



(19) 대한민국특허청(KR)
(12) 등록특허공보(B1)

(45) 공고일자 2017년12월28일
 (11) 등록번호 10-1802141
 (24) 등록일자 2017년11월22일

(51) 국제특허분류(Int. Cl.)
 B09B 3/00 (2006.01) F21V 33/00 (2006.01)
 G01G 19/40 (2006.01)
 (52) CPC특허분류
 B09B 3/00 (2013.01)
 F21V 33/00 (2013.01)
 (21) 출원번호 10-2017-0086995
 (22) 출원일자 2017년07월10일
 심사청구일자 2017년07월10일
 (56) 선행기술조사문헌
 KR101648712 B1*
 KR101332765 B1*
 KR1019860007539 A*
 *는 심사관에 의하여 인용된 문헌

(73) 특허권자
한국토지주택공사
 경상남도 진주시 충의로 19 (충무공동) LH 16층
 경영관리실
 (72) 발명자
오정익
 대전광역시 서구 둔산로 201, 국화아파트 103동
 510호
조영태
 경기도 용인시 수지구 동천로 192, 35-2
 (뒷면에 계속)
 (74) 대리인
강귀용, 김수진

전체 청구항 수 : 총 2 항

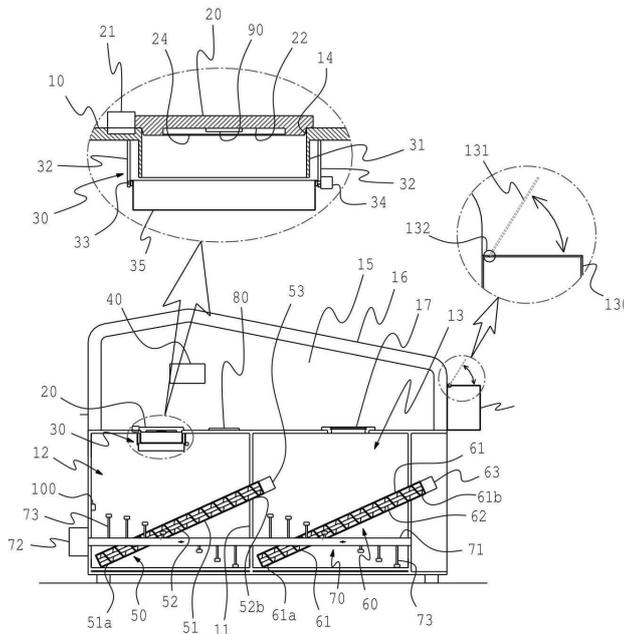
심사관 : 신유식

(54) 발명의 명칭 실시시간으로 내부용량 확인이 가능한 공동주택의 음식물쓰레기 자동 처리장치

(57) 요약

본 발명은 실시시간으로 내부용량 확인이 가능한 공동주택의 음식물쓰레기 자동 처리장치에 관한 것으로, 투입구로 투입된 음식물쓰레기의 무게를 측정하는 무게측정수단과, 상기 무게측정수단에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게를 디스플레이하는 디스플레이수단과, 특히 음식물쓰레기 자동 처리장치를 개폐하지 않고도 내부에 음식물쓰레기 (뒷면에 계속)

대표도 - 도1



가 채워진 양을 확인하는 것이 가능한 높이 표시부 및 채움 확인부를 포함하며, 도어를 닫은 후 미리 설정된 시간이 경과되면 개폐구동수단을 제어하여 뚜껑이 닫히도록 하는 쓰레기통을 포함한다.

본 발명에 따르면, 도어를 개방하지 않은 상태에서도 반응조와 숙성조 내부에 공급된 음식물쓰레기의 양을 확인하는 것이 가능하여 사용에 따른 위생상태가 향상되어지며, 반응조와 숙성조 내부의 음식물쓰레기가 가득 차있을 경우에는 채움확인부를 통하여 제어수단이 이를 감지하게 되고 개폐구동수단을 제어함으로써 자동 처리장치에 버리지는 음식물쓰레기의 양이 설정된 양 이상으로 초과되어지는 것을 방지하여 자동 처리장치를 사용하는데 있어 청결하게 사용하는 것이 가능한 장점이 있다.

(52) CPC특허분류

G01G 19/40 (2013.01)

(72) 발명자

안한근

경기도 용인시 수지구 법조로 251 광교마을 웅진클래스 103동 1301호

김성수

세종특별자치시 보듬4로 20, 도램마을10단지 1006동 1103호

전우선

대전광역시 서구 계룡로 373-1, 204호

김영민

대전광역시 대덕구 동춘당로 151 그린아파트, 104동 1005호

박이래

대전광역시 유성구 전민로38번길 7, VIP하우스 206호

김미숙

서울특별시 송파구 석촌호수로18길 22, 은하수빌라 205호

경대승

대전광역시 서구 둔산남로 15, 은하수아파트 102동 1201호

양경진

경상남도 진주시 사들로 126, LH4단지 408동 1004호

명세서

청구범위

청구항 1

내부에 구비된 격벽(11)에 의해 내부공간이 반응조(12)와 숙성조(13)로 구획되며, 상기 반응조(12)의 상면에는 투입구(14)가 형성되는 본체(10)와,

상기 투입구(14)에 구비되며 후단부에 구동모터로 구성된 개폐구동수단(21)이 힌지축에 구비되어 상하방향으로 회동되며 투입구(14)를 자동으로 개폐하는 도어(20)와,

상기 투입구(14)의 하측부에 구비되어 투입구(14)로 투입된 음식물쓰레기의 무게가 측정되어지는 무게측정수단(30)와,

상기 본체(10)의 상측에 구비된 수직벽(15)에 구비되며 상기 무게측정수단(30)에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게를 디스플레이하는 디스플레이수단(40)과,

상기 반응조(12)에서 숙성조(13)로 연장되도록 구비되어 상기 투입구(14)를 통해 반응조(12)로 공급된 음식물쓰레기를 상기 숙성조(13)로 이송하는 이송수단(50)과,

상기 숙성조(13)에서 본체(10)의 외부로 연장되도록 구비되어 상기 숙성조(13) 내부로 공급된 음식물쓰레기를 외부로 배출하는 배출수단(60) 및

상기 반응조(12)와 숙성조(13)의 내부에 구비되어 상기 반응조(12)와 숙성조(13)의 내부로 공급된 음식물쓰레기를 교반하는 교반기(70)를 포함하며,

상기 본체(10)의 둘레부 소정의 위치에는 상기 반응조(12) 또는 숙성조(13)를 관통하는 관통공이 형성되고, 상기 관통공에 결합되어 음식물쓰레기의 무게로 인해 눌림으로써 작동되어지는 채움 확인부(160)를 포함하며,

상기 채움 확인부(160)는

상기 관통공을 기준으로 몸체(10) 내부의 반응조(12)와 숙성조(13)에 구성되어 음식물쓰레기로 인해 눌려지는 탄성부(161)와,

상기 탄성부(161)의 일측단부에 구성되어 탄성부(161)의 눌림으로 인해 외측방향으로 수평이동되어지는 누름부(162)와,

상기 본체(10) 외부에 구성되며 상기 탄성부(161)와 동일선상에 위치되어지는 조명이 발산되어지는 광원체(163)와,

상기 광원체(163)의 일측단부에 구성되어 상기 누름부(162)로 인해 광원체(163)가 작동되어지는 스위치부(164)와,

상기 누름부(162)와 스위치부(164)의 외경에 구성되어 스위치부(164)가 최초의 위치로 복원이 가능한 압축스프링(165)를 포함하며,

음식물쓰레기로 인해 탄성부(161)가 눌리게 되면 누름부(162)가 외측방향으로 수평이동하여 스위치부(164)가 눌림으로써 광원체(163)에서 조명이 발산되어 외부에서도 음식물쓰레기가 채워진 높이를 확인하는 것이 가능하도록 구성된 것을 특징으로 하는 실시간으로 내부용량 확인이 가능한 공동주택의 음식물쓰레기 자동 처리장치.

