

(19)日本国特許庁(JP)

(12)特許公報(B2)

(11)特許番号
特許第7309441号
(P7309441)

(45)発行日 令和5年7月18日(2023.7.18)

(24)登録日 令和5年7月7日(2023.7.7)

(51)国際特許分類

F I

G 0 3 G 21/00 (2006.01)

G 0 3 G 21/00 5 1 2

G 0 3 G 15/08 (2006.01)

G 0 3 G 15/08 3 2 0

G 0 3 G 15/08 2 3 1

請求項の数 8 (全30頁)

(21)出願番号	特願2019-90253(P2019-90253)	(73)特許権者	000001007
(22)出願日	令和1年5月10日(2019.5.10)		キヤノン株式会社
(65)公開番号	特開2020-187191(P2020-187191 A)		東京都大田区下丸子3丁目30番2号
(43)公開日	令和2年11月19日(2020.11.19)	(74)代理人	100169155
審査請求日	令和4年5月6日(2022.5.6)		弁理士 倉橋 健太郎
		(74)代理人	100075638
			弁理士 倉橋 暎
		(72)発明者	吉田 延喜
			東京都大田区下丸子3丁目30番2号
			キヤノン株式会社内
		審査官	山下 清隆

最終頁に続く

(54)【発明の名称】 画像形成装置

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】

トナー像を担持する像担持体と、
トナーを担持して前記像担持体と対向する対向部に前記トナーを搬送する回転可能な現像剤担持体と、前記現像剤担持体と当接して前記現像剤担持体の表面に前記トナーを供給する回転可能な供給部材と、前記現像剤担持体の表面に供給された前記トナーの量を規制するとともに前記現像剤担持体の表面に供給された前記トナーを帯電させる規制部材と、を備えた現像装置と、
前記現像剤担持体と前記供給部材と、が回転し、前記現像剤担持体の表面に前記トナーが担持されており、前記現像剤担持体と前記規制部材との間に電位差が生じている状態で、前記現像剤担持体と前記供給部材との間で前記トナーが移動することで前記現像剤担持体の表面に担持された前記トナーの帯電量に応じて前記トナーから前記供給部材に流れる電流を検知する電流検知手段と、
前記電流検知手段の検知結果に基づいて、前記トナーの寿命に関する情報を報知する処理を実行する制御手段と、
を有することを特徴とする画像形成装置。

【請求項2】

前記制御手段は、前記電流検知手段によって検知された電流の絶対値が所定の閾値以上の場合に、前記情報を報知する処理を実行することを特徴とする請求項1に記載の画像形成装置。

【請求項 3】

前記情報は、前記トナーが寿命に達したことを示す情報であることを特徴とすることを請求項 1 又は 2 に記載の画像形成装置。

【請求項 4】

前記現像剤担持体と前記供給部材とは、前記現像剤担持体と前記供給部材との当接部において互いの表面が同方向に周速差を持って移動する方向にそれぞれ回転することを特徴とする請求項 1 乃至 3 のいずれか一項に記載の画像形成装置。

【請求項 5】

前記電流の検知時に、前記現像剤担持体と前記供給部材との間の電位差は 50 V 以下であることを特徴とする請求項 1 乃至 4 のいずれか一項に記載の画像形成装置。

10

【請求項 6】

前記電流の検知時に、前記現像剤担持体と前記規制部材との間の電位差は画像形成動作時と略同一であることを特徴とする請求項 1 乃至 5 のいずれか一項に記載の画像形成装置。

【請求項 7】

前記現像剤担持体を前記像担持体に対して当接及び離間させる離接手段を有し、前記電流の検知時に、前記現像剤担持体は、前記離接手段によって前記像担持体から離間させられていることを特徴とする請求項 1 乃至 6 のいずれか一項に記載の画像形成装置。

【請求項 8】

前記電流の検知時に、前記現像剤担持体と前記供給部材と、には、電圧が印加されないことを特徴とする請求項 6 に記載の画像形成装置。

20

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、電子写真方式を用いた複写機、プリンタ、ファクシミリ装置などの画像形成装置に関するものである。

【背景技術】

【0002】

電子写真方式（電子写真プロセス）を用いた画像形成装置では、像担持体としての電子写真感光体（以下、「感光体」という。）を一樣に帯電させ、帯電した感光体を選択的に露光することによって、感光体上に静電像を形成する。感光体上に形成した静電像は、現像装置により現像剤としてのトナーを用いてトナー像として現像（顕像化）する。そして、感光体上に形成したトナー像を、直接又は中間転写体を介して、記録用紙やプラスチックシートなどの記録材に転写し、更に記録材上に転写したトナー像に熱や圧力を加えてトナー像を記録材に定着させることで画像記録を行う。

30

【0003】

現像装置は、例えば、トナーを収納する現像容器と、現像容器の開口部から一部が現像容器の外部に露出するように配置された現像剤担持体と、現像剤担持体上のトナーの量を規制する規制部材と、現像剤担持体にトナーを供給する供給部材と、を有する。規制部材及び供給部材は、それぞれ現像剤担持体の表面に当接して配置される。また、現像方式としては、例えば、感光体と現像剤担持体（より詳細には現像剤担持体上のトナー層）とが接触した状態で現像を行う接触現像方式がある。接触現像方式は、トナーの飛び散りや飛散が少ないという利点を有する。

40

【0004】

現像装置内のトナーは、画像形成枚数（現像装置の使用量）が増加するにつれて、規制部材との摺擦や供給部材との摺擦により劣化する。トナーの劣化は、トナーからの外添剤の離脱などによって起る。トナーは、劣化が進むと、流動性が低下し、現像剤担持体に対する付着力が強くなる（すなわち、現像剤担持体上に滞留しやすくなる）ため、規制部材に繰り返し摺擦されることとなり、チャージアップする（摩擦帯電電荷量の絶対値が大きくなる）。トナーのチャージアップが進むと、現像剤担持体上にコートされたトナー層の表面電位の絶対値が大きくなる。これにより、例えば感光体上の画像部を露光して反転現

50

像方式で現像を行う構成の場合、感光体上の非露光部と現像剤担持体との間の電位差が見かけ上小さくなる。そのため、感光体上の非画像部にトナーが付着してしまう「かぶり」などの画像不良が生じることがある。

【 0 0 0 5 】

そこで、特許文献 1 では、トナーの残量と現像動作の実行状況とからトナーの劣化度を算出し、その結果に基づいて現像装置が寿命に達したか否かを判断することが提案されている。

【先行技術文献】

【特許文献】

【 0 0 0 6 】

【文献】特許第 4 7 4 3 2 7 3 号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【 0 0 0 7 】

しかしながら、現像装置においては、規制部材の現像剤担持体に対する当接圧のバラつきなどによりトナーに対する負荷が変化し、画像不良が発生するようになるタイミングが変わってしまうことがある。そのため、上記従来の方法のようにトナーの残量と現像動作の実行状況とからトナーの劣化度を算出する方法では、現像装置の寿命の報知の精度が低下する場合がある。

【 0 0 0 8 】

トナーの劣化度をより正確に判断することができれば、現像装置の寿命に関する情報の報知、画像形成動作のプロセス条件などの装置の動作設定の変更など、トナーの劣化度が影響する画像形成装置の運用に係る各種処置をより適切に行うことができる。

【 0 0 0 9 】

したがって、本発明の目的は、規制部材の当接圧のバラつきなどによりトナーに対する負荷が変化した場合でも、トナーの劣化度が影響する画像形成装置の運用に係る各種処置をより適切に行うことのできる画像形成装置を提供することである。

【課題を解決するための手段】

【 0 0 1 0 】

上記目的は本発明に係る画像形成装置にて達成される。要約すれば、本発明は、トナー像を担持する像担持体と、トナーを担持して前記像担持体と対向する対向部に前記トナーを搬送する回転可能な現像剤担持体と、前記現像剤担持体と当接して前記現像剤担持体の表面に前記トナーを供給する回転可能な供給部材と、前記現像剤担持体の表面に供給された前記トナーの量を規制するとともに前記現像剤担持体の表面に供給された前記トナーを帯電させる規制部材と、を備えた現像装置と、前記現像剤担持体と前記供給部材と、が回転し、前記現像剤担持体の表面に前記トナーが担持されており、前記現像剤担持体と前記規制部材との間に電位差が生じている状態で、前記現像剤担持体と前記供給部材との間で前記トナーが移動することで前記現像剤担持体の表面に担持された前記トナーの帯電量に応じて前記トナーから前記供給部材に流れる電流を検知する電流検知手段と、前記電流検知手段の検知結果に基づいて、前記トナーの寿命に関する情報を報知する処理を実行する制御手段と、を有することを特徴とする画像形成装置である。

【発明の効果】

【 0 0 1 3 】

本発明によれば、規制部材の当接圧のバラつきなどによりトナーに対する負荷が変化した場合でも、トナーの劣化度が影響する画像形成装置の運用に係る各種処置をより適切に行うことができる。

【図面の簡単な説明】

【 0 0 1 4 】

【図 1】画像形成装置の概略断面図である。

【図 2】プロセスカートリッジの概略断面図である。

10

20

30

40

50

【図 3】画像形成装置の要部の制御態様を示す概略ブロック図である。

【図 4】画像形成枚数と現像ローラ上のトナー層の表面電位との関係を示すグラフ図である。

【図 5】現像ローラの電位と感光ドラム上の暗部電位との間の電位差と、記録材上での「かぶり」の濃度との関係を示すグラフ図である。

【図 6】供給ローラに流れる電流と現像ローラ上のトナー層の表面電位との関係を示すグラフ図である。

【図 7】現像ローラ及び供給ローラに関する部分の模式的な回路図である。

【図 8】プロセスカートリッジの寿命判断動作のフローチャート図である。

【図 9】供給ローラに流れる電流の検知動作を説明するためのタイミングチャート図である。

10

【図 10】画像形成装置の他の例の要部の制御態様を示す概略ブロック図である。

【図 11】相対湿度と現像ローラ上のトナー層の表面電位との関係を示すグラフ図である。

【図 12】転写バイアスの設定動作のフローチャート図である。

【図 13】画像形成枚数と画像濃度との関係を示すグラフ図である。

【図 14】画像形成枚数とトナー消費量との関係を示すグラフ図である。

【図 15】トナー残量の報知動作のフローチャート図である。

【発明を実施するための形態】

【0015】

以下、本発明に係る画像形成装置を図面に則して更に詳しく説明する。ただし、この実施例に記載されている構成部品の寸法、材質、形状それらの相対配置などは、発明が適応される装置の構成や各種条件により適宜変更されるべきものであり、この発明の範囲を以下の実施例に限定する主旨のものではない。

20

【0016】

[実施例 1]

1. 画像形成装置の全体的な構成及び動作

図 1 は、本実施例の画像形成装置 100 の概略断面図である。本実施例の画像形成装置 100 は、インライン方式、中間転写方式を採用したフルカラーレーザープリンタである。画像形成装置 100 は、画像情報に従って、記録材（例えば、記録用紙、プラスチックシート、布など）にフルカラー画像を形成することができる。画像情報は、画像形成装置 100 の装置本体 100A に接続された画像読取装置、又は装置本体 100A に通信可能に接続されたパーソナルコンピュータなどのホスト機器から、装置本体 100A に入力される。

30

【0017】

画像形成装置 100 は、複数の画像形成部として、それぞれイエロー（Y）、マゼンタ（M）、シアン（C）、ブラック（K）の各色の画像を形成するための第 1、第 2、第 3、第 4 の画像形成部 SY、SM、SC、SK を有する。本実施例では、第 1～第 4 の画像形成部 SY、SM、SC、SK は、鉛直方向と交差する方向に一行に配置されている。なお、本実施例では、第 1～第 4 の画像形成部 SY、SM、SC、SK の構成及び動作は、形成する画像の色が異なることを除いて実質的に同じである。したがって、以下、特に区別を要しない場合は、いずれかの色用に設けられた要素であることを表す符号の末尾の Y、M、C、K を省略して、総括的に説明する。

40

【0018】

画像形成装置 100 は、トナー像を担持する像担持体として、回転可能なドラム型（円筒形）の感光体である感光ドラム 1 を有する。4 個の感光ドラム 1 Y、1 M、1 C、1 K は、鉛直方向と交差する方向に並設されている。感光ドラム 1 は、駆動手段（駆動源）としてのドラム駆動モータ 61（図 3）によって図中矢印 A 方向（時計回り方向）に回転駆動される。回転する感光ドラム 1 の表面は、帯電手段としてのローラ型の帯電部材である帯電ローラ 2 によって、所定の極性（本実施例では負極性）の所定の電位に帯電処理される。帯電処理された感光ドラム 1 の表面は、露光手段としての露光装置（スキャナユニッ

