれの実施形態では、空気は、一方の端部において軸方向に送風機に入り、他方の端部において軸方向に送風機を出る。

【0070】

7.1 2段式送風機

図11~16は、本発明の別の実施形態による送風機400を示す。図示のように、送風機400は、2つの対応するインペラ450、452を備えた2つの段を含む。この実施形態では、2つのインペラは、磁石462および固定子組立体465の同じ側に配置されるが、軸受444はインペラ450、452の間に配置される。

【0071】

50

このような送風機は、いびきのPAP、CPAP、APAPおよび/またはVPAPに使用可能であり、人工呼吸器の変形例を提供するように構成可能である。

【0072】

7.1.1 小型のサイズ

送風機400は、より小型またはミニサイズの送風機をもたらす比較的小さいサイズを有する。たとえば、図14に示すように、送風機400は、約50から60mm、たとえば53mmの全径d、および約40~50mm、たとえば44mmの全長lを有してよい。しかしながら、他の適切なサイズが可能である。

【0073】

7.1.2 概要

送風機400の固定部分は、第1および第2の筐体部品472、474を備えた筐体470と、静翼485を含む固定子構成要素480と、第1および第2の遮蔽部490、492とを含む。送風機400の回転部分は、モータ440によって駆動されるように構成された第1および第2のインペラ450、452を含む。モータは、シャフト460の回転する動きを起こすようにシャフト460および固定子組立体465に設けられた磁石462を含む。一実施形態では、モータは、(小型のサイズのために)2つの極を含み、センサなし、および/または(低騒音のために)溝なしであってよい。

【0074】

送風機400は、概ね円柱形であり、一方の端部に第1筐体部品472によって設けられる入口430を、他方の端部に第2筐体部品474によって設けられる出口420を有する。図12および16に最もよく示されるように、出口420は、環または輪の形状を有する。一実施形態では、入口も、環または輪の形状(図示せず)を有してもよい。

【0075】

上記の実施形態と同様に、送風機400は、軸対称性を有し、空気は、一方の端部において軸方向に送風機に入り、他方の端部において軸方向に送風機を出る。このような構成は、たとえば軸対称性および/または低い渦形室の乱流のために、使用時に比較的低い騒音をもたらすことができる。

【0076】

7.1.3 固定部分

図15および16に最もよく示されるように、固定子構成要素480は、遮蔽部490を適所に固定するように、遮蔽部490に設けられた対応する開口部491内に係合(たとえば圧入)する円柱形のハブ486を含む。さらに、ハブ486は、回転可能にシャフト460を支持する軸受444を保持または収容する凹部488を備える。図示のように、軸受444は、インペラ450から空気が送られる面に沿って配置されるように、固定子構成要素480の中に納められる。軸受444がモータ構成要素(すなわち固定子組立体および磁石)を囲む筐体の外に配置されるので、この構成は軸方向の空間を節約する。

【0077】

図15および16に最もよく示されるように、筐体部品474は、流れを出口420の方へ向ける静翼487を含む。さらに、筐体部品474は、外側環状フランジ478、およびモータ構成要素を支持する内側環状フランジ476をもたらすハブ475を含む。具体的には、内側環状フランジ476は、シャフト460を回転可能に支持する軸受446を保持または収容する。外側環状フランジ478は、固定子組立体465を保持または収容する。遮蔽部492は、シャフト460上の磁石462とともに筐体部品474内に固定子組立体465を囲むように、外側環状フランジ478に係合(たとえば圧入)する。

【0078】

一実施形態では、筐体部品474は、筐体部品474が、使用時に固定子組立体465から生じた熱を伝導し放散させるヒートシンクとして働くことができるように、金属から作製されてよい。また、固定子組立体465を支持する外側環状フランジ478の少なくとも一部は、空気の流れに露出され、それによって、使用時に筐体部品474を介して空気が流れる際に固定子組立体465の冷却が可能である。しかしながら、筐体部品は他の

10

20

30

40

50

送風機の構成要素とともに、他の適切な材料、たとえばアルミニウム、プラスチックなどから作製されてもよい。

【 0 0 7 9 】

7 . 1 . 4 回転部分

図示の実施形態では、それぞれのインペラ 4 5 0、4 5 2 は、一对の円板状の囲い板 4 5 5、4 5 6 の間に挟まれた連続的に湾曲されたまたは直線状の複数の羽根 4 5 4 を含む。下側の囲い板 4 5 6 は、シャフト 4 6 0 を受けるように構成されたハブまたはブッシュを組み込む。また、それぞれのインペラ 4 5 0、4 5 2 は、羽根 4 5 4 が外縁部に向かってテーパになるテーパ付きの構成を含む。インペラのさらなる詳細は、その全体が本明細書に援用される、特許文献 5 に開示される。このような構成は、たとえば、比較的低い慣性のインペラのために、比較的速い圧力の応答をもたらすことができる。

10

【 0 0 8 0 】

7 . 1 . 5 流体の流路

第 1 段において、空気または気体は、入口 4 3 0 において送風機 4 0 0 に入り、第 1 インペラ 4 5 0 内へと通り、そこで空気は接線方向に加速されて、半径方向外側に向けられる。次に空気は、大きい接線方向の速度成分と、また、遮蔽部 4 9 0 の外縁部と筐体部品 4 7 2 の内面とによって画定された間隙 4 6 4 を通過する軸方向の成分とを有して、らせん状に流れる。空気は、次に、固定子構成要素 4 8 0 内に形成された静翼 4 8 5 に入り、半径方向内側に穴 4 8 3 の方へ向けられ、その後、第 2 段へ向けられる。

