(19)国家知识产权局

(12)实用新型专利

(10)授权公告号 CN 221167330 U
(45)授权公告日 2024.06.18

(21)申请号 202323253410.0

(22)申请日 2023.11.30

(73)专利权人 沈阳名石地坪材料有限公司
地址 110000 辽宁省沈阳市浑南新区文汇街16-2号(1-8-2)

(72)发明人 井立志 刘治寰 韩立宝

(74)专利代理机构 沈阳互晟专利代理事务所(普通合伙) 21267
专利代理师 张燕

(51)Int.Cl.
E01C 19/42(2006.01)

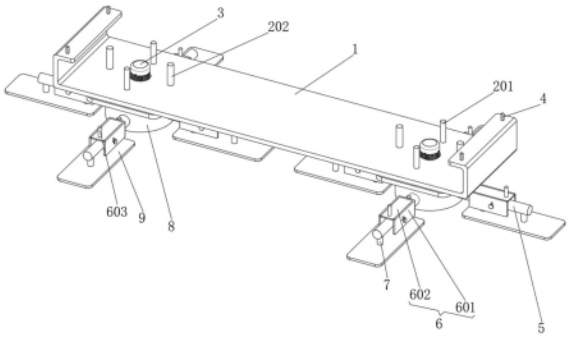
权利要求书1页 说明书3页 附图2页

(54)实用新型名称

一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件

(57)摘要

本实用新型公开了一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件,包括安装板,所述安装板底部的左右两侧均安装有推动组件,所述推动组件包括移动板,所述移动板的顶部通过螺栓连接有驱动电机。本实用新型通过U形板、连接板、第二电动伸缩杆、定位插杆、固定环、导向杆、转动盘和螺纹杆进行配合,具备可以增加抹刀稳定性功能的优点,在长时间抹光时,使抹刀不容易松动,提高了抹刀的稳定性,增加了适应性;通过稳定伸缩杆、第一电动伸缩杆、移动板和安装板进行配合,具备可以对抹刀进行调节功能的优点,在进行抹光时,使抹刀可以和混凝土表面紧密贴合,让抹刀可以更好的对混凝土表面进行抹光,提高了抹刀对混凝土表面的抹光效果。



CN 221167330 U

1.一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件,包括安装板(1),其特征在于:所述安装板(1)底部的左右两侧均安装有推动组件(2),所述推动组件(2)包括移动板(203),所述移动板(203)的顶部通过螺栓连接有驱动电机(3),所述驱动电机(3)转轴的底端贯穿至移动板(203)的底部并通过螺栓连接有环形壳(8),所述环形壳(8)的表面贯穿设置有插筒(11),所述插筒(11)的内腔设置有连接杆(5),所述插筒(11)的表面安装有加固组件(6),所述连接杆(5)的底部焊接有短杆(7),所述短杆(7)的底端焊接有抹刀本体(9)。

2.根据权利要求1所述的一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件,其特征在于:所述推动组件(2)包括第一电动伸缩杆(202),所述第一电动伸缩杆(202)的底端贯穿安装板(1)的表面,所述移动板(203)的顶部通过螺栓与第一电动伸缩杆(202)的底端固定连接。

3.根据权利要求2所述的一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件,其特征在于:所述安装板(1)的顶部贯穿设置有稳定伸缩杆(201),所述稳定伸缩杆(201)的底端通过螺栓与移动板(203)的顶部固定连接。

4.根据权利要求1所述的一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件,其特征在于:所述加固组件(6)包括U形板(601),所述U形板(601)的一端固定套设在插筒(11)的表面,所述U形板(601)内腔的顶部焊接有连接板(602),所述连接板(602)的顶部贯穿设置有第二电动伸缩杆(603),所述U形板(601)的两侧均贯穿设置有螺纹杆(608),所述螺纹杆(608)的一端通过轴承活动连接有固定环(605),所述固定环(605)的表面焊接有导向杆(606),所述导向杆(606)远离固定环(605)的一端贯穿至U形板(601)的外侧。