50

ト) 3 によって走査露光され、感光ドラム 1 上に画像情報に応じた静電像(静電潜像)が形成される。露光装置 3 は、画像情報に応じて変調されたレーザー光を感光ドラム 1 上に照射する。本実施例では、露光装置 3 は、各感光ドラム 1 を露光する 1 つのユニットとして構成されている。感光ドラム 1 上に形成された静電像は、現像手段としての現像装置(現像ユニット) 4 によって現像剤としてのトナーが供給されて現像(可視化)され、感光ドラム 1 上にトナー像(現像剤像)が形成される。本実施例では、現像装置 4 は、現像剤として非磁性一成分現像剤であるトナー(非磁性トナー)を用いる。また、本実施例では、現像装置 4 は、後述する現像剤担持体としての現像ローラ 17 (図 2) を感光ドラム 1 に対して接触させて反転現像を行うものである(接触現像方式)。すなわち、本実施例では、一様に帯電処理された後に露光されることで電位の絶対値が低下した露光部(画像部)に、感光ドラム 1 の帯電極性と同極性(本実施例では負極性)に帯電したトナーが付着する。本実施例では、現像時のトナーの帯電極性であるトナーの正規の帯電極性は負極性である。

10

【0019】

4 個の感光ドラム 1 に対向して、中間転写体としての無端状のベルトで形成された中間転写ベルト 5 が配置されている。中間転写ベルト 5 は、4 個の感光ドラム 1 に当接して回転可能なように設けられている。中間転写ベルト 5 は、複数の支持部材(張架ローラ)としての駆動ローラ 51、二次転写対向ローラ 52、テンションローラ 53 に掛け渡されて所定の張力で張架されている。中間転写ベルト 5 は、図示しない駆動手段(駆動源)としてのベルト駆動モータによって駆動ローラ 51 が回転駆動されることで駆動力が伝達されて、図中矢印 B 方向(反時計回り方向)に循環移動(回転)する。中間転写ベルト 5 の内周面側には、各感光ドラム 1 に対応して、一次転写手段としてのローラ型の一次転写部材である一次転写ローラ 8 が配置されている。一次転写ローラ 8 は、中間転写ベルト 5 を介して感光ドラム 1 に向けて押圧され、中間転写ベルト 5 と感光ドラム 1 とが当接する一次転写部(一次転写ニップ部) N1 を形成する。上述のように感光ドラム 1 上に形成されたトナー像は、一次転写部 N1 において、一次転写ローラ 8 の作用によって、回転している被転写体としての中間転写ベルト 5 上に転写(一次転写)される。一次転写工程時に、一次転写ローラ 8 には、印加手段としての一次転写電源(高圧電源) 42 (図 3) から、トナーの正規の帯電極性とは逆極性(本実施例では正極性)の一次転写バイアス(一次転写電圧)が印加される。例えば、フルカラー画像の形成時には、各感光ドラム 1Y、1M、1C、1K 上に形成されたイエロー、マゼンタ、シアン、ブラックの各色のトナー像が、中間転写ベルト 5 上に重ね合わされるようにして順次転写される。

20

30

【0020】

中間転写ベルト 5 の外周面側において、二次転写対向ローラ 52 に対向する位置には、二次転写手段としてのローラ型の二次転写部材である二次転写ローラ 9 が配置されている。二次転写ローラ 9 は、中間転写ベルト 5 を介して二次転写対向ローラ 52 に向けて押圧され、中間転写ベルト 5 と二次転写ローラ 9 とが当接する二次転写部(二次転写ニップ部) N2 を形成する。上述のように中間転写ベルト 5 上に形成されたトナー像は、二次転写部 N2 において、二次転写ローラ 9 の作用によって、中間転写ベルト 5 と二次転写ローラ 9 とに挟持されて搬送されている被転写体としての記録材 P 上に転写(二次転写)される。二次転写工程時に、二次転写ローラ 9 には、印加手段としての二次転写電源(高圧電源) 43 (図 3) から、トナーの正規の帯電極性とは逆極性(本実施例では正極性)の二次転写バイアス(二次転写電圧)が印加される。記録材 P は、給送装置 12 によって、中間転写ベルト 5 上のトナー像とタイミングが合わされて二次転写部 N2 に供給される。

40

【0021】

トナー像が転写された記録材 P は、定着手段としての定着装置 10 へと搬送される。定着装置 10 は、未定着のトナー像を担持した記録材 P に熱及び圧力を加えることで、記録材 P 上にトナー像を定着(溶融、固着)させる。トナー像が定着された記録材 P は、装置本体 100A の外部に排出(出力)される。

【0022】

50

また、一次転写工程後に感光ドラム 1 上に残留したトナー（一次転写残トナー）は、感光体クリーニング手段としてのドラムクリーニング装置 6 によって感光ドラム 1 上から除去されて回収される。また、二次転写工程後に中間転写ベルト 5 上に残留したトナー（二次転写残トナー）は、中間転写体クリーニング手段としてのベルトクリーニング装置 11 によって中間転写ベルト 5 上から除去されて回収される。

【0023】

なお、本実施例では、画像形成装置 100 は、所望の 1 つの画像形成部のみを用いて、又は、幾つか（全てではない）の画像形成部のみを用いて、単色又はマルチカラーの画像を形成することもできるようになっている。

【0024】

また、本実施例では、各画像形成部 S において、感光ドラム 1 と、感光ドラム 1 に作用するプロセス手段としての帯電ローラ 2、現像装置 4 及びドラムクリーニング装置 6 とは、一体的にカートリッジ化されて、プロセスカートリッジ 7 を形成している。プロセスカートリッジ 7 は、装置本体 100 A に設けられた装着ガイド、位置決め部材などの装着手段を介して、装置本体 100 A に対して着脱可能となっている。本実施例では、各色用のプロセスカートリッジ 7 は、全て略同一の形状を有しており、各色用のプロセスカートリッジ 7 内には、それぞれイエロー（Y）、マゼンタ（M）、シアン（C）、ブランク（K）の各色のトナーが収容されている。

【0025】

2. プロセスカートリッジ

次に、プロセスカートリッジ（以下、単に「カートリッジ」ともいう。）7 について更に説明する。図 2 は、感光ドラム 1 の長手方向（回転軸線方向）に沿って見た本実施例のカートリッジ 7 の概略断面（主断面）図である。なお、本実施例では、収容している現像剤の種類（色）を除いて、各色用のカートリッジ 7 の構成及び動作は実質的に同一である。

【0026】

カートリッジ 7 は、感光ドラム 1 などを備えた感光体ユニット 13 と、現像ローラ 17などを備えた現像ユニット（現像装置）4 と、が一体化されて構成されている。

【0027】

感光体ユニット 13 は、感光体ユニット 13 の各種要素を支持する枠体としてのクリーニング枠体 14 を有する。クリーニング枠体 14 には、感光ドラム 1 が図示しない軸受を介して回転可能に取り付けられている。感光ドラム 1 は、駆動手段（駆動源）としてのドラム駆動モータ 61（図 3）からの駆動力が伝達されることで、画像形成動作に応じて図中矢印 A 方向（時計方向）に回転駆動される。本実施例では、感光ドラム 1 は、アルミニウム製のシリンダの外周面に、機能性膜である下引き層、キャリア発生層、キャリア移送層をこの順番でコーティングした有機感光ドラムである。

【0028】

また、クリーニング枠体 14 には、帯電ローラ 2 が図示しない軸受を介して回転可能に取り付けられている。帯電ローラ 2 は、感光ドラム 1 の外周面（表面）に接触するように配置されている。本実施例では、帯電ローラ 2 は、導電性の芯金と、この芯金の周囲に導電性のゴムで形成された弾性層（ゴム層）と、を有して構成され、ゴム層が感光ドラム 1 に加圧接触させられることで、感光ドラム 1 の回転に伴って従動して回転する。帯電工程時に、帯電ローラ 2 の芯金には、印加手段としての帯電電源（高圧電源）41（図 3）から、所定の直流電圧である帯電バイアス（帯電電圧）が印加される。これにより、感光ドラム 1 の表面には、一様な暗部電位（ V_d ）が形成される。露光装置 3 から画像データに対応して発光されるレーザー光のスポットパターンは、帯電処理された感光ドラム 1 上を露光する。感光ドラム 1 上の露光された部位は、キャリア発生層からのキャリアにより表面の電荷が消失し、電位の絶対値が低下する。これにより、感光ドラム 1 の表面の露光された部位には、所定の明部電位（ V_l ）が形成される。その結果、感光ドラム 1 上に、未露光部位（非露光部、非画像部）は所定の暗部電位（ V_d ）、露光部位（露光部、画像部）は明部電位（ V_l ）の静電潜像が形成される。本実施例では、画像形成時（静電像形成

10

20

30

40

50

時)には、暗部電位 $V_d = -400V$ 、明部電位 $V_l = -100V$ とした。

【0029】

また、クリーニング枠体14には、クリーニング部材としてのクリーニングブレード6aが取り付けられている。クリーニングブレード6aは、感光ドラム1の外周面(表面)に接触するように配置されている。クリーニングブレード6aは、回転する感光ドラム1の表面から一次転写残トナーを掻き取る。クリーニングブレード6aによって感光ドラム1の表面から除去された一次転写残トナーは、クリーニング枠体14の内部に形成された回収トナー室6bに落下して収容される。回収トナー室6bを構成するクリーニング枠体14と、クリーニングブレード6aと、によって、ドラムクリーニング装置6が構成される。

10

【0030】

現像ユニット(現像装置)4は、現像室18aと、現像剤収納室18bと、が内部に形成され、現像装置4の各種要素を支持する枠体としての現像枠体(現像容器)18を有する。現像室18aには、トナーを担持する現像剤担持体としての現像ローラ17と、現像ローラ17にトナーを供給する供給部材としての供給ローラ20と、現像ローラ17上のトナーの量を規制する規制部材としての現像ブレード21と、が配置されている。供給ローラ20は、感光ドラム1と対向(接触)する現像部で現像に供されずに現像ローラ17上に残留したトナーを、現像ローラ17上から剥ぎ取る(掻き取る)機能も有する。現像剤収納室18bの内部には、トナーTが収納されている。本実施例では、現像剤収納室18bは供給ローラ20よりも重力方向下方に配置され、現像開口部18cを介して現像室18aと連通されている。また、現像剤収納室18bの内部には、攪拌搬送部材22が設けられている。攪拌搬送部材22は、現像剤収納室18bの内部に収納されたトナーTを攪拌すると共に、供給ローラ20の上部に向けて図中矢印G方向にトナーTを搬送するためのものでもある。本実施例では、攪拌搬送部材は30rpmで図中矢印F方向(時計回り方向)に回転駆動される。また、本実施例では、現像剤収納室18bには、初期状態(新品時)で100gのトナーTが収容されている。

20

【0031】

現像ローラ17は、感光ドラム1と接触して図中矢印D方向(反時計回り)に回転する。つまり、現像ローラ17と感光ドラム1とは、対向部(接触部)において互いの表面が同方向(本実施例では下から上に向かう方向)に移動するようにそれぞれ回転する。現像ローラ17は、導電性の芯金17aと、この芯金17aの周囲に半導電性のゴムで形成された弾性層(ゴム層)17bと、を有して構成される。また、本実施例では、現像ローラ17は、概略、画像形成時(現像時)にのみ所定のタイミングで感光ドラム1に当接し、待機状態などでは感光ドラム1から離間されている。画像形成装置100は、現像ローラ17を感光ドラム1に対して当接及び離間させるための離接手段としての離接機構71(図3)を有する。離接機構71は、概略、回転軸線を中心として回転可能なように感光体ユニット13に取り付けられている現像ユニット(現像装置)4を回転させることで、現像ローラ17を感光ドラム1に対して当接及び離間させる。なお、現像ローラ17は、感光ドラム1に対して所定間隔を開けて常に近接配置される構成とされていてもよい。

30

【0032】

現像工程時に、現像ローラ17の芯金17aには、印加手段としての現像電源32から、所定の直流電圧である現像バイアス(現像電圧)が印加される。後述する現像ブレード21との摺擦による摩擦帯電により負極性に帯電したトナーが、感光ドラム1に対向(接触)する現像部において、感光ドラム1上の明部電位と現像バイアス V_{dr} との間の電位差によって、感光ドラム1上の明部電位部にのみ転移する。画像形成時の現像バイアスは、トナーの正規の帯電極性と同極性で、その絶対値が暗部電位の絶対値よりも小さく、明部電位の絶対値よりも大きい電圧値に設定される。本実施例では、画像形成時には、現像バイアス $V_{dr} = -300V$ とすることにより、明部電位と現像ローラ17との間の電位差 $V = 200V$ とした。ここで、感光ドラム1上の電位と現像ローラ17との間の電位差は、感光ドラム1上の電位と現像バイアスとの間の電位差で代表される。