【 0 0 8 1 】

20

第 2 段では、空気または気体は、第 2 インペラ 4 5 2 内へと通り、そこで接線方向に加速され、半径方向外側に向けられる。次に空気は、大きい接線方向の速度成分と、また、遮蔽部 4 9 2 の外縁部と筐体部品 4 7 4 の内面とによって画定された間隙 4 6 6 を通過する軸方向の成分とを有して、らせん状に流れる。次に空気は、筐体部品 4 7 4 内に形成された静翼 4 8 7 に入り、出口 4 2 0 の方へ向けられる。

【 0 0 8 2 】

7 . 1 . 6 支持システム

図 1 7 に示すように、送風機 4 0 0 は、支持システムによって、（たとえば P A P 装置のような N I V V 装置の一部を形成する）外部ケーシング 4 1 5 内に支持されてよい。外部ケーシング 4 1 5 は、ベース部 4 1 6 と、ベース部 4 1 6 に設けられたカバー 4 1 8 とを含む。支持システムは、送風機 4 0 0 を支持する側部支持部 4 2 4、頂部支持部 4 2 5、または底部支持部 4 2 6、あるいはこれらの組み合わせを含む。支持システムは、また、送風機 4 0 0 の入口側と出口側との間の封止部もたらしように構成されてもよい。

30

【 0 0 8 3 】

側部支持部 4 2 4 は、外部ケーシング 4 2 5 内で、柔軟かつ / または振動絶縁するやり方で送風機を支持するように構成された環状の可撓性の輪の形態であってよい。さらに、可撓性の輪 4 2 4 は、外部ケーシングの出口の方へ流れを向ける連結管の必要を回避するように、外部ケーシング 4 2 5 の出口から外部ケーシング 4 2 5 の入口を分離する。また、可撓性の輪 4 2 4 は、ベース部 4 1 6 と外部ケーシング 4 1 5 のカバー 4 1 8 との間の封止部をもたらしてよい。

40

【 0 0 8 4 】

底部支持部 4 2 6 は、偏向部材 4 2 7（たとえば板ばね）と、伝導部材 4 2 8 とを含む。使用時には、底部支持部 4 2 6 が、送風機 4 0 0 を外部ケーシング 4 1 5 から絶縁（たとえば振動絶縁）する可撓性の構造体を与える。一実施形態では、伝導部材 4 2 8 は、外部の源からの電流を固定子組立体 4 6 5 へと伝導するように固定子組立体 4 6 5 と結合される。

【 0 0 8 5 】

7 . 2 軸受管を備えた 2 段式送風機

図 1 8 は、本発明の別の実施形態による 2 段式の送風機 5 0 0 を示す。2 段式の送風機 5 0 0 は、上述の送風機 4 0 0 と同様である。対照的に、第 2 筐体部品 5 7 4 および第 2

50

遮蔽部 5 9 2 が、モータ構成要素を支持する異なる構造体をもたらす。

【 0 0 8 6 】

図示のように、第 2 筐体部品 5 7 4 は、出口 5 2 0 の方へ流れを向ける静翼 5 8 7 を含む。さらに、筐体部品 5 7 4 は、環形のフランジ 5 7 6 をもたらすハブ 5 7 5 を含む。環形のフランジ 5 7 6 は、固定子組立体 5 6 5 の下側を係合するように構築される。

【 0 0 8 7 】

第 2 遮蔽部 5 9 2 は、そこから延在する（たとえば 1 つの部品として一体的に形成された）管部分 5 9 5 を含む。図示のように、固定子組立体 5 6 5 は、固定子組立体 5 6 5 が、第 2 筐体部品 5 7 4 の環状のフランジ 5 7 6 と遮蔽部 5 9 2 のテーパ付き突出部 5 9 3 との間に囲まれ、挟まれるように、管部分 5 9 5 の外面に沿って設けられる。

10

【 0 0 8 8 】

図示の実施形態では、固定子組立体 5 6 5 の外面は、筐体部品 5 7 4 を通過する気体の流れに露出され、それによって、使用時に固定子組立体 5 6 5 が冷却できるようにする。また、固定子組立体からの熱は、別個の加熱器の必要なく、患者のための気体を加熱するように使用可能である。

【 0 0 8 9 】

管部分 5 9 5 の内面は、シャフト 5 6 0 を回転可能に支持する軸受 5 4 6 を保持または収容する。さらに、管部分 5 9 5 は磁石 5 6 2 をシャフト 5 6 0 上に囲み、磁石 5 6 2 は固定子組立体 5 6 5 と整列される。一実施形態では、固定子組立体 5 6 5 が管部分 5 9 5 内に配置された磁石 5 6 2 上で作用できるように、管部分 5 9 5 は、磁束密度のかなりの損失、および / またはある場合には増加する熱のない、「磁気透過性」であってよい。磁気透過性の管のさらなる詳細は、その全体が本明細書に援用される特許文献 7 に開示される。

20

【 0 0 9 0 】

シャフト 5 6 0 の端部部分（たとえばインペラを支持する端部部分の反対側）に、釣合いリング 5 9 8 が任意選択で設けられてもよい。

【 0 0 9 1 】

図示の実施形態では、ハブ 5 7 5 は、上述の送風機 4 0 0 のハブ 4 7 5 より筐体からさらに外側に突出する。この構成は、たとえば送風機 4 0 0 に対して、送風機 5 0 0 の高さに約 1 ~ 1 0 mm（たとえば 5 mm）加えてよい。たとえば、送風機 5 0 0 は、約 5 0 ~ 6 0 mm（たとえば 5 3 mm）の全径 d、および約 4 0 ~ 5 5 mm（たとえば 4 9 mm）の全長 l を有してよい。しかしながら、他の適切なサイズが可能である。

30

【 0 0 9 2 】

7 . 3 テーパ付き構成を有する 3 段式送風機

図 1 9 は、本発明の別の実施形態による 3 段式の送風機 6 0 0 を示す。上述の 3 段式送風機 1 0 0 と同様に、送風機 6 0 0 は、モータ 6 4 0 の一方の側に配置された 1 つのインペラ 6 5 0 と、モータ 6 4 0 の他方の側に配置された 2 つのインペラ 6 5 2、6 5 4 とを備えた 3 つの段を含む。

