

# (12) 按照专利合作条约所公布的国际申请

(19) 世界知识产权组织  
国际局

(43) 国际公布日  
2017年7月13日 (13.07.2017)



(10) 国际公布号  
WO 2017/117831 A1

- (51) 国际专利分类号:  
A61H 15/00 (2006.01) A61H 39/04 (2006.01)
- (21) 国际申请号: PCT/CN2016/072654
- (22) 国际申请日: 2016年1月29日 (29.01.2016)
- (25) 申请语言: 中文
- (26) 公布语言: 中文
- (30) 优先权:  
201620020055.3 2016年1月9日 (09.01.2016) CN
- (71) 申请人: 深圳市华科安测信息技术有限公司 (SHENZHEN HUAKE ANYCHECK INFORMATION TECHNOLOGIES LTD) [CN/CN]; 中国广东省深圳南山高新南七道数字技术园 B1 栋 3B, Guangdong 518057 (CN)。
- (72) 发明人: 张贯京 (ZHANG, Guanjing); 中国广东省深圳南山高新南七道数字技术园 B1 栋 3B, Guangdong 518057 (CN)。 陈兴明 (CHEN, Xingming); 中国广东省深圳南山高新南七道数字技术园 B1 栋 3B, Guangdong 518057 (CN)。 葛新科 (GE, Xinke); 中国

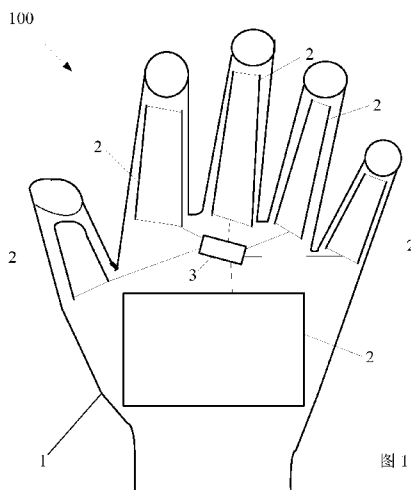
广东省深圳南山高新南七道数字技术园 B1 栋 3B, Guangdong 518057 (CN)。

- (81) 指定国 (除另有指明, 要求每一种可提供的国家保护): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JP, KE, KG, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW。
- (84) 指定国 (除另有指明, 要求每一种可提供的地区保护): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), 欧亚 (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), 欧洲 (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG)。

[见续页]

(54) Title: INTELLIGENT MASSAGE GLOVE

(54) 发明名称: 智能按摩手套



(57) Abstract: An intelligent massage glove (100), comprising a glove body (1), a massage device (2), and a control device (3). The massage device (2) and the control device (3) are provided in the glove body (1). The massage device (2) is provided on the inner surface of the glove body (1), and massage beads and a drive unit for driving the massage beads are provided in the massage device (2). The control device (3) is connected to the massage device (2) and used for controlling the massage beads and the drive unit. The drive unit is used for driving the massage beads to move in the intelligent massage glove (100) to acupuncture points of a hand of a user. The massage beads are used for massaging the acupuncture points of the hand of the user. By massaging the hand of a human body with a glove, the problem of time and energy waste existing in a manual massaging operation is resolved; moreover, since massage beads can be moved to the acupuncture points of the hand during massage, the hand acupuncture point massaging effect is improved.

(57) 摘要:

[见续页]



WO 2017/117831 A1



**本国际公布:**

— 包括国际检索报告(条约第 21 条(3))。

---

一种智能按摩手套(100)，该智能按摩手套(100)包括手套本体(1)、按摩装置(2)及控制装置(3)，按摩装置(2)及控制装置(3)设置于手套本体(1)内，其中：按摩装置(2)设置于手套本体(1)的内表面，按摩装置(2)内设置按摩珠及用于驱动所述按摩珠的传动单元；控制装置(3)与按摩装置(2)连接，用于控制所述按摩珠及传动单元；所述传动单元用于驱动所述按摩珠在智能按摩手套(100)内移动至用户的手的穴位；所述按摩珠用于对用户的手的穴位按摩。通过手套对人体的手进行按摩，解决了手工按摩操作存在的费时费力的问题，且按摩的时候可以移动按摩珠至手的穴位，提高了手部穴位按摩的效果。