청구항 2

제 1 항에 있어서,

상기 광원체(163)가 작동되어지면, 제어수단(120)은 개폐구동수단(21)의 작동을 제어하여 도어(20)의 열림을 방지하는 것을 특징으로 하는 실시간으로 내부용량 확인이 가능한 공동주택의 음식물쓰레기 자동 처리장치.

청구항 3

삭제

청구항 4

삭제

청구항 5

삭제

청구항 6

삭제

청구항 7

삭제

청구항 8

삭제

발명의 설명

기술 분야

[0001] 본 발명은 실시간으로 내부용량 확인이 가능한 공동주택의 음식물쓰레기 자동 처리장치에 관한 것으로, 더욱 상세하게는 투입구로 투입된 음식물쓰레기의 무게를 측정하는 무게측정수단과, 상기 무게측정수단에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게를 디스플레이하는 디스플레이수단과, 반응조와 숙성조 내부로 공급된 음식물쓰레기를 교반하는 교반기를 포함하며, 자동 처리장치의 투입구를 개폐하지 않고도 내부로 투입된 음식물쓰레기의 양을 외부에서도 손쉽게 확인이 가능하여 위생성 및 사용성이 향상된 새로운 구조의 실시간으로 내부용량 확인이 가능한 공동주택의 음식물쓰레기 자동 처리장치에 관한 것이다.

배경 기술

[0003] 최근 들어, 음식물쓰레기에 의한 환경오염을 줄이기 위하여 음식물쓰레기를 자체적으로 처리할 수 있도록 된 다양한 종류의 음식물쓰레기 처리장치가 개발되어 널리 사용되고 있다.

[0005] 특히, 최근에는 등록특허 제10-1031403호를 비롯한 다수의 선행문헌에 나타난 바와 같은 바이오칩을 이용하여 음식물 쓰레기를 소멸처리 할 수 있도록 된 다양한 종류의 음식물쓰레기 처리장치가 개발되어 사용되고 있다.

[0007] 상기 등록특허에서는 음식물 쓰레기 및 목질 바이오칩이 투입되는 투입저장부와, 상기 투입저장부와 일체로 연결되고 이동통로를 통해 음식물 쓰레기 및 목질 바이오칩을 공급받아 혼합교반하는 반응부와, 상기 반응부의 외측에 감아 설치되는 열선히터부와, 상기 반응부 내에 위치하도록 설치되어 음식물쓰레기와 목질 바이오칩을 혼합교반하는 교반축과, 상기 교반축을 가동시키는 구동부와, 상기 반응부로부터 배출된 바이오 퇴비 또는 바이오 연료가 저장되는 저장부를 포함하되, 상기 반응부는 투입저장부와 이동통로에 의해 연결되어 음식물 쓰레기와 목질 바이오칩을 혼합교반하는 혼합반응조와, 상기 혼합반응조와 격벽에 의해 분리되고 혼합반응조에서 혼합반응된 부산물이 이동되어 숙성되는 숙성조를 포함하여, 음식물쓰레기를 발효 소멸시켜 최종부산물을 바이오 연료 또는 바이오 퇴비로 형성하도록 된 음식물쓰레기 2상 복합 바이오 처리장리를 소개하고 있다.

[0009] 상기 바이오칩은 스펀지 또는 목재의 칩에 음식물을 분해할 수 있는 미생물을 착상시킨 것으로, 음식물 쓰레기 처리장치의 내부에서 음식물 쓰레기와 바이오칩을 적절한 속도로 믹싱하면, 바이오칩에 착상된 미생물이 증식하면서 음식물 쓰레기를 분해하여 소멸처리하게 된다.

[0011] 이러한 바이오칩을 이용한 음식물쓰레기 처리장치는 최소한의 물질만이 배출되며, 이와 같이 배출된 물질 역시 비료 등으로 활용할 수 있으므로, 매우 친환경적인 장점이 있다.

- [0013] 한편, 최근에는 아파트나 빌라 등과 같은 공동주택에 이러한 음식물 쓰레기 처리장치를 구비하여, 여러 가구가 함께 사용하는 경우가 증가되고 있는데, 지금까지의 음식물 쓰레기 처리장치는 대량의 음식물 쓰레기를 처리하기 어려운 문제점이 있었다.
- [0015] 특히, 이러한 음식물쓰레기 처리장치를 여러 가구에서 함께 사용할 경우, 관리가 어렵고 문제발생시 책임소재를 가리기 어려운 문제점이 있었다.
- [0017] 또한 음식물쓰레기 처리장치 내부로 투입된 음식물쓰레기의 양이 가득 차있을 경우, 투입구를 개폐하기 전까지는 확인하는 것이 어려워 음식물쓰레기를 버리지 못하거나, 다른 음식물쓰레기 처리장치를 찾아야 하는 문제점이 여전히 있었다.
- [0019] 따라서 상기와 같은 종래 기술의 문제점을 해결하면서도, 사용자의 편의성을 향상 및 사용에 따른 위생성을 향상시킬 수 있도록 새로운 구조의 실시안으로 내부용량 확인이 가능한 공동주택의 음식물쓰레기 자동 처리장치의 필요성이 존재하고 있다.

선행기술문헌

특허문헌

- [0021] (특허문헌 0001) 한국등록특허 제 10-1031403 호 (2011.04.19. 등록)

발명의 내용

해결하려는 과제

- [0022] 본 발명은 상기의 문제점을 해결하기 위해 창안된 것으로서, 보다 상세하게는 투입구로 투입된 음식물쓰레기의 무게를 측정하는 무게측정수단과, 상기 무게측정수단에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게를 디스플레이하는 디스플레이 수단과, 반응조와 숙성조 내부로 공급된 음식물쓰레기를 교반하는 교반기를 포함하며, 자동 처리장치의 투입구를 개폐하지 않고도 내부로 투입된 음식물쓰레기의 양을 외부에서도 손쉽게 확인이 가능하여 위생성 및 사용성이 향상된 음식물쓰레기 자동 처리장치를 제공하는 것을 목적으로 한다.

과제의 해결 수단

- [0024] 상기한 목적을 달성하기 위하여 본 발명은 내부에 구비된 격벽(11)에 의해 내부공간이 반응조(12)와 숙성조(13)로 구획되며, 상기 반응조(12)의 상면에는 투입구(14)가 형성되는 본체(10)와, 상기 투입구(14)에 구비되며 후단부에 구동모터로 구성된 개폐구동수단(21)이 힌지축에 구비되어 상하방향으로 회동되며 투입구(14)를 자동으로 개폐하는 도어(20)와, 상기 투입구(14)의 하측부에 구비되어 투입구(14)로 투입된 음식물쓰레기의 무게를 측정되어지는 무게측정수단(30)과, 상기 본체(10)의 상측에 구비된 수직벽(15)에 구비되며 상기 무게측정수단(30)에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게를 디스플레이하는 디스플레이수단(40)과, 상기 반응조(12)에서 숙성조(13)로 연장되도록 구비되어 상기 투입구(14)를 통해 반응조(12)로 공급된 음식물쓰레기를 상기 숙성조(13)로 이송하는 이송수단(50)과, 상기 숙성조(13)에서 본체(10)의 외부로 연장되도록 구비되어 상기 숙성조(13) 내부로 공급된 음식물쓰레기를 외부로 배출하는 배출수단(60) 및 상기 반응조(12)와 숙성조(13)의 내부에 구비되어 상기 반응조(12)와 숙성조(13)의 내부로 공급된 음식물쓰레기를 교반하는 교반기(70)를 포함하며, 상기 몸체(10)의 둘레부 소정의 위치에는 상기 반응조(12) 또는 숙성조(13)를 관통하는 관통공이 형성되고, 상기 관통공에 결합되어 음식물쓰레기의 무게로 인해 눌림으로써 작동되어지는 채움 확인부(160)를 포함하며, 상기 채움 확인부(160)는 상기 관통공을 기준으로 몸체(10) 내부의 반응조(12)와 숙성조(13)에 구성되어 음식물쓰레기로 인해 눌러지는 탄성부(161)와, 상기 탄성부(161)의 일측단부에 구성되어 탄성부(161)의 눌림으로 인해 외측방향으로 수평이동되어지는 누름부(162)와, 상기 몸체(10) 외부에 구성되며 상기 탄성부(161)와 동일선상에 위치되어지는 조명이 발산되어지는 광원체(163)와, 상기 광원체(163)의 일측단부에 구성되어 상기 누름부(162)로 인해 광원체(163)가 작동되어지는 스위치부(164)와, 상기 누름부(162)와 스위치부(164)의 외경에 구성되어 스위치부(164)가 최초의 위치로 복원이 가능한 압축스프링(165)을 포함하며, 음식물쓰레기로 인해 탄성부(161)가 눌리게 되면 누름부(162)가 외측방향으로 수평이동하여 스위치부(164)가 눌림으로써 광원체(163)에서 조명에 발산되어 외부에서도 음식물쓰레기가 채워진 높이를 확인하는 것이 가능하도록 구성된 것을 특징으로 한다.