40

50

【 0 0 3 3 】

供給ローラ 20 は、現像ローラ 17 と接触して供給部（供給ニップ部）N を形成し、現像ローラ 17 に対して周速差を持って図中矢印 E 方向（時計周り方向）に回転する。つまり、供給ローラ 20 と現像ローラ 17 とは、当接部（接触部）において互いの表面が同方向（本実施例では上から下に向かう方向）に周速差を持って移動するようにそれぞれ回転する。供給ローラ 20 は、導電性の芯金 20 a と、この芯金 20 a の外周に発泡体で形成された弾性層（発泡層）20 b と、を有して構成された弾性スポンジローラである。供給ローラ 20 は、現像ローラ 17 に対して所定の侵入量を持って接触させられている。ここで、本実施例では、供給ローラ 20 の現像ローラ 17 に対する侵入量は、図 2 に示すように供給ローラ 20 が現像ローラ 17 により凹状とされるその凹み量 E のことを言う。供給ローラ 20 は、現像ローラ 17 へのトナーの供給を行う。また、供給ローラ 20 は、現像部を通過した後に現像ローラ 17 上に残留しているトナーの剥ぎ取りを行う。その際に、供給ローラ 20 の芯金 20 a には、印加手段としての供給電源 33 から、所定の直流電圧である供給バイアス（供給電圧）が印加される。これにより、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間の電位差を調整し、現像ローラ 17 へのトナーの供給量を制御することができる。画像形成時の供給バイアスは、トナーの正規の帯電極性と同極性で、その絶対値が現像バイアスの絶対値よりも大きい電圧に設定される。本実施例では、供給ローラ 20 は、現像ローラ 17 に対して 150 % の周速差を持って回転する。また、本実施例では、画像形成時には、供給バイアス $V_{rs} = -400 \text{ V}$ とした。

10

【 0 0 3 4 】

現像ブレード 21 は、本実施例では現像ローラ 17 の下方に配置され、現像ローラ 17 の回転方向に対してカウンター方向（自由端側の先端が現像ローラ 17 の回転方向の上流側を向く方向）で現像ローラ 17 の表面に当接している。現像ブレード 21 は、供給ローラ 20 によって現像ローラ 17 上に供給されたトナーのコート量の規制及び摩擦帯電によるトナーへの電荷付与を行う。本実施例では、現像ブレード 21 として、導電性の部材である厚さ 0.1 mm の板バネ状の SUS 製の薄板を用い、薄板のバネ弾性を利用して所定の当接圧力を生成した。また、本実施例では、現像ブレード 21 は、現像ローラ 17（より詳細には現像ローラ 17 上のトナー層）に面で当接させられている。本実施例では、現像ブレード 21 の現像ローラ 17 に対する当接圧は、中心設定で 30 gf/cm であるが、現像ブレード 21 の単品や組立時のバラつきによって、 $15 \sim 45 \text{ gf/cm}$ の範囲で変化することがある。なお、現像ブレード 21 は、本実施例のものに限定されず、例えばリン青銅やアルミニウムなどの金属薄板を用いてもよい。また、現像ブレード 21 の表面にポリアミドエラストマーやウレタンゴムやウレタン樹脂などの薄膜を被覆したものを用いてもよい。トナーは、現像ブレード 21 と現像ローラ 17（より詳細には現像ローラ 17 上のトナー層）との摺擦により摩擦帯電されて電荷を付与されると同時に、層厚が規制される。また、本実施例では、その際に、現像ブレード 21 には、印加手段としての規制電源 31 から、所定の直流電圧である規制バイアス（規制電圧）が印加される。これにより、現像ローラ 17 上へのトナーコート安定化が図られている。画像形成時の規制バイアスは、トナーの正規の帯電極性と同極性で、その絶対値が現像バイアスの絶対値よりも大きい電圧に設定される。本実施例では、画像形成時には、規制バイアス $V_{bl} = -400 \text{ V}$ とした。なお、画像形成時の現像ブレード 21 と現像ローラ 17 との間の電位差は、 500 V 以下であることが好ましい。この電位差が 500 V より大きい場合には、現像ブレード 21 と現像ローラ 17 との間で放電が生じ、現像ローラ 17 上のトナー層やトナーの電荷量が不安定になる可能性がある。

20

30

40

【 0 0 3 5 】

現像ローラ 17、供給ローラ 20 及び攪拌搬送部材 22 は、駆動手段（駆動源）としての現像駆動モータ 62（図 3）からの駆動力が伝達されることで、画像形成動作に応じてそれぞれ上述の方向に回転駆動される。

【 0 0 3 6 】

3. 現像ローラ及び供給ローラ

50

次に、本実施例における現像ローラ 17 について更に説明する。本実施例では、現像ローラ 17 は、導電性支持体 17 a と、この導電性支持体 17 a の周囲に導電剤が配合された半導電性のゴムで形成された弾性層（ゴム層）17 b と、を有して構成される。本実施例では、導電性支持体 17 a としての外径 6 mm の芯金電極の周囲に、ゴム層 17 b としての導電剤が配合された半導電性のシリコンゴム層が設けられている。本実施例では、更に、上記シリコンゴム層の表層には、厚さが 20 μm 程度のアクリル・ウレタン系ゴム層がコーティングされており、現像ローラ 17 の全体の外径は 12 mm である。また、本実施例では、現像ローラ 17 の電気抵抗は 1×10^6 () である。

【0037】

ここで、現像ローラ 17 の電気抵抗の測定方法を説明する。現像ローラ 17 を、直径 30 mm のアルミスリーブに対し、当接荷重 9.8 N で当接させる。このアルミスリーブを回転させることにより、現像ローラ 17 を 60 rpm でアルミスリーブに対して従動回転させる。次に、現像ローラ 17 に、-50 V の直流電圧を印加する。その際、アース側に 10 k の抵抗を設け、その両端の電圧を測定することで電流を算出し、現像ローラ 17 の電気抵抗を算出する。

【0038】

なお、現像ローラ 17 の体積抵抗が 1×10^9 () よりも大きいと、現像ローラ 17 の表面での現像バイアスの電圧値が下がり、現像領域の直流電界が減少することで現像効率が低下して、画像濃度が低下する可能性がある。したがって、現像ローラ 17 の電気抵抗は 1×10^9 () 以下であることが好ましい。

【0039】

また、現像ローラ 17 の表面形状としては、その表面粗度を制御することが高画質及び高耐久性を両立するために好ましい。現像ローラ 17 の表面粗度として、例えば Ra (μm) 「JIS B 0601」を 3.0 以下となるように設定することが、安定したトナー搬送量が得られる点で好ましい。現像ローラ 17 の表面粗度 Ra (μm) が 3.0 を超えると、現像ローラ 17 上のトナー搬送量が増大し、現像ブレード 21 との摩擦によるトナーへの帯電付与が不十分になり、白地部への「かぶり」が発生する可能性がある。

【0040】

次に、本実施例における供給ローラ 20 について更に説明する。本実施例では、供給ローラ 20 は、導電性支持体 20 a と、この導電性支持体 20 a の周囲に発泡体で形成された弾性層（発泡層）20 b と、を有して構成される。本実施例では、導電性支持体 20 a としての外径 5 mm の芯金電極の周囲に、発泡層 20 b としての気泡同士がつながっている連続気泡体（連泡）で構成された発泡ウレタン層が設けられている。表層のウレタンを連続気泡体とすることで、供給ローラ 20 の内部にトナーが比較的多量に進入可能となる。また、本実施例では、供給ローラ 20 の電気抵抗は 1×10^8 () である。

【0041】

ここで、供給ローラ 20 の電気抵抗の測定方法を説明する。供給ローラ 20 を、直径 30 mm のアルミスリーブに対し、侵入量が 1.5 mm となるように当接させる。このアルミスリーブを回転させることにより、供給ローラ 20 を 30 rpm でアルミスリーブに対して従動回転させる。次に、供給ローラ 20 に、-50 V の直流電圧を印加する。その際、アース側に 10 k の抵抗を設け、その両端の電圧を測定することで電流を算出し、供給ローラ 20 の電気抵抗を算出する。

【0042】

なお、供給ローラ 20 の電気抵抗は 1×10^8 () 以下であることが好ましい。供給ローラ 20 の電気抵抗が 1×10^8 () よりも大きいと、後述する供給ローラ 20 に流れる電流の検知精度が低下する可能性がある。ここで、供給ローラ 20 の電気抵抗は、機械的な特性の確保や製造上の理由などから、通常、 1×10^3 () 以上である。

【0043】

また、本実施例では、供給ローラ 20 の表面のセル径を 50 μm ~ 1000 μm とした。ここで、セル径とは、任意断面の発泡セルの平均径をいう。つまり、まず任意断面の拡

10

20

30

40

50

大画像から最大である発泡セルの面積を測定し、この面積から真円相当径を換算し最大セル径を得る。そして、上記平均径は、この最大セル径の1/2以下である発泡セルをノイズとして削除した後、残りの個々のセル面積から同様に換算した個々のセル径の平均値のことを指す。

【0044】

また、本実施例では、供給ローラ20の現像ローラ17に対する侵入量（供給ローラ20が現像ローラ17により凹状とされるその凹み量 E）は1.0mmに設定した。

【0045】

4. 制御態様

図3は、本実施例の画像形成装置100の要部の制御態様を示す概略ブロック図である。画像形成装置100は、制御手段としての制御部（コントローラ）101を有する。制御部101は、演算処理を行う中心的素子であるCPU（中央演算処理ユニット）111、記憶手段であるROM112、RAM113などのメモリ、周辺機器との情報の入出力を行う入出力I/F114などを有している。RAM113には、センサの検知結果、演算結果などが格納され、ROM112には制御プログラム、予め求められたデータテーブルなどが格納されている。

【0046】

制御部101は、画像形成装置100の各部の動作を統括的に制御する。制御部101には、画像形成装置100における各制御対象が、入出力I/F114を介して接続されている。例えば、制御部101には、帯電電源41、規制電源31、現像電源32、供給電源33、一次転写電源42、二次転写電源43などの各種高圧電源が接続されている。また、制御部101には、ドラム駆動モータ61、現像駆動モータ62、露光装置3のポリゴンスキヤナの駆動モータ（図示せず）、ベルト駆動モータ（図示せず）などの各種モータ（動力源）が接続されている。また、制御部101には、現像ローラ17の感光ドラム1に対する当接及び離間を切り替える離接機構71が接続されている。また、制御部101には、感光ドラム1に対するレーザー光の照射のタイミングや露光時間（レーザー点灯時間）を指示する信号を露光装置3へ伝達する露光制御部72が接続されている。また、制御部101には、画像形成装置100に設けられた操作部（オペレーションパネル）80が接続されている。操作部80は、制御部101の制御により情報を表示する表示手段としての表示部と、ユーザーやサービス担当者などの操作者が画像形成動作の各種設定などの情報を制御部101に入力するための入力手段としての入力部（キーなど）と、を有する。また、制御部101には、供給ローラ20に流れる電流を検知して、その検知結果に関する情報（信号）を制御部101に伝達する電流検知手段としての電流検知部（電流計）34が接続されている。これら例示のものを含め、画像形成装置100の各制御対象は、制御部101からの制御信号に基づき動作する。

【0047】

5. カートリッジの寿命の報知

<カートリッジの寿命の報知の原理>

本実施例では、制御部101は、供給ローラ20に流れる電流の検知結果に基づいて、カートリッジ7（現像装置4）の寿命に関する情報を報知する処理を実行する。つまり、本実施例では、供給ローラ20に流れる電流を検知し、その検知結果に基づいて現像ローラ17上にコートされたトナー層の表面電位（トナーの劣化度）を推測し、カートリッジ7の寿命に関する情報の報知を行う。

【0048】

図4は、カートリッジ7を用いて画像比率0.5%の画像を連続的に出力した場合に現像ローラ17上にコートされたトナー層の表面電位（ここでは、単に「トナー層の表面電位」ともいう。）を測定した結果の一例を示すグラフ図である。画像形成枚数（カートリッジ7の使用量）が増加するにつれて、トナー層の表面電位がマイナス方向に大きくなることわかる。つまり、本実施例では負極性であるトナー層の表面電位の絶対値が大きくなる。これは、画像形成動作によりトナーの劣化が進むことで、現像ローラ17にコート

