

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第1部門第2区分

【発行日】令和3年12月16日(2021.12.16)

【公表番号】特表2021-502177(P2021-502177A)

【公表日】令和3年1月28日(2021.1.28)

【年通号数】公開・登録公報2021-004

【出願番号】特願2020-525955(P2020-525955)

【国際特許分類】

A 6 1 B 17/12 (2006.01)

【F I】

A 6 1 B 17/12

【手続補正書】

【提出日】令和3年11月2日(2021.11.2)

【手続補正1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

血管内に導入された配備ツールの遠位端に血管インプラントデバイスを解放可能に結合する遠位端を有する解放ワイヤを引き戻すためのデバイスであって、前記配備ツールは、前記解放ワイヤの近位部分が露出される近位部分を有しており、

前記解放ワイヤの前記近位部分が露出される前記配備ツールの前記近位部分を受け入れるように構成された遠位開口部を有するハウジングと、

前記ハウジング内のガイドアッセンブリであって、遠位位置と近位位置との間で移動可能なガイドアッセンブリと

を備え、

前記ガイドアッセンブリは、

前記ガイドアッセンブリ内の固定位置にある第1把持要素と、

前記ガイドアッセンブリに枢動可能に取り付けられた第2把持要素と

を備え、

前記遠位位置と前記近位位置との間の前記ガイドアッセンブリの移動は、前記ガイドアッセンブリが前記遠位位置及び前記近位位置にある時、前記解放ワイヤの前記露出された部分から解放されるように構成された第1相対位置と、前記ガイドアッセンブリが前記遠位位置と前記近位位置との間の中間位置にある時、前記解放ワイヤの前記露出された部分と係合するように構成された第2相対位置との間で、前記第1把持要素及び前記第2把持要素を移動させ、それにより、前記中間位置から前記近位位置への前記ガイドアッセンブリの移動は、前記第1及び第2把持要素が前記第2相対位置にある状態で、前記解放ワイヤを前記ハウジング内で近位に移動させるように動作可能である、

デバイス。

【請求項2】

前記ガイドアッセンブリは、前記第2把持要素が配置されている第1端部と、前記ハウジングにおいて区画されたガイド経路に移動可能に着座された第2端部とを有するレバーを備え、

前記ガイド経路は、前記ガイドアッセンブリが前記遠位位置と前記近位位置との間で動かされる時に前記第2相対位置と前記第1相対位置との間で前記第1及び第2把持要素を移動させるように前記レバーを枢動させるように構成されている、

請求項 1 に記載のデバイス。

【請求項 3】

ユーザによる遠位及び近位の操作のために構成された外部部分と、前記遠位位置と前記近位位置との間で前記ガイドアッセンブリを移動させるために前記ガイドアッセンブリに動作可能に接続された内部部分とを有するアクチュエータをさらに備える、

請求項 1 に記載のデバイス。

【請求項 4】

前記ガイドアッセンブリは、前記遠位位置に向かってばねで付勢されている、

請求項 1 に記載のデバイス。

【請求項 5】

前記ガイド経路は、閉ループとして構成されている、

請求項 2 に記載のデバイス。

【請求項 6】

前記レバーの前記第 2 端部は、前記ガイド経路と移動可能に係合されたガイドアームとして構成される、

請求項 2 に記載のデバイス。

【請求項 7】

前記ガイド経路は、前記ハウジングにおいてトラックによって区画されている、

請求項 2 に記載のデバイス。

【請求項 8】

血管インプラントデバイスを配備するためのアッセンブリであって、

遠位端及び近位部分を有する血管内配備ツールと、

前記血管内配備ツールを通過して延在する解放ワイヤであって、前記血管内配備ツールの前記遠位端に血管インプラントデバイスを解放可能に結合するように構成された遠位端及び前記血管内配備ツールの前記近位部分から延びる露出された近位部分を有する解放ワイヤと、

解放ワイヤ引き戻しデバイスと

を備え、

前記解放ワイヤ引き戻しデバイスは、

前記解放ワイヤの前記近位部分が露出される前記配備ツールの前記近位部分を受け入れるように構成された遠位開口部を有するハウジングと、

前記ハウジング内にあるとともに、遠位位置と近位位置との間で移動可能なガイドアッセンブリであって、前記ガイドアッセンブリ内の固定位置にある第 1 把持要素と、前記ガイドアッセンブリに枢動可能に取り付けられた第 2 把持要素とを含むガイドアッセンブリと

を備え、

前記遠位位置と前記近位位置との間の前記ガイドアッセンブリの移動は、前記ガイドアッセンブリが前記遠位位置及び前記近位位置にある時、前記解放ワイヤの前記露出された部分から解放されるように構成された第 1 相対位置と、前記ガイドアッセンブリが前記遠位位置と前記近位位置との間の中間位置にある時、前記解放ワイヤの前記露出された部分と係合するように構成された第 2 相対位置との間で、前記第 1 把持要素及び前記第 2 把持要素を移動させ、それにより、前記中間位置から前記近位位置への前記ガイドアッセンブリの移動は、前記第 1 及び第 2 把持要素が前記第 2 相対位置にある状態で、前記解放ワイヤを前記ハウジング内で近位に移動させるように動作可能である、

アッセンブリ。

【請求項 9】

前記ガイドアッセンブリは、前記第 2 把持要素が配置されている第 1 端部と、前記ハウジングにおいて区画されたガイド経路に移動可能に着座された第 2 端部とを有するレバーを備え、

前記ガイド経路は、前記ガイドアッセンブリが前記遠位位置と前記近位位置との間で動

かされる時に前記第2相対位置と前記第1相対位置との間で前記第1及び第2把持要素を移動させるように前記レバーを枢動させるように構成されている、

請求項8に記載のアッセンブリ。

**【請求項10】**

ユーザによる遠位及び近位の操作のために構成された外部部分と、前記遠位位置と前記近位位置との間で前記ガイドアッセンブリを移動させるために前記ガイドアッセンブリに動作可能に接続された内部部分とを有するアクチュエータをさらに備える、

請求項8に記載のアッセンブリ。

**【請求項11】**

前記ガイドアッセンブリは、前記遠位位置に向かってばねで付勢されている、

請求項8に記載のアッセンブリ。

**【請求項12】**

前記ガイド経路は、閉ループとして構成されている、

請求項9に記載のアッセンブリ。

**【請求項13】**

前記レバーの前記第2端部は、前記ガイド経路と移動可能に係合されたガイドアームとして構成される、

請求項9に記載のアッセンブリ。

**【請求項14】**

前記ガイド経路は、前記ハウジングにおいてトラックによって区画されている、

請求項9に記載のアッセンブリ。