

[19] 中华人民共和国国家知识产权局

[51] Int. Cl.

G08C 19/00 (2006.01)

G08C 19/02 (2006.01)

G01R 31/36 (2006.01)



## [12] 实用新型专利说明书

专利号 ZL 200720131009.1

[45] 授权公告日 2008 年 12 月 24 日

[11] 授权公告号 CN 201170923Y

[22] 申请日 2007.12.14

[21] 申请号 200720131009.1

[73] 专利权人 苏州工业园区新大诚科技发展有限公司

地址 215021 江苏省苏州市工业园区机场路  
328 号国际科技园 152C

[72] 发明人 陈 磊

[74] 专利代理机构 南京中新达专利代理有限公司  
代理人 孙 鸥

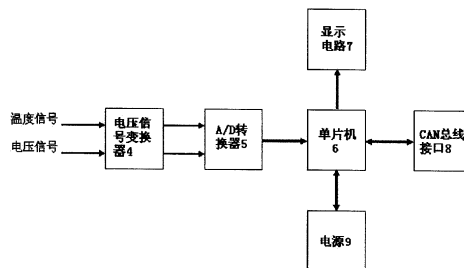
权利要求书 1 页 说明书 2 页 附图 1 页

### [54] 实用新型名称

蓄电池组智能巡检仪

### [57] 摘要

本实用新型涉及一种蓄电池及蓄电池组的智能巡检仪。本实用新型结构是上位机、单体蓄电池检测单元均连接到 CAN 总线上，单体蓄电池检测单元是温度信号、电压信号分别接电压信号变换器，电压信号变换器二路输出接 A/D 转换器，A/D 转换器输出接单片机，单片机双向连接 CAN 总线接口。解决了主从方式总线，检测终端无法主动向上位机发送数据，无法进行远距离自动检测，也就无法准确判断哪个出了故障，也无法报警维修等缺陷。本实用新型通过非主从方式的 CAN 总线作为蓄电池组的分步式巡回采集总线，使得检测系统具有高可靠性、可扩充性和实时性等优点，更加适合于蓄电池组的检测与维护。



1. 蓄电池组智能巡检仪，其特征在于上位机、单体蓄电池检测单元均连接到 CAN 总线上，单体蓄电池检测单元是温度信号、电压信号分别接电压信号变换器，电压信号变换器二路输出接 A/D 转换器，A/D 转换器输出接单片机，单片机双向连接 CAN 总线接口。
2. 根据权利要求 1 所述的蓄电池组智能巡检仪，其特征在于蓄电池组检测单元连接到 CAN 总线上，蓄电池组检测单元与单体蓄电池检测单元结构相同，蓄电池组检测单元连接由多个蓄电池连接构成的蓄电池组。
3. 根据权利要求 1 所述的蓄电池组智能巡检仪，其特征在于单片机双向连接显示电路。
4. 根据权利要求 1 或 2 所述的蓄电池组智能巡检仪，其特征在于由多个蓄电池串联或串并联构成蓄电池组。

## 蓄电池组智能巡检仪

### 技术领域

本实用新型涉及一种自动智能检测仪,特别涉及一种蓄电池及蓄电池组的智能巡检仪。

### 背景技术

在本实用新型发明之前,蓄电池在民用和工业生产中应用越来越广泛。为保障系统持续稳定运行,研究与设计高效廉价、准确方便和快捷实用的蓄电池检测装置十分必要。蓄电池单体电压较低,很少以其自然形态直接使用,大多采用串联或串并联组合的方式,同时,蓄电池的电量随工作时间的延长和用电时间的增加会逐渐衰竭,很难保证组合中每个单体蓄电池工作特性一致。电池组的失效往往是从单块(体)电池失效开始的,尤其对于使用时间较长但又不超过使用期限的电池组,依靠维护人员的日常检查既耗时又不方便,也不符合现代管理的需要。因此,对于单块电池的电压进行自动巡检,以便及时发现问题,就变得极为重要。现在的检测主要是采用 RS-232 或 RS-485 总线,由于其为主从方式总线,检测终端无法主动向上位机发送数据,无法进行远距离自动检测,也就无法准确判断哪个出了故障,也无法报警维修。

