

[19] 中华人民共和国国家知识产权局

[51] Int. Cl.

A47L 11/26 (2006.01)

A47L 11/22 (2006.01)



[12] 实用新型专利说明书

专利号 ZL 200820190482.1

[45] 授权公告日 2009 年 6 月 17 日

[11] 授权公告号 CN 201256925Y

[22] 申请日 2008.8.22

[21] 申请号 200820190482.1

[73] 专利权人 襄樊职业技术学院

地址 441053 湖北省襄樊市襄城区檀溪西路
73 号

[72] 发明人 潘喜利 张晓红 涂家海 徐斯朝
杨波 郭灿 丁玲 涂彪
申祖巍

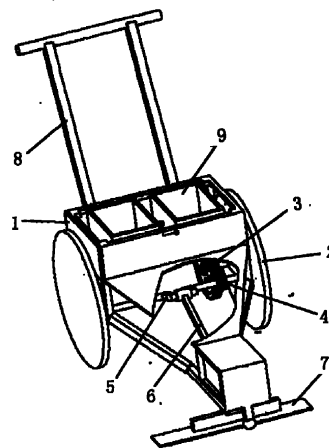
权利要求书 1 页 说明书 3 页 附图 1 页

[54] 实用新型名称

手推式拖地车

[57] 摘要

本实用新型提供一种手推式拖地车，所述拖地车的车架下方装有拖擦地面装置，该装置曲轴中间的活动连杆与车架前端的拖把板体连接，曲轴一侧被动齿轮与推行轮内侧的驱动齿轮的齿牙啮合相触，曲轴两端呈可旋转活动方式安装在车架内两侧，车架后侧设有手推杆，并在车架上还设有用于装水和垃圾的箱体，本实用新型使用时，可在拖把板体上套装拖布，通过推动车体行走，即可使曲轴带动前端装有拖布的拖把板体在地面上前后摆动将地面拖擦干净，并可随时将拖布拆卸在上方箱体清洗，具有省力、方便、拖地效果好的特点，特别适合在公共场所的地面上使用。



1、一种手推式拖地车，包括车架（1）和传动齿轮（3）、被动齿轮（4）和曲轴（5）、活动连杆（6），其特征在于：在拖地车的车架（1）下方内装有可通过推行轮（2）带动的拖擦地面装置。

2、根据权利要求1所述的手推式拖地车，其特征在于：所述拖擦地面装置由被动齿轮（4）、曲轴（5）、活动连杆（6）和拖把板体（7）组合而成，其中，曲轴（5）中间曲拐上所装的活动连杆（6）外端与车架（1）前端下方的拖把板体（7）连接，曲轴（5）一侧的被动齿轮（4）与推行轮（2）内侧的驱动齿轮（3）的齿牙啮合相触，曲轴（5）两端呈可旋转活动方式安装在车架（1）内的两侧。

3、根据权利要求1所述的手推式拖地车，其特征在于：在车架（1）的后侧上方装有手推杆（8）。

4、根据权利要求1所述的手推式拖地车，其特征在于：所述车架（1）上方设有可用于装水和垃圾的箱体（9）。

手推式拖地车

技术领域

本实用新型涉及一种用于拖擦地面的工具，具体的说是一种手推式拖地车。

背景技术

现在居家和公共活动场所的地面都是光滑平坦的地板设置，为了卫生每天都要使用拖把进行拖擦，由于现在的拖把都是带柄把的手持式操作的，既劳累、速度也慢，特别是在车站和较为宽大的场馆地面拖地，更需要人力和时间，而这一问题长期不能得到有效解决。

发明内容

本实用新型为了有效解决上述存在的问题，提供一种手推式拖地车，在推动车体行走时，即可将地面拖擦干净，省工省力、速度快。

本实用新型包括车架和传动齿轮、被动齿轮和曲轴、活动连杆，所采用的技术方案是：在拖地车的车架下方内装有可通过推行轮带动的拖擦地面装置。

所述拖擦地面装置由被动齿轮、曲轴、活动连杆和拖把板体组合而成，其中，曲轴中间曲拐上所装的活动连杆外端与车架前端下方的拖把板体连接，曲轴一侧的被动齿轮与推行轮内侧的驱动齿轮的齿牙啮合相触，曲轮两端呈可旋转活动方式安装在车架内的两侧。在推动拖地车行走时，与推行轮同步的驱动齿轮即带动被动齿轮旋转，而使曲轴转动，

曲轴中间曲拐在转动时的离心活动偏差即可使活动连杆前后伸缩,从而实现前端拖把板体的拖地目的。

在车架的后侧上方装有手推杆。

所述车架上方设有可用于装水和垃圾的箱体。可用于随时清洗拖布和随手清扫地面垃圾的收集。

本实用新型所采用的技术方案,有效的解决了现在生活和工作中拖地必须通过手持拖把柄杆操作而带来劳累和速度慢的问题,具有省工省力、速度快、效果好和使用方便的积极效果,使用时,可在拖地板上套装拖布,通过推动车体行走,即可使曲轴带动拖把板体将地面拖擦干净,特别适合在公共场所的地面上使用。

附图说明

下面结合附图和实施例对本实用新型作进一步详述。

附图为本实用新型结构示意图。

图中: 1、车架, 2、推行轮, 3、驱动齿轮, 4、被动齿轮, 5、曲轴, 6、活动连杆, 7、拖把板, 8、手推杆, 9、箱体。

具体实施方式

附图实施例所示: 在拖地车的车架 1 下方内装有可通过推行轮 2 带动的拖擦地面装置。拖擦地面装置由被动齿轮 4、曲轴 5、活动连杆 6 和拖把板体 7 组合而成, 其中, 曲轴 5 中间曲拐上所装的活动连杆 6 外端与车架 1 前端下方的拖把板体 7 连接, 曲轴 5 一侧的被动齿轮 4 与推行轮 2 内侧的驱动齿轮 3 的齿牙啮合相触, 曲轴 5 两端呈可旋转活动方式安装在车架 1 内的两侧。在车架 1 的后侧上方装有手推杆 8。车架 1 上方设有可用于装水和垃圾的箱体 9。

本技术方案中的工作原理是：推动车架 1 行走时，推行轮 2 内侧的驱动齿轮 3 同步转动，带动齿牙啮合的被动齿轮 4 旋转，同时，曲轴 5 与被动齿轮 4 同步旋转，而曲轴 5 中间的曲拐随旋转产生偏心转动，即带动活动连杆 6 前后伸缩，从而使前端连接的拖把板体 7 完成拖擦地面的作业。