されたトナーの単位面積当たりの電荷量（ Q/S ）の絶対値が大きくなることに起因する。このようにトナー層の表面電位の絶対値が大きくなると、トナー層の表面電位と感光ドラム 1 上の暗部電位（本実施例では $V_d = -400\text{ V}$ ）との間の電位差が小さくなる。なお、現像ローラ 17 上にコートされたトナー層の表面電位（換言すれば、トナーがコートされた現像ローラ 17 の表面電位）は、当業者には周知の種々の測定器（電位計）を用いて測定することができる。

【0049】

本実施例の構成では、現像ローラ 17 と感光ドラム 1 上の暗部電位との間の電位差と、記録材 P 上での「かぶり」の濃度との間には、図 5 に示すような関係がある。本実施例では、現像ローラ 17 と感光ドラム 1 上の暗部電位との間の電位差は 100 V に設定されて

10

【0050】

なお、記録材 P 上での「かぶり」の濃度は、所定の記録材（紙）P に所定の画像（ベタ白など）を形成して白地部の反射濃度を測定した結果と、同一種類の記録材 P の反射濃度を測定した結果との差（濃度差（%））で表すことができる。

【0051】

図 6 は、供給ローラ 20 と現像ローラ 17 とをそれぞれアース（接地電位）に繋いで略同電位とした状態で回転させて測定した、供給ローラ 20 に流れる電流とトナー層の表面電位との関係の一例を示すグラフ図である。トナー層の表面電位の絶対値が大きくなると、供給ローラ 20 に流れる電流がマイナス方向に大きくなることがわかる。なお、ここでは、マイナスの荷電粒子としてのトナーが現像ローラ 17 から供給ローラ 20 側に移動することで供給ローラ 20 に流れる電流を負極性の電流として表す。これは、次のような理由によるものである。つまり、トナー層の表面電位の絶対値が大きくなる、すなわち、現像ローラ 17 にコートされたトナーの電荷量の絶対値が大きくなると、供給ローラ 20 によって現像ローラ 17 から剥ぎ取られたトナーの持つ電荷量の絶対値が大きくなる。それに起因して、供給ローラ 20 によって現像ローラ 17 からトナーが剥ぎ取られることで生じる電流が大きくなるためである。

20

【0052】

したがって、供給ローラ 20 に流れる電流を検知することで、トナー層の表面電位を推定し、トナーの劣化度（劣化状態）を推定して、「かぶり」のレベルが許容値を超えているか否かを判断することができる。本実施例では、記録材 P 上での「かぶり」の濃度の許容レベルを 5 % とした。そして、本実施例では、この「かぶり」の濃度の許容レベルに対応して、トナー層の表面電位の許容値を -35 V 、供給ローラ 20 に流れる電流の許容値を $-1.38\text{ }\mu\text{ A}$ に設定した。つまり、本実施例では、供給ローラ 20 に流れる電流の絶対値が閾値である $1.38\text{ }\mu\text{ A}$ 以上である場合に、カートリッジ 7 が寿命に達したと判断する。

30

【0053】

ここで、本実施例のように現像ローラ 17 と供給ローラ 20 とが当接部において互いの表面が同方向に移動するようにそれぞれ回転する構成を「同方向剥ぎ取り構成」とする。これに対して、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 とが当接部において互いの表面が逆方向に移動するようにそれぞれ回転する構成を「逆方向剥ぎ取り構成」とする。「同方向剥ぎ取り構成」は、「逆方向剥ぎ取り構成」と比較して、供給ローラ 20 による現像ローラ 17 からのトナーの剥ぎ取り能力が低い。そのため、「同方向剥ぎ取り構成」では、供給ローラ 20 によって剥ぎ取られずに現像ローラ 17 上に残留したトナーが現像ブレード 21 により繰り返し摺擦されやすい。そして、トナーの劣化が進み、トナーの流動性が低下して、現像ローラ 17 上にトナーが滞留しやすくなると、現像ローラ 17 上の同じトナーが現像ブレード 21 により繰り返し摺擦される傾向が助長され、現像ローラ 17 上のトナーのチャージアップが進む。これに対し、「逆方向剥ぎ取り構成」では、「同方向剥ぎ取り

40

50

構成」と比較して供給ローラ 20 によるトナーの剥ぎ取り能力が高く、典型的には現像ローラ 17 上のトナーは供給ローラ 20 との接触部を 1 回通過する際にほぼ全て剥ぎ取られる。そのため、「逆方向剥ぎ取り構成」では、トナーの劣化度に拘わらず、現像ローラ 17 上のトナー層の表面電位は略一定になりやすい。このように、「同方向剥ぎ取り構成」は、「逆方向剥ぎ取り構成」と比較して、トナーの劣化度とトナー層の表面電位との相関性が高くなり、トナーの劣化度と供給ローラ 20 に流れる電流との相関性が高くなる傾向がある。つまり、「同方向剥ぎ取り構成」は、「逆方向剥ぎ取り構成」よりも、カートリッジ 7 の使用開始から寿命に至るまでの間の供給ローラ 20 に流れる電流の変化が大きく、この電流の検知結果に基づいてトナーの劣化度を推定するのに適した構成と言える。

【0054】

なお、供給ローラ 20 の現像ローラ 17 に対する周速差は、120～230%の範囲に設定することが好ましい。この周速差が120%よりも小さい場合には、供給ローラ 20 により現像ローラ 17 から剥ぎ取られるトナーの量が少なくなり、カートリッジ 7 の使用開始から寿命に至るまでの間の供給ローラ 20 に流れる電流の変化が小さくなる。その結果、該電流の検知結果に基づくトナー層の表面電位（トナーの劣化度）の推定精度が低下する可能性がある。逆に、この周速差が230%よりも大きい場合には、トナーの劣化度にかかわらず、供給ローラ 20 により現像ローラ 17 上のトナーがほぼ全て剥ぎ取られることがある。そのため、カートリッジ 7 の使用開始から寿命に至るまでの間の供給ローラ 20 に流れる電流の変化が小さくなる。その結果、やはり該電流の検知結果に基づくトナー層の表面電位（トナーの劣化度）の推定精度が低下する可能性がある。本実施例では、

【0055】

＜供給ローラに流れる電流の検知方法＞

次に、供給ローラ 20 に流れる電流の検知方法について説明する。

【0056】

図 2 に示すように、本実施例では、供給ローラ 20 には電流検知部（電流計）34 が直列に接続されている。電流検知部 34 によって供給ローラ 20 に流れる電流を検知する際には、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間の電位差を所定値以下とすることが好ましい。具体的には、該電流の検知を、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間の電位差が所定値以下となるような電圧を現像ローラ 17、供給ローラ 20、又はこれらの両方に印加した状態で実行する。あるいは、該電流の検知を、現像ローラ 17 及び供給ローラ 20 の両方に電圧を印加しない状態で実行する。典型的には、供給ローラ 20 に流れる電流を検知する際には、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 とを略同電位とする。具体的には、該電流の検知を、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 とが略同電位となるように、現像ローラ 17 及び供給ローラ 20 の両方に電圧を印加しない状態（すなわち、現像ローラ 17 及び供給ローラ 20 の両方がアースに接続された状態）で実行する。あるいは、現像ローラ 17 と供給ローラ 10 とが略同電位となるような電圧を、現像ローラ 17、供給ローラ 20、又はこれらの両方に印加した状態で実行してもよい。

【0057】

図 7 は、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 とに関わる部分の模式的な回路図である。現像ローラ 17 と供給ローラ 20 とが回転していない状態では（図 7 の上図）、トナー層が絶縁体として働き、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間に電位差を設けても電流は流れない。一方、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 とが回転し、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間に電荷を持ったトナーが動くと、トナーが電流源として働き、電流が流れる（図 7 の下図）。この電流値を検知することで、トナー層の表面電位を推定することができる。しかし、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間の電位差が大きいと、現像ローラ 17 の電気抵抗値と供給ローラ 20 の電気抵抗値とにより、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間に流れる電流が影響を受けてしまう。つまり、トナーの劣化度（トナー層の表面電位）の違いによって電流値が変化したのか、現像ローラ 17 や供給ローラ 20 の電気抵抗値の変動によって電流値が変化したのかがわからなくなりやすい。そのため、供給口

ーラ 20 に流れる電流を検知する際には、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間の電位差をできる限り小さくした方がよい。本発明者の検討によれば、この供給ローラ 20 に流れる電流を検知する際の現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間の電位差は、50 V 以下であることが好ましく、略 0 V (同電位) であることがより好ましい。ここで、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間の電位差は、現像バイアスと供給バイアスとの間の電位差で代表される。

【0058】

なお、図 7 の下図において、現像ローラ 17 及び供給ローラ 20 の両方に電圧を印加しない状態は、現像ローラ 17 が電池 V_{dr} を介さずにアースに接続され、供給ローラ 20 が電池 V_{rs} を介さずに電流検知部 34 を介してアースに接続された状態に対応する。また、現像ローラ 17 又は供給ローラ 20 の少なくとも一方に電圧を印加する場合には、その印加電圧と現像ローラ 17 及び供給ローラ 20 の電気抵抗とに応じて流れる電流に、トナーの移動による電流が重畳された電流が、電流検知部 34 によって検知される。また、現像電源 32 や供給電源 33 の回路構成などによって、現像ローラ 17 及び供給ローラ 20 の両方に電圧を印加しない状態でも、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間に電位差が形成される場合が考えられる。その場合、例えば現像ローラ 17 と供給ローラ 20 とが略同電位となるように現像ローラ 17 や供給ローラ 20 に電圧を印加してもよいし、その電位差が 50 V 以下であれば電圧を印加しない状態でもよい。

【0059】

また、電流検知部 34 によって供給ローラ 20 に流れる電流を検知する際には、現像ブレード 21 と現像ローラ 17 との間の電位差を画像形成時と略同一の電位差とすることが好ましい。具体的には、該電流の検知を、現像ブレード 21 と供給ローラ 20 との間の電位差が画像形成時と略同一となるような電圧を現像ブレード 21 に印加した状態で実行することが好ましい。これは、現像ブレード 21 と現像ローラ 17 との間の電位差によって現像ローラ 17 にコートされるトナーの電荷量が増加するためである。本実施例では、供給ローラ 20 に流れる電流を検知する際には、現像ブレード 21 と現像ローラ 17 との間の電位差を画像形成時と略同一の 100 V とするために、規制バイアス $V_{bl} = -100$ V とした。なお、画像形成時と同様、現像ブレード 21 と現像ローラ 17 との間の電位差は 500 V 以下であることが好ましい。これは、前述のように、電位差を大きくし過ぎると現像ブレード 21 と現像ローラ 17 との間で放電が生じるためである。ここで、現像ブレード 21 と現像ローラ 17 との間の電位差は、規制バイアスと現像バイアスとの間の電位差で代表される。

【0060】

なお、電位や電位差について略同一とは、完全に同一である場合の他、許容される誤差範囲程度 (例えば $\pm 5\%$ 程度) に異なっている場合も含まれる。

【0061】

< カートリッジの寿命の判断方法 >

次に、図 8 を参照して、本実施例におけるカートリッジ 7 の寿命の判断方法について説明する。図 8 は、本実施例におけるカートリッジ 7 の寿命を判断する寿命判断動作の手順の概略を示すフローチャート図である。

【0062】

まず、制御部 101 は、カートリッジ 7 の寿命判断動作の実行タイミングが到来すると、該動作を開始させる (S101)。なお、寿命判断動作の実行タイミングについては後述する。次に、制御部 101 は、電流検知部 34 による供給ローラ 20 に流れる電流の検知結果を取得する (S102)。このとき、制御部 101 は、現像電源 32、供給電源 33 を制御し、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 との間の電位差を電流検知用電位差とする。本実施例では、現像電源 32、供給電源 33 から現像ローラ 17、供給ローラ 20 へのバイアスの印加をそれぞれ OFF (すなわち、現像ローラ 17 及び供給ローラ 20 をそれぞれアースに接続) して、現像ローラ 17 と供給ローラ 20 とを略同電位とする。つまり、本実施例では上記電流検知用電位差は略 0 V である。次に、制御部 101 は、取得した

供給ローラ 20 に流れる電流の絶対値が閾値以上であるか否かを判断する (S103)。そして、制御部 101 は、S103 で閾値以上であると判断した場合には、カートリッジ 7 が寿命に達したことを操作部 80 に表示させる (S104)。一方、制御部 101 は、S103 で閾値未満であると判断した場合には、動作を終了させ、スタンバイ状態となる (S105)。