## 智能按摩手套

- [1] 技术领域
- [2] 本实用新型涉及健康设备领域，尤其涉及一种智能按摩手套。
- [3] 背景技术
- [4] 手是人体的缩影，手上不同的部位都代表身体不同的器官，人体的五脏六腑在手上都能找到相应的反射点位置。具体地说，手部有6条经脉循行，与全身各脏腑、组织、器官沟通，大约有99个穴位，可以反映全身五脏六腑的健康状况。按摩或按压这些穴位，几乎可以缓解全身疾病。
- [5] 以往对手部按摩通常采用人工的方式，即需要他人帮助才能完成手部按摩。然而，手工按摩操作存在费时费力的问题。
- [6] 实用新型内容
- [7] 本实用新型的主要目的在于提供一种智能按摩手套，旨在解决人工的方式对手部按摩费时费力的问题。
- [8] 为实现上述目的，本实用新型提供了一种智能按摩手套，该智能按摩手套包括手套本体、按摩装置及控制装置，所述按摩装置及控制装置设置于所述手套本体内，其中：
- [9] 所述按摩装置设置于所述手套本体的内表面，所述按摩装置内设置按摩珠及用于驱动所述按摩珠的传动单元；
- [10] 所述控制装置与所述按摩装置连接，用于控制所述按摩珠及传动单元；
- [11] 所述传动单元用于驱动所述按摩珠在所述智能按摩手套内移动至用户的手的穴位；及
- [12] 所述按摩珠用于对用户的手的穴位按摩。
- [13] 优选的，所述手套本体的内表面的手心位置设置一个按摩装置。
- [14] 优选的，所述手套本体的内表面的手背位置设置一个按摩装置。
- [15] 优选的，所述传动单元包括直线驱动杆及直线滑轨，所述直线驱动杆设置于所述直线滑轨上。

- [16] 优选的，所述按摩珠设置于所述直线驱动杆上，所述直线驱动杆沿所述直线滑轨移动以带动所述按摩珠移动。
- [17] 优选的，所述按摩珠内置一电机，该电机驱动所述按摩珠沿所述直线驱动杆移动。
- [18] 优选的，所述手套本体的每个手指套筒的内表面设置一个按摩装置。
- [19] 优选的，所述传动单元为筒型结构，所述传动单元包括圆形驱动杆及直线滑轨，所述圆形驱动杆设置于所述直线滑轨上，所述直线滑轨设置于所述传动单元的内表面。
- [20] 优选的，所述按摩珠设置于所述圆形驱动杆上，所述圆形驱动杆沿所述直线滑轨移动以带动所述按摩珠移动。
- [21] 优选的，所述按摩珠内置一电机，该电机驱动所述按摩珠沿所述圆形驱动杆移动。
- [22] 相较于现有技术，本实用新型所述智能按摩手套采用了上述技术方案，达到了如下技术效果：本实用新型通过手套对手体的手进行按摩，解决了手工按摩操作存在的费时费力的问题，且按摩的时候可以移动按摩珠至手的穴位，提高了手部穴位按摩的效果。
- [23] 附图说明
- [24] 图1是本实用新型智能按摩手套的较佳实施例的平面结构示意图；
- [25] 图2是本实用新型智能按摩手套中按摩装置的第一实施例的平面结构示意图；
- [26] 图3是本实用新型智能按摩手套中按摩装置的第二实施例的平面结构示意图；
- [27] 图4是本实用新型智能按摩手套较佳实施例的电连接结构示意图。
- [28] 本实用新型目的的实现、功能特点及优点将结合实施例，参照附图做进一步说明。
- [29] 具体实施方式
- [30] 为更进一步阐述本实用新型为达成上述目的所采取的技术手段及功效，以下结合附图及较佳实施例，对本实用新型的具体实施方式、结构、特征及其功效进行详细说明。应当理解，本实用新型所描述的具体实施例仅仅用以解释本实用新型，并不用于限定本实用新型。

[31] 如图1所示，图1是本实用新型智能按摩手套的较佳实施例的平面结构示意图。

[32] 所述智能按摩手套100包括，但不限于，手套本体1、按摩装置2及控制装置3。所述按摩装置2及控制装置3设置于所述手套本体1内。

[33] 所述按摩装置2为多个，其中，所述按摩装置2设置于所述手套本体1的内表面，以对用户的手上的穴位按摩。所述按摩装置2内设置按摩珠及用于驱动所述按摩珠的传动单元，所述按摩珠用于在所述智能按摩手套100内移动至用户的手的穴位，以对用户的手的穴位按摩。所述按摩装置2的详细结构将在图2及图3中做详细描述。

[34] 所述手套本体1的每个手指套筒的内表面设置一个按摩装置2，以对用户的手指上的穴位按摩。

[35] 所述手套本体1的内表面的手心位置还设置一个按摩装置2，以对用户的手心上的穴位按摩。

[36] 所述手套本体1的内表面的手背位置还设置一个按摩装置2，以对用户的手背上的穴位按摩。

[37] 所述控制装置3与所述按摩装置2连接，用于控制所述按摩装置2对用户的手上的穴位按摩。

[38] 如图2所示，图2是本实用新型智能按摩手套中按摩装置的第一实施例的平面结构示意图。

[39] 所述按摩装置2包括，但不限于，按摩珠20及传动单元22，所述传动单元22与所述按摩珠20连接以驱动所述按摩珠20移动。在本第一实施例中，所述按摩装置22设置于所述智能按摩手套100的手心或手背位置。