【 0 0 9 3 】

図示の実施形態では、送風機 6 0 0 のそれぞれのインペラ 6 5 0、6 5 2、6 5 4 は、テーパ付きの構成を有する。さらに、筐体 6 7 0 および固定子構成要素 6 8 0、6 8 2 の対応する部分が、インペラ 6 5 0、6 5 2、6 5 4 のテーパ付きの構成と一致するようにテーパを付けられる。

40

【 0 0 9 4 】

図示の実施形態では、それぞれのインペラ 6 5 0、6 5 2、6 5 4 は、一対の円板状の囲い板 6 5 5、6 5 6 の間に挟まれた連続的に湾曲されたまたは直線状の複数の羽根 6 5 3 を含む。下側の囲い板 6 5 6 は、シャフト 6 6 0 を受けるように構成されたハブまたはブッシュを組み込む。また、それぞれのインペラ 6 5 0、6 5 2、6 5 4 は、羽根 6 5 3 が外縁部に向かってテーパになるテーパ付きの構成を含む。インペラのさらなる詳細は、その全体が本明細書に援用される特許文献 5 に開示される。

50

【 0 0 9 5 】

筐体部品 6 7 2 の上側の壁 6 7 3 は、インペラ 6 5 0 のテーパ付きの構成と一致するようにテーパを付けられ、対応する固定子構成要素 6 8 0、6 8 2 の下側の壁 6 5 7、6 5 9 は、インペラ 6 5 2、6 5 4 のテーパ付きの構成と一致するようにテーパを付けられる。

【 0 0 9 6 】

また、図示の実施形態では、下側の遮蔽部 6 9 2 の中央部分 6 9 3 は、出口 6 2 0 の方へ空気流を下向きに向けるような形状にされる。中央部分 6 9 3 は、たとえば、遮蔽部 6 9 2 に一定の断面 / 厚さを維持するため、および材料のコストを節約するために、インペラ 6 5 4 に面する表面に沿った空隙 6 9 6 を含む。

10

【 0 0 9 7 】

図示のように、シャフト 6 6 0 を支持する軸受 6 4 4、6 4 6 が、モータ 6 4 0 の筐体 6 4 2 内に設けられる。代替実施形態では、別の軸受（すなわち第 3 の軸受）が、追加の支持を加えるために、下側のインペラ 6 5 4 の近くのシャフト 6 6 0 の端部の方に加えられてもよい。別の代替実施形態では、第 3 の軸受を加えるよりもむしろ、モータ筐体 6 4 2 内の軸受 6 4 4 または 6 4 6 の一方はその位置に保持され、他方の軸受 6 4 4 または 6 4 6 は、追加の支持を加えるために、下側のインペラ 6 5 4 の近くのシャフト 6 6 0 の端部の方へ移動されてもよい。しかしながら、他の軸受の構成が可能である。

【 0 0 9 8 】

この実施形態では、送風機 6 0 0 は、支持システムによって、（たとえば P A P 装置のような N I V V 装置の一部を形成する）外部ケーシング 6 1 5 内に支持されてよい。支持システムは、送風機 6 0 0 の側部を支持する側部支持部 6 2 4 と、送風機 6 0 0 の底部を支持する底部支持部 6 2 6 とを含む。

20

【 0 0 9 9 】

側部および底部の支持部 6 2 4、6 2 6 は、送風機 6 0 0 を外部ケーシング 6 1 5 から絶縁（たとえば振動絶縁）する可撓性の部材（たとえばエラストマー）であってよい。図示のように、側部支持部 6 2 4 は、送風機 6 0 0 に設けられた対応する釘 6 3 5 を係合するように構成される。底部支持部 6 2 6 は、送風機 6 0 0 の出口 6 2 0 から外部ケーシング 6 1 5 の出口 6 1 7 までの（たとえば、治療のために患者に加圧された空気を送る空気送達用の導管に連結可能である）導管をもたらす。

30

【 0 1 0 0 】

8 . その他のコメント

本発明は遠心式ポンプについて概ね説明されてきたが、本発明はこの形態に限定されず、また、混合流タイプの形態をとってもよい。

【 0 1 0 1 】

本発明の態様は、空気流路を画定するチャンバが概ね軸方向に対称形であることである。これは、本発明による送風機を用いる装置の全体の空気流路も軸方向に対称形でなければならないという意味ではない。本発明の範囲内の変形例は、いくつかの非対称部を含んでよい。これらの非対称部は、損失および騒音があまり影響を受けない速度の低い領域にあってよい。

40

【 0 1 0 2 】

一実施形態では、この送風機は、インペラを介しておよび渦形室内に、流速にかかわらず対称性を保持する空気流の供給パターンを可能にする。この結果、羽根の通過音の騒音の放出のレベルを下げ、乱流の騒音の放出のレベルを下げる。

【 0 1 0 3 】

本発明は、現在最も実用的であり、好ましい実施形態であると考えられるものに関して説明されてきたが、本発明は開示された実施形態に限定されず、その反対に、本発明の精神および範囲内に含まれる様々な修正例および均等構成物におよぶことが意図されることを理解されたい。また、上述の様々な実施形態は、他の実施形態とともに実施されてよく、たとえば、一実施形態の態様は、さらに他の実施形態を実現するために別の実施形態の

50

態様と組み合わせられてもよい。さらに、任意の所与の組立体のそれぞれの独立した特徴または構成要素が、追加の実施形態を構成してもよい。さらに、本発明はOSAを患う患者に対して特定の用途を有するが、他の疾患（たとえばうつ血性心不全、糖尿病、病的肥満症、卒中、肥満手術など）を患う患者が、上記の教示から利益を得ることができることが理解されよう。さらに、上記の教示は、非医療の用途において同様に患者および患者以外に適用可能性を有する。