### 发明内容

本实用新型的目的就在于克服上述缺陷,设计、研制一种蓄电池组智能巡检仪。

本实用新型的技术方案是:

蓄电池组智能巡检仪,其主要技术特征在于上位机、单体蓄电池检测单元均连接到 CAN 总线上,单体蓄电池检测单元是温度信号、电压信号分别接电压信号变换器,电压信号变换器二路输出接 A/D 转换器, A/D 转换器输出接单片机,单片机双向连接 CAN 总线接口。

本实用新型的优点和效果在于通过非主从方式的 CAN 总线作为蓄电池组的分步式巡回采集总线,使得检测系统具有高可靠性、可扩充性和实时性等优点,更加适合于蓄电池组的检测与维护。通过在线实时检测各单体蓄电池的充放电电压、温度和整个蓄电池组的充放电流及充放电电压等参数,找出损坏或性能显著降低的蓄电池,以保证直流电力系统稳定可靠。

本实用新型对蓄电池组的检测采取分散采集、集中监控的方式。

本实用新型的其它优点和效果将在下面继续进一步说明。

### 附图说明

图 1——本实用新型总体结构框图。

图 2——本实用新型蓄电池单体检测单元结构原理示意图。

### 具体实施方式

先说明本实用新型采用的 CAN 总线。

CAN 总线——CAN(Controller Area Network)总线是由德国 BOSH 公司在 1986 年为汽车的监测和控制系统设计的一款串行通信网络。CAN 总线可以为多主方式工作,不分主从,可以点对点、点对多点及全局广播方式传送和接收数据,且具有非破坏性总线仲裁技术;以 5bit/s 速率,通信距离最大可达 10 km,传

输介质可用双绞线、同轴电缆或光纤；CAN总线采用短帧结构，每帧8字节，保证了数据出错率极低，被公认为是最有发展前途的现场总线之一。

如图1、图2所示：

上位机1、蓄电池组检测单元2、单体电池检测单元3均连接到CAN总线。单体蓄电池检测单元3分别检测蓄电池组中的24节单体蓄电池的电压和电流，各个单体蓄电池检测单元3的硬件结构相同，同时还有一个单独的蓄电池组检测单元2用来检测蓄电池组整体的电压和电流。蓄电池组检测单元2、单体蓄电池检测单元3实时监测并向CAN总线发送数据，上位机1接收各个蓄电池组检测单元2、单体电池检测单元3的数据，并对数据进行分析、处理、存储、显示和打印，同时对单体蓄电池的故障进行诊断和报警。

单体蓄电池检测单元3的功能是实现单体电池电压和温度的检测和网络传输。该单体蓄电池检测单元3由电压信号变换器4、A/D转换器5、单片机6、显示电路7、CAN总线接口8和电源9组成。温度信号、电压信号分别输入到电压信号变换器4中，将检测到的电压模拟信号经A/D转换器5处理并数字化后，经单片机6，通过CAN总线接口8，经CAN总线传输给控制管理单元，这是基于CAN通信的电压检测模块；将采集到的单体蓄电池的温度信号后，进行放大、滤波、A/D转换和隔离，送入单片机6，单片机6将通过CAN总线与上位机1进行数据通信。其中，单体蓄电池检测单元3的检测电路采用串行接口的12位A/D转换器ADS7841P，采样周期小于20ms，通过光电隔离与单片机6连接；而单片机6则采用低功耗、小体积8位单片机LPC932。用LED(发光二极管)指示工作状态，通过带有串行接口的CAN控制器与单片机6连接，CAN总线用于向上位机1传输检测数据。单元内的电源9是隔离电源，采用小型DC/DC模块电源。