【0063】

なお、カートリッジ 7 の寿命に関する情報の報知は、画像形成装置 100 に設けられた操作部 80 における表示によって行うことに限定されるものではない。例えば、画像形成装置 100 に接続されたパーソナルコンピュータなどの外部機器の表示部で該表示を行ってもよい。この場合、制御部 101 は、カートリッジ 7 の寿命に関する情報を報知するための情報 (信号) を該外部機器に送信する。また、カートリッジ 7 の寿命に関する情報としては、カートリッジ 7 が寿命に達したことを示す情報や、カートリッジ 7 の交換を促す情報を報知することができる。また、報知は、表示による報知に限定されず、上記表示内容と同様の内容のメッセージや警報などの音声による報知、ランプの点灯や点滅などの光による報知などの任意の方法による報知であってよい。また、供給ローラ 20 に流れる電流に対して複数の閾値を設定し、例えば該電流値が第 1 の閾値以上 (第 1 の閾値より大きい第 2 の閾値未満) になった場合に、交換用のカートリッジ 7 の準備を促すための情報を報知することができる。そして、該電流値が第 2 の閾値以上となった場合に、カートリッジ 7 の交換を促すための情報を報知することができる。

【0064】

また、現像装置 4 は、現像装置 4 内のトナーが寿命に達した場合に、新品のトナーに交換する構成とされていてもよい。

【0065】

また、カートリッジ 7 が寿命に達した場合は、その旨を報知することに加えて、カートリッジ 7 の交換などの処置がとられるまで画像形成動作を禁止するようにしてもよい。

【0066】

<動作シーケンス>

次に、図 9 を参照して、画像形成動作時と、非画像形成動作時に実行するカートリッジ 7 の寿命判断動作時の動作シーケンスについて説明する。図 9 (a) は、画像形成動作時の各部の動作タイミングを示すタイミングチャート図であり、図 9 (b) は、画像形成動作時及び寿命判断動作時の各部の動作タイミングを示すタイミングチャート図である。

【0067】

まず、図 9 (a) を参照して、画像形成動作時の動作シーケンスについて説明する。制御部 101 は、画像形成動作の開始指示が入力されると、帯電ローラ 2 への帯電バイアスの印加、及び感光ドラム 1 の駆動を略同時に開始させる (t1)。その後、制御部 101 は、現像ブレード 21 への規制バイアスの印加、現像ローラ 17 への現像バイアスの印加、供給ローラ 20 への供給バイアスの印加、現像ローラ 17 及び供給ローラ 20 の駆動を略同時に開始させる (t2)。その後、制御部 101 は、感光ドラム 1、現像ローラ 17 の周速が所定の周速 (プロセススピード) まで立ち上がったタイミングで、感光ドラム 1 に現像ローラ 17 を当接させ、画像形成動作を開始する (t3)。

【0068】

制御部 101 は、画像形成動作が終了すると、現像ローラ 17 を感光ドラム 1 から離間させる (t4)。その後、制御部 101 は、現像ローラ 17 への現像バイアスの印加、供給ローラ 20 への供給バイアスの印加、現像ブレード 21 への規制バイアスの印加、現像ローラ 17 及び供給ローラ 20 の駆動、帯電ローラ 2 への帯電バイアスの印加、及び感光ドラム 1 の駆動を略同時に停止させる (t5)。

【0069】

次に、図 9 (b) を参照して、カートリッジ 7 の寿命判断動作時の動作シーケンスについて説明する。本実施例では、寿命判断動作は、非画像形成時として画像形成動作後に行われる。図 9 (b) において、t1 ~ t4 における画像形成動作時の各部の動作は上記図

10

20

30

40

50

9 (a) の場合と同じである。t 4 では、前述のように、現像ローラ 1 7 が感光ドラム 1 から離間させられる。その後、制御部 1 0 1 は、現像ローラ 1 7 への現像バイアスの印加、供給ローラ 2 0 への供給バイアスの印加、帯電ローラ 2 への帯電バイアスの印加、及び感光ドラム 1 の駆動を停止させる (t 7)。ここで、制御部 1 0 1 は、t 7 において、現像ローラ 1 7 及び供給ローラ 2 0 の駆動を継続したまま、現像ブレード 2 1 と現像ローラ 1 7 との間の電位差が画像形成時と略同一 (略 1 0 0 V) となるように現像ブレード 2 1 に印加する規制バイアスの調整も行う。ここでは、規制バイアスを - 4 0 0 V から - 1 0 0 V に変更する。そして、制御部 1 0 1 は、その状態で、電流検知部 3 4 による供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知結果を取得する (t 7 ~ t 8)。なお、供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知結果は、所定の期間に検知された電流の平均値で代表することができる。その後、制御部 1 0 1 は、電流検知部 3 4 による供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知が終了すると、現像ローラ 1 7 及び供給ローラ 2 0 の駆動を停止させる (t 8)。その後、制御部 1 0 1 は、現像ブレード 2 1 への規制バイアスの印加を停止させる (t 9)。

【 0 0 7 0 】

< 比較例 >

次に、本実施例の効果を示す後述する実験において本実施例の比較対照として用いた比較例について説明する。この比較例は、カートリッジ 7 の寿命をトナーの残量と現像動作の実行状況とからトナーの劣化度を算出し、カートリッジ 7 の寿命を報知するものである。つまり、トナーの劣化度は、現像動作の実行状況としての現像ローラ 1 7 の回転数の増加に伴って、画像比率 (印字率) から算出したトナー残量に応じたトナー劣化量を積算することで算出した。また、カートリッジ 7 の寿命を報知するタイミングは、現像ブレード 2 1 の当接圧が中心設定 (当接圧 3 0 g f / c m) である場合に記録材 P 上での「かぶり」の濃度が 5 % を超えるトナーの劣化度に基づいて設定した。この比較例の画像形成装置 1 0 0 のその他の構成及び動作は、本実施例のものと実質的に同じである。

【 0 0 7 1 】

< 実験 >

本実施例の効果を検証するため、表 1 に示すように現像ブレード 2 1 の当接圧が異なる 3 つのカートリッジ 7 (カートリッジ (1) ~ (3)) を準備し、評価を行った。

【 0 0 7 2 】

【 表 1 】

	現像ブレード当接圧 (gf/cm)
カートリッジ (1)	30
カートリッジ (2)	45
カートリッジ (3)	15

【 0 0 7 3 】

表 1 に示した 3 つのカートリッジ 7 (カートリッジ (1) ~ (3)) を用いて、低温低湿環境 (1 0 / 1 0 %) でそれぞれ画像比率 0 . 5 % の画像を連続的に出力した場合の、カートリッジ 7 の寿命が報知されたタイミングを本実施例と比較例とで比較した。

【 0 0 7 4 】

10

20

30

40

50

【表 2】

	比較例		実施例	
	寿命	記録材 上かぶり	寿命	記録材 上かぶり
カートリッジ (1)	12500枚	5%	12500枚	5%
カートリッジ (2)	12500枚	10%	10000枚	5%
カートリッジ (3)	12500枚	3%	15000枚	5%

10

【0075】

表 2 は、本実施例と比較例とでの、カートリッジ 7 の寿命が報知されたタイミングと、その時点での記録材 P 上での「かぶり」の濃度とを示す。

【0076】

比較例では、全てのカートリッジ (1) ~ (3) において 12500 枚で寿命が報知された。これに対して、本実施例では、カートリッジ (1) ~ (3) ごとに異なるタイミングで寿命が報知された。そして、比較例では、寿命が報知された際の記録材 P 上での「かぶり」の濃度は、カートリッジ (1) ~ (3) ごとに異なっていた。これに対して、本実施例では、寿命が報知された際の記録材 P 上での「かぶり」の濃度は、全てのカートリッジ (1) ~ (3) で 5 % であった。

20

【0077】

比較例においてカートリッジ 7 の寿命が報知されるタイミングが同じになったのは、次のような理由によるものである。比較例では、形成した画像の画像比率から算出されるトナーの残量と、現像ローラ 17 の回転数と、からトナーの劣化度を算出し、カートリッジ 7 の寿命の報知を行う。そのため、本実験のように同じ画像を連続的に出力した場合には、全てのカートリッジ (1) ~ (3) で算出されるトナーの劣化度が同じになるためである。ここで、比較例では、寿命を報知するタイミングを、カートリッジ (1) における現像ブレード 21 の当接圧 (30 gf / cm) の場合で設定している。しかし、カートリッジ (2) では、カートリッジ (1) よりも現像ブレード 21 の当接圧が高いため、トナーの劣化が想定よりも大きく、寿命が報知されるタイミングでは記録材 P 上での「かぶり」の濃度が 10 % と大きな値となってしまった。逆に、カートリッジ (3) では、カートリッジ (1) よりも現像ブレード 21 の当接圧が低いため、トナーの劣化が想定よりも小さく、記録材 P 上での「かぶり」の濃度が 3 % と低いにもかかわらず、寿命が報知されてしまった。

30

【0078】

このように、比較例では、現像ブレード 21 の当接圧が異なるなどして、トナーの劣化速度が変わった場合に、実際に画像不良が生じるようになるタイミングと、寿命が報知されるタイミングと、にズレが生じてしまう。これに対して、本実施例では、トナー層の表面電位 (トナーの劣化度) に相関のある供給ローラ 20 に流れる電流を検知してカートリッジ 7 の寿命を判断する。そのため、実際に画像不良が発生するタイミングに可及的に近いタイミングで、カートリッジ 7 の寿命の報知を行うことができる。

40

【0079】

以上説明したように、本実施例では、供給ローラ 20 に流れる電流を検知し、その検知結果に基づいてトナー層の表面電位 (トナーの劣化度) を推測し、カートリッジ 7 の寿命の報知を行う。そのため、本実施例によれば、現像ブレード 21 の当接圧のバラつきなどによりトナーに対する負荷が変化した場合においても、精度よくカートリッジ 7 の寿命を報知することができる。つまり、本実施例によれば、トナーの残量と現像動作の実行状況

50

とからトナーの劣化度を算出する従来の方法に比べて、カートリッジ 7 の寿命報知の精度を向上させることが可能である。

【 0 0 8 0 】

なお、本実施例では、供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知結果に基づいてカートリッジ 7 の寿命を判断する寿命判断動作を、画像形成動作が終了した後に、画像形成装置の動作が停止（待機状態になる）前に実行したが、これに限定されるものではない。例えば、画像形成動作の開始指示が入力された後に、画像形成動作を開始する前に実行したり、画像形成動作中の記録材 P と記録材 P との間に対応する期間（いわゆる紙間）で実行したりしてもよい。また、画像形成装置の電源投入後の準備動作時や、画像形成装置がスリープ状態から復帰した後の準備動作時などに実行してもよい。また、寿命判断動作は、毎回の画像形成動作の終了後などの上記各タイミングで実行することに限定されるものではない。寿命判断動作は、予め設定された所定の頻度で定期的に行ったり、予め設定された所定の条件を満たした場合に行ったりしてもよい。上記所定の頻度は、例えば、画像形成枚数、現像ローラ 4 0 などの回転部材の回転時間や回転回数などの現像装置 4 の使用量と相關する情報に基づいて設定することができる。また、上記所定の条件は、例えば、トナーの劣化度が進みやすい条件、例えば所定枚数以上の連続画像形成を実行した場合などとして設定することができる。

10

【 0 0 8 1 】

また、本実施例では、供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知結果からトナー層の表面電位をより精度よく推定できるように、該電流の検知時には現像バイアス及び供給バイアスの設定を画像形成動作時とは異なる設定とした。ただし、画像形成動作時の設定において所望の精度で該電流を検知できる場合などには、画像形成動作時に該電流の検知を行ってもよい。その場合、現像ローラ 1 7 は感光ドラム 1 に当接させられていてよい。

20

【 0 0 8 2 】

[実施例 2]

次に、本発明の他の実施例について説明する。本実施例の画像形成装置の基本的な構成及び動作は、実施例 1 の画像形成装置のものと同一である。したがって、本実施例の画像形成装置において、実施例 1 の画像形成装置のものと同一又は対応する機能あるいは構成を有する要素については、実施例 1 と同一の符号を付して、詳しい説明を省略する。

【 0 0 8 3 】

< 本実施例の概要 >

本実施例では、制御部 1 0 1 は、供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知結果に基づいて、装置の動作設定としての画像形成動作のプロセス条件を変更する処理を実行する。つまり、本実施例では、供給ローラ 2 0 に流れる電流を検知し、その検知結果に基づいてトナー層の表面電位（トナーの劣化度）を推測し、画像形成動作のプロセス条件として転写バイアス（一次転写バイアス、二次転写バイアス）の条件を変更する。