[40] 所述传动单元22包括直线驱动杆220及两根直线滑轨222，所述直线驱动杆220设置于所述两根直线滑轨222上，所述直线驱动杆220由电机（图中未示出）驱动以沿所述两根直线滑轨222移动。所述两根直线滑轨222之间的距离可以等距（即两根直线滑轨222平行的），也可以非等距（即两根直线滑轨222不平行）。若所述两根直线滑轨222之间的距离为非等距，则所述直线驱动杆220为可伸缩结构。

[41] 所述按摩珠20设置于所述直线驱动杆220上，所述直线驱动杆220沿所述两根直

线滑轨222移动以带动所述按摩珠20移动（例如，图2中沿所述两根直线滑轨222左右移动）。所述按摩珠20内置一电机（图中未示出），该电机驱动所述按摩珠20沿所述直线驱动杆220移动（例如，图2中沿所述直线驱动杆220上下移动）。如此一来，所述按摩珠20可以移动至所述两根直线滑轨222之间的任意位置。

[42] 具体地说，若所述按摩珠20设置于所述手套本体1的内表面的手心位置，所述直线驱动杆220沿所述两根直线滑轨222移动以带动所述按摩珠20对手心按摩。

[43] 若所述按摩珠20设置于所述手套本体1的内表面的手背位置，所述直线驱动杆220沿所述两根直线滑轨222移动以带动所述按摩珠20对手背按摩。

[44] 进一步地，所述按摩珠20上还设置压力传感器200，所述压力传感器200用于检测按摩珠20作用于手的压力值。在本实施例中，所述按摩装置2根据所述压力传感器200的压力值调整所述按摩珠20作用于手的压力值。

[45] 如图3所示，图3是本实用新型智能按摩手套中按摩装置的第二实施例的平面结构示意图。

[46] 所述按摩装置2包括，但不限于，按摩珠20及传动单元22，所述传动单元22与所述按摩珠20连接以驱动所述按摩珠20移动。在本第二实施例中，所述按摩装置22设置于所述智能按摩手套100的手指套筒位置。

[47] 所述传动单元22为筒型结构。所述传动单元22包括圆形驱动杆224直线滑轨226，所述圆形驱动杆224设置于所述直线滑轨226上，所述圆形驱动杆224由电机（图中未示出）驱动以沿所述直线滑轨226移动。所述直线滑轨226设置于所述传动单元22的内表面。所述直线滑轨226可以是多根（例如，两根或两根以上滑轨）。

[48] 所述按摩珠20设置于所述圆形驱动杆224上，所述圆形驱动杆224沿所述直线滑轨226移动以带动所述按摩珠20移动（即图3中沿圆筒上下移动）。此外，所述按摩珠20内置一电机（图中未示出），该电机驱动所述按摩珠20沿所述圆形驱动杆224移动（即图3中绕所述圆形驱动杆224移动）。

[49] 具体地说，若所述按摩珠20设置于所述手套本体1的手指套筒的内表面，所述圆形驱动杆224沿所述直线滑轨226移动以带动所述按摩珠20对手指按摩。

[50] 进一步地，所述按摩珠20上还设置压力传感器200，所述压力传感器200用于检

测按摩珠20作用于手的压力值。在本实施例中，所述按摩装置2根据所述压力传感器200的压力值调整所述按摩珠20作用于手的压力值。

[51] 如图4所示，图4是本实用新型智能按摩手套较佳实施例的电连接结构示意图。

[52] 在本实施例中，所述控制装置3包括，但不限于，处理单元32。

[53] 所述处理单元32与所述传动单元22电连接，以用于控制所述传动单元22。

[54] 进一步地，所述处理单元32还与所述按摩珠20连接，用于控制所述按摩珠22作用于手的压力值。具体地说，所述处理单元32从所述压力传感器200上获取压力值，并根据所述压力值调整所述按摩珠20作用于手的压力。

[55] 所述处理单元32可以为一种微控制单元（MCU）、数据处理芯片、或者具有数据处理功能的信息处理单元。

[56] 此外，所述控制装置3还连接电池4，所述电池4设置于所述智能按摩手套100内。所述电池4为所述按摩装置2及所述控制装置3供电。在本实施例中，所述电池4是一种低辐射、低功耗的可充电电池，其不会对用户的健康带来影响。所述智能按摩手套100还包括连接至所述电池4上的充电接口40，所述充电接口40设置于所述智能按摩手套100的外表面。该充电接口40可以是，但不限于，一种USB接口或其它标准的电池充电接口，该充电接口40可以直接插入外部电源（例如电脑USB接口或者低压稳压器等）上对所述电池4进行充电。当所述电池4的电量用完时，可通过所述充电接口40对电池4进行充电，从而延长所述智能按摩手套100的使用周期。所述充电接口40上设置防水橡胶盖，该防水橡胶盖用于当所述电池4不充电时，盖住所述充电接口40以进行防水。