5.根据权利要求4所述的一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件,其特征在于:所述螺纹杆(608)远离固定环(605)的一端焊接有转动盘(607),所述固定环(605)远离导向杆(606)的一侧和第二电动伸缩杆(603)的底端均焊接有定位插杆(604),所述螺纹杆(608)与U形板(601)的连接处为螺纹连接。

6.根据权利要求1所述的一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件,其特征在于:所述安装板(1)的表面贯穿设置有安装螺栓(4),所述插筒(11)的顶部贯穿设置有固定螺栓(10),所述连接杆(5)的表面开设有定位插孔,所述连接杆(5)的表面开设有配合固定螺栓(10)使用的固定螺纹孔。

一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件

技术领域

[0001] 本实用新型涉及抹光机技术领域,具体为一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件。

背景技术

[0002] 抹光机是一种混凝土表面粗、精抹光机具,经过抹光机施工的表面较人工施工的表面更光滑、更平整,能极大提高混凝土表面的密实性及耐磨性,并在功效上较人工作业提高工作效率数倍以上,在抹光机使用时,需要用到抹刀组件。

[0003] 经通过研究分析发现,虽然现有的抹光机可以对路面进行抹光,但是,在一定程度上还存在以下缺点。

[0004] 如,因在进行使用时,不具备增加抹刀稳定性的功能,因此只用到螺栓对抹刀进行固定,在抹光机长时间使用时容易导致抹刀松动,让抹刀不能进行抹光,而且此装置不具备对抹刀进行调节的功能,因此在对混凝土抹光时,使抹刀不能和混凝土表面进行紧密贴合,使抹刀对混凝土表面抹光的效果较差,导致混凝土表面达不到最佳的抹光效果,为了解决以上的技术问题,为此我们设计出一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件。

实用新型内容

[0005] 本实用新型的目的在于提供一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件,具备可以增加抹刀稳定性的功能和可以对抹刀进行调节功能的优点,解决了不具备增加抹刀稳定性的功能,不具备对抹刀进行调节功能的问题。

[0006] 为实现上述目的,本实用新型提供如下技术方案:一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件,包括安装板,所述安装板底部的左右两侧均安装有推动组件,所述推动组件包括移动板,所述移动板的顶部通过螺栓连接有驱动电机,所述驱动电机转轴的底端贯穿至移动板的底部并通过螺栓连接有环形壳,所述环形壳的表面贯穿设置有插筒,所述插筒的内腔设置有连接杆,所述插筒的表面安装有加固组件,所述连接杆的底部焊接有短杆,所述短杆的底端焊接有抹刀本体。

[0007] 优选的,所述推动组件包括第一电动伸缩杆,所述第一电动伸缩杆的底端贯穿安装板的表面,所述移动板的顶部通过螺栓与第一电动伸缩杆的底端固定连接。

[0008] 优选的,所述安装板的顶部贯穿设置有稳定伸缩杆,所述稳定伸缩杆的底端通过螺栓与移动板的顶部固定连接。

[0009] 优选的,所述加固组件包括U形板,所述U形板的一端固定套设在插筒的表面,所述U形板内腔的顶部焊接有连接板,所述连接板的顶部贯穿设置有第二电动伸缩杆,所述U形板的两侧均贯穿设置有螺纹杆,所述螺纹杆的一端通过轴承活动连接有固定环,所述固定环的表面焊接有导向杆,所述导向杆远离固定环的一端贯穿至U形板的外侧。

[0010] 优选的,所述螺纹杆远离固定环的一端焊接有转动盘,所述固定环远离导向杆的一侧和第二电动伸缩杆的底端均焊接有定位插杆,所述螺纹杆与U形板的连接处为螺纹连接。

[0011] 优选的,所述安装板的表面贯穿设置有安装螺栓,所述插筒的顶部贯穿设置有固定螺栓,所述连接杆的表面开设有定位插孔,所述连接杆的表面开设有配合固定螺栓使用的固定螺纹孔。

[0012] 与现有技术相比,本实用新型的有益效果如下:

[0013] 1、本实用新型通过U形板、连接板、第二电动伸缩杆、定位插杆、固定环、导向杆、转动盘和螺纹杆进行配合,具备可以增加抹刀稳定性功能的优点,在长时间抹光时,使抹刀不容易松动,提高了抹刀的稳定性,增加了适应性。