【符号の説明】

【0104】

10	遠心式送風機	
20	出口	10
30	入口	
40	電気モータ	
50	インペラ	
60	シャフト	
100	送風機	
120	出口	
130	入口	
140	電気モータ	
150	インペラ	
152	インペラ	20
154	インペラ	
160	シャフト	
164	間隙	
166	間隙	
170	外部筐体	
172	外部筐体部品	
174	外部筐体部品	
180	固定子構成要素	
181	穴	
182	固定子構成要素	30
183	穴	
184	固定子構成要素	
185	静翼	
187	静翼	
190	遮蔽部（円板）	
192	遮蔽部	
200	羽根	
202	囲い板	
204	囲い板	
206	ハブ	40
208	中央開口部	
250	インペラ	
260	モータシャフト	
280	固定子	
285	静翼	
290	遮蔽部	
350	インペラ	
352	囲い板	
354	囲い板	
355	羽根	50

3 6 0	モータシャフト	
3 8 0	固定子	
3 8 5	静翼	
4 0 0	送風機	
4 1 5	外部ケーシング	
4 1 6	ベース部	
4 1 8	カバー	
4 2 0	出口	
4 2 4	側部支持部	
4 2 5	頂部支持部	10
4 2 6	底部支持部	
4 2 7	偏向部材	
4 2 8	伝導部材	
4 3 0	入口	
4 4 0	モータ	
4 4 4	軸受	
4 4 6	軸受	
4 5 0	インペラ	
4 5 2	インペラ	
4 5 4	羽根	20
4 5 5	囲い板	
4 5 6	囲い板	
4 6 0	シャフト	
4 6 2	磁石	
4 6 4	間隙	
4 6 5	固定子組立体	
4 6 6	間隙	
4 7 0	筐体	
4 7 2	筐体部品	
4 7 4	筐体部品	30
4 7 5	ハブ	
4 7 6	内側環状フランジ	
4 7 8	外側環状フランジ	
4 8 0	固定子構成要素	
4 8 3	穴	
4 8 5	静翼	
4 8 6	ハブ	
4 8 7	静翼	
4 8 8	凹部	
4 9 0	遮蔽部	40
4 9 1	開口部	
4 9 2	遮蔽部	
5 0 0	送風機	
5 2 0	出口	
5 4 6	軸受	
5 6 0	シャフト	
5 6 2	磁石	
5 6 5	固定子組立体	
5 7 4	第2筐体部品	
5 7 5	ハブ	50

5 7 6	フランジ	
5 8 7	静翼	
5 9 2	第 2 遮蔽部	
5 9 3	突出部	
5 9 5	管部分	
5 9 8	釣合いリング	
6 0 0	送風機	
6 1 5	外部ケーシング	
6 1 7	出口	
6 2 0	出口	10
6 2 4	側部支持部	
6 2 6	底部支持部	
6 3 5	釘	
6 4 0	モータ	
6 4 2	筐体	
6 4 4	軸受	
6 4 6	軸受	
6 5 0	インペラ	
6 5 2	インペラ	
6 5 3	羽根	20
6 5 4	インペラ	
6 5 5	囲い板	
6 5 6	囲い板	
6 5 7	壁	
6 5 9	壁	
6 6 0	シャフト	
6 7 0	筐体	
6 7 2	筐体部品	
6 7 3	壁	
6 8 0	固定子構成要素	30
6 8 2	固定子構成要素	
6 9 2	遮蔽部	
6 9 3	中央部分	
6 9 6	空隙	

【図 1】

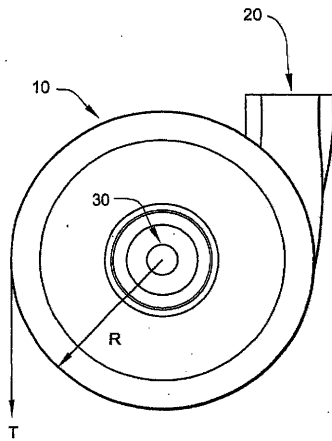


FIG. 1
(従来技術)

【図 2】

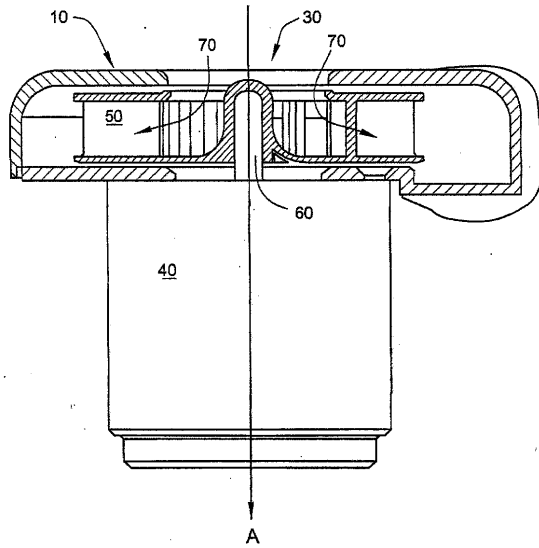


FIG. 2
(従来技術)