[57] 在其它实施例中，所述控制装置3包括一电源插头，所述电源插头与连接至市政电网的电源插座连接，以通过市政电网为所述按摩装置2及所述控制装置3供电。

[58] 以上仅为本实用新型的优选实施例，并非因此限制本实用新型的专利范围，凡是利用本实用新型说明书及附图内容所作的等效结构或等效功能变换，或直接或间接运用在其他相关的技术领域，均同理包括在本实用新型的专利保护范围内。

## 权利要求书

- [权利要求 1] 一种智能按摩手套，其特征在于，该智能按摩手套包括手套本体、按摩装置及控制装置，所述按摩装置及控制装置设置于所述手套本体内，其中：  
所述按摩装置设置于所述手套本体的内表面，所述按摩装置内设置按摩珠及用于驱动所述按摩珠的传动单元；  
所述控制装置与所述按摩装置连接，用于控制所述按摩珠及传动单元；  
所述传动单元用于驱动所述按摩珠在所述智能按摩手套内移动至用户的手的穴位；及  
所述按摩珠用于对用户的手的穴位按摩。
- [权利要求 2] 如权利要求1所述的智能按摩手套，其特征在于，所述手套本体的内表面的手心位置设置一个按摩装置。
- [权利要求 3] 如权利要求1所述的智能按摩手套，其特征在于，所述手套本体的内表面的手背位置设置一个按摩装置。
- [权利要求 4] 如权利要求2或3所述的智能按摩手套，其特征在于，所述传动单元包括直线驱动杆及直线滑轨，所述直线驱动杆设置于所述直线滑轨上。
- [权利要求 5] 如权利要求4所述的智能按摩手套，其特征在于，所述按摩珠设置于所述直线驱动杆上，所述直线驱动杆沿所述直线滑轨移动以带动所述按摩珠移动。
- [权利要求 6] 如权利要求5所述的智能按摩手套，其特征在于，所述按摩珠内置一电机，该电机驱动所述按摩珠沿所述直线驱动杆移动。
- [权利要求 7] 如权利要求1所述的智能按摩手套，其特征在于，所述手套本体的每个手指套筒的内表面设置一个按摩装置。
- [权利要求 8] 如权利要求1所述的智能按摩手套，其特征在于，所述传动单元为筒型结构，所述传动单元包括圆形驱动杆及直线滑轨，所述圆形驱动杆设置于所述直线滑轨上，所述直线滑轨设置于所述传动单

