



**ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ**

(12) ЗАЯВКА НА ИЗОБРЕТЕНИЕ

(21)(22) Заявка: 2012128444/07, 24.12.2010

Приоритет(ы):

(30) Конвенционный приоритет:
06.01.2010 JP 2010-000890

(43) Дата публикации заявки: 20.02.2014 Бюл. № 5

(85) Дата начала рассмотрения заявки РСТ на
национальной фазе: 06.08.2012(86) Заявка РСТ:
JP 2010/007506 (24.12.2010)(87) Публикация заявки РСТ:
WO 2011/083547 (14.07.2011)

Адрес для переписки:

129090, Москва, ул. Б. Спасская, 25, стр.3, ООО
"Юридическая фирма Городиский и Партнеры"

(71) Заявитель(и):

КЭНОН КАБУСИКИ КАЙСЯ (JP)

(72) Автор(ы):

ТАКИДЗАВА Хироки (JP)**(54) СИСТЕМА ОПЕРАТОРСКОЙ ПЛАТФОРМЫ****(57) Формула изобретения**

1. Система операторской платформы, содержащая:
камеру, сконфигурированную с возможностью захвата изображения объекта для генерирования изображения кадра;
операторскую платформу, сконфигурированную с возможностью поворота камеры вокруг оси панорамирования и оси наклона; и
процессор обработки изображений, сконфигурированный с возможностью генерирования визуального отображения на основе изображения кадра, при этом когда камера проходит predetermined угловое положение для поворота вокруг оси наклона, процессор обработки изображений генерирует первое визуальное отображение, соответствующее изображению, сформированному поворотом изображения кадра на угол, больший, чем 0°, и меньший, чем 180° в predetermined угловом положении, до генерирования второго визуального отображения, соответствующего изображению, сформированному поворотом изображения кадра на 180°.

2. Система операторской платформы по п.1, в которой процессор обработки изображений имеет функцию детектирования, которая детектирует движущийся объект в изображении кадра и генерирует первое и второе визуальные отображения, соответствующие изображению, сформированному поворотом изображения кадра, который проходит положение, в котором детектируется движущийся объект, при

детектировании движущегося объекта.

3. Система операторской платформы по п.1, в которой процессор обработки изображений выполняет операцию оптического масштабирования или операцию электронного масштабирования, которая увеличивает часть изображения кадра с широкоугольной стороны камеры для генерирования первого визуального отображения в predetermined угловом положении.

4. Система операторской платформы по п.1, в которой процессор обработки изображений имеет функцию детектирования, которая детектирует скорость движения движущегося объекта в изображении кадра и сконфигурирован с возможностью увеличения количества изображений, которые генерируются как первое визуальное отображение, когда скорость движения является второй скоростью, которая выше, чем первая скорость.

5. Система операторской платформы по п.1, в которой операторская платформа имеет операционную функцию, которая поворачивает вокруг оси панорамирования, в соответствии с сигналом инструкции панорамирования, введенным в операторскую платформу, и

в которой, когда первое визуальное отображение отображено, операторская платформа не поворачивается вокруг оси панорамирования, даже если сигнал инструкции панорамирования введен.

6. Система операторской платформы по п.1, в которой и ось панорамирования и ось наклона перпендикулярны оптической оси оптической системы, обеспеченной камерой.

7. Система операторской платформы, содержащая:

отображающую линзу, сконфигурированную с возможностью захвата изображения объекта;

операторскую платформу, включающую в себя первый приводной механизм, сконфигурированный с возможностью поворота отображающей линзы вокруг первой оси перпендикулярной вертикальному направлению для изменения угла наклона оптической оси отображающей линзы и вертикального направления, и второй приводной механизм, сконфигурированный с возможностью поворота отображающей линзы и первого приводного механизма вокруг второй оси перпендикулярной первой оси; и

процессор обработки изображений, сконфигурированный с возможностью генерирования первого визуального отображения, соответствующего изображению, сформированному поворотом изображения кадра, полученного до того как угол наклона достигает первого угла, большего, чем 0° и меньшего, чем 180° , в соответствии с углом наклона, достигающим первого угла, и генерирования второго визуального отображения, соответствующего изображению, сформированному поворотом изображения кадра, полученного до того как угол наклона достигает первого угла 180° , в соответствии с углом наклона, достигающим второго угла, отличающегося от первого угла, при изменении угла наклона.

8. Система операторской платформы по п.7, в которой и первая ось и вторая ось перпендикулярны оптической оси оптической системы, обеспеченной камерой.

А
4
4
4
8
2
1
2
1
0
2
R
U

R
U
2
0
1
2
1
2
8
4
4
4
A