- [0026] 본 발명의 다른 실시예에 따르면, 상기 광원체(163)가 작동되어지면, 제어수단(120)은 개폐구동수단(21)의 작동을 제어하여 도어(20)의 열림을 방지하는 것을 특징으로 한다.
- [0028] 삭제
- [0029] 삭제
- [0030] 삭제
- [0031] 삭제
- [0032] 삭제
- [0033] 삭제
- [0034] 삭제
- [0035] 삭제
- [0036] 삭제
- [0037] 삭제
- [0038] 삭제
- [0039] 삭제
- [0040] 한편 본 명세서에 개시된 기술에 관한 설명은 단지 구조적 내지 기능적 설명을 위한 실시예에 불과하므로, 개시된 기술의 권리범위는 본문에 설명된 실시예에 의하여 제한되는 것으로 해석되어서는 아니 된다. 즉, 실시예는 다양한 변경이 가능하고 여러 가지 형태를 가질 수 있으므로 개시된 기술의 권리범위는 기술적 사상을 실현할 수 있는 균등물들을 포함하는 것으로 이해되어야 한다. 또한, 개시된 기술에서 제시된 목적 또는 효과는 특정 실시예가 이를 전부 포함하여야 한다거나 그러한 효과만을 포함하여야 한다는 의미는 아니므로, 개시된 기술의 권리범위는 이에 의하여 제한되는 것으로 이해되어서는 아니 될 것이다.
- [0042] 또한 본 발명에서 서술되는 용어의 의미는 다음과 같이 이해되어야 할 것이다. “제1”, “제2” 등의 용어는 하나의 구성요소를 다른 구성요소로부터 구별하기 위한 것으로, 이들 용어들에 의해 권리범위가 한정되어서는 아니 된다. 예를 들어, 제1 구성요소는 제2 구성요소로 명명될 수 있고, 유사하게 제2 구성요소로 제1 구성요소로 명명될 수 있다.
- [0044] 나아가 어떤 구성요소가 다른 구성요소에 “연결되어” 있다고 언급된 때에는, 그 다른 구성요소에 직접적으로 연결될 수도 있지만, 중간에 다른 구성요소가 존재할 수도 있다고 이해되어야 할 것이다. 반면에, 어떤 구성요소가 다른 구성요소에 “직접 연결되어” 있다고 언급된 때에는 중간에 다른 구성요소가 존재하지 않는 것으로

이해되어야 할 것이다. 한편, 구성요소들 간의 관계를 설명하는 다른 표현들, 즉 “~사이에”와 “~사이” 또는 “~에 이웃하는”과 “~에 직접 이웃하는” 등도 마찬가지로 해석되어야 한다.

[0046] 단수의 표현은 문맥상 명백하게 다르게 뜻하지 않는 한 복수의 표현을 포함하는 것으로 이해되어야 하고, “포함하다” 또는 “가지다” 등의 용어는 실시된 특징, 숫자, 단계, 동작, 구성요소, 부분품 또는 이들을 조합한 것이 존재함을 지정하려는 것이며, 하나 또는 그 이상의 다른 특징이나 숫자, 단계, 동작, 구성요소, 부분품 또는 이들을 조합한 것들의 존재 또는 부가 가능성을 미리 배제하지 않는 것으로 이해되어야 한다.

발명의 효과

[0048] 본 발명에 따른 공동주택의 음식물쓰레기 처리장치는 사용자가 투입한 음식물쓰레기가 반응조(12)에서 바이오칩과 교반된 후 숙성조(13)의 내부에서 비료형태로 발효되어 배출됨으로써 음식물쓰레기를 효과적으로 처리할 수 있는 장점이 있다.

[0050] 또한 반응조(12) 또는 숙성조(13) 내부의 음식물쓰레기로 인해 작동되어지는 채움 확인부(160)를 본체(10)에 구비하여 도어(20)를 개방하지 않고도 음식물쓰레기가 한계높이까지 채워져 있는지를 확인이 가능하며, 제어수단과 함께 연동되어 음식물쓰레기가 가득 차있을 경우, 더 이상 음식물쓰레기를 버리지 못하도록 제어하여 음식물쓰레기의 과다투입으로 인한 고장을 미연에 방지할 수 있는 장점이 있다.

[0051] 삭제

[0052] 삭제

도면의 간단한 설명

[0054] 도 1은 본 발명에 따른 음식물쓰레기 무게에 대응되는 양의 바이오칩이 자동으로 공급되어지는 공동주택의 음식물쓰레기 처리장치를 도시한 정면구성도,

도 2는 도 1의 음식물쓰레기 처리장치를 도시한 측단면도,

도 3은 본 발명에 따른 무게측정장치를 도시한 정단면 확대도,

도 4는 본 발명에 따른 무게측정장치의 요부를 도시한 사시도,

도 5는 본 발명에 따른 음식물쓰레기 처리장치의 회로구성도,

도 6 내지 도 10은 본 발명에 따른 음식물쓰레기 처리장치의 작용을 도시한 참고도,

도 11 내지 도 12는 본 발명의 또 다른 실시예에 따른 채움 확인부의 사용상태를 도시한 참고도이다.

발명을 실시하기 위한 구체적인 내용

[0055] 이하, 본 발명이 속하는 선호적인 실시예를 참고로 하여 더욱 상세하게 설명한다.

[0057] 먼저 도 1 내지 도 10은 본 발명에 따른 음식물쓰레기 무게에 대응되는 양의 바이오칩이 자동으로 공급되어지는 공동주택의 음식물쓰레기 처리장치를 도시한 것으로, 내부에 구비된 격벽(11)에 의해 내부공간이 반응조(12)와 숙성조(13)로 구획되며 상면에는 상기 반응조(12)와 연동되는 투입구(14)가 형성된 본체(10)와, 상기 투입구(14)에 구비되며 개폐구동수단(21)에 의해 상하방향으로 회동되어 상기 투입구(14)를 개폐할 수 있도록 된 도어(20)가 구비되어진다.

[0059] 상기 투입구(14)의 하측에 구비되어 투입구(14)로 투입된 음식물쓰레기의 무게를 측정하는 무게측정수단(30)과, 상기 무게측정수단(30)에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게를 디스플레이하는 디스플레이수단(40)과, 상기 반응조(12)에서 숙성조(13)로 연장되도록 구비되어 상기 투입구(14)를 통해 반응조(12)로 공급된 음식물쓰레기를 상기 숙성조(13)로 이송하는 이송수단(50)과, 상기 숙성조(13)에서 본체(10)의 외부로 연장되도록 구비되어 상기 숙성조(13) 내부로 공급된 음식물쓰레기를 외부로 배출하는 배출수단(60)이 구성되어진다.