【図 3 a】

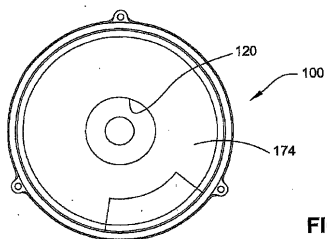


FIG. 3a

【図 3 b】

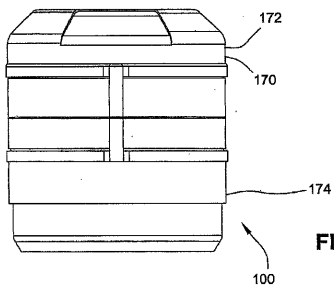


FIG. 3b

【図 3 c】

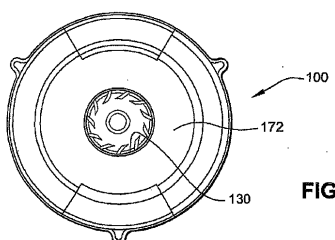


FIG. 3c

【図 3 d】

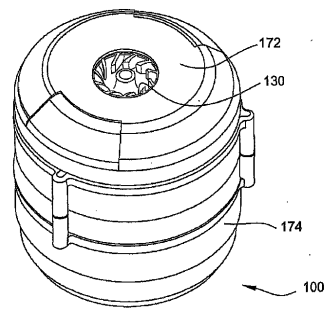


FIG. 3d

【図 3 e】

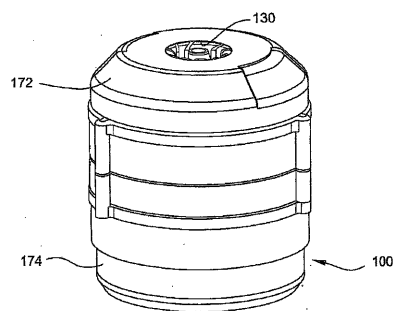


FIG. 3e

【図 3 f】

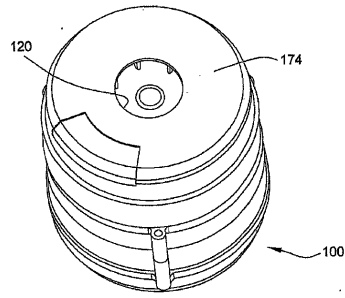


FIG. 3f

【図 3 g】

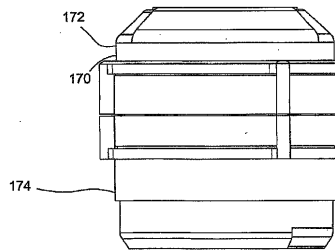


FIG. 3g

【図 4 a】

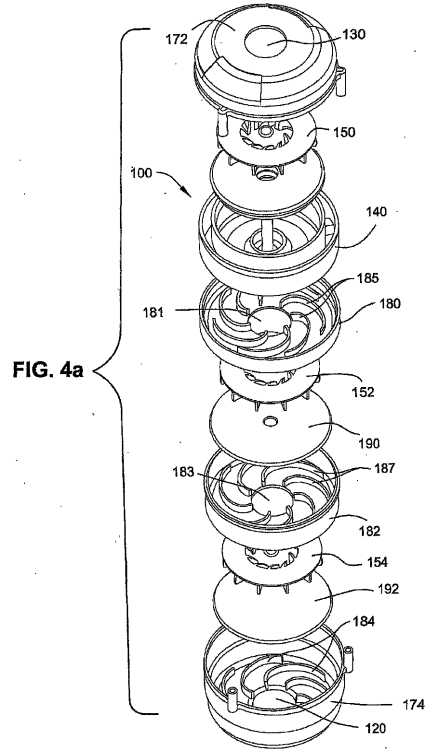


FIG. 4a

【図 4 b】

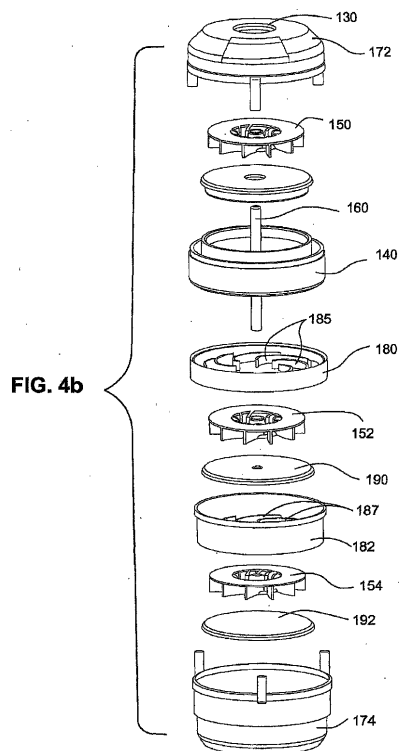


FIG. 4b

【図 4 c】