[0014] 2、本实用新型通过稳定伸缩杆、第一电动伸缩杆、移动板和安装板进行配合,具备可以对抹刀进行调节功能的优点,在进行抹光时,使抹刀可以和混凝土表面紧密贴合,让抹刀可以更好的对混凝土表面进行抹光,提高了抹刀对混凝土表面的抹光效果。

附图说明

[0015] 图1为本实用新型立体结构示意图;

[0016] 图2为本实用新型局部仰视立体结构示意图;

[0017] 图3为本实用新型局部俯视立体结构示意图;

[0018] 图4为本实用新型加固组件立体结构示意图。

[0019] 图中:1、安装板;2、推动组件;201、稳定伸缩杆;202、第一电动伸缩杆;203、移动板;3、驱动电机;4、安装螺栓;5、连接杆;6、加固组件;601、U形板;602、连接板;603、第二电动伸缩杆;604、定位插杆;605、固定环;606、导向杆;607、转动盘;608、螺纹杆;7、短杆;8、环形壳;9、抹刀本体;10、固定螺栓;11、插筒。

具体实施方式

[0020] 请参阅图1-图4,一种驾驶式抹光机的双重抹刀组件,包括安装板1,安装板1底部的左右两侧均安装有推动组件2,推动组件2包括移动板203,移动板203的顶部通过螺栓连接有驱动电机3,驱动电机3转轴的底端贯穿至移动板203的底部并通过螺栓连接有环形壳8,环形壳8的表面贯穿设置有插筒11,插筒11的内腔设置有连接杆5,插筒11的表面安装有加固组件6,连接杆5的底部焊接有短杆7,短杆7的底端焊接有抹刀本体9,通过设置环形壳8,在驱动电机3运行时,可以带动插筒11进行转动,从而使抹刀本体9可以对混凝土表面进行抹光;

[0021] 推动组件2包括第一电动伸缩杆202,第一电动伸缩杆202的底端贯穿安装板1的表面,移动板203的顶部通过螺栓与第一电动伸缩杆202的底端固定连接,通过设置移动板203,在第一电动伸缩杆202伸长时,可以对驱动电机3的高度进行调节,从而让抹刀本体9可以和混凝土表面进行紧密贴合;

[0022] 安装板1的顶部贯穿设置有稳定伸缩杆201,稳定伸缩杆201的底端通过螺栓与移动板203的顶部固定连接,通过设置稳定伸缩杆201,可以增加移动板203的稳定性,使移动板203不容易出现晃动的现象;

[0023] 加固组件6包括U形板601,U形板601的一端固定套设在插筒11的表面,U形板601内腔的顶部焊接有连接板602,连接板602的顶部贯穿设置有第二电动伸缩杆603,U形板601的两侧均贯穿设置有螺纹杆608,螺纹杆608的一端通过轴承活动连接有固定环605,固定环

605的表面焊接有导向杆606,导向杆606远离固定环605的一端贯穿至U形板601的外侧,通过设置第二电动伸缩杆603,可以推动其上的定位插杆604进行移动,从而对连接杆5进行定位;

[0024] 螺纹杆608远离固定环605的一端焊接有转动盘607,固定环605远离导向杆606的一侧和第二电动伸缩杆603的底端均焊接有定位插杆604,螺纹杆608与U形板601的连接处为螺纹连接,通过设置导向杆606,可以对固定环605进行导向,在螺纹杆608转动时,使固定环605不会跟随螺纹杆608进行转动;

[0025] 安装板1的表面贯穿设置有安装螺栓4,插筒11的顶部贯穿设置有固定螺栓10,连接杆5的表面开设有定位插孔,连接杆5的表面开设有配合固定螺栓10使用的固定螺纹孔,通过设置安装螺栓4,可以对安装板1进行安装,使安装板1可以固定在抹光机下。