[0061] 상기 반응조(12)와 숙성조(13)의 내부에 구비되어 상기 반응조(12)와 숙성조(13)의 내부로 공급된 음식물쓰레기를 교반하는 교반기(70)와, 상기 본체(10)에 구비되어 사용자가 소지한 ID카드의 정보를 판독할 수 있도록 된

카드리더(80)와, 상기 도어(20)의 하측면에 구비된 카메라모듈(90)과, 상기 본체(10)의 반응조(12)에 구비되어 상기 반응조(12)로 공급된 음식물쓰레기가 상기 교반기(70)에 의해 교반될 때 발생하는 진동을 감지하는 진동감지수단(100)과, 상기 본체(10)의 일측에 구비된 바이오칩공급수단(110)과, 상기 무게측정수단(30)과 카드리더(80) 및 진동감지수단(100)의 신호를 수신하며 상기 개폐구동수단(21)과 무게측정수단(30)과 카메라모듈(90) 및 바이오칩공급수단(110)의 작동을 제어하는 제어수단(120)으로 구성된다.

- [0063] 상기 구성요소를 상세히 설명하면, 상기 본체(10)는 도 1에 도시된 바와 같이 금속재질로 구성된 것으로, 상면 후측에는 상측으로 연장된 수직벽(15)이 구비되며, 상기 수직벽(15)의 상측 둘레부에는 지붕패널(16)이 구비되어, 상기 도어(20)와 카드리어(80) 및 디스플레이수단(40)을 보호할 수 있도록 구성된다.
- [0065] 상기 격벽(11)은 본체(10)의 내부에 수직방향으로 연장되도록 구비되어, 상기 반응조(12)와 숙성조(13)가 본체(10)의 내부 양측에 각각 형성되도록 한다.
- [0067] 상기 투입구(14)는 상기 본체(10)의 좌측 상면에 상하면을 관통하여 상기 반응조(12)로 연결되도록 형성하여, 음식물쓰레기가 반응조(12)로 투입되도록 구성되어진다.
- [0069] 이때, 상기 본체(10)의 숙성조(13) 상측에는 별도의 투시창(17)이 형성되어 외부에서도 숙성조(13) 내부를 살펴볼 수 있도록 구성되어진다.
- [0071] 상기 도어(20)는 후단부에 구비된 힌지축에 의해 상기 도어(20)의 상면에 상하방향으로 회동가능하게 힌지결합되어, 전단부가 상측으로 회동되어 상기 투입구(14)를 개방할 수 있도록 구성된다.
- [0073] 상기 개폐구동수단(21)은 상기 힌지축에 연결된 구동모터를 이용한 것으로, 상기 힌지축을 통해 도어(20)를 상하방향으로 회동시켜 투입구(14)를 개폐할 수 있다.
- [0075] 따라서 도 6에 도시된 바와 같이, 상기 개폐구동수단(21)으로 상기 도어(20)를 연 상태에서 상기 투입구(14)를 통해 본체(10)의 반응조(12) 내부로 음식물쓰레기를 투입할 수 있다.
- [0077] 상기 무게측정수단(30)은 상기 투입구(14)의 둘레부에서 하측으로 연장된 가이드관체(31)와, 상기 가이드관체(31)의 양측에 위치되도록 상기 본체(10)의 내부 상면에서 하측으로 연장되도록 구비된 지지브라켓(32)과, 상기 투입구(14)의 하측에 위치되도록 상기 지지브라켓(32)에 상하방향으로 회동가능하게 구비되어 회동구동수단(34)에 의해 상하방향으로 회동되는 지지프레임(33)과, 상면이 개방된 통형상으로 구성되어 상기 가이드관체(31)의 하측에 위치되도록 상기 지지프레임(33)에 승강가능하게 구비되어 상기 투입구(14)로 투입된 음식물쓰레기가 저장되는 수집통체(35)와, 상기 수집통체(35)와 지지프레임(33)의 사이에 구비되어 수집통체(35)에 저장된 음식물쓰레기의 무게를 측정하는 하중센서(36)로 구성된다.
- [0079] 상기 지지프레임(33)은 도 4에 도시된 바와 같이, 사각형의 틀형상으로 구성되며 후단부가 상기 지지브라켓(32)에 힌지결합된다.
- [0081] 상기 회동구동수단(34)은 상기 지지프레임(33)의 후단부에 연결되며 상기 제어수단(120)의 제어에 따라 작동되어 지지프레임(33)의 전단부가 상하방향으로 회동되도록 하는 구동모터를 이용한다.
- [0083] 상기 수집통체(35)는 상면이 개방된 사각 통형상으로 구성되고 상측 둘레부에는 외측으로 연장된 돌출부(35a)가 형성된 것으로, 상기 돌출부(35a)가 상기 지지프레임(33)의 상면에 위치되도록 상기 지지프레임(33)의 상측에 승강가능하게 결합된다.
- [0085] 상기 하중센서(36)는 상기 지지프레임(33)의 둘레부 상면과 상기 수집통체(35)의 돌출부(35a)의 하측면 사이에 위치되는 것으로, 4개로 구성되어 상기 수집통체(35)의 각 모퉁이 부분에 구비된다.
- [0087] 따라서 도 6에 도시된 바와 같이, 상기 회동구동수단(34)에 의해 지지프레임(33)과 수집통체(35)가 상기 가이드관체(31)의 하측에 근접되도록 상측으로 회동된 상태에서, 사용자가 상기 투입구(14)로 음식물쓰레기를 투입하면 투입된 음식물쓰레기는 상기 수집통체(35)에 저장되며, 음식물쓰레기가 저장되면 수집통체(35)에 저장된 음식물쓰레기의 하중이 상기 하중센서(36)로 전달되어, 수집통체(35)에 저장된 음식물쓰레기의 무게를 측정할 수 있다.
- [0089] 이때, 이와 같이 측정된 음식물쓰레기의 무게값은 상기 제어수단(120)으로 전송된다.
- [0091] 그리고 상기 하중센서(36)에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게값이 제어수단(120)으로 전송되면, 상기 제어수단(120)은 도 7에 도시된 바와 같이, 상기 개폐구동수단(21)의 작동을 제어하여 도어(20)가 하측으로 회동되어 투

입구(14)를 단도록 한 후, 미리 설정된 시간이 경과되면 도 8에 도시된 바와 같이 회동구동수단(34)을 작동제어하여 상기 지지프레임(33)과 수집통체(35)가 하측으로 회동되도록 하여, 수집통체(35)에 저장된 음식물쓰레기가 반응조(12)로 배출되도록 한다.