30

【 0 0 8 4 】

図 1 0 は、本実施例の画像形成装置 1 0 0 の要部の制御態様を示す概略ブロック図である。本実施例の画像形成装置 1 0 0 の制御態様は、図 3 に示した実施例 1 の画像形成装置 1 0 0 のものと同様である。ただし、本実施例では、画像形成装置 1 0 0 は、装置本体 1 0 0 A の内部又は外部の少なくとも一方の温度又は湿度の少なくとも一方を検知する環境検知手段を有する。本実施例では、画像形成装置 1 0 0 は、環境検知手段として、装置本体 1 0 0 A の内部、より詳細には現像装置 4 の周囲の環境の相対湿度を検知することが可能な環境センサ 7 3 を有する。環境センサ 7 3 は、現像装置 4 の周囲の相対湿度の検知結果に関する情報（信号）を制御部 1 0 1 に伝達する。

40

【 0 0 8 5 】

そして、本実施例では、制御部 1 0 1 は、電流検知部 3 4 による供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知結果と、環境センサ 7 3 による現像装置 4 の周囲の相対湿度の検知結果と、に基づいて、低湿度状態においてトナーの劣化度（劣化状態）を判断する。そして、制御部 1 0 1 は、その判断結果を画像形成動作のプロセス条件としての転写バイアス（一次転

50

写バイアス、二次転写バイアス)の条件にフィードバックさせる。これにより、カートリッジ7の使用開始から寿命に至るまで、安定した画像を形成すること可能となる。

【0086】

図11は、現像装置4の周囲の相対湿度と、現像ローラ17上にコートされたトナー層の表面電位との関係を、劣化度の異なるトナーを用いて測定した結果の一例を示すグラフ図である。相対湿度が低い状態では、トナーの劣化度が変わること、トナー層の表面電位が大きく変化していることがわかる。例えば、相対湿度10%の状態では新品のトナーがコートされた現像ローラ17上のトナー層の表面電位は-12.5Vである。これに対して、同じ相対湿度10%の状態では劣化した寿命末期のトナーがコートされた現像ローラ17上のトナー層の表面電位は-35V程度までその絶対値が大きくなっている。これは、相対湿度が低いほど、トナーが電荷を持ちやすいため、トナーの劣化度の変化に対するトナーの帯電量の変化も大きくなるためである。

10

【0087】

トナーの劣化が進むと、トナーの帯電量が大きくなるだけでなく、感光ドラム1などに対する非静電的な付着力が増加する。その結果、カートリッジ7の寿命後半において、相対湿度の条件によっては、移動先(中間転写ベルト5や記録材P)に転写できずに移動元(感光ドラム1や中間転写ベルト5)へ残留するトナーの量が増加することがある。トナーと感光ドラム1や中間転写ベルト5との付着力が大きくなるためである。

【0088】

そこで、本実施例では、供給ローラ20に流れる電流の検知結果と、現像装置4の周囲の相対湿度の検知結果と、に基づいて、トナーの劣化度に応じた転写性を判断し、転写バイアス(一次転写バイアス、二次転写バイアス)を変更する。これにより、カートリッジ7の使用開始から寿命に至るまで、安定した画像を形成することが可能となる。特に、本実施例では、環境センサ73によって検知された湿度が所定の湿度以下の場合に、供給ローラ20に流れる電流の検知結果に基づいて転写バイアス(一次転写バイアス、二次転写バイアス)の設定を変更する。

20

【0089】

<転写バイアスの設定方法>

次に、図12を参照して、本実施例における転写バイアスの設定方法について説明する。図12は、本実施例における転写バイアスを設定するバイアス設定動作の手順の概略を示すフローチャート図である。

30

【0090】

まず、制御部101は、バイアス設定動作の実行タイミングが到来すると、該動作を開始させる(S201)。なお、バイアス設定動作の実行タイミングについては後述する。次に、制御部101は、環境センサ73による装置本体100Aの内部(現像装置4の周囲)の相対湿度の検知結果を取得する(S202)。次に、制御部101は、取得した相対湿度が閾値である60%以下であるか否かを判断する(S203)。

【0091】

そして、制御部101は、S203で相対湿度が60%以下であると判断した場合には、供給ローラ20に流れる電流の検知動作を実行させ、電流検知部34による供給ローラ20に流れる電流の検知結果を取得する(S204)。このとき、制御部101は、現像電源32、供給電源33を制御し、現像ローラ17と供給ローラ20との間の電位差を電流検知用電位差(本実施例では略0V)とする。なお、この供給ローラ20に流れる電流の検知動作は、実施例1で説明したものと同様である。つまり、図9におけるt7~t8までの動作と同様の動作により、供給ローラ20に流れる電流を検知する。次に、制御部101は、S204で取得した電流値と、予め求められた該電流値とトナーの劣化度との関係を示す情報と、に基づいて、トナーの劣化度を判断する(S205)。次に、制御部101は、S205で判断したトナーの劣化度と、予め設定されたトナーの劣化度と一次転写バイアス及び二次転写バイアスの設定との関係を示す情報と、に基づいて、一次転写バイアス及び二次転写バイアスを決定する(S206)。

40

50

【 0 0 9 2 】

本実施例では、S 2 0 5、S 2 0 6 で用いる上記情報は、表 3 に示すような、供給ローラ 2 0 に流れる電流の所定の区分ごとにトナーの劣化度と転写バイアス値とが関係付けられたテーブルデータとして予め設定されて R O M 1 1 2 に記憶されている。なお、予め設定された供給ローラ 2 0 に流れる電流と転写バイアス値との関係を示す情報を用いることで、トナーの劣化度を求めることを省略して、供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知結果から直接転写バイアスを決定してもよい。

【 0 0 9 3 】

【表 3】

電流値 I	トナー劣化度	一次転写電圧	二次転写電圧
$-0.64 \mu A \leq I$	なし	+1000V	+1500V
$-1.13 \mu A \leq I < -0.64 \mu A$	小	+1100V	+1600V
$-1.62 \mu A \leq I < -1.13 \mu A$	中	+1200V	+1700V
$-1.62 \mu A > I$	大	+1300V	+1800V

【 0 0 9 4 】

一方、制御部 1 0 1 は、S 2 0 3 で相対湿度が 6 0 % より高いと判断した場合には、動作を終了させる (S 2 0 7)。

【 0 0 9 5 】

ここで、上述のバイアス設定動作は、例えば、画像形成動作の開始指示が入力された後に、画像形成動作を開始する前に実行したり、画像形成動作中の記録材 P と記録材 P との間に対応する期間（いわゆる紙間）で実行したりすることができる。また、画像形成装置の電源投入後の準備動作時や、画像形成装置がスリープ状態から復帰した後の準備動作時などに実行してもよい。これらのタイミングで実行した場合は、典型的には、その直後の画像形成動作からバイアス設定動作の結果を反映させることができるが、これに限定されず後続の任意の画像形成動作から反映させることができる。また、バイアス設定動作は、画像形成動作が終了した後に、画像形成装置の動作が停止する（待機状態になる）前に実行してもよく、この場合は次回以降の画像形成動作からバイアス設定動作の結果を反映させるようにすればよい。また、バイアス設定動作は、毎回の画像形成動作の前などの上記各タイミングで実行することに限定されるものではない。バイアス設定動作は、実施例 1 に関して説明したのと同様、予め設定された所定の頻度で定期的に行ったり、予め設定された所定の条件を満たした場合に行ったりしてもよい。

【 0 0 9 6 】

< 比較例 >

次に、本実施例の効果を示す後述する実験において本実施例の比較対照として用いた比較例について説明する。この比較例では、カートリッジ 7 の使用開始から寿命に至るまで転写バイアスを一定値（一次転写バイアス：+ 1 0 0 0 V、二次転写バイアス：+ 1 5 0 0 V）とした。比較例の画像形成装置 1 0 0 のその他の構成及び動作は、本実施例のものと実質的に同じである。

【 0 0 9 7 】

< 実験 >

本実施例の効果を検証するため、本実施例と比較例とについて、低温低湿環境（1 0 / 1 0 %）でそれぞれ画像比率 0 . 5 % の画像を連続的に出力し、1 0 0 0 枚ごとにベタ画像を出力し、ベタ画像の濃度（光学濃度）の変化を比較した。ここでは、代表して 1 つ

の画像形成部（ブラック用の画像形成部 S K）を用いて画像を形成して比較を行った。

【 0 0 9 8 】

図 1 3 は、本実施例と比較例とにおけるベタ画像の濃度の推移の一例を示すグラフ図である。比較例では、画像形成枚数（カートリッジ 7 の使用量）が増加するにつれて、画像濃度が下がっていくことがわかる。これは、画像形成枚数（カートリッジ 7 の使用量）が増加するにつれて、トナーが劣化し、トナーと感光ドラム 1 や中間転写ベルト 5 との付着力が増加することで、転写できるトナー量が減少するためである。これに対して、本実施例では、カートリッジ 7 の使用開始から寿命に至るまで、画像濃度は 1 . 3 以上を維持しており、安定している。これは、トナーの劣化度に応じて転写バイアスを設定しており、カートリッジ 7 の使用開始から寿命に至るまで転写できるトナー量の変化が少ないためである。このように、本実施例によれば、トナーの劣化度を判断し、その劣化度に応じて転写バイアスを設定することで、カートリッジ 7 の使用開始から寿命に至るまで安定した画像を形成することができる。

10

【 0 0 9 9 】

以上説明したように、本実施例では、低湿度環境においてトナーの劣化度に応じて転写バイアスを設定する。そのため、本実施例によれば、カートリッジ 7 の使用開始から寿命に至るまで安定した画像を形成することができる。

【 0 1 0 0 】

なお、本実施例では、相対湿度が所定の閾値以下の場合に、供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知結果に基づいて転写バイアスの設定を変更したが、これに限定されるものではない。例えば、予め設定された相対湿度と転写バイアスの設定との関係を示すテーブルデータなどの情報に基づいて、検知された相対湿度に応じて転写バイアスを変更する構成としてもよい。

20

【 0 1 0 1 】

また、本実施例では、トナーの劣化度に応じて、画像形成動作のプロセス条件として転写バイアスを変更したが、これに限定されるものではない。画像形成動作のプロセス条件として、上記転写バイアス、帯電バイアス、現像バイアス、規制バイアス、供給バイアスなどの各種バイアスのうち少なくとも 1 つを変更することができる。本実施例では、供給ローラ 2 0 に流れる電流の絶対値（又はトナーの劣化度）が第 1 の値の場合よりも、第 1 の値より大きい第 2 の値の場合に、転写バイアス（一次転写バイアス、二次転写バイアス）の絶対値を大きくした。同様に、帯電バイアス、現像バイアス、規制バイアス、供給バイアスについても、典型的には、供給ローラ 2 0 に流れる電流の絶対値（又はトナーの劣化度）が第 1 の値の場合よりも、第 1 の値より大きい第 2 の値の場合の絶対値を大きくすることができる。これは、本実施例で説明した転写の場合と同様に、トナーの劣化度が進むにつれて、トナーの移動元（又は付着させたくない側）から移動先（又は付着させたい側）へのトナーの移動がしにくくなるため、電氣的な付勢力を高めるなどの理由による。

30

【 0 1 0 2 】

また、本実施例では、装置の動作設定として、画像形成動作のプロセス条件の設定を変更したが、これに限定されるものではない。例えば、現像装置へのトナーの補給に関する設定を変更してもよい。例えば、トナーを補給する形態の現像装置においては、トナーの劣化度に応じてトナーを補給するタイミングを決定してもよい。例えば、新品のトナーを補給することで、劣化したトナーを徐々に排出して新品のトナーに入れ替えていく構成が考えられる。このような構成において、例えばトナーの劣化度が進むにつれて、新品のトナーを補給するタイミングを早める（あるいは補給間隔を短くする）などすることができる。

40

【 0 1 0 3 】

また、実施例 1 の場合と同様、画像形成動作時の設定において所望の精度で該電流を検知できる場合などには、画像形成動作時に該電流の検知を行ってもよい。この場合には、現像ローラ 1 7 は感光ドラム 1 に当接させられていてよい。

【 0 1 0 4 】

50

〔実施例 3〕

次に、本発明の他の実施例について説明する。本実施例の画像形成装置の基本的な構成及び動作は、実施例 1 の画像形成装置のものと同一である。したがって、本実施例の画像形成装置において、実施例 1 の画像形成装置のものと同一又は対応する機能あるいは構成を有する要素については、実施例 1 と同一の符号を付して、詳しい説明を省略する。