[0026] 使用时,外接控制器,将连接杆5插入插筒11内,转动固定螺栓10对连接杆5进行固定,固定完成后,转动转动盘607使螺纹杆608进行转动,在导向杆606的导向作用下,使固定环605靠近连接杆5,从而让固定环605上的定位插杆604插入定位插孔内,同时第二电动伸缩杆603伸长推其上的定位插杆604下降,从而让其插入连接杆5内进一步对连接杆5进行定位,使抹刀本体9不容易脱落,增加了抹刀本体9的稳定性,在抹刀本体9固定完成后,通过安装螺栓4将安装板1安装在抹光机下,在需要对混凝土表面进行抹光时,驱动电机3转轴转动带动环形壳8进行转动,从而让抹刀本体9对混凝土表面进行抹光,当需要对抹刀本体9进行调节时,第一电动伸缩杆202伸长推动移动板203移动,让抹刀本体9可以和混凝土表面紧密贴合,从而让抹刀本体9可以更好的对混凝土表面进行抹光,在稳定伸缩杆201的作用下,使移动板203移动的更加稳定,同时抹刀本体9在对混凝土表面进行抹光时,使移动板203也不容易晃动。

[0027] 综上所述:该驾驶式抹光机的双重抹刀组件,通过U形板601、连接板602、第二电动伸缩杆603、定位插杆604、固定环605、导向杆606、转动盘607、螺纹杆608、稳定伸缩杆201、第一电动伸缩杆202、移动板203和安装板1进行配合,解决了不具备增加抹刀稳定性的功能,不具备对抹刀进行调节功能的问题。