- [0093] 상기 디스플레이수단(40)은 상기 본체(10)에 구비된 수직벽(15)의 전면에 구비된 일반적인 모니터를 이용하는 것으로, 상기 무게측정수단(30)에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게를 실시간으로 디스플레이하거나, 음식물쓰레기 처리장치의 사용접 등을 표시하게 된다.
- [0095] 상기 이송수단(50)은 상기 반응조(12)의 내부 하측에서 상기 격벽(11)을 관통하여 상기 숙성조(13)의 내부 상측으로 경사지도록 연장되게 배치된 이송관체(51)와, 상기 이송관체(51)의 내부에 구비되며 구동모터(53)에 의해 구동되는 이송스크류(52)로 구성된 것으로, 상기 이송관체(51)의 양단에는 각각 유입구(51a)와 배출구(51b)가 형성된다.
- [0097] 따라서 상기 구동모터(53)로 이송스크류(52)를 구동시키면, 상기 반응조(12) 내부의 음식물쓰레기가 상기 유입구(51a)를 통해 이송관체(51)의 내부로 유입된 후 상기 배출구(51b)를 통해 상기 숙성조(13)로 배출된다.
- [0099] 상기 배출수단(60)은 상기 반응조(12)의 내부 하측에서 상기 본체(10)의 외측으로 경사지게 연장된 배출관체(61)와, 상기 배출관체(61)의 내부에 구비되며 구동모터(63)에 의해 구동되는 배출스크류(62)로 구성된 것으로, 상기 배출관체(61)의 양단에는 각각 유입구(61a)와 배출구(61b)가 형성된다.
- [0101] 따라서 상기 구동모터(63)로 상기 배출스크류(62)를 구동시키면, 상기 숙성조(13) 내부의 음식물쓰레기가 상기 유입구(61a)를 통해 배출관체(61)의 내부로 유입된 후 상기 배출구(61b)를 통해 외부로 배출되며, 별도의 용기 또는 봉투 등을 이용하여 배출구(61b)로 배출된 음식물쓰레기를 수집할 수 있다.
- [0103] 상기 교반기(70)는 상기 반응조(12)와 숙성조(13)의 내부에 측방향으로 연장되도록 구비되며 구동모터(72)에 의해 회전되는 회전축(71)과, 상기 회전축(71)의 둘레면에서 방사방향으로 연장되도록 구비된 복수개의 교반부재(73)로 구성되어, 상기 회전축(71)을 회전시키면 상기 교반부재(73)가 회전축(71)을 중심으로 회전되면서 상기 반응조(12)와 숙성조(13) 내부의 음식물쓰레기를 교반한다.
- [0105] 상기 카드리더(80)와 ID카드는 다양한 것이 개발되어 널리 사용되고 있으므로, 이에 대한 자세한 설명은 생략한다.
- [0107] 상기 카메라모듈(90)은 상기 제어수단(120)의 제어에 의해 작동되어 상기 도어(20)의 하측면에 하측을 향하도록 구비되어 상기 무게측정수단(30)의 수집통체(35)에 저장된 음식물쓰레기의 모습이나, 상기 반응조(12) 내부의 모습을 정지영상 또는 동영상으로 촬영하는 것으로, 상기 카메라모듈(90)에 의해 촬영된 영상은 상기 제어수단(120)으로 전송된다.
- [0109] 이를 위해, 상기 도어(20)의 하측면에는 상측으로 오목한 오목부(22)가 형성되고, 상기 카메라모듈(90)은 별도의 램프(23)와 함께 상기 오목부(22)에 구비되며, 상기 오목부(22)에는 상기 카메라모듈(90)의 하측면을 가리는 투명패널(24)이 구비된다.
- [0111] 따라서 도 6에 도시된 바와 같이, 상기 도어(20)를 열고 투입구(14)를 통해 상기 무게측정수단(30)의 수집통체(35)에 음식물쓰레기를 공급한 후, 도 7에 도시된 바와 같이, 상기 도어(20)를 닫으면 상기 카메라모듈(90)이 수집통체(35)의 상측에 위치되어 상기 수집통체(35)에 공급된 음식물쓰레기를 촬영할 수 있다.
- [0113] 그리고 도 8에 도시된 바와 같이, 상기 회동구동수단(34)을 이용하여 상기 지지프레임(33)과 수집통체(35)에 하측으로 회동시키면, 상기 카메라모듈(90)의 하측이 개방되어, 상기 카메라모듈(90)을 이용하여 상기 반응조(12) 내부의 모습을 촬영할 수 있다.
- [0115] 상기 진동감지수단(100)은 상기 본체(10) 반응조(12)의 내부 일측에 구비된 진동감지센서를 이용한다.
- [0117] 상기 바이오칩공급수단(110)은 상기 본체(10)의 후측에 구비되며 내부에 바이오칩이 저장된 저장통체(111)와, 상기 저장통체(111)의 내부 하측에 상기 본체(10)의 반응조(12)의 내부로 연장되도록 구비되어 구동모터(113)에 의해 구동되는 공급스크류(112)로 구성된 것으로, 상기 구동모터(113)는 상기 제어수단(120)에 의해 작동제어된다.
- [0119] 따라서 상기 구동모터(113)로 공급스크류(112)를 구동시키면, 도 9에 도시된 바와 같이, 상기 저장통체(111)의 내부에 저장된 바이오칩이 상기 본체(10)의 반응조(12)로 공급된다.

- [0121] 상기 제어수단(120)은 상기 본체(10)에 구비된 ECU에 관리프로그램을 탑재하여 구성된 것으로, 사용자가 소지하는 ID카드의 정보가 저장된 DB(121)가 구축되며, 상기 DB(121)에는 각각의 사용자가 투입한 음식물쓰레기의 무게와, 상기 카메라모듈(90)에 의해 촬영된 영상이 저장된다.
- [0123] 또한, 상기 제어수단(120)은 관리실에 구비된 모니터(122)에 유선 또는 무선을 통해 관리실에 구비된 모니터(122)에 연결되어, 상기 카메라모듈(90)에 의해 촬영된 영상을 상기 모니터(122)로 전송하여 실시간으로 디스플레이되도록 할 수 있다.
- [0125] 이를 자세히 설명하면, 사용자가 음식물쓰레기 처리장치를 사용하기 위해, 상기 카드리더(80)에 ID카드를 인식시키면, 상기 제어수단(120)은 DB(121)를 검색하여 카드리더(80)에 인식된 ID카드가 미리 등록된 것인지 확인하고, ID카드가 등록된 것이면, 상기 제어수단(120)은 도 8에 도시된 바와 같이, 상기 개폐구동수단(21)을 구동시켜 도어(20)가 열리도록 한다.
- [0127] 그리고 사용자가 상기 투입구(14)를 통해 무게측정수단(30)의 수집통체(35)에 음식물쓰레기를 투입하면, 상기 제어수단(120)은 상기 하중센서(36)에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게값을 수신한 후, 도 7에 도시된 바와 같이, 상기 개폐구동수단(21)을 구동시켜 도어(20)가 닫히도록 한다.
- [0129] 이때, 상기 제어수단(120)에 수신된 음식물쓰레기의 무게값 데이터는 사용자별과 날짜별로 분류되어 상기 DB(121)에 저장되어 사후에 각각의 사용자에게 요금을 청구하는 자료로 활용된다.
- [0131] 이와 함께, 상기 무게측정수단(30)에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게는 상기 디스플레이수단(40)에 실시간으로 디스플레이 된다.
- [0133] 그리고 상기 제어수단(120)은 상기 도어(20)가 닫히면 상기 카메라모듈(90)을 이용하여 상기 수집통체(35)에 저장된 음식물쓰레기의 정지영상을 촬영한 후, 촬영된 정지영상의 화면을 상기 DB(121)에 사용자별과 날짜별로 정렬하여 저장한다.
- [0135] 따라서 음식물쓰레기에 포함된 이물질에 의해 문제가 발생할 경우, 상기 DB(121)에 저장된 음식물쓰레기의 영상을 확인함으로써, 어느 사용자가 이물질이 포함된 음식물쓰레기를 투입하였는지를 확인할 수 있다.
- [0137] 그리고 상기 카메라모듈(90)에 의한 촬영이 완료되면, 상기 제어수단(120)은 도 8에 도시된 바와 같이, 상기 회동구동수단(34)을 구동시켜 상기 지지프레임(33)과 수집통체(35)를 하측으로 회동시킴으로써, 수집통체(35)에 수집된 음식물쓰레기가 하측, 즉 상기 반응조(12)로 배출되도록 한다.
- [0139] 이때, 상기 교반기(70)는 지속적으로 구동된 상태를 유지함으로써, 상기 반응조(12)로 배출된 음식물쓰레기는 교반기(70)에 의해 교반된다.
- [0141] 그리고 상기 수집통체(35)에 수집된 음식물쓰레기가 배출되면, 상기 제어수단(120)은 도 9에 도시된 바와 같이, 상기 회동구동수단(34)을 구동시켜 지지프레임(33)과 수집통체(35)를 상측으로 회동시켜 상기 투명패널(24)의 하측을 가림으로써, 상기 교반기(70)로 음식물쓰레기를 교반할 때 상측으로 튀 음식물쓰레기가 상기 투명패널(24)에 묻게 되는 것을 방지한다.
- [0143] 이와 함께, 상기 제어수단(120)은 상기 바이오칩공급수단(110)을 구동시켜, 투입된 음식물쓰레기의 무게에 대응되는 양의 바이오칩을 상기 반응조(12)로 공급함으로써, 상기 음식물이 반응조(12)의 내부에서 바이오칩과 교반되도록 한다.
- [0145] 이때, 상기 제어수단(120)은 상기 진동감지수단(100)의 신호를 수신하며 상기 반응조(12)의 내부에서 미리 설정된 정도 이상의 진동이 발생될 경우, 상기 제어수단(120)은 상기 회동구동수단(34)을 제어하여 상기 지지프레임(33)과 수집통체(35)를 하측으로 회동시킨 후, 상기 카메라모듈(90)을 이용하여 상기 반응조(12) 내부의 영상을 촬영하여 관리실에 구비된 모니터(122)로 전송한다.
- [0147] 즉, 상기 반응조(12)의 내부에서 과도한 진동이 발생된다고 하는 것은, 반응조(12)의 내부에 이물질이 유입되고 이와 같이 유입된 이물질이 상기 교반기(70)와 충돌하여 진동이 발생하는 것임으로, 상기 제어수단(120)은 반응조(12)의 내부에 과도한 진동이 발생될 경우, 상기 제어수단(120)은 상기 카메라모듈(90)을 이용하여 반응조(12) 내부의 양상을 촬영하여 관리실의 모니터(122)로 전송함으로써, 관리자가 이를 육안으로 확인하여 적절한 조치를 취할 수 있도록 한다.
- [0149] 그리고 상기 제어수단(120)은 일정한 시간마다 상기 이송수단(50)과 배출수단(60)을 구동시킴으로써, 도 10에 도시된 바와 같이, 상기 반응조(12)의 내부로 투입되어 바이오칩과 교반된 음식물쓰레기가 상기 숙성조(13)로