【0105】

＜本実施例の概要＞

本実施例では、制御部 101 は、供給ローラ 20 に流れる電流の検知結果に基づいて、現像装置内のトナーの量を求めるために取得された指標値を補正する処理を実行する。本実施例では、該指標値は、画像形成動作において形成する画像の画像情報に基づく値である。特に、本実施例では、該指標値は、画像情報に応じて感光ドラム 1 を露光して感光ドラム 1 に静電像を形成する露光装置 3 による露光時間に対応する値である。つまり、本実施例では、画像情報に基づいてカートリッジ 7 内のトナー量の検知を行う構成において、供給ローラ 20 に流れる電流の検知結果に基づいて重み付けを行うことで、カートリッジ 7 内のトナー残量の算出精度を向上させる。

【0106】

本実施例の画像形成装置 100 の制御態様は、図 3 に示した実施例 1 の画像形成装置 100 のものと同様である。ただし、本実施例では、制御部 101 は、露光装置 3 の露光時間（レーザー点灯時間）から見積もられるトナーの使用量に基づいて、カートリッジ 7 内のトナー残量を求める、トナー残量検知手段としての機能を有する。

【0107】

図 14 は、画像比率 5 % の画像を連続的に出力した場合の単位画像形成枚数当たりのトナーの使用量の推移の一例を示すグラフ図である。画像形成枚数（カートリッジ 7 の使用量）が増加するにつれて、トナーの使用量が多くなっていることがわかる。これは、次のような理由によるものと考えられる。

【0108】

感光ドラム 1 上の静電潜像の現像は、感光ドラム 1 上に形成された明部電位 V_1 と暗部電位 V_d との差分である「潜像コントラスト」をトナーの電荷で埋めるように、トナーが明部電位 V_1 の部分に付着することで行われる。このとき、現像装置 4 の静電潜像に対するトナー供給能力が高い構成では、潜像コントラストを十分に埋める分のトナーが現像装置 4 から静電潜像に供給される。一方、現像装置 4 の静電潜像に対するトナー供給能力が低い構成では、潜像コントラストを埋めきれない量のトナーしか現像装置 4 から静電潜像に供給されない。後者の構成は、現像装置 4 の現像剤担持体上のトナーが全て現像に供されたとしても潜像コントラストを埋めきれない構成であることから「100% 現像」などと呼ばれることがある。例えば、トナーとキャリアとを備えた二成分現像剤を用いる構成などでは、現像装置 4 のトナー供給能力が比較的高いのに対して、本実施例のように接触現像方式を採用した構成では、「100% 現像」の状態となることが多い。

【0109】

100% 現像となる構成でも、静電コントラストや現像装置 4 のトナー供給能力の設定などにより、画質的に問題のない画像を形成することができるようになっている。しかし、前述のように、トナーの劣化が進み、トナーの流動性が低下して、現像ローラ 17 上にトナーが滞留しやすくなると、現像ローラ 17 上のトナー量が多くなる。そして、そのトナーは現像ブレード 21 を持ち上げるようにして現像ブレード 21 との接触部を通過して、感光ドラム 1 と対向（接触）する現像部に搬送されるようになる。すると、当初 100% 現像となる構成では、潜像コントラストを埋めきるようになるまで、現像部に搬送されるトナーの量が増えれば増えるほど、現像装置 4 から静電潜像に供給されるトナーが増える。したがって、カートリッジ 7 の使用量が増加してトナーの劣化が進むにつれて、トナーの使用量が増加する傾向となる。

【0110】

そこで、本実施例では、供給ローラ 20 に流れる電流の検知結果に基づいてトナーの劣

化度を推定し、その結果に基づいて露光時間からトナーの使用量を見積もる際に重み付けを行う。これにより、カートリッジ 7 内のトナー残量の算出精度を向上させる。

【 0 1 1 1 】

< トナー残量の報知方法 >

次に、図 1 5 を参照して、本実施例におけるトナー残量の報知方法について説明する。図 1 5 は、本実施例におけるトナー残量の報知動作の手順の概略を示すフローチャート図である。

【 0 1 1 2 】

まず、制御部 1 0 1 は、トナー残量の検知のための重み付け係数を決定する動作の実行タイミングが到来すると、該動作を開始させる (S 3 0 1)。本実施例では、この動作は、画像形成動作の開始指示が入力された後に、画像形成動作を開始する前に実行する。次に、制御部 1 0 1 は、電流検知部 3 4 による供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知結果を取得する (S 3 0 2)。このとき、制御部 1 0 1 は、現像電源 3 2、供給電源 3 3 を制御し、現像ローラ 1 7 と供給ローラ 2 0 との間の電位差を電流検知用電位差 (本実施例では略 0 V) とする。なお、この供給ローラ 2 0 に流れる電流の検知動作は、実施例 1 で説明したものと同様である。つまり、図 9 における $t_7 \sim t_8$ までの動作と同様の動作により、供給ローラ 2 0 に流れる電流を検知する。その後、制御部 1 0 1 は、S 3 0 2 で取得した電流値と、予め設定された該電流値と露光時間の重み付け係数との関係を示す情報と、に基づいて、重み付け係数を決定する。本実施例では、この情報は、表 4 に示すような、供給ローラ 2 0 に流れる電流の所定の区分ごとに露光時間の重み付け係数が関係付けられたテーブルデータとして予め設定されて R O M 1 1 2 に記憶されている。

【 0 1 1 3 】

次に、制御部 1 0 1 は、画像形成動作を開始して、露光時間 (レーザー点灯時間) を積算し、積算値を R A M 1 1 3 に保存する (S 3 0 4)。次に、制御部 1 0 1 は、S 3 0 4 で R A M 1 1 3 に保存された露光時間の積算値に S 3 0 3 で決定した重み付け係数を乗じる (S 3 0 5)。本実施例では、画像形成動作において 1 枚の画像を出力するごとに露光時間の積算値に重み付け係数を乗じる。ただし、これに限定されるものではなく、任意の頻度 (タイミング) で露光時間の積算値の重み付け係数を乗じることができる。次に、制御部 1 0 1 は、これまでに R A M 1 1 3 に保存されている総露光時間に S 3 0 5 で求めた値を加算し、総露光時間を更新して R A M 1 1 3 に保存する (S 3 0 6)。次に、制御部 1 0 1 は、S 3 0 6 で求めた総露光時間が閾値以上であるか否かを判断する (S 3 0 7)。そして、制御部 1 0 1 は、S 3 0 7 で閾値以上であると判断した場合には、カートリッジ 7 内のトナーが無くなったことを操作部 8 0 に表示させる (S 3 0 8)。一方、制御部 1 0 1 は、S 3 0 7 で閾値未満であると判断した場合には、動作を終了させる (S 3 0 9)。なお、複数の画像を出力する画像形成動作の場合は、S 3 0 4 ~ S 3 0 8 の処理を全ての画像の出力が終了するまで繰り返す。

【 0 1 1 4 】

【 表 4 】

電流値 I	重み付け係数
$-1.13 \mu A \leq I$	1.0
$-1.62 \mu A \leq I < -1.13 \mu A$	1.1
$-1.62 \mu A > I$	1.3

【 0 1 1 5 】

なお、トナー残量に関する情報の報知は、画像形成装置 1 0 0 に設けられた操作部 8 0

における表示で行うことに限定されるものではない。例えば、画像形成装置 100 に接続されたパーソナルコンピュータなどの外部機器の表示部で該表示を行ってもよい。この場合、制御部 101 は、トナー残量に関する情報を報知するための情報（信号）を該外部機器に送信する。また、トナー残量に関する情報としては、トナーが無くなったことを表示したり、カートリッジ 7 の交換を促す表示を行ったりすることができる。また、報知は、表示による報知に限定されず、上記表示内容と同様の内容のメッセージや警報などの音声による報知、ランプの点灯や点滅などの光による報知などの任意の方法による報知であってよい。また、総露光時間に対して複数の閾値を設定し、例えば該時間が第 1 の閾値以上（第 1 の閾値より大きい第 2 の閾値未満）になった場合に、トナー無しに近付いたことを示す情報を報知することができる。そして、該時間が第 2 の閾値以上となった場合に、トナーが無くなったことを知らせるため、あるいはカートリッジ 7 の交換を促すための情報を報知することができる。

10

【0116】

また、本実施例では、総露光時間を閾値と比較して、トナーの無しを報知したが、総露光時間からトナー残量を算出し、トナー残量（残量％など）を報知したり、トナー無しを報知したりしてもよい。この場合、例えば、予め設定された総露光時間とトナー残量との関係を示すテーブルデータなどの情報に基づいて、逐次求められる総露光時間に応じてトナー残量を逐次報知することができる。

【0117】

また、本実施例では、画像情報に応じた露光時間の情報を用いてトナー残量を求めたが、画像情報に基づいて取得される画素数の積算値や画素ごとの濃度情報の積算値の情報などを用いてトナー残量を求めてもよい。この場合も、本実施例と同様に、画素数や濃度情報の積算値を、供給ローラ 20 に流れる電流の検知結果に基づいて重み付けして積算して、トナー残量を求めることができる。

20

【0118】

< 比較例 >

次に、本実施例の効果を示す後述する実験において本実施例の比較対象として用いた比較例について説明する。この比較例では、カートリッジ 7 の使用開始から寿命に至るまで、補正（重み付け）を行わずに、レーザーの露光時間から見積もられるトナーの消費量に基づいてトナー残量の検知を行った。トナー無しを報知するタイミングは、画像比率 5 % の画像を連続的に出力した際に、トナーが不足して静電像にトナーが供給されずに白く抜ける「白抜け」が発生した総露光時間に基づいて設定した。

30

【0119】

< 実験 >

本実施例の効果を検証するため、本実施例と比較例とについて、常温常湿環境（23 / 50 %）でそれぞれ画像比率 1 %、5 %、10 % の画像を出力し、トナー無しが報知されるタイミングを比較した。

【0120】

表 5 は、本実施例と比較例とにおけるトナー無しが報知されたタイミングと、トナー無しが報知されるタイミングから「白抜け」が発生するまでの間の画像形成枚数と、の関係を示す。表 5 において、画像形成枚数がマイナスの値の場合は、トナー無しが報知されるよりも前に「白抜け」が発生したことを意味し、プラスの値の場合は、トナー無しが報知された後も「白抜け」のない画像を形成できたことを意味する。

40

【0121】

【表 5】

	比較例		実施例	
	寿命	報知から白抜け までの枚数	寿命	報知から白抜け までの枚数
印字率 1%	5000枚	-400	4600枚	0
印字率 5%	1000枚	0	1000枚	0
印字率 10%	500枚	+20	520枚	0

10

【0122】

比較例では、画像比率 5 % の画像を出力した場合は、トナー無しが報知されるタイミングと、実際に「白抜け」が発生するタイミングと、が略同じタイミングであったが、その他の画像比率の場合はタイミングにズレが生じてしまった。これは、次のような理由による。比較例では、画像比率 5 % での総露光時間に基づいてトナーの消費量を算出している。そのため、5 % よりも低い画像比率の画像を出力した場合には、想定よりもトナー層の表面電位の上昇が大きくなり、「白抜け」が発生するようになるタイミングが想定よりも早くなる。また、5 % より高い画像比率の画像を出力した場合には、想定よりもトナー層の表面電位の上昇が小さくなり、「白抜け」が発生するようになるタイミングが想定よりも遅くなる。これに対して、本実施例では、画像比率によらず、トナー無しが報知されるタイミングと、実際に「白抜け」が発生するタイミングと、が略同じタイミングであった。これは、供給ローラ 20 に流れる電流に基づいてトナー層の表面電位を推定し、トナー残量を求めるためのトナーの使用量に対応する指標値を補正しているからである。このように、本実施例によれば、トナーの劣化度を判断し、その劣化度に応じて該指標値としての露光時間を補正することで、トナー残量の検知精度を向上させることができる。

20

【0123】

以上説明したように、供給ローラ 20 に流れる電流の検知結果に基づいて、現像装置 4 内のトナーの量を求めるために取得された露光時間を補正して、トナー残量を求める。そのため、本実施例によれば、トナー残量の検知精度を向上させることができる。

30

【0124】

なお、実施例 1 の場合と同様、画像形成動作時の設定において所望の精度で該電流を検知できる場合などには、画像形成動作時に該電流の検知を行ってもよい。この場合には、現像ローラ 17 は感光ドラム 1 に当接させられていてよい。また、この場合には、該電流の検知と並行して露光時間の積算を行うことができる。

【0125】

[その他]

以上、本発明を具体的な実施例に即して説明したが、本発明は上述の実施例に限定されるものではない。

40

【0126】

上述の実施例では、現像装置はプロセスカートリッジとして画像形成装置の装置本体に対して着脱可能とされたが、現像装置が実質的に単体で画像形成装置の装置本体に対して着脱可能とされていてもよい。