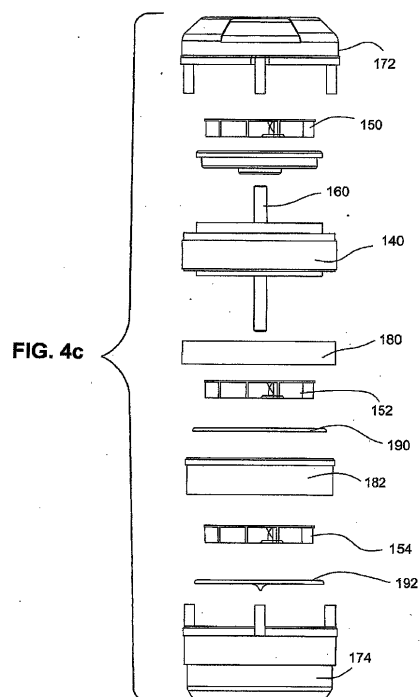


FIG. 4c

【図 5 a】

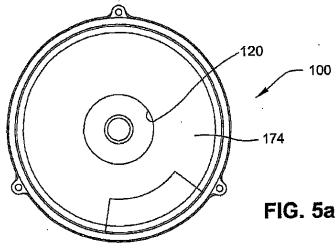


FIG. 5a

【図 5 c】

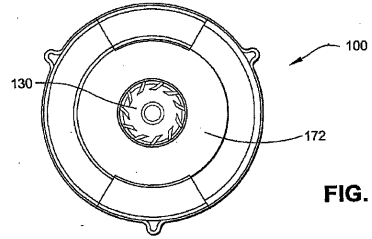


FIG. 5c

【図 5 b】

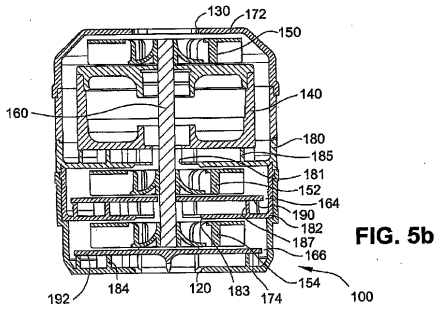


FIG. 5b

【図 5 d】

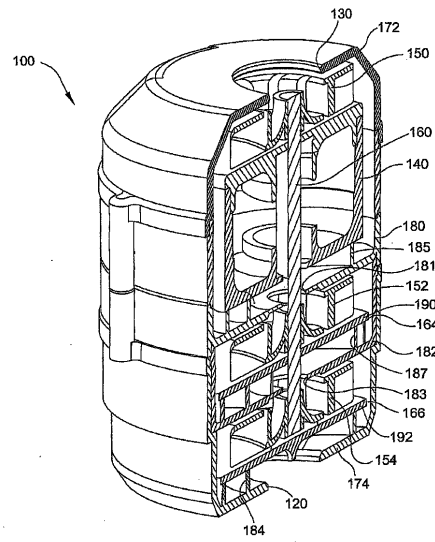


FIG. 5d

【図 5 e】

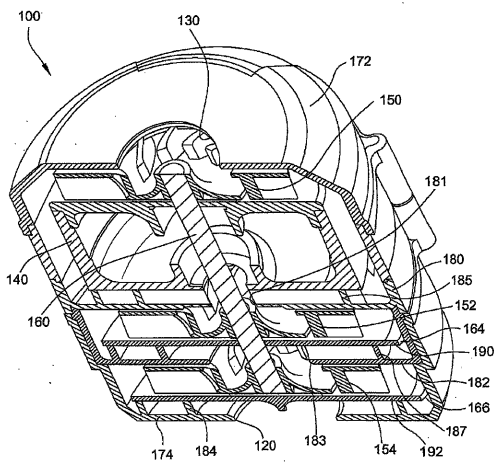


FIG. 5e

【図 5 f】

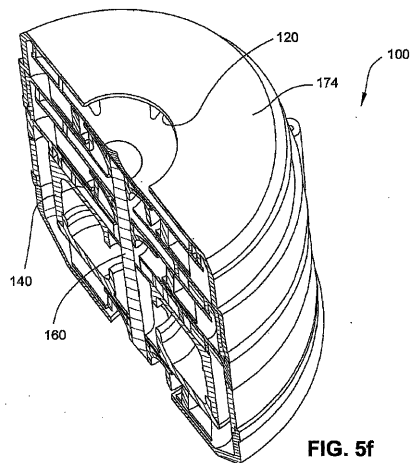


FIG. 5f

【図 5 g】

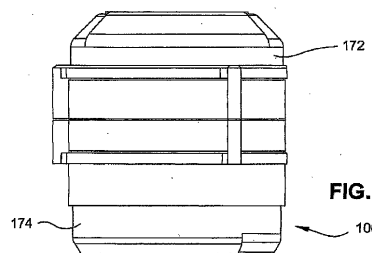
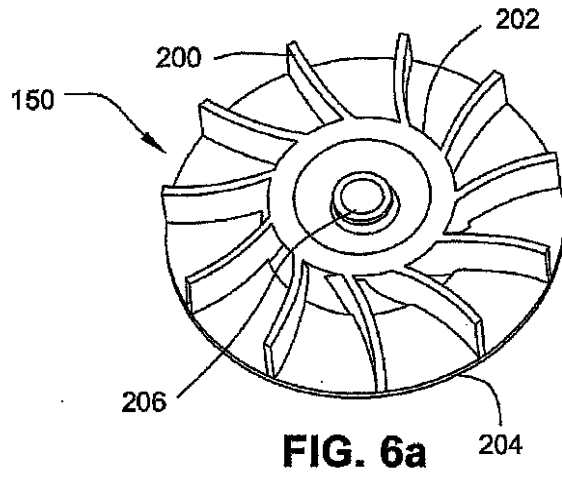
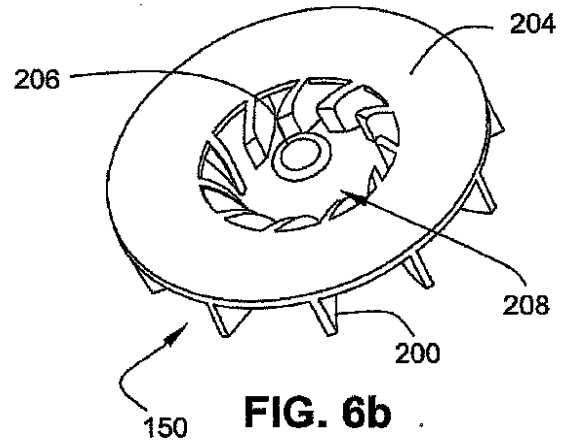