이동되도록 하고, 숙성조(13)에서 일정시간 교반되어 비료로 사용될 수 있도록 숙성된 음식물쓰레기나 외부로 배출되도록 한다.

- [0151] 이와 같이 구성된 음식물쓰레기 무게에 대응되는 양의 바이오칩이 자동으로 공급되어지는 공동주택의 음식물쓰레기 처리장치는 내부에 구비된 격벽(11)에 의해 내부공간이 반응조(12)와 숙성조(13)로 구획되며 상면에는 상기 반응조(12)와 연통되는 투입구(14)가 형성된 본체(10)와, 상기 투입구(14)에 구비되어 투입구(14)를 개폐하는 도어(20)와, 상기 투입구(14)의 하측에 구비되어 투입구(14)로 투입된 음식물쓰레기의 무게를 측정하는 무게 측정수단(30)과, 상기 본체(10)의 상측에 구비된 수직벽(15)에 구비되며 상기 무게측정수단(30)에 의해 측정된 음식물쓰레기의 무게를 디스플레이하는 디스플레이수단(40)과, 상기 반응조(12)에서 숙성조(13)로 연장되도록 구비되어 상기 투입구(14)를 통해 반응조(12)로 공급된 음식물쓰레기를 상기 숙성조(13)로 이송하는 이송수단(50)과, 상기 숙성조(13)에서 본체(10)의 외부로 연장되도록 구비되어 상기 숙성조(13) 내부로 공급된 음식물쓰레기를 외부로 배출하는 배출수단(60)과, 상기 반응조(12)와 숙성조(13)의 내부에 구비되어 상기 반응조(12)와 숙성조(13)의 내부로 공급된 음식물쓰레기를 교반하는 교반기(70)로 구성되어, 사용자가 자신이 반응조(12)로 투입한 음식물쓰레기의 무게를 정확히 확인할 수 있다.
- [0153] 따라서 사용자가 투입한 음식물쓰레기가 상기 반응조(12)에서 바이오칩과 교반된 후 숙성조(13)의 내부에서 비료 형태로 발효되어 배출됨으로, 음식물쓰레기를 효과적으로 처리할 수 있을 뿐 아니라, 사용자가 투입한 음식물쓰레기의 무게가 상기 디스플레이수단(40)에 디스플레이되어, 사용자가 자신이 투입한 음식물쓰레기의 무게를 실시간으로 확인할 수 있음으로, 음식물쓰레기의 배출량을 효과적으로 관리할 수 있는 장점이 있다.
- [0155] 그리고 상기 도어(20)는 일측에 구비된 개폐구동수단(21)에 의해 상하방향으로 회동되어 상기 투입구(14)를 개폐할 수 있도록 구성되고, 상기 본체(10)에 구비되어 사용자가 소지한 ID카드의 정보를 판독할 수 있도록 된 카드리더(80)와, 상기 카드리더(80)에 연결되어 사용자가 소지한 ID카드의 정보가 저장된 DB(121)가 구축되며 상기 개폐구동수단(21)의 작동을 제어하는 제어수단(120)이 더 구비되며, 사용자가 상기 ID카드를 상기 카드리더(80)에 인식시키면, 상기 제어수단(120)은 상기 DB(121)를 검색하여 상기 카드리더(80)에 인식된 ID카드가 미리 등록된 것이면, 상기 개폐구동수단(21)을 구동시켜 상기 투입구(14)가 개방되도록 한다.
- [0157] 따라서 등록된 사용자 이외의 사람만이 음식물쓰레기를 투입구(14)로 투입할 수 있음으로, 음식물쓰레기 처리장치를 더욱 효과적으로 관리할 수 있는 장점이 있다.
- [0159] 또한, 상기 제어수단(120)은 상기 투입구(14)가 개방된 상태에서 사용자가 투입구(14)를 통해 음식물쓰레기를 투입하면, 상기 무게측정수단(30)의 신호를 수신하여 각각의 사용자가 투입한 음식물쓰레기의 무게를 상기 DB(121)에 저장하여, 각각의 사용자가 투입한 음식물쓰레기의 총량을 계산할 수 있도록 구성됨으로, 각각의 사용자에게 자신이 투입한 음식물쓰레기의 양에 따라 적절한 요금을 부과할 수 있는 장점이 있다.
- [0161] 그리고 상기 무게측정수단(30)은 상기 투입구(14)의 둘레부에서 하측으로 연장된 가이드관체(31)와, 상기 가이드관체(31)의 양측에 위치되도록 상기 본체(10)의 내부 상면에서 하측으로 연장되도록 구비된 지지브라켓(32)과, 상기 투입구(14)의 하측에 위치되도록 상기 지지브라켓(32)에 상하방향으로 회동가능하게 구비되어 회동구동수단(34)에 의해 상하방향으로 회동되는 지지프레임(33)과, 상면이 개방된 통형상으로 구성되어 상기 가이드관체(31)의 하측에 위치되도록 상기 지지프레임(33)에 승강가능하게 구비되어 상기 투입구(14)로 투입된 음식물쓰레기가 저장되는 수집통체(35)와, 상기 수집통체(35)와 지지프레임(33)의 사이에 구비되어 수집통체(35)에 저장된 음식물쓰레기의 무게를 측정하는 하중센서(36)로 구성되며, 상기 도어(20)의 하측면에는 상기 제어수단(120)에 의해 작동제어되어 상기 수집통체(35)에 저장된 음식물쓰레기의 영상을 촬영하는 카메라모듈(90)이 구비되어, 사용자가 상기 투입구(14)로 투입한 음식물쓰레기가 상기 수집통체(35)에 수집된 후 상기 도어(20)가 닫히면, 상기 카메라모듈(90)이 상기 수집통체(35)에 수집된 음식물쓰레기를 촬영하며, 상기 카메라모듈(90)에 의해 촬영된 영상은 사용자와 시간별로 정리되어 상기 DB(121)에 저장된다.
- [0163] 따라서 사용자가 투입한 음식물쓰레기에 의해 음식물쓰레기 처리장치에 고장 등을 비롯한 문제가 발생할 경우, 상기 DB(121)에 저장된 사진을 확인하여, 어느 사용자가 버린 음식물쓰레기에 의해 문제가 발생되었는지를 알아낼 수 있는 장점이 있다.
- [0165] 또한, 상기 본체(10)의 일측에는 상기 제어수단(120)의 신호에 따라 구동되어 상기 반응조(12)에 바이오칩을 공급하는 바이오칩공급수단(110)이 구비되며, 상기 제어수단(120)은 사용자가 상기 투입구(14)를 통해 반응조(12)의 내부로 음식물쓰레기를 투입하면 상기 무게측정수단(30)을 이용하여 음식물쓰레기의 무게를 측정후, 상기 바이오칩공급수단(110)을 작동시켜 상기 반응조(12)로 공급된 음식물쓰레기의 무게에 대응되는 양의 바이오