元的内表面。

[权利要求 9] 如权利要求8所述的智能按摩手套，其特征在于，所述按摩珠设置于所述圆形驱动杆上，所述圆形驱动杆沿所述直线滑轨移动以带动所述按摩珠移动。

[权利要求 10] 如权利要求9所述的智能按摩手套，其特征在于，所述按摩珠内置一电机，该电机驱动所述按摩珠沿所述圆形驱动杆移动。

# 说明书附图

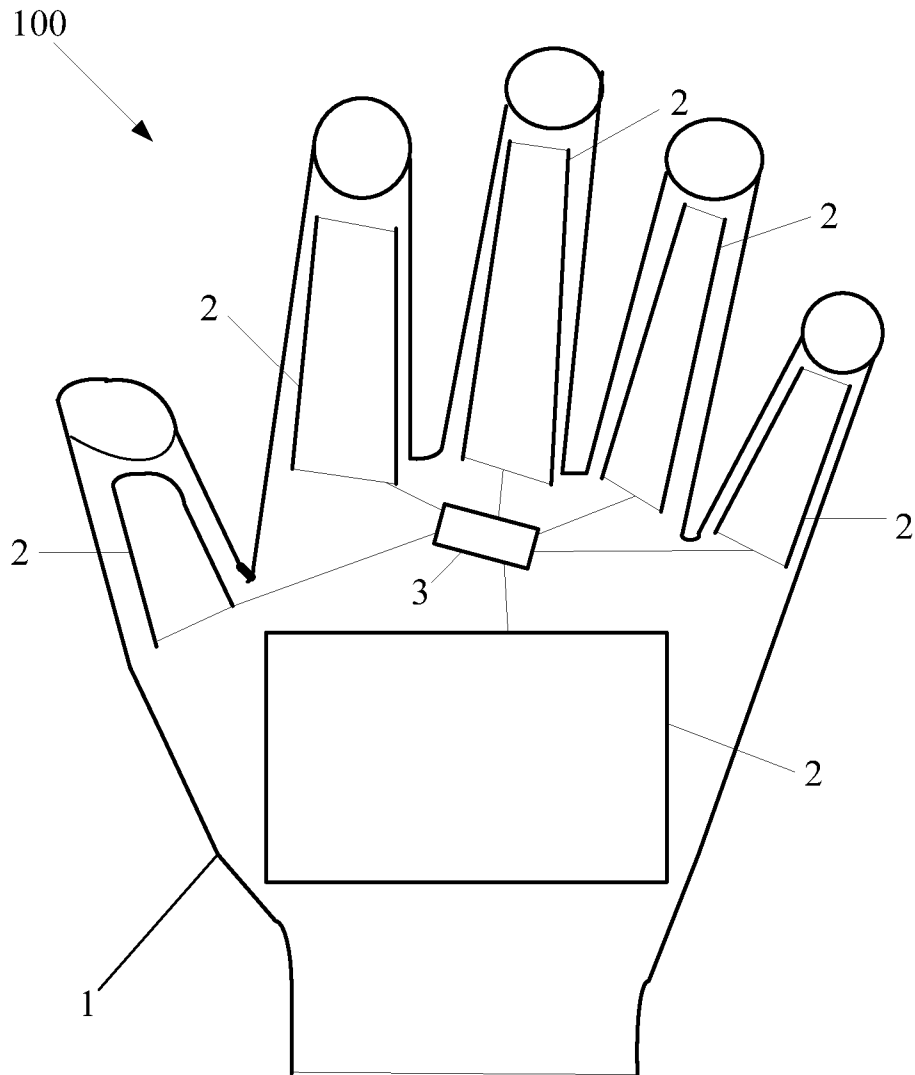


图 1

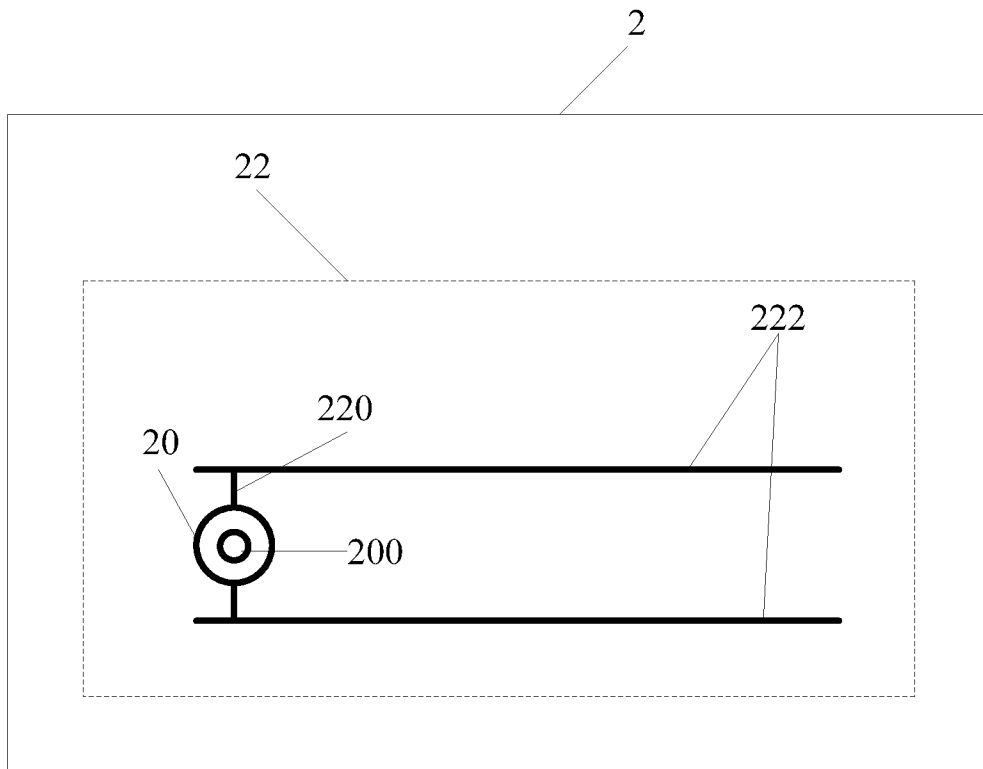


图 2

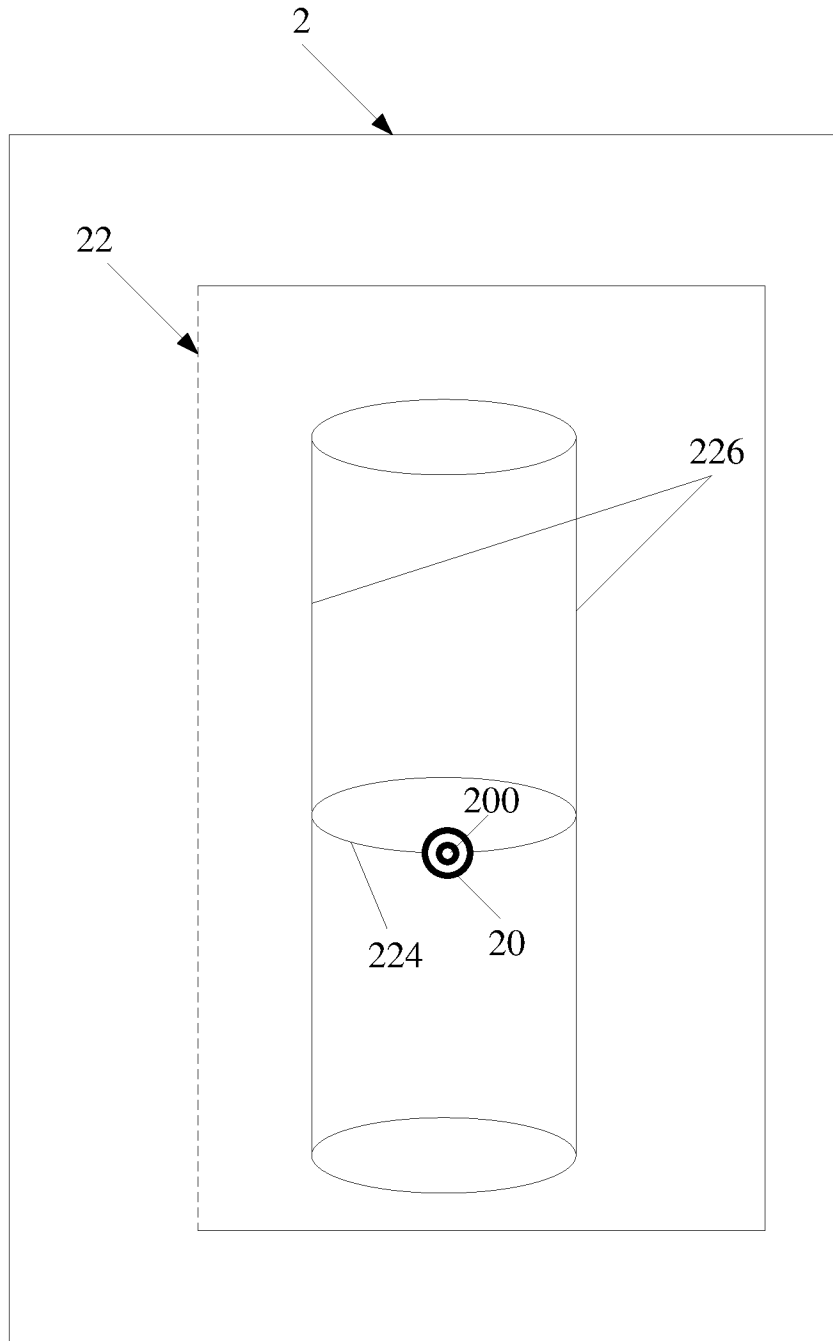


图 3

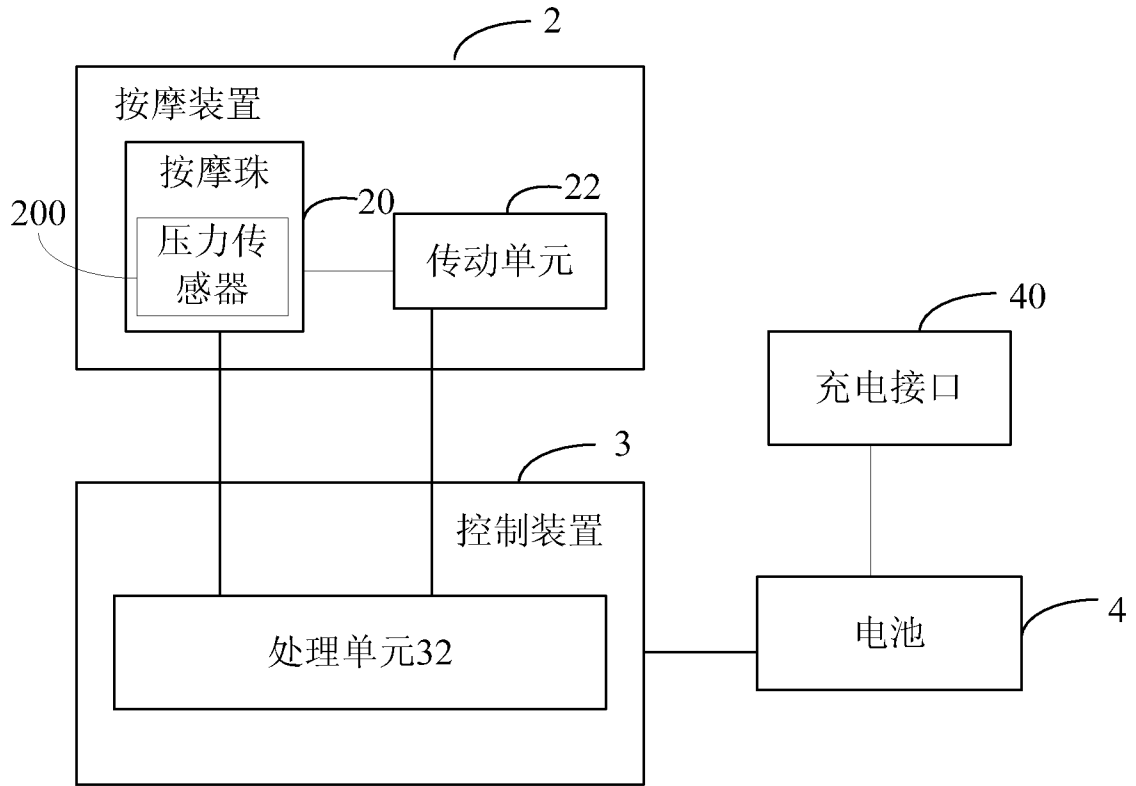


图 4

# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

**PCT/CN2016/072654**

## A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

A61H 15/00 (2006.01) i; A61H 39/04 (2006.01) i

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

## B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

A61H

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

CNABS, CNTXT, VEN, CNKI: transmission, health care, maintenance, acupuncture point, glove, intelligent, massage, ball, control+, acupuncture, hand, bead, health+

## C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	CN 204890571 U (ZHANG, Rui), 23 December 2015 (23.12.2015), see description, pages 6-8, and figures 1-8	1-10
A	CN 103431986 A (YANG, Jintang), 11 December 2013 (11.12.2013), the whole document	1-10