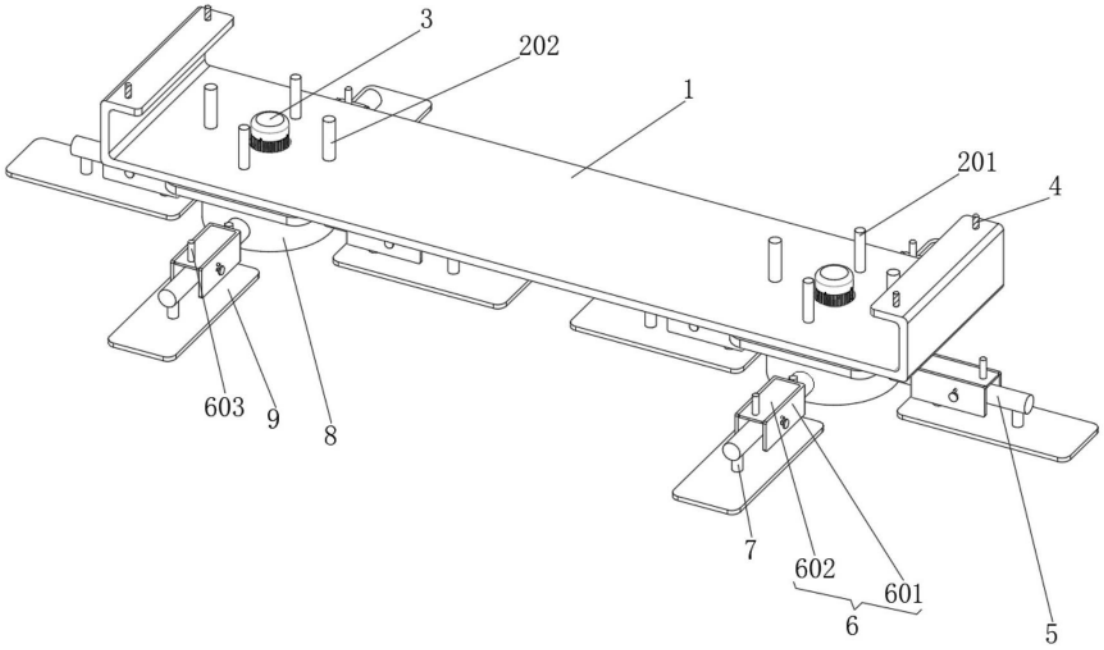


图1

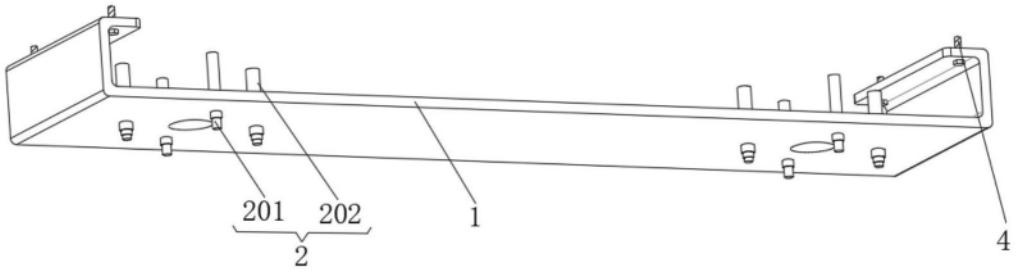


图2

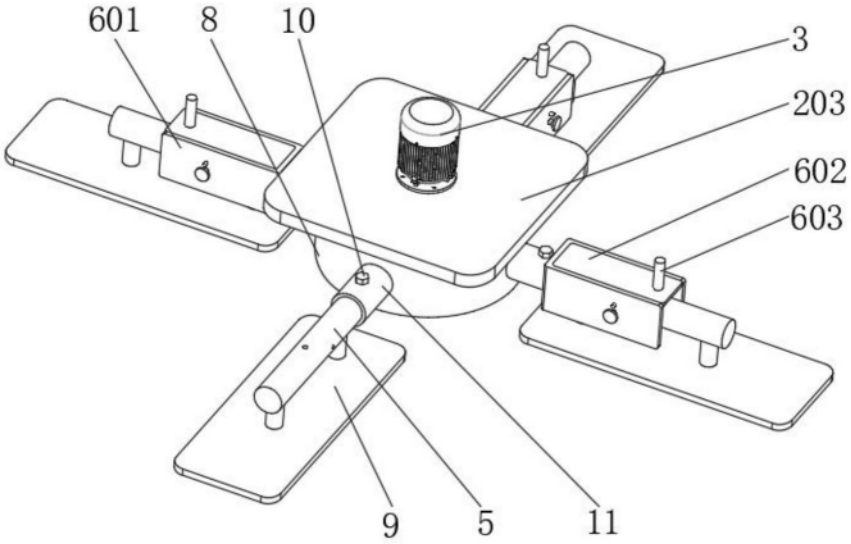


图3

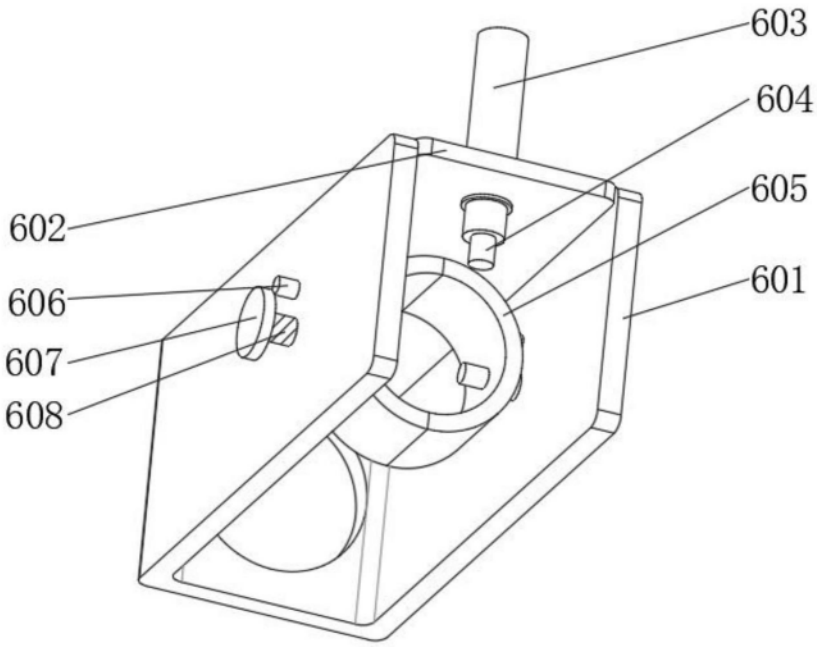


图4