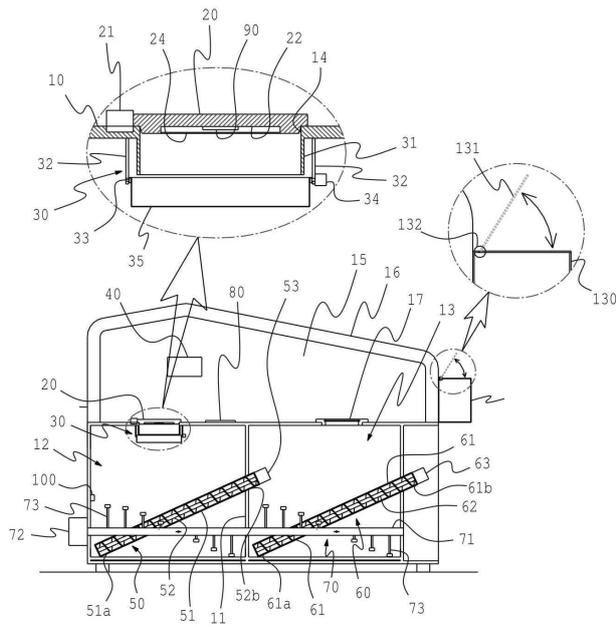
칩이 상기 반응조(12)로 공급되도록 한다.

- [0167] 따라서 자동으로 상기 반응조(12)에 적절한 양의 바이오칩을 공급함으로써, 음식물쓰레기가 효과적으로 처리되도록 할 수 있는 장점이 있다.
- [0169] 그리고 상기 본체(10)의 반응조(12)에는 상기 반응조(12)로 공급된 음식물쓰레기가 상기 교반기(70)에 의해 교반될 때 발생하는 진동을 감지하는 진동감지수단(100)이 구비되며, 상기 제어수단(120)은 상기 카메라모듈(90)에 의해 촬영된 영상을 유선 또는 무선으로 관리실에 구비된 모니터(122)로 전송할 수 있도록 구성되며, 상기 진동감지수단(100)의 신호를 수신하여 상기 반응조(12)의 내부에서 비정상적인 진동이 발생될 경우, 상기 회동구동수단(34)을 이용하여 지지프레임(33)과 수집통체(35)를 하측으로 회동시킨 후, 상기 카메라모듈(90)을 이용하여 상기 반응조(12) 내부를 촬영하고, 카메라모듈(90)에 의해 촬영된 영상을 관리실에 구비된 모니터(122)로 전송하여 관리실에 근무하는 관리자에게 반응조(12) 내부의 상태를 실시간으로 알려줄 수 있도록 구성된다.
- [0171] 따라서 상기 반응조(12)에 이물질이 투입되는 등의 문제점이 발생되면, 이를 신속하게 해결할 수 있는 장점이 있다.
- [0172] 삭제
- [0173] 삭제
- [0174] 삭제
- [0175] 삭제
- [0176] 삭제
- [0177] 삭제
- [0178] 삭제
- [0179] 삭제
- [0180] 삭제
- [0181] 삭제
- [0182] 삭제
- [0183] 삭제
- [0184] 삭제

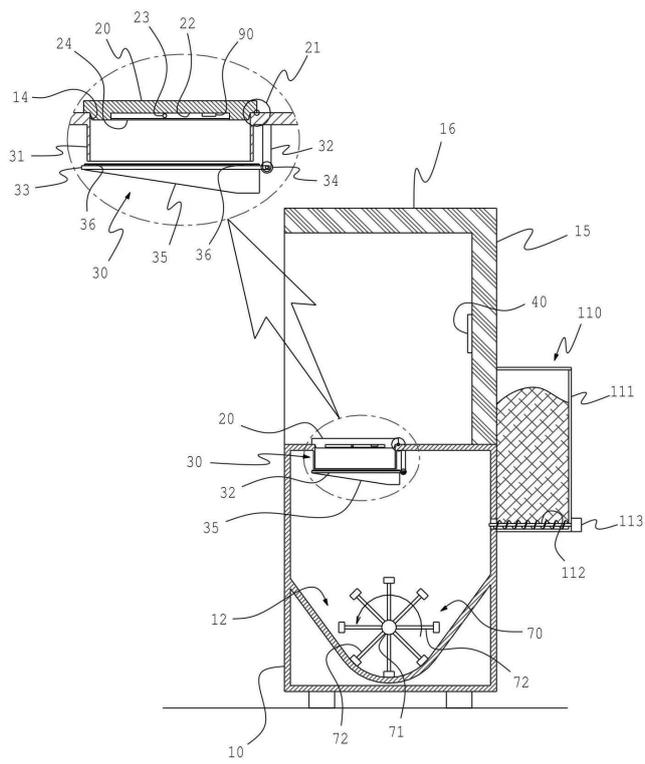
- 90 : 카메라모듈
- 100 : 진동감지수단
- 110 : 바이오칩공급수단
- 120 : 제어유닛
- 130 : 수도꼭지
- 140 : 쓰레기통
- 160 : 채움 확인부