【0127】

また、上述の実施例では、カラー画像形成装置を例示したが、本発明はモノクロ画像形成装置に適用してもよい。また、上述の実施例では中間転写方式を採用した画像形成装置を例示したが、記録材担持体に担持された記録材に各色のトナー像を順次重ね合わせるよ

50

うにして転写する直接転写方式を採用した画像形成装置に本発明を適用してもよい。

【 0 1 2 8 】

また、上述の実施例では、画像形成装置としてプリンタを例示したが、これに限定されるものではない。本発明は、例えば、複写機、ファクシミリ装置、又はプリンタ、複写機、ファクシミリ装置などのうち複数の機能を有する複合機などの他の画像形成装置に適用してもよい。

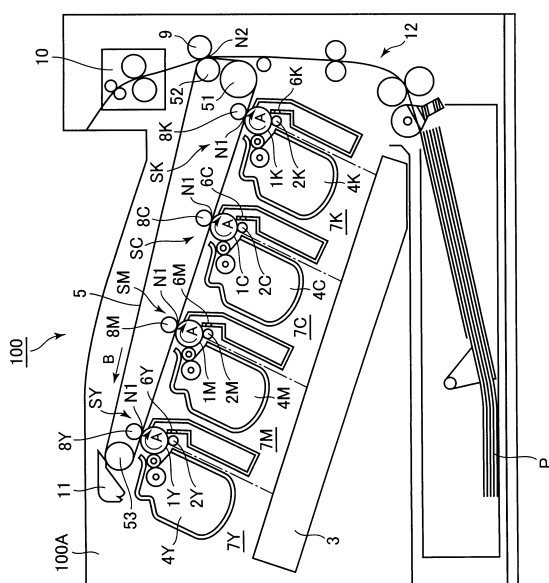
【符号の説明】

【 0 1 2 9 】

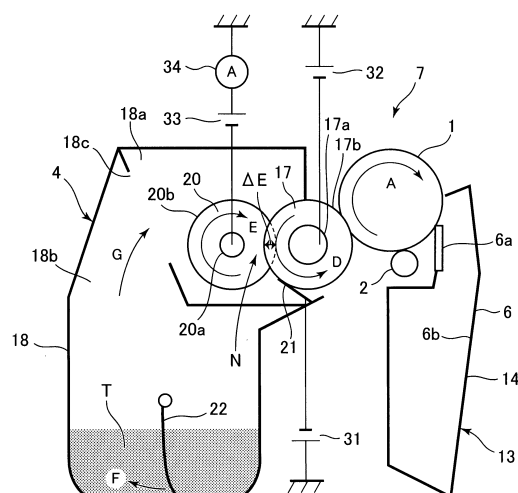
1	感光ドラム	
2	帯電ローラ	10
3	露光装置	
4	現像装置	
7	プロセスカートリッジ	
1 7	現像ローラ	
2 0	供給ローラ	
2 1	現像ブレード	
3 4	電流検知部	
7 3	環境センサ	
1 0 0	画像形成装置	20

【図面】

【 図 1 】



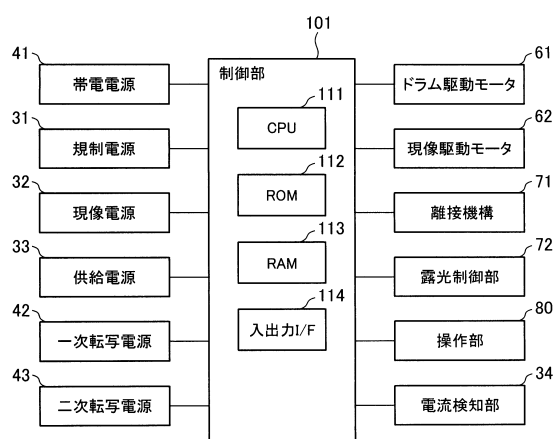
【 図 2 】



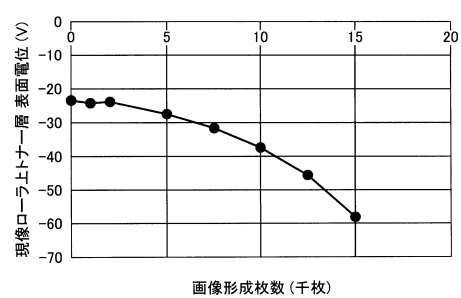
10

20

【 図 3 】



【圖 4】

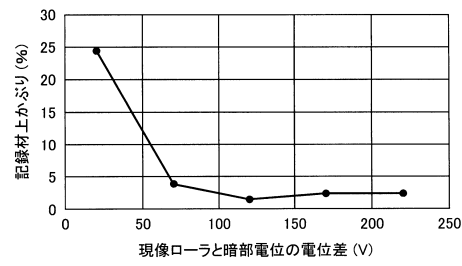


30

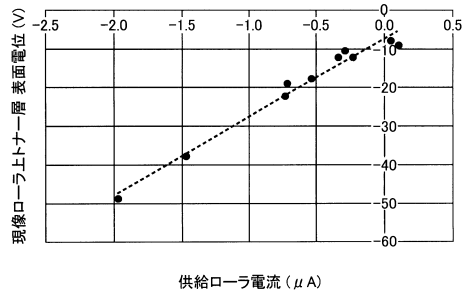
40

50

【図 5】



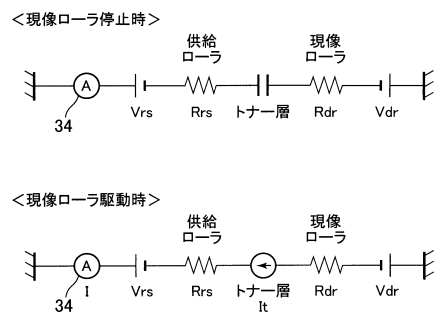
【図 6】



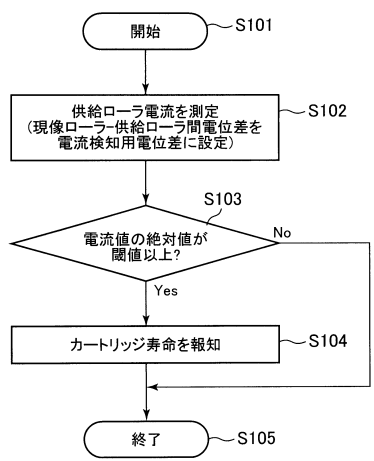
10

20

【図 7】



【図 8】

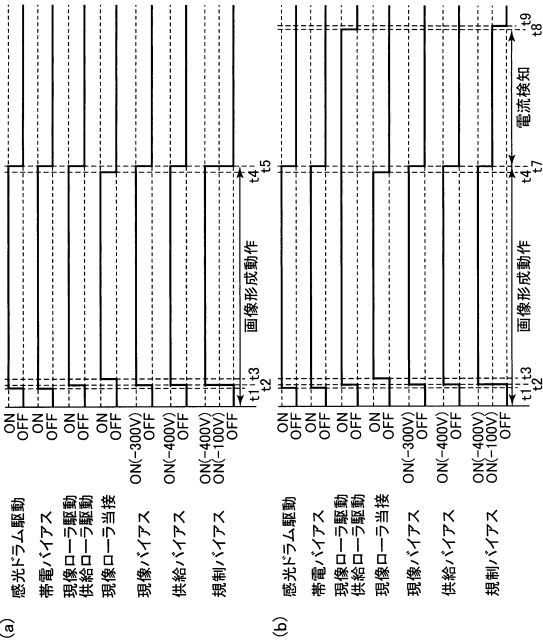


30

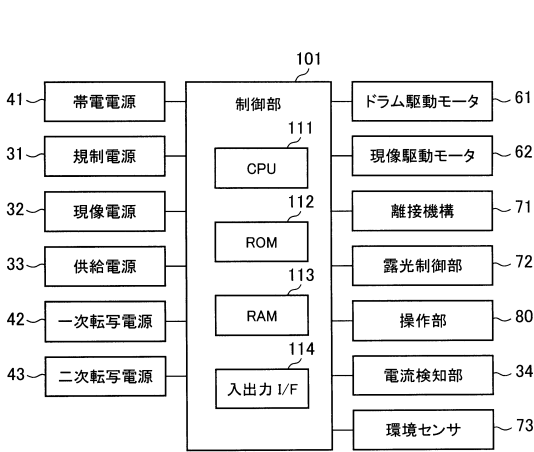
40

50

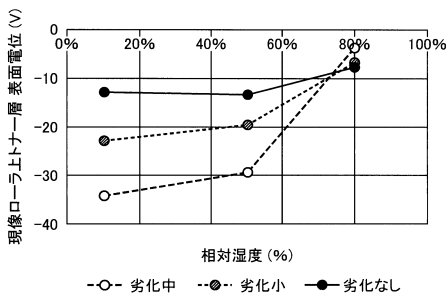
【図 9】



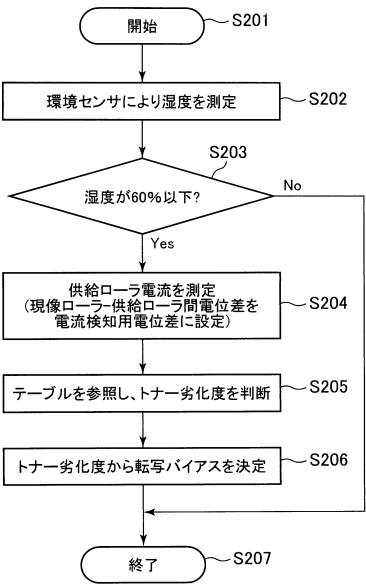
【図 10】



【図 11】



【図 12】



10

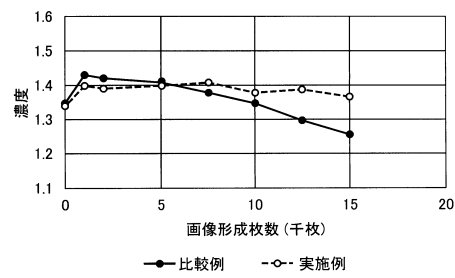
20

30

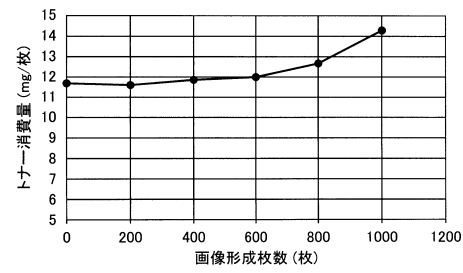
40

50

【図 1 3】



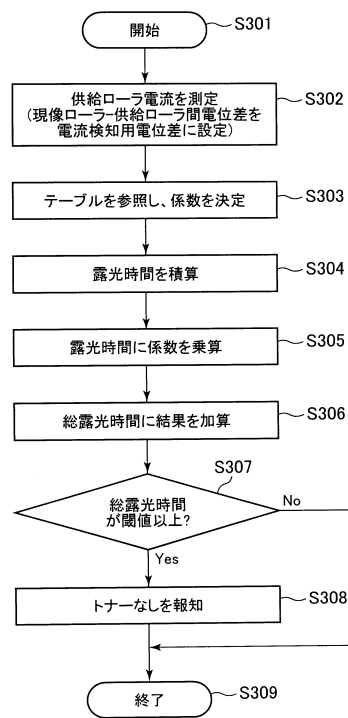
【図 1 4】



10

20

【図 1 5】



30

40

50

フロントページの続き

(56)参考文献 特開 2 0 0 0 - 0 4 7 4 7 0 (J P , A)
特開 2 0 0 2 - 1 7 4 9 5 3 (J P , A)
特開 2 0 0 8 - 2 7 5 7 2 5 (J P , A)
特開 2 0 1 2 - 0 6 8 3 7 8 (J P , A)
特開 2 0 1 3 - 2 2 8 5 8 3 (J P , A)
特開 2 0 1 2 - 1 8 5 2 6 4 (J P , A)
特開 2 0 1 2 - 2 0 3 1 7 4 (J P , A)
特開 2 0 1 5 - 0 4 1 0 4 7 (J P , A)
特開 2 0 1 4 - 0 3 8 1 6 0 (J P , A)
特開 2 0 0 5 - 2 5 8 3 8 6 (J P , A)
特開 2 0 1 2 - 1 4 1 4 4 4 (J P , A)
特開 2 0 1 7 - 1 1 1 3 7 6 (J P , A)
特開 2 0 1 9 - 0 4 5 6 5 0 (J P , A)
特開 2 0 1 3 - 0 8 3 8 4 1 (J P , A)

(58)調査した分野 (Int.Cl. , D B 名)
G 0 3 G 1 5 / 0 8
G 0 3 G 2 1 / 0 0
G 0 3 G 1 5 / 0 0
G 0 3 G 2 1 / 1 4