蓄电池组检测单元2线路原理同单体蓄电池检测单元3，只是检测整个蓄电池组。

工作过程：

各检测单元将检测到的电流、电压和温度数据按CAN总线规范存储到CAN缓冲区，并启动发送命令将数据发送到CAN总线上，这些数据通过CAN总线向上位机1进行发送。上位机1的CAN控制器将接收到的数据存储在缓冲器中，向上位机1发送中断请求，若上位机1响应中断，则接收这些数据并进行处理，将其转化成电压、电流和温度信号通过显示电路7显示出来，并对这些信号进行分析和诊断，若发现异常情况，则发出警告信息。

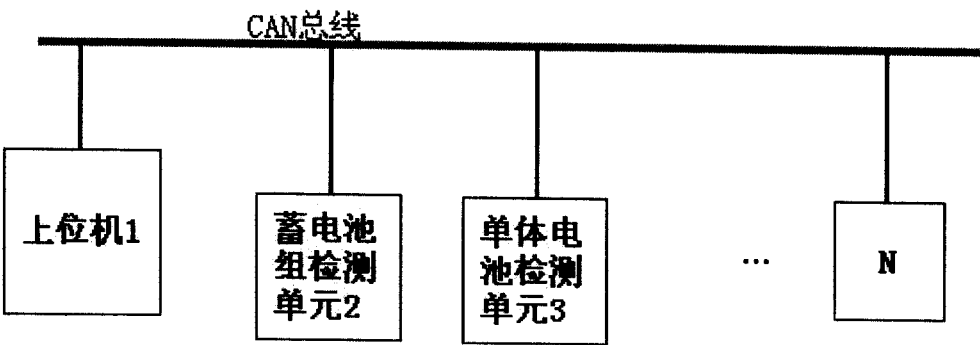


图1

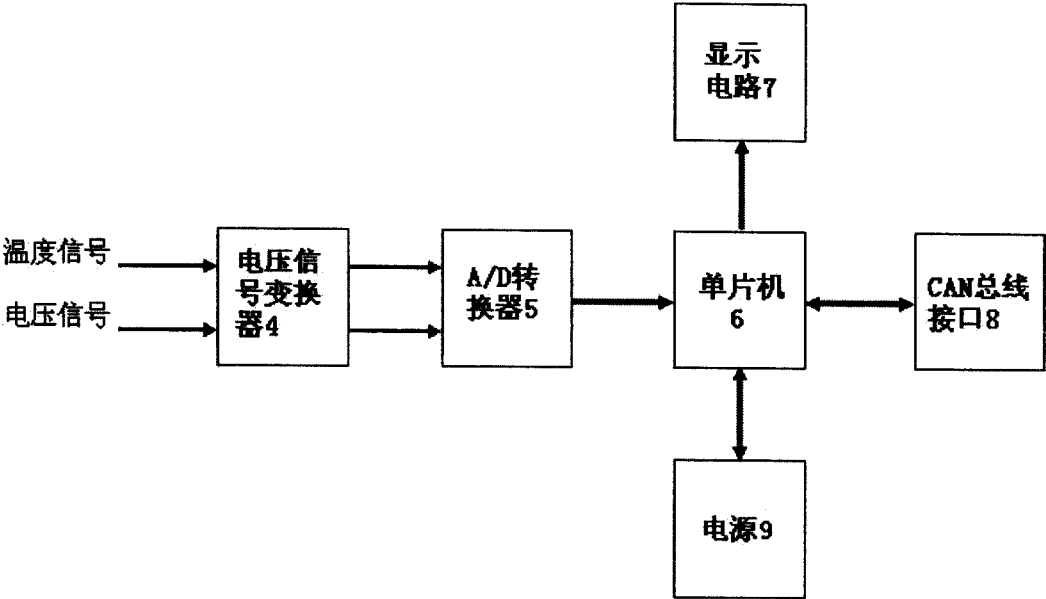


图 2