FIG. 5g

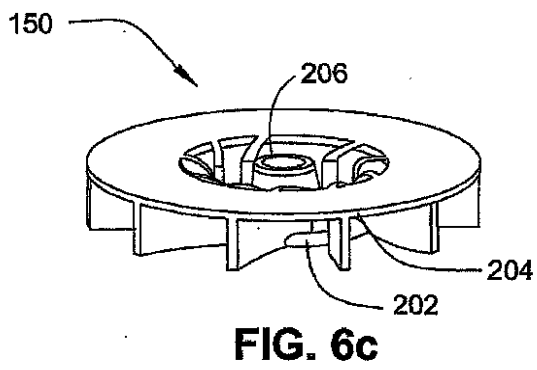
【図 6 a】



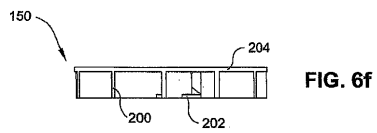
【図 6 b】



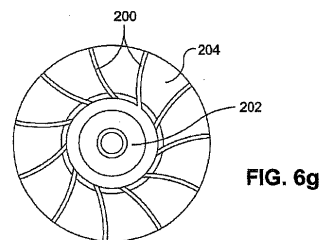
【図 6 c】



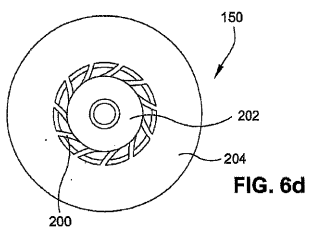
【図 6 f】



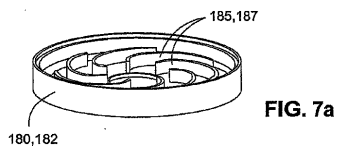
【図 6 g】



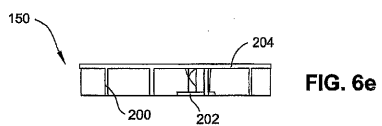
【図 6 d】



【図 7 a】



【図 6 e】



【図 7 b】

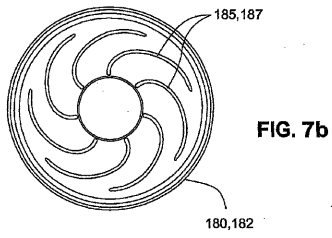


FIG. 7b

【図 7 c】

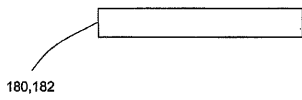


FIG. 7c

【図 7 d】

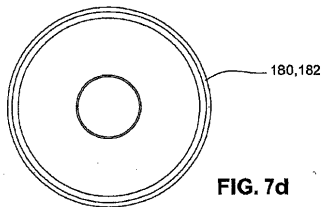


FIG. 7d

【図 8 a】

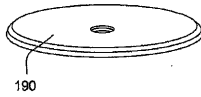


FIG. 8a

【図 8 b】

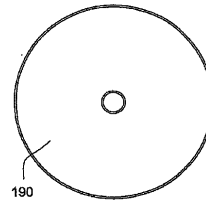


FIG. 8b

【図 8 c】



FIG. 8c

【図 9】

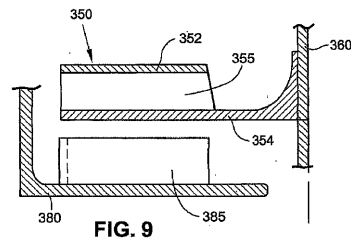


FIG. 9

【図 10 a】

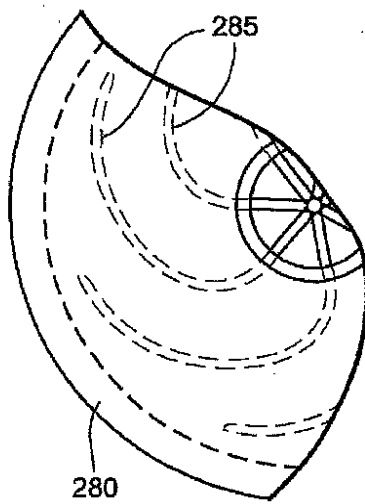


FIG. 10a

【図 10 b】

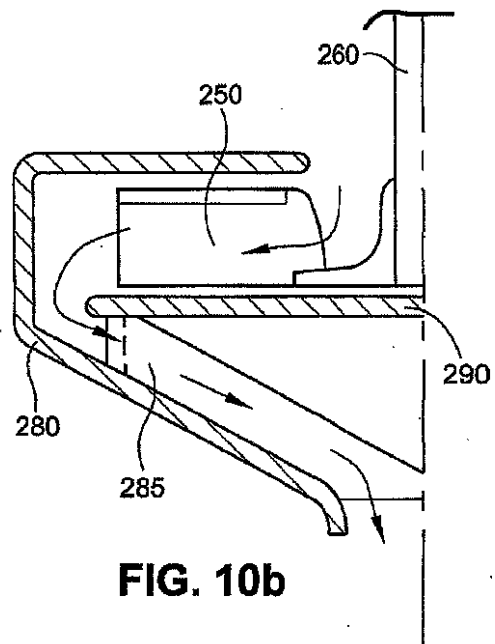


FIG. 10b

【図 11】

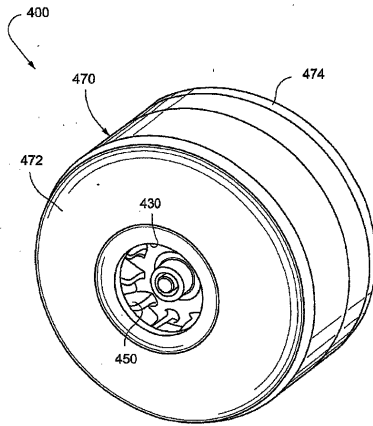


FIG. 11

【図 12】

