

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載
【部門区分】第 6 部門第 1 区分
【発行日】平成30年3月15日(2018.3.15)

【公開番号】特開2016-176863(P2016-176863A)
【公開日】平成28年10月6日(2016.10.6)
【年通号数】公開・登録公報2016-058
【出願番号】特願2015-58544(P2015-58544)
【国際特許分類】

G 0 1 C 21/30 (2006.01)

【F I】

G 0 1 C 21/30

【手続補正書】

【提出日】平成30年1月29日(2018.1.29)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

G P S 測位情報を取得する G P S 情報取得手段と、

前記 G P S 情報取得手段によって取得された前記 G P S 測位情報を地図情報におけるリンクにマップマッチングするマップマッチング手段と、

前記マップマッチング手段によって前記 G P S 測位情報がマッチングされるリンクが変わった場合に、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報に基づいて、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報のマッチング位置を補正する位置補正手段と、

を備えることを特徴とする電子機器。

【請求項 2】

前記マップマッチング手段によって前記 G P S 測位情報がマッチングされるリンクが変わった場合に、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報に基づいて、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報のマッチング位置を補正するための位置補正情報を取得する位置補正情報取得手段を更に備え、

前記位置補正手段は、前記位置補正情報取得手段によって取得された前記位置補正情報に基づいて、前記 G P S 測位情報のマッチング位置を補正することを特徴とする請求項 1 に記載の電子機器。

【請求項 3】

前記位置補正情報取得手段は、

前記マップマッチング手段によって前記 G P S 測位情報がマッチングされるリンクが変わった場合に、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報の差分から移動成分を算出し、当該移動成分に基づく位置関係を維持したまま、前記リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報に基づく各位置を前記リンクが変わる前後の各リンク上に平行移動させ、その移動方向及び移動量を前記位置補正情報として取得することを特徴とする請求項 2 に記載の電子機器。

【請求項 4】

前記位置補正情報取得手段によって取得された前記位置補正情報によって、前記マップマッチング手段による前記リンクが変わる前のマップマッチング結果を修正する履歴修正手段を備えることを特徴とする請求項 2 又は 3 に記載の電子機器。

【請求項 5】

前記位置補正手段は、前記位置補正情報取得手段によって取得された前記位置補正情報を、前記 G P S 測位情報がマッチングされる前記リンクが次に変わるまで維持することを特徴とする請求項 2 から 4 のいずれか 1 項に記載の電子機器。

【請求項 6】

前記位置補正情報取得手段は、前記マップマッチング手段によって前記 G P S 測位情報がマッチングされる前記リンクが設定時間以上変わらない場合、取得された前記位置補正情報を減少させることを特徴とする請求項 2 から 5 のいずれか 1 項に記載の電子機器。

【請求項 7】

前記履歴修正手段は、前記位置補正情報取得手段によって取得された前記位置補正情報を時間軸上又は距離上で分配して、前記マップマッチング結果を修正することを特徴とする請求項 4 に記載の電子機器。

【請求項 8】

電子機器で実行される位置補正方法であって、

G P S 測位情報を取得する G P S 情報取得ステップと、

前記 G P S 情報取得ステップにおいて取得された前記 G P S 測位情報を地図情報におけるリンクにマップマッチングするマップマッチングステップと、

前記マップマッチングステップにおいて前記 G P S 測位情報がマッチングされるリンクが変わった場合に、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報に基づいて、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報のマッチング位置を補正する位置補正ステップと、

を含むことを特徴とする位置補正方法。

【請求項 9】

電子機器を制御するコンピュータに、

G P S 測位情報を取得する G P S 情報取得機能と、

前記 G P S 情報取得機能によって取得された前記 G P S 測位情報を地図情報におけるリンクにマップマッチングするマップマッチング機能と、

前記マップマッチング機能によって前記 G P S 測位情報がマッチングされるリンクが変わった場合に、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報に基づいて、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報のマッチング位置を補正する位置補正機能と、

を実現させることを特徴とするプログラム。

【手続補正 2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 0 6

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0 0 0 6】

上記目的を達成するため、本発明の一態様の電子機器は、

G P S 測位情報を取得する G P S 情報取得手段と、

前記 G P S 情報取得手段によって取得された前記 G P S 測位情報を地図情報におけるリンクにマップマッチングするマップマッチング手段と、

前記マップマッチング手段によって前記 G P S 測位情報がマッチングされるリンクが変わった場合に、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報に基づいて、当該リンクが変わる前後に取得された前記 G P S 測位情報のマッチング位置を補正する位置補正手段と、

を備えることを特徴とする。