A	CN 204722302 U (HANGZHOU HUAZE PHARMACEUTICAL TECHNOLOGY CO., LTD.), 28 October 2015 (28.10.2015), the whole document	1-10
A	CN 203208324 U (ZHU, Yifang), 25 September 2013 (25.09.2013), the whole document	1-10
A	CN 204814761 U (NINGBO DANLONG ELECTRICAL MANUFACTURE CO., LTD.), 02 December 2015 (02.12.2015), the whole document	1-10
A	CN 103349375 A (QIDONG YIJIE HANDICRAFTS CO., LTD.), 16 October 2013 (16.10.2013), the whole document	1-10
A	CN 203121095 U (YANG, Hailiang), 14 August 2013 (14.08.2013), the whole document	1-10

Further documents are listed in the continuation of Box C.

See patent family annex.

<p>* Special categories of cited documents:</p> <p>“A” document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance</p> <p>“E” earlier application or patent but published on or after the international filing date</p> <p>“L” document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)</p> <p>“O” document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means</p> <p>“P” document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed</p>	<p>“T” later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention</p> <p>“X” document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone</p> <p>“Y” document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art</p> <p>“&amp;” document member of the same patent family</p>
---	---

Date of the actual completion of the international search  
09 October 2016 (09.10.2016)

Date of mailing of the international search report  
**19 October 2016 (19.10.2016)**

Name and mailing address of the ISA/CN:  
State Intellectual Property Office of the P. R. China  
No. 6, Xitucheng Road, Jimenqiao  
Haidian District, Beijing 100088, China  
Facsimile No.: (86-10) 62019451

Authorized officer  
**YANG, Yan**  
Telephone No.: (86-10) **62085617**

**INTERNATIONAL SEARCH REPORT**  
Information on patent family members

International application No.

**PCT/CN2016/072654**

Patent Documents referred in the Report	Publication Date	Patent Family	Publication Date
CN 204890571 U	23 December 2015	None	
CN 103431986 A	11 December 2013	CN 103431986 B	02 March 2016
CN 204722302 U	28 October 2015	None	
CN 203208324 U	25 September 2013	None	
CN 204814761 U	02 December 2015	None	
CN 103349375 A	16 October 2013	None	
CN 203121095 U	14 August 2013	None	