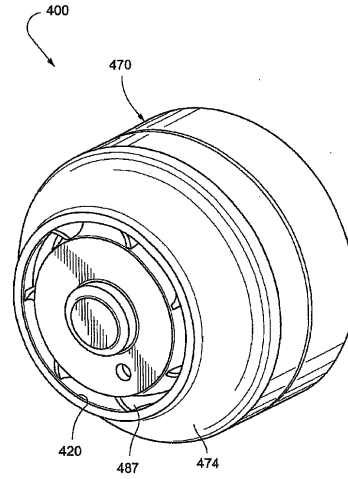


FIG. 12

【図 13】

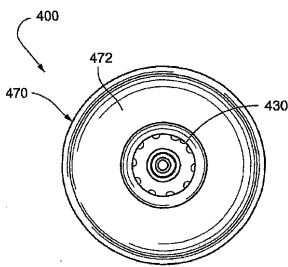


FIG. 13

【図 14】

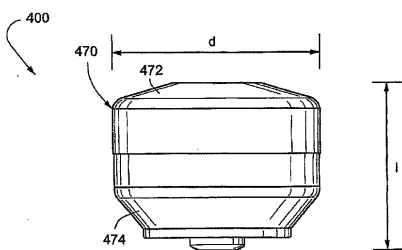


FIG. 14

【図 15】

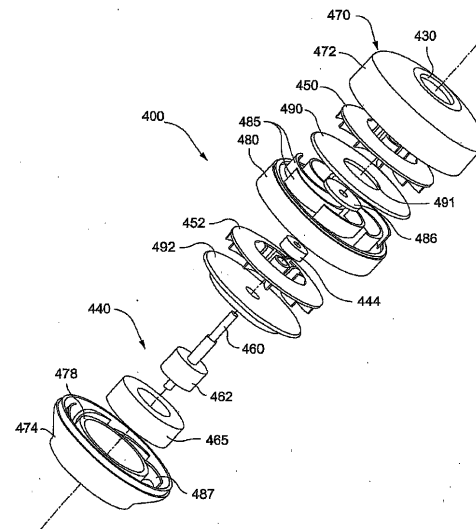


FIG. 15

【図 16】

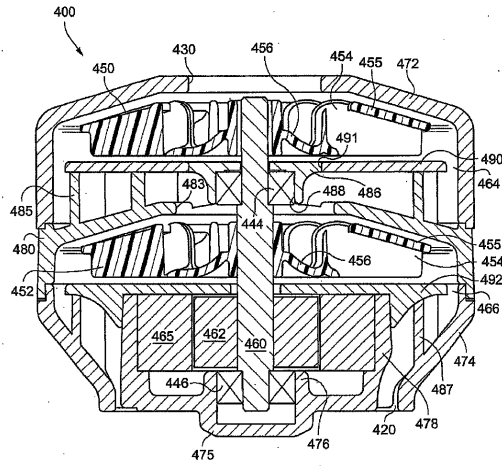


FIG. 16

【図 17】

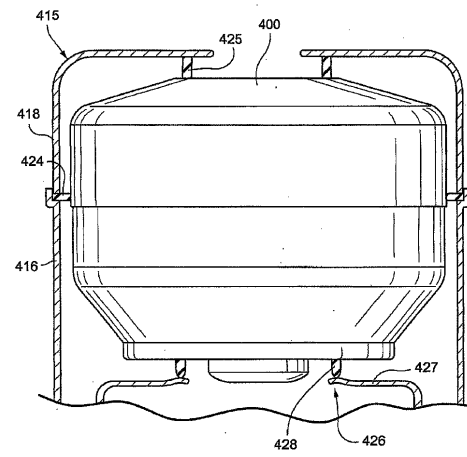


FIG. 17

【図 18】

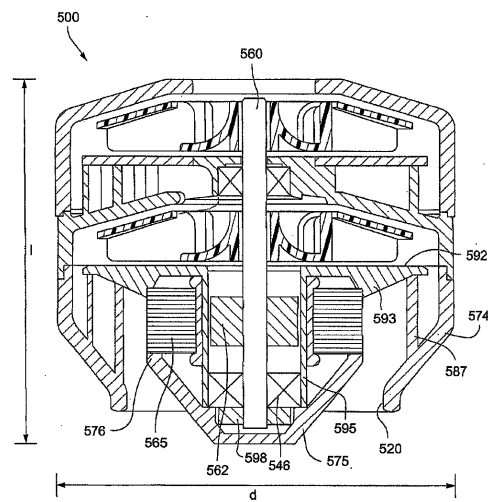


FIG. 18

【図 19】

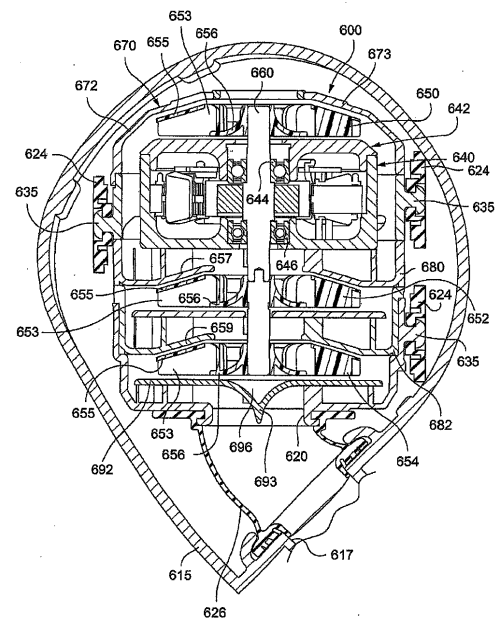


FIG. 19

フロントページの続き

- (72)発明者 バートン・ジョン・ケンヨン
オーストラリア・ニュー・サウス・ウェールズ・2153・ベラ・ヴィスタ・エリザベス・マッカーサー・ドライブ・1・レスメド・リミテッド内
- (72)発明者 ピーター・ジョン・スウィーニー
オーストラリア・2153・ニュー・サウス・ウェールズ・ベラ・ヴィスタ・エリザベス・マッカーサー・ドライブ・1・レスメド・リミテッド内

審査官 吉田 昌弘

- (56)参考文献 特公昭49-008961(JP, B1)
特開昭64-041699(JP, A)
特開2003-214395(JP, A)
国際公開第2004/108198(WO, A1)
特開2000-130809(JP, A)
特開平08-093683(JP, A)
実公昭38-024773(JP, Y1)

- (58)調査した分野(Int.Cl., DB名)
- | | |
|------|-------|
| F04D | 29/42 |
| F04D | 17/12 |