도면

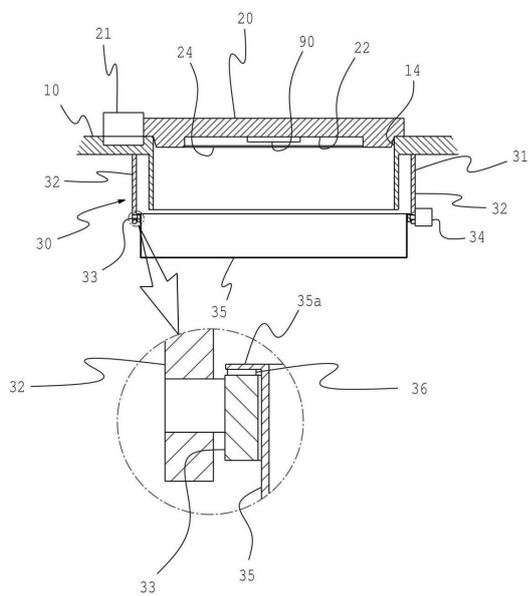
도면1



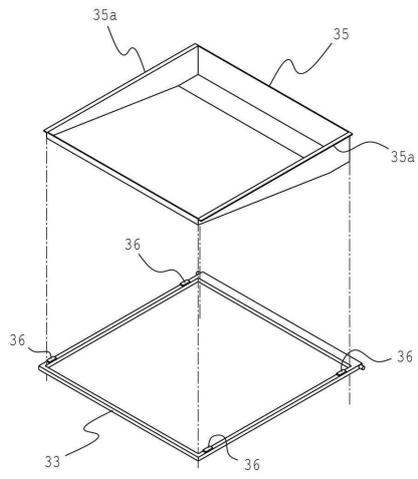
도면2



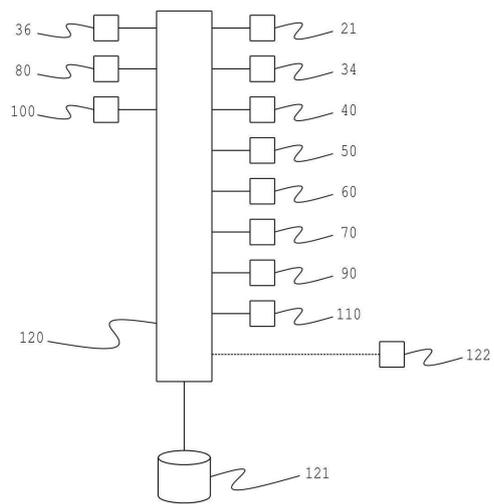
도면3



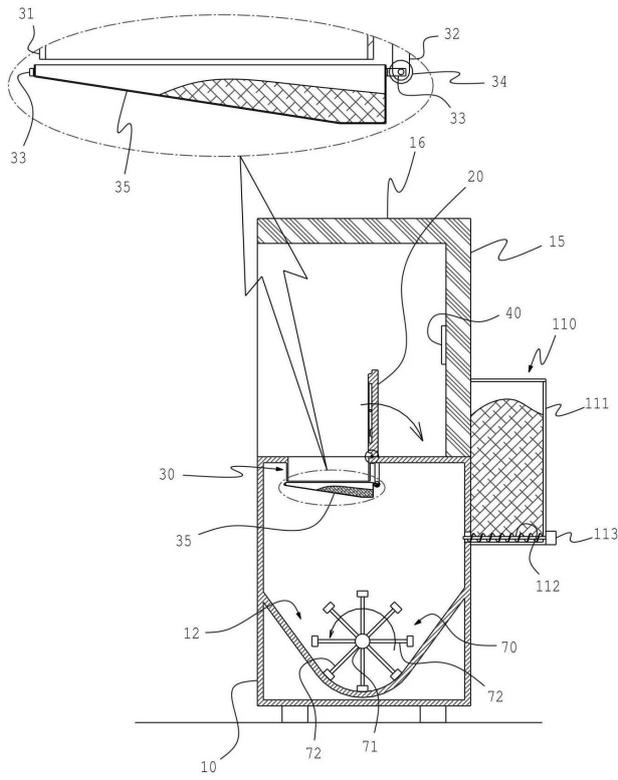
도면4



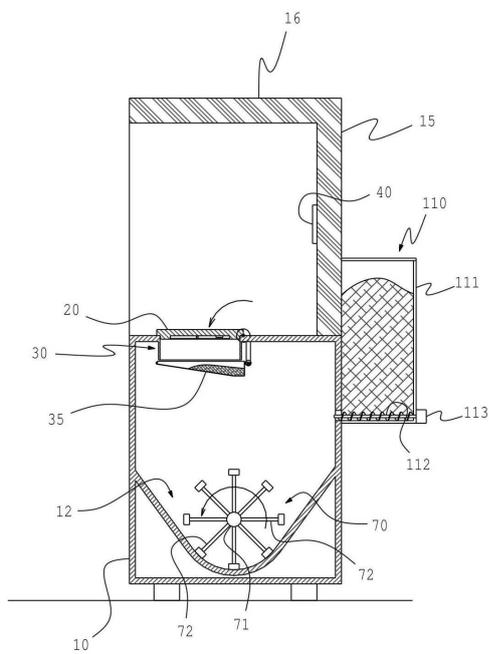
도면5



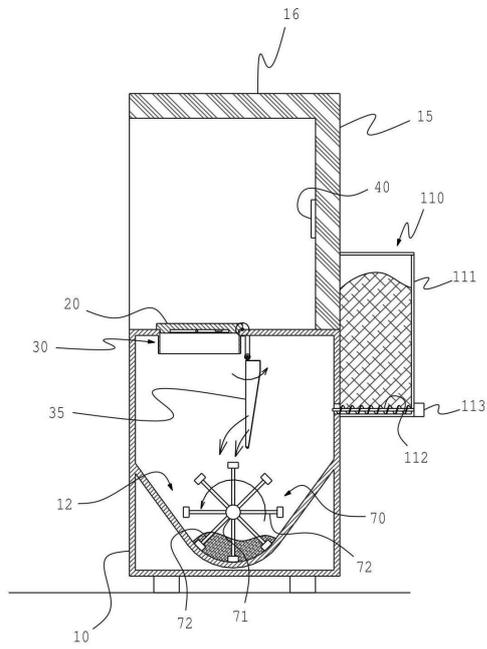
도면6



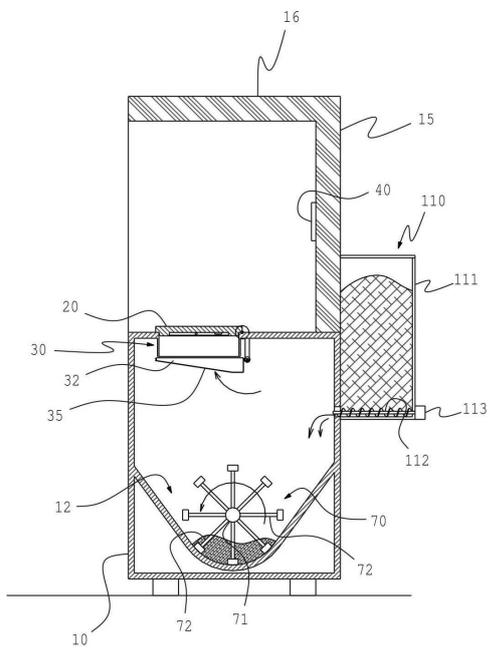
도면7



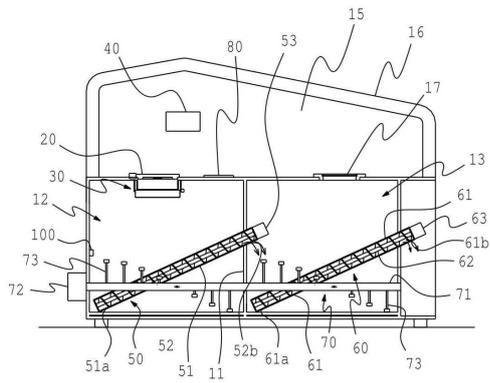
도면8



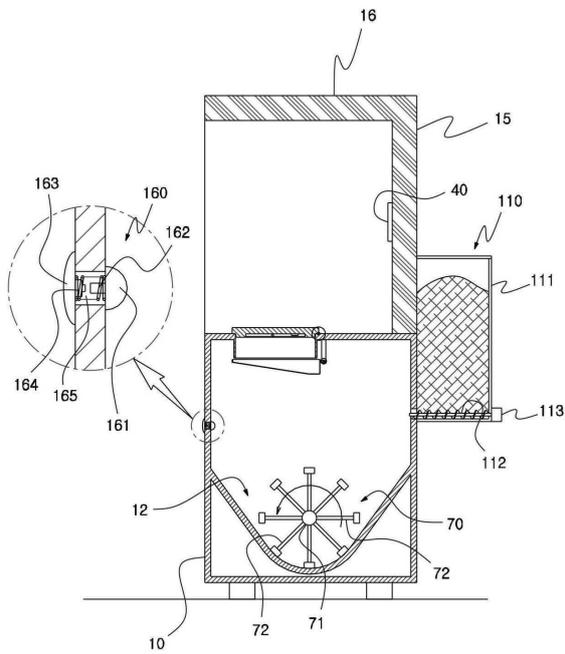
도면9



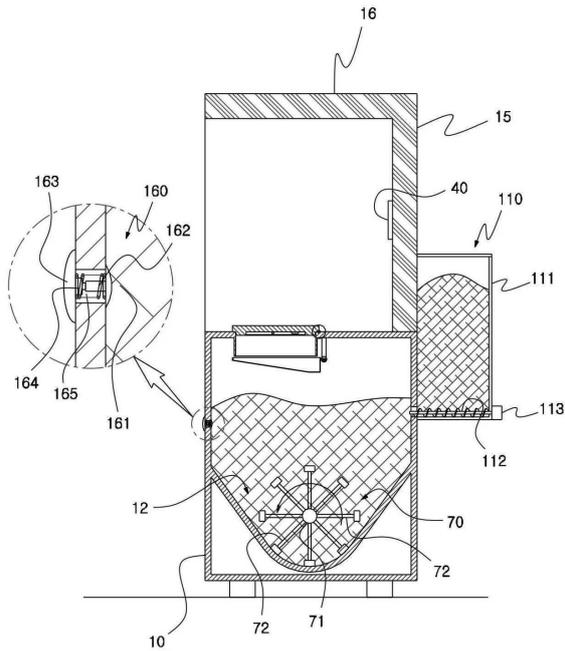
도면10



도면11



도면12



도면13

삭제

도면14

삭제

도면15

삭제

도면16

삭제

【심사관 직권보정사항】

【직권보정 1】

【보정항목】 청구범위

【보정세부항목】 제1항

【변경전】

상기 몸체(10) 외부에

【변경후】

상기 본체(10) 외부에

【직권보정 2】

【보정항목】 청구범위

【보정세부항목】 제1항

【변경전】

상기 몸체(10)의 돌레부

【변경후】

상기 본체(10)의 돌레부