<p>A. 主题的分类</p> <p>A61H 15/00(2006.01)i; A61H 39/04(2006.01)i</p> <p>按照国际专利分类(IPC)或者同时按照国家分类和IPC两种分类</p>																										
<p>B. 检索领域</p> <p>检索的最低限度文献(标明分类系统和分类号)</p> <p>A61H</p> <p>包含在检索领域中的除最低限度文献以外的检索文献</p> <p>在国际检索时查阅的电子数据库(数据库的名称, 和使用的检索词(如使用))</p> <p>CNABS, CNTXT, VEN, CNKI:珠, 球, 按摩, 传动, 保健, 手套, 保养, 控制, 穴位, 智能, glove, intelligent, massage, ball, control+, acupuncture, hand, bead, health+</p>																										
<p>C. 相关文件</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>类型*</th> <th>引用文件, 必要时, 指明相关段落</th> <th>相关的权利要求</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>X</td> <td>CN 204890571 U (张锐) 2015年 12月 23日 (2015 - 12 - 23) 参见说明书第6-8页、附图1-8</td> <td>1-10</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>CN 103431986 A (杨锦堂) 2013年 12月 11日 (2013 - 12 - 11) 全文</td> <td>1-10</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>CN 204722302 U (杭州华泽医药科技有限公司) 2015年 10月 28日 (2015 - 10 - 28) 全文</td> <td>1-10</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>CN 203208324 U (竺益芳) 2013年 9月 25日 (2013 - 09 - 25) 全文</td> <td>1-10</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>CN 204814761 U (宁波丹龙电器制造有限公司) 2015年 12月 2日 (2015 - 12 - 02) 全文</td> <td>1-10</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>CN 103349375 A (启东市艺杰工艺品有限公司) 2013年 10月 16日 (2013 - 10 - 16) 全文</td> <td>1-10</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>CN 203121095 U (杨海良) 2013年 8月 14日 (2013 - 08 - 14) 全文</td> <td>1-10</td> </tr> </tbody> </table> <p><input type="checkbox"/> 其余文件在C栏的续页中列出。 <input checked="" type="checkbox"/> 见同族专利附件。</p> <p>* 引用文件的具体类型:          “A” 认为不特别相关的表示了现有技术一般状态的文件          “E” 在国际申请日的当天或之后公布的在先申请或专利          “L” 可能对优先权要求构成怀疑的文件, 或为确定另一篇引用文件的公布日而引用的或者因其他特殊理由而引用的文件(如具体说明的)          “O” 涉及口头公开、使用、展览或其他方式公开的文件          “P” 公布日先于国际申请日但迟于所要求的优先权日的文件          “T” 在申请日或优先权日之后公布, 与申请不相抵触, 但为了理解发明之理论或原理的在后文件          “X” 特别相关的文件, 单独考虑该文件, 认定要求保护的发明不是新颖的或不具有创造性          “Y” 特别相关的文件, 当该文件与另一篇或者多篇该类文件结合并且这种结合对于本领域技术人员为显而易见时, 要求保护的发明不具有创造性          “&amp;” 同族专利的文件</p>			类型*	引用文件, 必要时, 指明相关段落	相关的权利要求	X	CN 204890571 U (张锐) 2015年 12月 23日 (2015 - 12 - 23) 参见说明书第6-8页、附图1-8	1-10	A	CN 103431986 A (杨锦堂) 2013年 12月 11日 (2013 - 12 - 11) 全文	1-10	A	CN 204722302 U (杭州华泽医药科技有限公司) 2015年 10月 28日 (2015 - 10 - 28) 全文	1-10	A	CN 203208324 U (竺益芳) 2013年 9月 25日 (2013 - 09 - 25) 全文	1-10	A	CN 204814761 U (宁波丹龙电器制造有限公司) 2015年 12月 2日 (2015 - 12 - 02) 全文	1-10	A	CN 103349375 A (启东市艺杰工艺品有限公司) 2013年 10月 16日 (2013 - 10 - 16) 全文	1-10	A	CN 203121095 U (杨海良) 2013年 8月 14日 (2013 - 08 - 14) 全文	1-10
类型*	引用文件, 必要时, 指明相关段落	相关的权利要求																								
X	CN 204890571 U (张锐) 2015年 12月 23日 (2015 - 12 - 23) 参见说明书第6-8页、附图1-8	1-10																								
A	CN 103431986 A (杨锦堂) 2013年 12月 11日 (2013 - 12 - 11) 全文	1-10																								
A	CN 204722302 U (杭州华泽医药科技有限公司) 2015年 10月 28日 (2015 - 10 - 28) 全文	1-10																								
A	CN 203208324 U (竺益芳) 2013年 9月 25日 (2013 - 09 - 25) 全文	1-10																								
A	CN 204814761 U (宁波丹龙电器制造有限公司) 2015年 12月 2日 (2015 - 12 - 02) 全文	1-10																								
A	CN 103349375 A (启东市艺杰工艺品有限公司) 2013年 10月 16日 (2013 - 10 - 16) 全文	1-10																								
A	CN 203121095 U (杨海良) 2013年 8月 14日 (2013 - 08 - 14) 全文	1-10																								
<p>国际检索实际完成的日期</p> <p>2016年 10月 9日</p>	<p>国际检索报告邮寄日期</p> <p>2016年 10月 19日</p>																									
<p>ISA/CN的名称和邮寄地址</p> <p>中华人民共和国国家知识产权局(ISA/CN) 中国北京市海淀区蓟门桥西土城路6号 100088</p> <p>传真号 (86-10)62019451</p>	<p>受权官员</p> <p>杨艳</p> <p>电话号码 (86-10)62085617</p>																									

国际检索报告  
关于同族专利的信息

国际申请号

PCT/CN2016/072654

检索报告引用的专利文件			公布日 (年/月/日)	同族专利	公布日 (年/月/日)
CN	204890571	U	2015年 12月 23日	无	
CN	103431986	A	2013年 12月 11日	CN 103431986	B 2016年 3月 2日
CN	204722302	U	2015年 10月 28日	无	
CN	203208324	U	2013年 9月 25日	无	
CN	204814761	U	2015年 12月 2日	无	
CN	103349375	A	2013年 10月 16日	无	
CN	203121095	U	2013年 8月 14日	无	