

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載
 【部門区分】第 2 部門第 7 区分
 【発行日】平成27年9月3日 (2015.9.3)

【公表番号】特表2014-530153(P2014-530153A)
 【公表日】平成26年11月17日 (2014.11.17)
 【年通号数】公開・登録公報2014-063
 【出願番号】特願2014-529049(P2014-529049)
 【国際特許分類】

B 6 5 G 1/137 (2006.01)

A 6 1 B 19/02 (2006.01)

【 F I 】

B 6 5 G 1/137 A

A 6 1 B 19/02 5 0 4

【手続補正書】
 【提出日】平成27年7月16日 (2015.7.16)
 【手続補正 1】
 【補正対象書類名】特許請求の範囲
 【補正対象項目名】全文
 【補正方法】変更
 【補正の内容】
 【特許請求の範囲】
 【請求項 1】

複数の物品を複数の所定の保管容器 (4) に保管する保管システムであって、
 各物品 (3) に付与された識別コードを読み取ることによって物品 (3) を認識する認識カメラ (1 2) まで、物品 (3) を載せて搬送するコンベア (1) と、
 前記物品 (3) をそれぞれ前記コンベア (1) から複数の所定の保管容器 (4) のうち当該物品 (3) 用であるひとつの保管容器 (4) に搬送する搬送装置 (6) と、
 認識された前記物品 (3) をそれぞれ前記所定の保管容器 (4) のうち当該物品 (3) 用であるひとつの保管容器 (4) に搬送するために、前記コンベア (1) から複数の搬送ボックス (8) に前記物品 (3) を移載する移載装置 (5) とを備え、
 (i) 前記搬送ボックス (8) は、可動式の支持手段 (7) に設けられ、前記支持手段 (7) は、少なくとも前記保管容器 (4) の数に等しい数の前記搬送ボックス (8) を前記支持手段 (7) の周縁部に有するカルーセル式 (c a r o u s e l) として構成され、
 (i i) 前記搬送装置 (6) は、断続的に動作可能であり、前記搬送ボックス (8) を支持し、前記コンベア (1) の一工程先の動作に対応する前記搬送装置 (6) の一工程の動作が行われている間に、物品認識用の前記認識カメラ (1 2) によって前記物品 (3) が認識される

保管システム。

【請求項 2】

複数の物品を複数の所定の保管容器 (4) に保管する保管システムであって、
 各物品 (3) に付与された識別コードを読み取ることによって物品 (3) を認識する認識カメラ (1 2) まで、物品 (3) を載せて搬送するコンベア (1) と、
 前記物品 (3) をそれぞれ前記コンベア (1) から複数の所定の保管容器 (4) のうち当該物品 (3) 用であるひとつの保管容器 (4) に搬送する搬送装置 (6) と、
 認識された前記物品 (3) をそれぞれ前記所定の保管容器 (4) のうち当該物品 (3) 用であるひとつの保管容器 (4) に搬送するために、前記コンベア (1) から複数の搬送ボックス (8) に前記物品 (3) を移載する移載装置 (5) とを備え、
 (i) 前記搬送ボックス (8) は、前記可動式の支持手段 (7) に設けられ、前記支

持手段（ 7 ）は、（ a ）順方向の動きに従って順次動作し、（ b ）少なくとも前記保管容器（ 4 ）の数だけ工程を行い、

（ i i ）前記搬送装置（ 6 ）は、断続的に動作可能であり、前記搬送ボックス（ 8 ）を支持し、前記コンベア（ 1 ）の一工程先の動作に対応する前記搬送装置（ 6 ）の一工程の動作が行われている間に、物品認識用の前記認識カメラ（ 1 2 ）によって前記物品（ 3 ）が認識される

保管システム。

【請求項 3】

（ i ）前記搬送装置（ 6 ）は、前記搬送ボックス（ 8 ）を、前記保管容器（ 4 ）の数より少なくとも 1 つ多く備え、（ i i ）前記少なくとも 1 つ多い搬送ボックス（ 8 ）は、前記保管容器（ 4 ）のうちひとつに搬出不能であった前記物品（ 3 ）を廃棄用容器に搬出する

請求項 1 または 2 に記載の保管システム。

【請求項 4】

前記搬送ボックス（ 8 ）は、それぞれ、前記支持手段（ 7 ）に旋回可能に設けられ、（ i ）前記物品（ 3 ）のうちひとつを受け取って搬送する位置と、（ i i ）前記物品（ 3 ）のうちひとつを前記保管容器（ 4 ）のうちひとつに搬出する位置との間で旋回可能である

請求項 1 ～ 3 のいずれか 1 項に記載の保管システム。

【請求項 5】

さらに、前記認識カメラ（ 1 2 ）の上流、かつ前記認識カメラ（ 1 2 ）が物品（ 3 ）を認識することができる位置に、前記コンベア（ 1 ）上に載せられた前記物品（ 3 ）を撮像するカメラ（ 1 4 ）を備える

請求項 1 ～ 4 のいずれか 1 項に記載の保管システム。

【請求項 6】

前記保管容器（ 4 ）の順序および数は、認識された前記物品（ 3 ）が前記搬送装置（ 6 ）に到着した順序に従って決定される

請求項 1 ～ 5 のいずれか 1 項に記載の保管システム。

【請求項 7】

（ i ）前記保管容器（ 4 ）のうちひとつは、認識された前記物品（ 3 ）のうち第 1 の物品（ 3 ）に対応する物品一式用の保管容器となり、（ i i ）前記物品一式用の保管容器は、前記搬送装置（ 6 ）の一工程の動作によって、保管される前記物品（ 3 ）を受け取る位置から外される

請求項 6 に記載の保管システム。

【請求項 8】

前記保管容器（ 4 ）の位置および内容物は、物品認識用の前記認識カメラ（ 1 2 ）と連携する表示画面（ 1 5 ）に好適に表示される

請求項 1 ～ 7 のいずれか 1 項に記載の保管システム。